(1) 練習1 (Simple1)

1. ゲルプの割付け

動作シミュレーションの設定画面を開き、動作シミュレーションのためのグループを設定します。

解析 一 動作シミュレーション 一 動作シミュレーション 新規グループ

2. 干渉コンポーネント設定

干渉解析を行うコンポーネントを設定します。

干渉コンポーネント設定

3. 接続設定

グループに接続条件を設定します。

永久接続設定

4. 動作設定

動作シミュレーションの設定ダイアログにてグループの動作のタイプ、方向、時間、大きさなど設定します。

5. 動作計算

動作計算を行います。

動作計算

6. シミュレーション

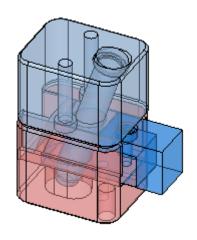
計算結果を再生します。

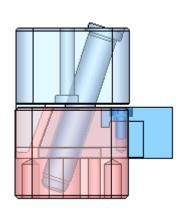
再生

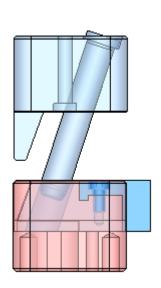
7. 動画作成

シミュレーションの動画を作成します。

動画作成 → 再生





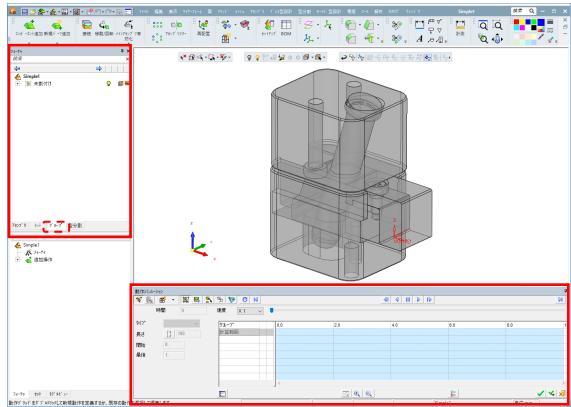


1. グループの割付け

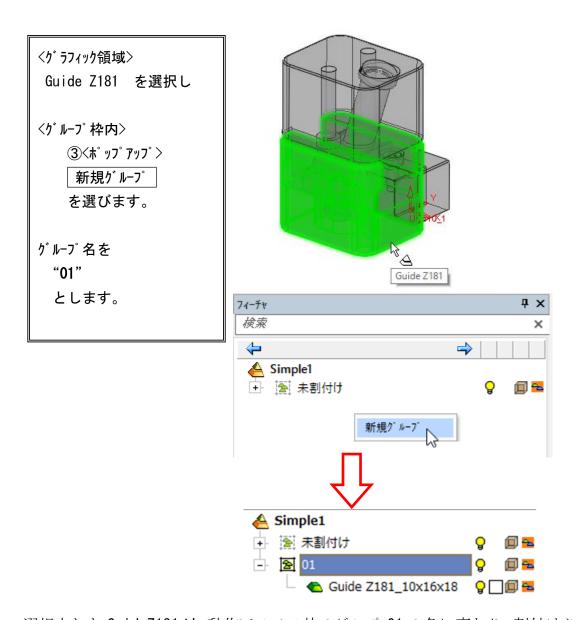
アセンブリで作られたスライド形状を読込み動作シミュレーションを行います。



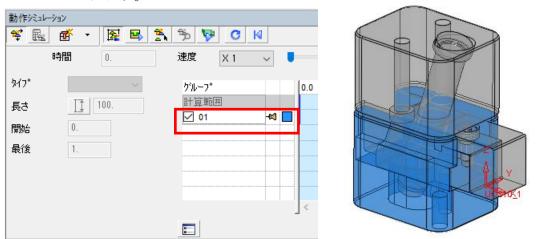




フィーチャツリー枠には**グループ**゚タブの表示に切り替わり、 画面の下の方に新規動作シミュレーションの枠が表示されます。 動作シミュレーションを行うコンポーネントをグループに割付けていきます。



