

Лекция 3. Структуры данных и классы

Илья Макаров

СЅ центр 21 сентября 2017 Санкт-Петербург



Зачем группировать данные?

Какая должна быть сигнатура у функции, которая вычисляет длину отрезка на плоскости?

А сигнатура функции, проверяющей пересечение отрезков?

Координаты точек являются логически связанными данными, которые всегда передаются вместе.

Аналогично связанны координаты точек отрезка.



Структуры

Структуры — это способ синтаксически (и физически) сгруппировать логически связанные данные.

```
struct Point {
    double x;
    double y;
};
struct Segment {
    Point p1;
    Point p2;
};
double length(Segment s);
bool intersects(Segment s1,
                 Segment s2, Point * p);
```



Работа со структурами

Доступ к полям структуры осуществляется через оператор '.':

```
#include <cmath>

double length(Segment s) {
    double dx = s.p1.x - s.p2.x;
    double dy = s.p1.y - s.p2.y;
    return sqrt(dx * dx + dy * dy);
}
```

Для указателей на структуры используется оператор '->'.

```
double length(Segment * s) {
   double dx = s->p1.x - s->p2.x;
   double dy = s->p1.y - s->p2.y;
   return sqrt(dx * dx + dy * dy);
}
```



Инициализация структур

Поля структур можно инициализировать подобно массивам:

```
Point p1 = { 0.4, 1.4 };
Point p2 = { 1.2, 6.3 };
Segment s = { p1, p2 };
```

Структуры могут хранить переменные разных типов.

```
struct IntArray2D {
    size_t a;
    size_t b;
    std::vector<int> data;
};
```

```
IntArray2D a = {n, m, create_array2d(n, m)};
```



POD типы

POD-типы в языке C++ это аббревиатура от Plain Old Data, что можно трактовать как простые данные в стиле C.

- К POD типам относятся:
 - все встроенные арифметические типы (включая wchar_t и bool);
 - перечисления, т.е. типы, объявленные с помощью ключевого слова enum;
 - указатели;
 - POD-структуры (struct или class) и POD-объединения (union).



POD типы

Чтобы структура была POD-типом, нужно выполнение следующих условий:

- не иметь пользовательских конструкторов, деструктора или копирующего оператора присваивания;
- не иметь базовых классов;
- не иметь виртуальных функций;
- не иметь защищенных (protected) или закрытых (private) нестатических членов данных;
- не иметь нестатических членов данных не-POD-типов (или массивов из таких типов), а также ссылок.



Structure binding

• Определим простейшую POD структуру:

```
struct Point {
    int x;
    int y;
};
```

Structure binding:

```
Point p = { 1, 2 };
auto [x, y] = p; // C++17

foo(x); // equal to foo(p.x);
bar(y); // equal to bar(p.y);
```



Structure binding

Такие конструкции удобно использовать вместе с алгоритмами из стандартной библиотеки, которые часто возвращают std::pair в качестве результата своей работы.

```
std::unordered_map<std::string, std::string> map;
auto [it, inserted] = map.emplace("key", "value");
if (inserted) {
    // do something with it
}
else {
    // do something else with it
}
```



Методы

Метод — это функция, определённая внутри структуры.

```
struct Segment {
    Point p1;
    Point p2;
    double length() {
        double dx = p1.x - p2.x;
        double dy = p1.y - p2.y;
        return sqrt(dx * dx + dy * dy);
int main() {
    Segment s = \{ \{ 0.4, 1.4 \}, \{ 1.2, 6.3 \} \};
    cout << s.length() << endl;</pre>
    return 0;
```



Методы

Методы реализованы как функции с неявным параметром this, который указывает на текущий экземпляр структуры.

```
struct Point
    double x;
    double y;
    void shift(/* Point * this, */
               double x, double y) {
        this->x += x:
        this->y += y;
```



Методы: объявление и определение

Методы можно разделять на объявление и определение:

```
struct Point
    double x:
    double y;
    void shift(double x, double y);
};
void Point::shift(double x, double y)
    this->x += x;
    this->y += y;
```



Конструкторы

Конструкторы — это методы для инициализации структур.

```
struct Point {
    Point() {
        x = y = 0;
    }
    Point(double x, double y) {
        this->x = x;
        this->y = y;
    }
    double x;
    double y;
};
```

```
Point p1;
Point p2(3,7);
```



Список инициализации

Список инициализации позволяет проинициализировать поля до входа в конструктор.

```
struct Point {
    Point() : x(0), y(0)
    {}
    Point(double x, double y) : x(x), y(y)
    {}

    double x;
    double y;
};
```

Инициализации полей в списке инициализации происходит в *порядке объявления полей* в структуре.



