Sage: Guia de Referència Ràpida

William Stein (basada en treball de P. Jipsen)

GNU Free Document License, extend for your own use Adaptació al català: Mauro Viader Olivé i Joaquim Puig

Notebook



Avaluar cel·la: (shift-enter)

Avaluar cel·la creant-ne una de nova: ⟨alt-enter⟩

Partir cel·la: (control-;)

Ajuntar cel·les: (control-backspace)

Inserir cel·la matemàtica: clicar la línia blava entre les cel·les Inserir cel·la text/HTML : shift-clicar la línia blava entre les cel·les i això obrirà un editor WYSIWYG

Esborrar cel·la: esborrar el contingut i després backspace

Línia de comandes

com\(\tab\) completa command

bar? llista les comandes que contenen "bar" command? (tab) mostra la documentació

command??(tab) mostra el codi font

 $\mathtt{a.}\langle \mathrm{tab}\rangle$ mostra els mètodes per a un objecte \mathtt{a} (més: $\mathtt{dir}(\mathtt{a}))$

a._\(\tab\) mostra els mètodes ocults de per a un objecte a

search_src("string o regexp") cerca el codi font, surt _
abans de la sortida

Nombres

Enters: $Z = ZZ \text{ ex. } -2 \text{ } -1 \text{ } 0 \text{ } 1 \text{ } 10^{\circ}100$

Racionals: Q = QQ ex. 1/2 1/1000 314/100 -2/1

Reals: $\mathbf{R} \approx \mathtt{RR} \ \mathrm{ex.} \ .5 \ 0.001 \ 3.14 \ 1.23e10000$

Complexos: $\mathbb{C} \approx \mathbb{CC}$ ex. $\mathbb{CC}(1,1)$ $\mathbb{CC}(2.5,-3)$

Precisió de double: RDF i CDF ex. CDF(2.1,3)

Mòdul $n: \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} = \text{Zmod}$ ex. Mod(2,3) Zmod(3)(2)

Cossos finits: $\mathbf{F}_q = \mathsf{GF} \ \mathrm{ex.} \ \mathsf{GF(3)(2)} \ \mathsf{GF(9,"a").0}$

Polinomis: R[x, y] ex. S. $\langle x, y \rangle = QQ[]$ $x+2*y^3$

Sèries: R[[t]] ex. S.<t>=QQ[[]] 1/2+2*t+0(t^2)

Nombres p-àdics: $\mathbf{Z}_p \approx \mathsf{Zp}$, $\mathbf{Q}_p \approx \mathsf{Qp}$ ex. 2+3*5+0(5^2)

Clausura algebraica: $\overline{\mathbf{Q}} = \mathbf{QQbar} \text{ ex. } \mathbf{QQbar}(2^{(1/5)})$

Interval aritmètic: RIF ex. sage: RIF((1,1.00001))

Cos numèric: R. <x>=QQ[]; K. <a>=NumberField(x^3)

Aritmètica

$$\begin{array}{lll} ab = \texttt{a*b} & \frac{a}{b} = \texttt{a/b} & a^b = \texttt{a^h} & \sqrt{x} = \texttt{sqrt(x)} \\ \sqrt[n]{x} = \texttt{x^1(1/n)} & |x| = \texttt{abs(x)} & \log_b(x) = \texttt{log(x,b)} \end{array}$$

Sumes:
$$\sum_{i=k}^{n} f(i) = \text{sum}(f(i) \text{ for i in (k..n)})$$

Productes:
$$\prod_{i=h}^{n} f(i) = prod(f(i) \text{ for i in (k..n)})$$

Constants i funcions

Constants:
$$\pi = \operatorname{pi} \quad e = \operatorname{e} \quad i = \operatorname{i} \quad \infty = \operatorname{oo}$$

$$\phi = \text{golden_ratio} \quad \gamma = \text{euler_gamma}$$

Aproximació: pi.n(digits=18) = 3,14159265358979324

Funcions: sin cos tan sec csc cot sinh cosh tanh sech csch coth log ln exp ...