選択された Guide Z181 は 動作シミュレーション枠のグループ 01 の色に変わり、割付けが完了したことがわかります。



同様に他のコンポーネントを別グループに割付けていきます。

<か、ラフィック領域> Locking heel Z1810 を選択

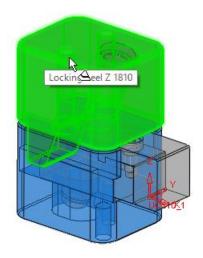
<グループ枠内>

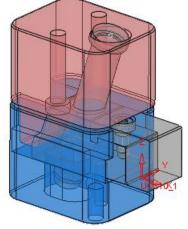
③<ポップアップ>

新規グループ

を選びます。

グループ名を "**02"** とします。





ケルーフ°	
計算範囲	
✓ 01	-#4 <u> </u>
☑ 02	-44 🔲

<グラフィック領域>

Slide core Z181 を選択

〈グループ枠内〉

③<ポップアップ>

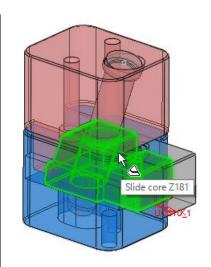
新規グループ

を選びます。

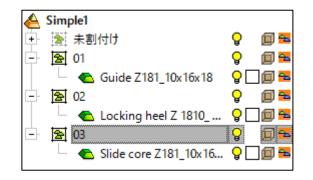
グループ名を

"03"

