

# Viés de um Estimador

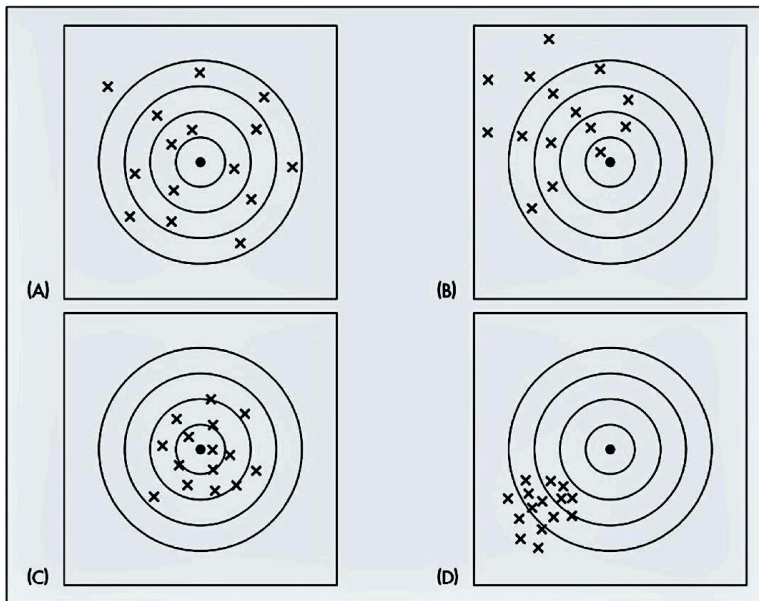
ESTAT0078 – Inferência I

Prof. Dr. Sadraque E. F. Lucena

sadraquelucena@academico.ufs.br

<http://sadraquelucena.github.io/inferencia1>

- Em inferência estatística, desejamos, a partir de uma amostra, obter conclusões sobre a população.
- Mais especificamente, desejamos estimar um parâmetro  $\theta$  que desconhecemos a partir de um estimador  $\hat{\theta}$ , que é uma função da amostra.
- Dada uma população, existem muitas e muitas amostras aleatórias simples (a.a.s) de tamanho  $n$  que podem ser sorteadas.
- Cada uma dessas amostras pode resultar em um valor diferente da estatística de interesse ( $\bar{X}$  e  $S^2$ , por exemplo).
- Vejamos um exemplo.



- O alvo representa o valor do parâmetro e os “tiros” representam os diferentes valores amostrais da estatística de interesse.
- (A) e (C) fornecem valores distribuídos em torno do verdadeiro valor do parâmetro, embora em (A) os valores estejam mais dispersos.
- Em (B) e (D) as estimativas estão centradas em torno de um valor diferente do parâmetro de interesse e na parte (D), a dispersão é maior.

Fonte: BUSSAB, Wilton de O.; MORETTIN, Pedro A. Estatística básica. Saraiva, 2010, capítulo 11.

- O nosso interesse então é obter estimadores que forneçam estimativas centradas em torno do verdadeiro valor do parâmetro.
- Queremos também que a dispersão das estimativas seja a menor possível.
- Essas duas propriedades estão associadas à esperança e à variância do estimador, que são medidas de centro e dispersão, respectivamente.
- Vejamos o conceito de viés de um estimador.

# Definição 3.1: Viés de um estimador

O viés (ou vício) de um estimador

$$B(\hat{\theta}) = E[\hat{\theta}] - \theta.$$

- Dizemos que um estimador  $\hat{\theta}$  é para  $\theta$  se

$$E[\hat{\theta}] = \theta$$

para todo  $\theta \in \Theta$ .

- Note que se  $\hat{\theta}$  é não viesado,  $B(\hat{\theta}) = 0$ .

# Revisão: Esperança Matemática

- Se  $X$  é uma v.a. discreta e  $Y$  é uma v.a. contínua, a esperança é dada por

$$E(X) = \sum_i x_i P(X = x_i) \quad \text{e} \quad E(Y) = \int_{-\infty}^{\infty} y f(y) dy.$$

Para variáveis aleatórias  $X$  e  $Y$  e constantes  $a$  e  $b$ :

- $E(a + bX) = a + bE(X)$
- $E(X + Y) = E(X) + E(Y)$
- Se  $X$  e  $Y$  forem independentes,  $E(XY) = E(X)E(Y)$ .

Essas propriedades valem para mais de duas variáveis aleatórias.

# Revisão: Variância

$$\text{Var}(X) = E[(X - E(X))^2] = E(X^2) - [E(X)]^2.$$

Para variáveis aleatórias  $X$  e  $Y$  e constantes  $a$  e  $b$ :

- $\text{Var}(bX) = b^2 \text{Var}(X)$
- Se  $X$  e  $Y$  são independentes,

$$\text{Var}(X + Y) = \text{Var}(X) + \text{Var}(Y)$$

Essas propriedades valem para mais de duas variáveis aleatórias.

# Exemplo 3.1

Seja  $X_1, X_2, \dots, X_n$  uma amostra aleatória independente e identicamente distribuída de uma população com  $E(X) = \mu$  e  $Var(X) = \sigma^2 > 0$ .

a.  $\bar{X}$  é viesado para  $\mu$ ?

b.  $\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2 = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\bar{X}^2}{n}$  é viesado para  $\sigma^2$ ?

c.  $S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2 = \frac{\sum_{i=1}^n X_i^2 - n\bar{X}^2}{n-1}$  é viesado para  $\sigma^2$ ?



## Definição 3.2: Estimador Assintoticamente Não Viesado

Seja  $\hat{\theta}$  um estimador de um parâmetro desconhecido  $\theta$ . Diz-se que  $\hat{\theta}$  é um estimador assintoticamente não viesado de  $\theta$  se

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E(\hat{\theta}) = \theta,$$

ou, de forma equivalente,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} B(\hat{\theta}) = \lim_{n \rightarrow \infty} [E(\hat{\theta}) - \theta] = 0.$$

## Exemplo 3.2

Seja  $X_1, X_2, \dots, X_n$  uma amostra aleatória independente e identicamente distribuída de uma população com  $E(X) = \mu$  e  $Var(X) = \sigma^2 > 0$ .

- a.  $\bar{X}$  é assintoticamente não viesado para  $\mu$ ?
- b.  $\hat{\sigma}^2$  é assintoticamente viesado para  $\sigma^2$ ?
- c.  $S^2$  é assintoticamente viesado para  $\sigma^2$ ?

# Fim