Значения по умолчанию

- Функции могут иметь значения параметров по умолчанию.
- Значения параметров по умолчанию нужно указывать в объявлении функции.

```
Point p1;
Point p2(2);
Point p3(3,4);
```



Значения по умолчанию

• Определим структуру:

```
struct Point {
   int x;
   int y;
};
```

• Попробуем инициализировать ее значения:

```
Point p1 = { 1, 2 }; // ok
Point p2; // undefined
```



Значения по умолчанию

• Исправим нашу структуру:

```
struct Point {
    int x = 0;
    int y = 0;
};
```

• Попробуем инициализировать ее значения:

```
Point p1 = { 1, 2 }; // ok
Point p2; // now ok
```



Конструкторы от одного параметра

Конструкторы от одного параметра задают *неявное* пользовательское преобразование:

```
Segment s1;
Segment s2(10);
Segment s3 = 20;
```



Конструкторы от одного параметра

Для того, чтобы запретить *неявное* пользовательское преобразование, используется ключевое слово explicit.

```
struct Segment {
    Segment() {}
    explicit Segment(double length)
        : p2(length, 0)
    {}
    Point p1;
    Point p2;
};
```

```
Segment s1;
Segment s2(10);
Segment s3 = 20; // error
```



Конструкторы от одного параметра

Неявное пользовательское преобразование, задаётся также конструкторами, которые могут принимать один параметр.

```
Point p1;
Point p2(2);
Point p3(3,4);
Point p4 = 5; // error
```



Конструктор по умолчанию

Если у структуры нет конструкторов, то конструктор без параметров, *конструктор по умолчанию*, генерируется компилятором.

```
Segment s1; // error
Segment s2(Point(), Point(2,1));
```



Конструктор по умолчанию

Существует возможность добавить конструктор по умолчанию. В таком случае компилятор сгенерирует конструктор самостоятельно.

```
// ok if Point type has default constructor
Segment s1;
```



Удаление конструктора

Существует возможность удалить конструктор по умолчанию.

```
struct Segment {
    Segment() = delete;

    Point p1;
    Point p2;
};
```

```
Segment s1; // error
Segment s2(Point(), Point(2,1)); // error
Segment s2{ Point(), Point(2,1) }; // ok until C++20
```

Лекция 3. Структуры данных и классы

Особенности синтаксиса С++

"Если что-то похоже на объявление функции, то это и есть объявление функции."

```
struct Point {
    explicit Point(double x = 0, double y = 0)
        : x(x), y(y) {}
    double x;
    double y;
};
```

```
Point p1; // определение переменной Point p2(); // объявление функции

double k = 5.1; Point p3(int(k)); // объявление функции Point p4((int)k); // определение переменной
```



Деструктор

Деструктор — это метод, который вызывается при удалении структуры, генерируется компилятором.

```
struct Point {
    Point() {
        std::cout << "A" << std::endl:
    ~Point() {
        std::cout << "B" << std::endl:</pre>
void foo() { Point p; }
foo(); // prints AB
```



Время жизни

Время жизни — это временной интервал между вызовами конструктора и деструктора.

```
void foo() {
    Point p1; // создание p1
    Point p2; // создание p2

    {
        Point p3; // создание p3
    } // удаление p3
} // удаление p2, потом p1
```

Деструкторы переменных на стеке вызываются в обратном порядке (по отношению к порядку вызова конструкторов).



Лекция 3. Структуры данных и классы

Объекты и классы

- Структуру с методами, конструкторами и деструктором называют классом.
- Экземпляр (значение) класса называется объектом.



Модификаторы доступа

Модификаторы доступа позволяют ограничивать доступ к методам и полям класса.

```
struct Point {
    explicit Point(double x = 0, double y = 0)
        : x(x), y(y) \{ \}
    int x() { return x; }
    void set x(int x new) \{ x = x new; \}
    // y methods here
private:
    double x;
    double y;
```



Ключевое слово class

Ключевое слово struct можно заменить на class, тогда поля и методы по умолчанию будут private.

```
class Point {
    double x:
    double y;
public:
    explicit Point(double x = 0, double y = 0)
        : x(x), y(y) \{ \}
    int x() { return x; }
    void set x(int x new) { x = x new; }
    // v methods here
```



Ключевое слово class

```
class Point {
public:
    explicit Point(double x = 0, double y = 0)
        : x_{(x)}, y_{(y)}  {}
    int x() { return x ; }
    void set x(int x new) \{ x = x new; \}
    // v methods here
private:
    double x ;
    double y ;
```



Инварианты класса

• Выделение *публичного интерфейса* позволяет поддерживать *инварианты класса* (сохранять данные объекта в согласованном состоянии).

```
struct IntArray {
    ...
    size_t size_;
    int * data_; // массив размера size_
};
```

- Для сохранения инвариантов класса:
- 1. все поля должны быть закрытыми,
- 2. публичные методы должны сохранять инварианты класса.
- Закрытие полей класса позволяет абстрагироваться от способа хранения данных объекта.