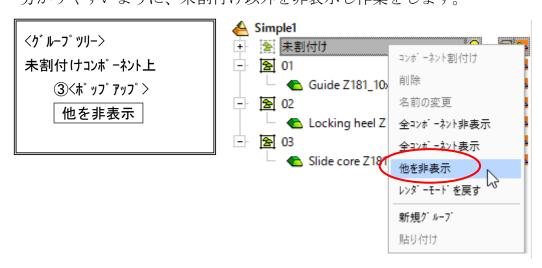
とします。

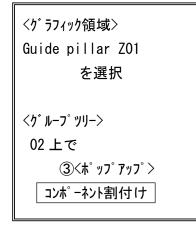


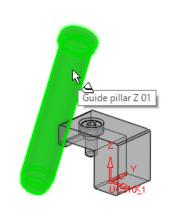




残りのコンポーネントは手動で割付けます。 分かりやすいように、未割付け以外を非表示し作業をします。

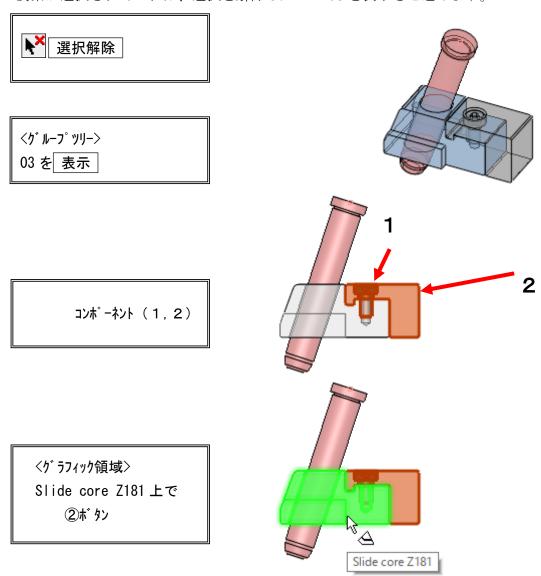




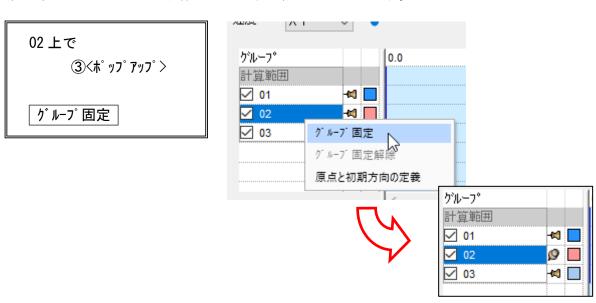




要素が選択されていれば、選択を解除しグループ 03 を表示させ進めます。



すべてのコンポーネントが割付けられ、未割付けのコンポーネントがなくなります。 次に、グループ02だけを動作しないように固定しておきます。

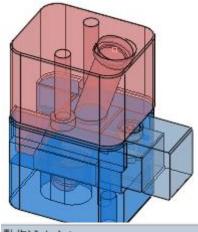


^{aaaa} 2. 干渉コンポーネント設定

次に、動作シミュレーションを行うにあたって干渉解析を行うコンポーネントを設定します。 ここで設定されないコンポーネントは、シミュレーション時に干渉してしまう場合があります。 いくつかのコンポーネントだけを解析すれば良い場合や、シミュレーション計算の複雑さを軽減したい ばあいには、この設定から外します。

またこの設定を行わない場合は、全てのコンポーネントが干渉解析の対象となります。

全コンポーネント表示



干渉モードで考慮する コンポーネントを定義



初期状態ではすべてのコンポーネントが選択されていますので、

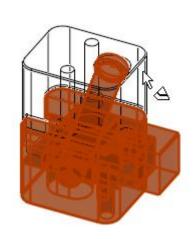
Cap Screw Z 32 およびLocking heel Z1810 を選択解除します。

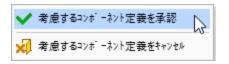
Locking heel Z1810 Cap Screw Z 32を クリックし選択解除

<グラフィック領域上> ③<ポップアップ>

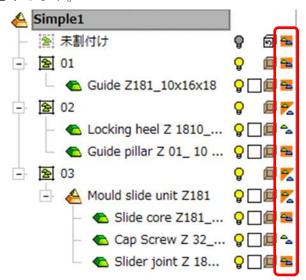
~

考慮するコンポーネント 定義を承認





グループツリーのアイコンを確認してください。 アイコンは、干渉コンポーネントの設定状態を示します。



〈干渉考慮の設定状態のアイコン〉



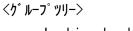
全てのコンポーネントは干渉のため解析されます。(干渉考慮モート)



いくつかのコンポーネントは干渉のために解析されます。

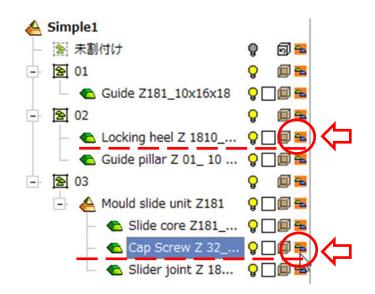


干渉のために解析されるコンポーネントはありません。(干渉無視モード)



