24/01/2021

Pseudocódigo

- Inicio
- Verificar si el botón de inicio fue presionado
 - sí fue presionado esperamos un tiempo y volvemos a verificar esta vez si dejaron de presionar (anti rebote)
 - sí fue presionado inicia conteo de semáforo, sino no pasa nada.
 - iniciamos un ciclo que se cumplirá mientras una variable tenga un valor especifico
 - revisamos si el botón de jugador 1 fue presionado con el respectivo anti rebote implementado
 - sí fue presionado verificamos si el contador del jugador 1 es =8
 - si fuese = 8 encendemos el led bandera que indica que el jugador 1 gano y cambiamos el valor de la bandera del ciclo while para que la carrera pueda iniciar de nuevo
 - si no fuese =8 cargamos un valor que predefiniremos por medio de un array en la posición que indica el contador del jugador 2 al puerto D y le sumamos 1 al contador.
 - Revisamos si el botón del jugador 2 fue presionado con el respectivo anti rebote implementado
 - Si fue presionado verificamos si el contador del jugador 1 es =8
 - Si fuese =8 encendemos el led bandera que indica que el jugador 2 gano y cambiamos el valor de la bandera del ciclo while para que la carrera pueda iniciar de nuevo
 - Si no fuese =8 cargamos un valor que predefinimos por medio de un array en la posición que indica el contador

Fin.

Código comentado

```
#include <xc.h>
// Variables
#define XTAL FREQ 8000000
//declaramos una variable bandera para el ciclo while del juego
unsigned char flag;
//declaramos 2 arrays que nos servirán para cargar los valores a los puertos
//de los led
int count1 [8] = {0b00000001, 0b00000010, 0b00000100, 0b00001000, 0b00010000,
 0b00100000, 0b01000000, 0b10000000);
int count2 [8] = {0b00000001, 0b00000010, 0b00000100, 0b00001000, 0b00010000,
 0b00100000, 0b01000000, 0b10000000);
//declaramos los contadores de los botonasos de los jugadores
char J1;
char J2;
// Prototipo de funciones
/*instanciamos los prototipos de las funciones a utilizar
* las cuales no devolverán nada ni pedirán parametros.
* */
```

```
void semaforo(void);
void setup(void);
// Ciclo Principal
void main(void) {
 //ciclo infinito
  while (1) {
   /*llamamos a la funcion que modificara los puertos para configurarlos
    como entradas o salidas y limpiarlos*/
   setup();
   //verificamos si el boton RAO (inicio) fue presionado
   if (PORTAbits.RA0 == 0) {
     //esperamos un tiempo corto
     __delay_ms(40);
     //volvemos a verificar pero esta vez si el boton se levanto para
     //asegurarnos que efectivamente hubo un botonaso
     if (PORTAbits.RA0 == 1) {
       //si efectivamente hubo un botonaso mandamos a llamar a la
       //funcion semaforo que nos indicara cuando inicia la carrera
       semaforo();
       //le damos el valor de 1 la bandera flag
       flag = 1;
       //iniciamos el ciclo while de juego que funcionara mientras
       //flag sea = 1
       while (flag == 1) {
         //verificamos si el boton del jugador 1 fue presionado
```

```
//esto con su respectivo anti rebote como el anterior
if (PORTAbits.RA1 == 0) {
  __delay_ms(40);
  if (PORTAbits.RA1 == 1) {
    //si fue presionado verificamos si el contador del
    //jugador 1 =8
    if (J1 == 8) {
      /*si es =8 encendemos el led que indica que gano
      y salimos del ciclo de juego al ciclo principal*/
      PORTEbits.RE0 = 1;
      __delay_ms(1000);
      flag = 2;
    } else {
      //si el contador no es =8 le cargamos el valor
      //del array en de la posición J1 al puerto D
      PORTD = count1[J1];
      //y aumentamos en 1 el contador
      J1++;
    }
  }
} //verificamos si el boton del jugador 2 fue presionado
  //esto con su respectivo anti rebote como el anterior
else if (PORTAbits.RA2 == 0) {
  __delay_ms(40);
  if (PORTAbits.RA2 == 1) {
    //si fue presionado verificamos si el contador del
    //jugador 2 =8
```

```
if (J2 == 8) {
                 /*si es =8 encendemos el led que indica que gano
                 y salimos del ciclo de juego al ciclo principal*/
                  PORTEbits.RE1 = 1;
                  __delay_ms(1000);
                 flag = 2;
               } else {
                  //si el contador no es =8 le cargamos el valor
                 //del array en de la posición J2 al puerto C
                  PORTC = count2[J2];
                  //y aumentamos en 1 el contador
                 J2++;
               }
             }
           }
    }
  }
}
// Configuración
void setup(void) {
  ANSEL = 0b00000000; //se deshabilitan las entradas analógicas
  ANSELH = 0b00000000;
  TRISB = 0b00000000; //configuramos el puerto B como salida
```

```
TRISA = 0b11111111; //configuramos el puerto A como entrada
 TRISC = 0b00000000; //configuramos el puerto C como salida
 TRISE = 0b00000000; //configuramos el puerto E como salida
 TRISD = 0b00000000; //configuramos el puerto D como salida
  PORTA = 0b00000000; //limpiamos los puertos para asegurarnos de empezar en 0
  PORTB = 0b00000000;
 PORTD = 0b00000000;
 PORTC = 0b00000000;
 PORTE = 0b00000000;
 J1 = 0;//iniciamos los contadores en 0
 J2 = 0;
}
// Funciones
void semaforo(void) {
 //encendemos el pin RBO
 PORTBbits.RB0 = 1;
 //esperamos 500 ms
  __delay_ms(500);
 //apagamos el pin RBO y encendemos el pin RB1
 PORTBbits.RB0 = 0;
 PORTBbits.RB1 = 1;
 //esperamos 500 ms
  __delay_ms(500);
 //apagamos el pin RB1 y encendemos el pin RB2
 PORTBbits.RB1 = 0;
```

```
PORTBbits.RB2 = 1;

//esperamos 500 ms

__delay_ms(500);

//apgamos el pin RB2

PORTBbits.RB2 = 0;

}
```

Link del repositorio

https://github.com/sag18640/Electronica Digital 2.git