Perfilador de haz

Proyecto SOMA

1. Especificaciones

Diametro máximo de haz	8 mm
Diametro mínimo de haz	0,5 mm
Altura del eje óptico	5 cm
Distancia del soporte al eje óptico	3 cm

Tabla 1: Especificaciones del haz y dimensiones mínimas

Setup	Observaciones
Riel Thorlabs	En eje horizontal se necesita un poste
Cage Thorlabs mayor a 30mm	

Tabla 2: Setups testeados

Velocidad del motor	20 rps
Torque del motor	$1.4 \mathrm{Ncm}$

Tabla 3: Detalles del motor y adquisición

2. Electrónica

Fuente	V > 8V, I > 0, 5A
Conector alimentación	Coaxial 5.5 mm

Tabla 4: Especificaciones de la fuente de alimentación

SSID	WiFi-LEC
IP	192.168.0.100
Puerto TCP	23 (Telnet)

Tabla 5: Configuración de WiFi

En caso de que se haya alterado la IP

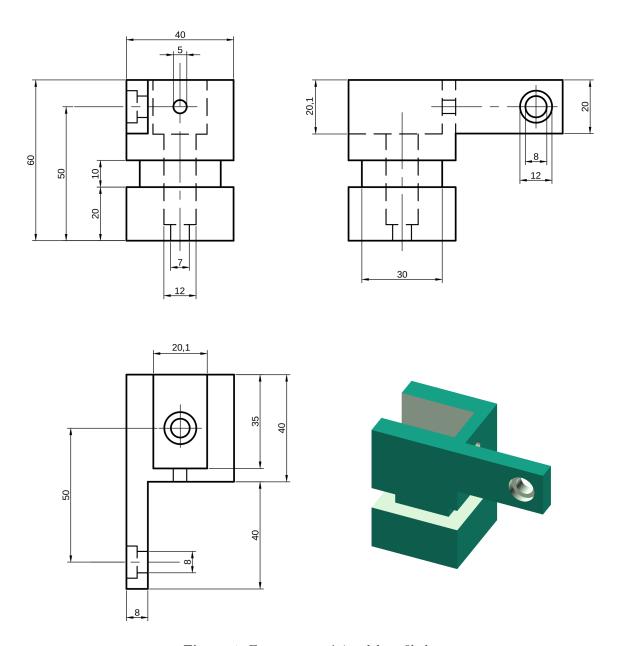
- 1. Conectar PC al microcontrolador
- 2. Abrir puerto serie creado.
- $3.\$ Imprimirá la IP una vez cada $10\ \mathrm{s}.$

Formato de salida (usar telnet IP_SENSOR):

```
1;1212
2;1214
...
Paso_i;Voltaje_i
...
4000;1242
END
```

Tiempo de transmisión $\tau \approx 0,5 s$

Preferiblemente usar GUI para obtener ajustes. Ingresar IP del sensor para usarla



 ${\bf Figura~1:}~{\bf Esquema~mec\'anico~del~perfilador}$

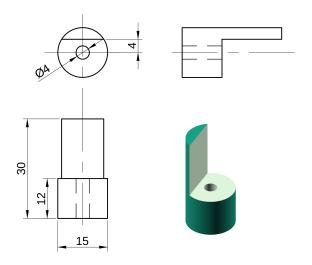
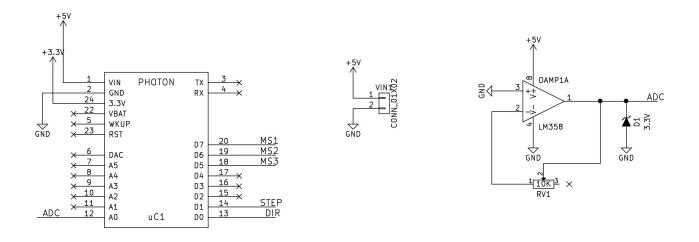


Figura 2: Esquema mecánico del tambor



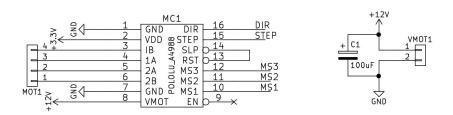


Figura 3: Esquematico del circuito eléctronico del perfilador.

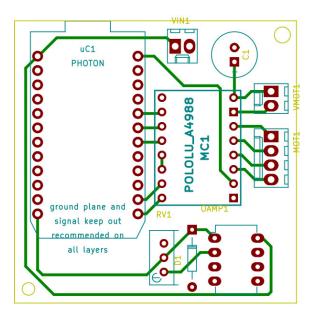


Figura 4: Plano del circuito impreso del perfilador