Locking heel Z1810 Cap Screw Z32 のアイコンをクリックし

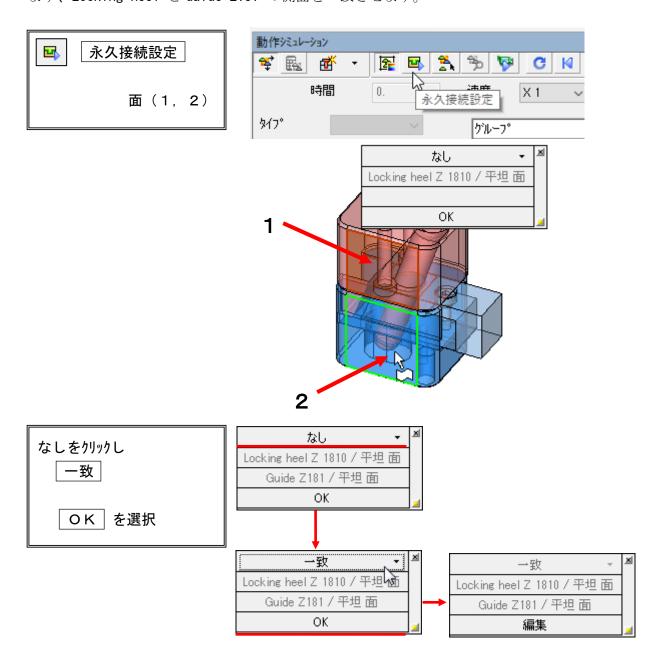
干渉考慮モードに変更してください。



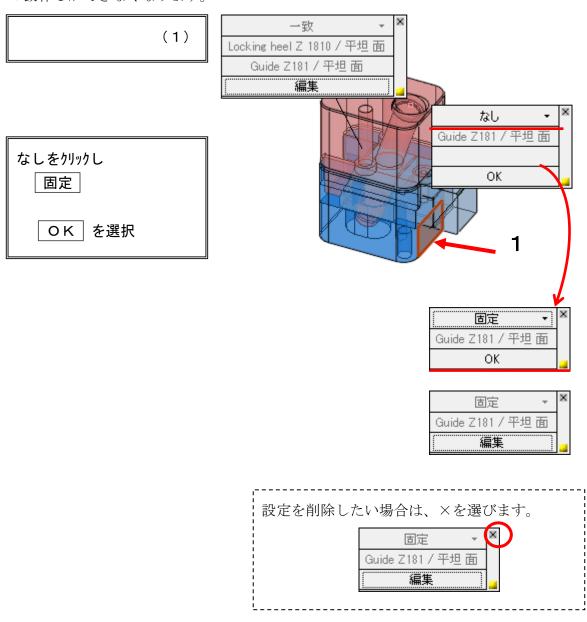
3. 接続設定

グループに接続の条件を設定します。ここの設定は、アセンブリ上での接続設定とは関係がありません。

まず、Locking heel と Guide Z181 の側面を一致させます。



次に $Guide\ Z181$ の面を固定します。この条件により $Locking\ heel\ の動作は <math>Z$ 方向のみの動作しかできなくなります。



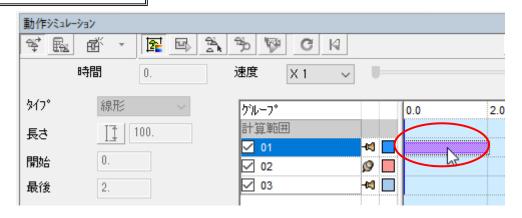
ここでは、キャンセルして進めます。



4. 動作設定

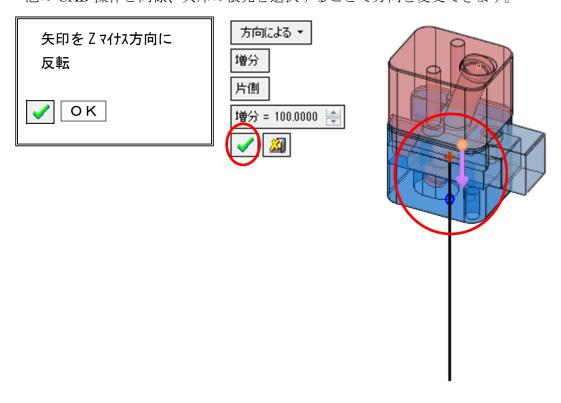
今回の動作設定では、グループ "02"が位置固定になっているのでグループ 01 の動作設定をすることで、グループ 03 も動作させます。