Публичный интерфейс

```
struct IntArray {
   void resize(size t nsize) {
        int * ndata = new int[nsize];
        size t n = nsize > size ? size : nsize;
        for (size t i = 0; i != n; ++i)
            ndata[i] = data [i];
        delete[] data ;
        data = ndata;
        size = nsize;
private:
   size t size ;
   int * data ;
```



Абстракция

```
struct IntArray {
public:
    explicit IntArray(size_t size)
        : size (size), data (new int[size])
    {}
   ~IntArray() { delete[] data ; }
    int & get(size t i) { return data [i]; }
    size t size() { return size ; }
private:
   size t size ;
   int * data ;
};
```



Абстракция

```
struct IntArray {
public:
    explicit IntArray(size t size)
        : data (new int[size + 1])
        data \lceil 0 \rceil = size;
    ~IntArray() { delete[] data ; }
    int & get(size t i) { return data [i + 1]; }
    size t size() { return data [0]; }
private:
    int * data ;
```



Константные методы

• Методы могут быть объявлены как const.

```
struct S
{
    const int & ref() const {
        return data_;
    }
private:
    int data_;
};
```

- Такие методы не могут менять поля объекта.
- У константных объектов (через указатель или ссылку на константу) можно вызывать только константные методы.
- Внутри константных методов можно вызывать только константные методы. http://compscicenter.ru



Две версии одного метода

• Слово const является частью сигнатуры метода.

```
const int & S::ref() const { return data_; }
```

• Можно определить две версии одного метода:

```
struct S
{
    const int & ref() const {
        return data_;
    }
    int & ref() {
        return data_;
    }
private:
    int data_;
};
```



Синтаксическая и логическая константность

- Синтаксическая константность константные методы не могут менять поля (обеспечивается компилятором).
- Логическая константность нельзя менять те данные, которые определяют состояние объекта.

```
struct S
{
     void foo() const {
         data_ = 10; // error
     }
private:
     int data_;
};
```



Ключевое слово mutable

Ключевое слово mutable позволяет определять поля, которые можно изменять внутри константных методов:

```
struct S
{
    void foo() const {
        data_ = 10; // now ok
    }
private:
    mutable int data_;
};
```



Копирование и перемещение объектов

Язык С++ позволяет определить поведение при копировании и перемещении объектов.

```
struct S
    S() = default;
    // Копирующий конструктор.
    S(const S &) = default;
    // Перемещающий конструктор.
    S(S \&\&) = default;
    // Оператор копирующего присваивания.
    S & operator=(const S &) = default;
    // Оператор перемещающего присваивания.
    S & operator=(S &&) = default;
private:
    int data ;
                   http://compscicenter.ru
```



Копирование объектов

Определим конструктор и оператор копирования:

```
struct S
    S() = default;
    S(const std::vector<int> & new data)
        : data (new data)
   S & operator=(const std::vector<int> & new_data) {
        data = new data;
        return *this;
private:
    std::vector<int> data = decltype(data )(100500);
};
```



Копирование объектов

```
int main() {
    S s1;
    S s2(s1); // copy
    S s3 = s1; // copy
    s2 = s1; // operator=
}
```



Копирование объектов

- Если не определить конструктор копирования, то он сгенерируется компилятором.
- Если не определить оператор присваивания, то он тоже сгенерируется компилятором.



Перемещение объектов

Определим конструктор и оператор перемещения:

```
struct S
    S() = default;
    S(std::vector<int> && new data)
        : data (std::move(new data))
   S & operator=(std::vector<int> && new_data) {
        data = std::move(new data);
        return *this;
private:
    std::vector<int> data = decltype(data )(100500);
};
```



Перемещение объектов

```
int main() {
    S s1;
    S s2(std::move(s1)); // move
    S s3 = std::move(s2); // move

    S s4;
    s4 = std::move(s3); // move operator=
    foo(s1); // undefined use-after-move
}
```



Перемещение объектов

- Если не определить конструктор перемещения, то он сгенерируется компилятором.
- Если не определить оператор перемещения, то он тоже сгенерируется компилятором.



Правило 3/5/0

- Правило 3. Если определен пользовательский деструктор, копирующий конструктор или копирующий operator=, то следует определять все 3 сразу.
- Правило 5. Если определен пользовательский деструктор, копирующий конструктор или копирующий operator=, то их определение не позволяет компилятору сгенерировать методы для перемещения. Следует определять все 5 методов сразу.
- Правило 0. Если можно обойтись без пользовательских методов копирования/перемещения/деструкторов, то не следует их определять. Следуйте SRP single responsibility principle.

Замечание: подробнее можно прочитать на cppreference или в cpp core quidelines.