Funció en Python: def f(x): return x^2 (els blocs en Python síndenten amb 3 espais després de :)

Funcions Interactives

Escriu @interact abans de la funció (les vars determinen el control)

@interact

Expresions Simbòliques

Defineix una nova variable simbòlica: var("t u v y z")

Funció Simbòlica: ex. $f(x) = x^2$ f(x)=x^2

Relacions: f==g f<=g f>=g f<g f>g

Resol f = q: solve(f(x)==g(x), x)

solve(
$$[f(x,y)==0, g(x,y)==0], x,y$$
)

factor(...) expand(...) (...).simplify_...

 $find_root(f(x), a, b)$ $troba x \in [a, b] \text{ s.t. } f(x) \approx 0$

Càlculs

$$\lim_{x \to a} f(x) = \text{limit(f(x), x=a)}$$

$$\frac{d}{dx}(f(x)) = \text{diff(f(x),x)}$$

$$\frac{\partial}{\partial x}(f(x,y)) = \text{diff}(f(x,y),x)$$

diff = differentiate = derivative

$$\int f(x)dx = integral(f(x),x)$$

$$\int_a^b f(x)dx = integral(f(x),x,a,b)$$

$$\int_a^b f(x)dx \approx \text{numerical_integral(f(x),a,b)}$$

Polinomi de Taylor, grau n respecte a: taylor(f(x),x,a,n)

Gràfics 2D



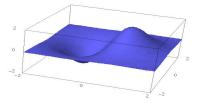
line([$(x_1,y_1),\ldots,(x_n,y_n)$], opcions)
polygon([$(x_1,y_1),\ldots,(x_n,y_n)$], opcions)
circle((x,y),r, opcions)
text("txt",(x,y), opcions)
les options són a plot.options, ex. thickness=pixel, rgbcolor=(r,g,b), hue=h on $0 \le r,b,g,h \le 1$ show(gràfic, opcions)
usa figsize=[w,h] per ajustar el tamany

usa figsize=[w,h] per ajustar el tamany usa aspect_ratio=n'umero per ajustar la relació dáspecte plot(f(x),(x, x_{\min}, x_{\max}), opcions)

parametric_plot((f(t),g(t)),(t, t_{\min} , t_{\max}), opcions) polar_plot(f(t),(t, t_{\min} , t_{\max}), options)

combinar: circle((1,1),1)+line([(0,0),(2,2)]) animate(llista de gràfics. opcions).show(delay=20)

Gràfics 3D



line3d($[(x_1,y_1,z_1),...,(x_n,y_n,z_n)]$, opcions) sphere((x,y,z),r, opcions) text3d("txt", (x,y,z), opcions) tetrahedron((x,y,z), size, opcions) cube((x,y,z), tamany, opcions) octahedron((x,y,z), tamany, opcions) dodecahedron((x,y,z), tamany, opcions) icosahedron((x,y,z), tamany, opcions) plot3d(f(x,y), (x,x_b,x_e) , (y,y_b,y_e) , opcions) parametric_plot3d($(f(x,y),(t,t_b,t_e),t_e)$), opcions) parametric_plot3d($(f(x,y),(t,t_b,t_e),t_e)$), opcions) (u,u_b,u_e) , (v,v_b,v_e) , opcions) $opcions: \verb|aspect_ratio=[1,1,1]|, \verb|color=''red''| \\ opacity=0.5, \verb|figsize=6|, viewer="tachyon"| \\$

Matemàtica Discreta

Conjunts: ex. $\{1,2,1,a\}=$ Set([1,2,1,"a"]) $(=\{1,2,a\})$ Comprensió de llistes \approx notació constructiva per a conjunts,

 $\{f(x): x \in X, x > 0\} = Set([f(x) \text{ for x in X if x>0}])$

Teoria de grafs



Graf: $G = Graph(\{0:[1,2,3], 2:[4]\})$

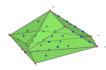
Graf dirigit: DiGraph(dictionary) Famílies de grafs: graphs. $\langle tab \rangle$

Invariants: G.chromatic_polynomial(), G.is_planar()

Camins: G.shortest_path()
Visualitza: G.plot(), G.plot3d()

Automorfismes: G.automorphism_group(), G1.is_isomorphic(G2), G1.is_subgraph(G2)

Combinatòria



Sequències enteres: sloane_find(list), sloane.\(\lambda\)

Particions: P=Partitions(n) P.count()

Combinations: C=Combinations(llista) C.list()

Producte Cartesià: CartesianProduct(P,C)