グループ01 の右のセルで (1)ダブルクリック

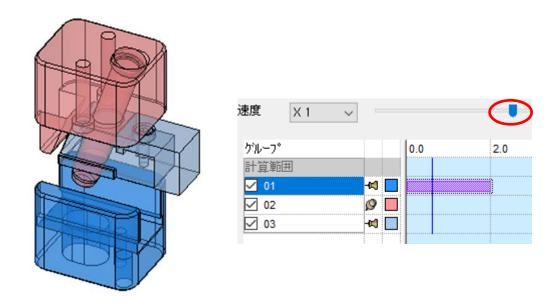


動作方向と距離を設定します。

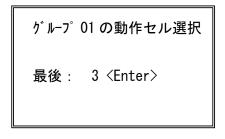
他の CAD 操作と同様、矢印の根元を選択することで方向を変更できます。

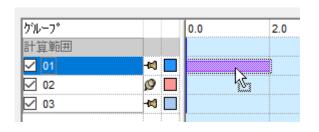


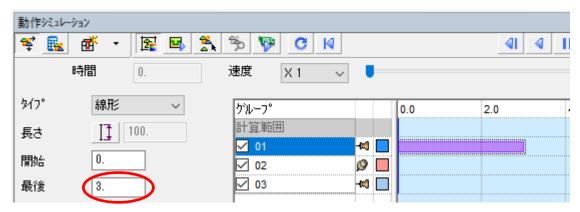
スライドバーを右にドラッグすることで、設定した動作を確認できます。 ここでは、他のコンポーシトとの干渉は見ていませんので、他のコンポーネントは動作しません。



