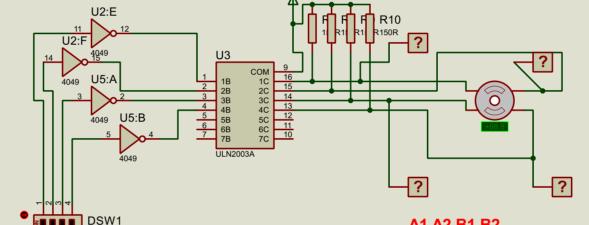


U2:D

OUT3 OUT4 Bipolar motor 4 uçlu olduğundan 12V ile beslenmesi için ULN2003 çıkışına 12V seviyesi verildi. Motor 100ma olduğu varsayıldı ve 150R direnç konuldu. Küçük motorlar için bu yeterli. Büyük motorlar için mosfetli çözümler uygulanmalı.



R1 10k

DIRECTION

DUINO1 ARDUINO UNO R3

DIGITAL (~PWM)

ANALOG IN

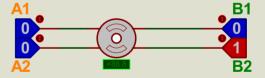
......

A1 A2 B1 B2

1	0	0	0	0 derece 360 derec
0	1	0	0	90 derece
0	0	1	0	180 derece
0	0	0	1	270 derece

A1 A2 B1 B2

1	0	0	0	0 derece 360 derece
0	0	1	0	90 derece
0	1	1	1	180 derece
1	1	0	1	270 derece



A1 A2 B1 B2

HOME

1	0	0	0	0 derece 360 derec
1	1	0	0	45 derece
1	1	1	0	90 derece
0	1	1	0	135 derece
0	1	1	1	180 derece
0	0	1	1	225 derece
1	0	1	1	270 derece
1	0	0	1	315 derece