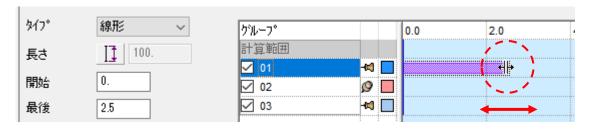
先に設定した動作の終了時間を変更してみます。



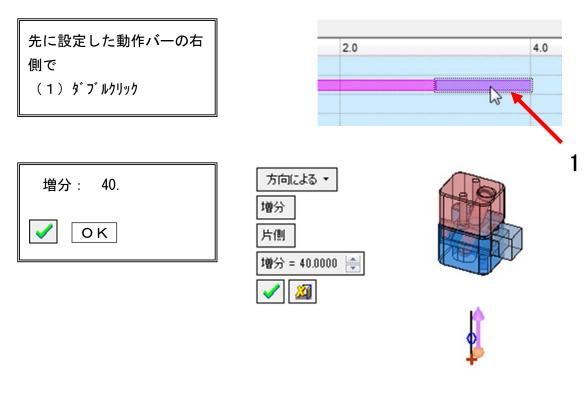




動作バーをドラッグする操作でも、設定変更できます。



動作を続けて設定してみます。



設定した動作を確認してみます。



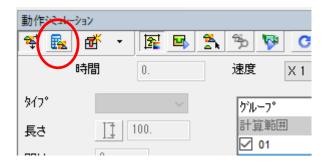
今回は後で設定した動作は不要ですので、削除します。



5. 動作計算

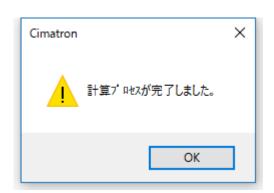
計算を実行します。





計算が実行され、完了するとメッセージが表示されます。



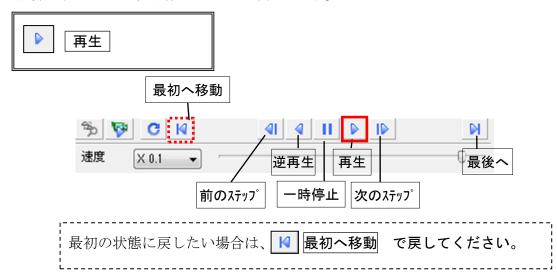


計算が実行されたことがわかるように、セルの色が変わることを確認ください。

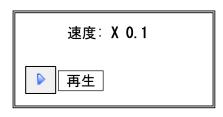


6. シミュレーション

計算が終わったら、動作シミュレーションを確認します。

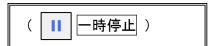


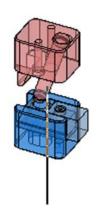
シミュレーション速度を変更し、シミュレーションを行います。





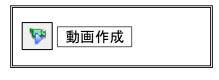
途中でとめるには、停止しを押します。



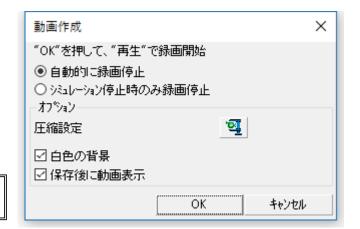


7. 動画作成

シミュレーションの動画を作成します。







ОК

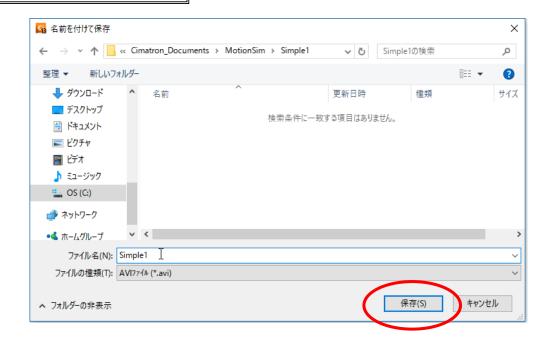
スタンバイ中になり、再生で録画が開始されます。





再生が終わると、名前を付けて保存のダイアログがでますので、保存してくださ

Simple1



avi ファイルにて保存されます。

動作シミュレーション結果を保存します。



※保存すると同時に動画が再生されます。
動画を再生したくない場合は動画作成実行前のダイアログで、表示しない設定にして動画を作成してください。

動画作成

OKを押して、**再生**で緑画開始

● 自動的に緑画停止

○ シュュレーシュン停止時のみ緑画停止

オフ*ション

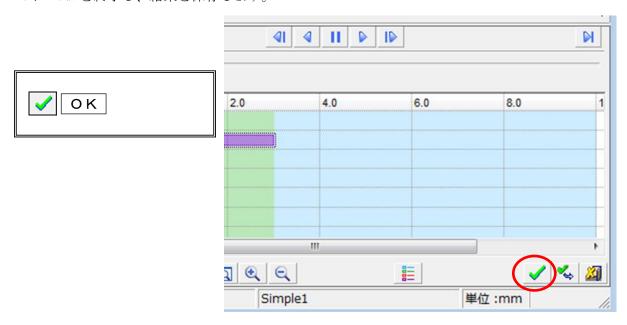
圧縮設定

② 白色の背景

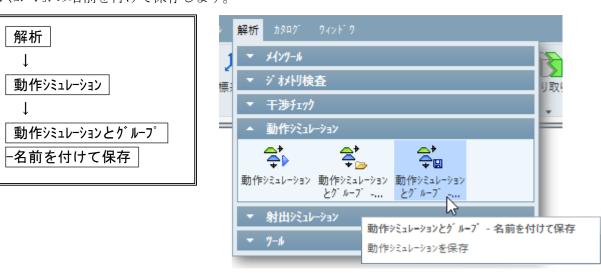
② 保存後に動画表示

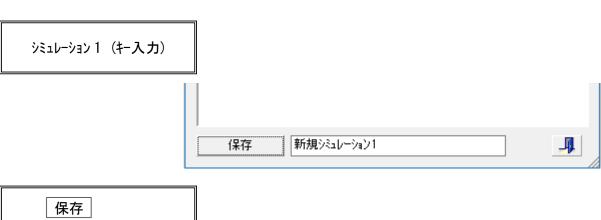
OK キャンセル

シミュレーションを終了し、結果を保存します。



シミュレーションの名前を付けて保存します。





ファイルを保存して閉じます。



ファイル - 閉じる