Taula: Tableau([[1,2,3],[4,5]])
Paraules: W=Words(.abc"); W(.aabca")
Posets: Poset([[1,2],[4],[3],[4],[]])
Root systems: RootSystem([.A",3])

Crystals: CrystalOfTableaux([.4",3], shape=[3,2])
Lattice Polytopes: A=random_matrix(ZZ,3,6,x=7)
L=LatticePolytope(A) L.npoints() L.plot3d()

Àlgebra de matrius

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{vmatrix} = \det(\operatorname{matrix}(QQ, [[1,2], [3,4]]))$$

 $Av = A*v \quad A^{-1} = A^{-1} \quad A^t = A.transpose()$

Resol Ax = v: A\v o A.solve_right(v)

Resol xA = v: A.solve_left(v)

Forma reduïda escalonada: A.echelon_form()

Rang i dimensió del nucli: A.rank() A.nullity()

Forma de Hessenberg: A.hessenberg_form()

Polinomi característic: A.charpoly()

Valors propis: A.eigenvalues()

Vectors propis: A.eigenvectors_right() (també left)

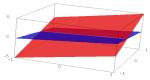
Gram-Schmidt: A.gram_schmidt()

Visualitza: A.plot()

Reducció: LLL matrix(ZZ,...).LLL()

Forma Hermite: matrix(ZZ,...).hermite_form()

Àlgebra lineal



Espais de vectors $K^n = K^n \text{ ex. } QQ^3 \text{ RR}^2 \text{ CC}^4$

Subespai: span(vectors, field) Ex., span([[1,2,3], [2,3,5]], QQ)

Kernel: A.right_kernel() (també left)

Suma i intersecció: V + W i V.intersection(W)

Base: V.basis()

Matriu de la base: V.basis_matrix()

Restringeix la matriu al subespai: A.restrict(V)

Vector en termes de base: V.coordinates(vector)

Matemàtica numèrica

Paquets: import numpy, scipy, cvxopt

Minimització: var("x y z")
 minimize(x^2+x*y^3+(1-z)^2-1, [1,1,1])
Ajustament: var("a b c")
dadesx=range(100)
dadesy=[1.2*sin(.5*i+.1*random()) for i in dadesx]
model(x)=model(x)=a+b*sin(x+c)
find_fit(zip(dadesx,dadesy),model)

Teoria de nombres

 $Primers: \verb"prime_range(n,m)", \verb"is_prime", \verb"next_prime"$

Factor: factor(n), qsieve(n), ecm.factor(n)

Símbol de Kronecker: $\left(\frac{a}{b}\right)$ = kronecker_symbol (a,b)

Fraccions continues: continued_fraction(x)

Nombres de Bernoulli: bernoulli(n), bernoulli_mod_p(p)

Corbes el·líptiques: EllipticCurve($[a_1, a_2, a_3, a_4, a_6]$)

Caràcters de Dirichlet : DirichletGroup(N)
Formes modulars: ModularForms(nivell, pes)

Símbols modulars: ModularSymbols (nivell, pes, sign)

Mòduls de Brandt: BrandtModule(nivell, pes)
Varietats abelianes modulars: J0(N), J1(N)

Teoria de grups

G = PermutationGroup([[(1,2,3),(4,5)],[(3,4)]])

 ${\tt SymmetricGroup(\it n)}\,,\, {\tt AlternatingGroup(\it n)}$

Abelian groups: AbelianGroup([3,15])

Grups de matrius: GL, SL, Sp, SU, GU, SO, GO

Functions: G.sylow_subgroup(p), G.character_table(),

G.normal_subgroups(), G.cayley_graph()

Anells no commutatius

Quaternions: Q.<i,j,k>= QuaternionAlgebra(a,b)

Algebres Lliures: R. <a,b,c>= FreeAlgebra(QQ, 3)

Mòduls de Python

 ${\tt import}\ nom_del_m\grave{o}dul$

 $module_name.\langle tab \rangle i help(module_name)$

Perfils i debugging

time commanda: mostra la informació temporal timeit("command"): mostra el temps amb més precisió

t = cputime(); cputime(t): temps transcurregut de CPU

t = walltime(); walltime(t): temps transcurregut de wall

%pdb: engega el debugger interactiu (només línia de comandes)

 $\begin{tabular}{ll} \begin{tabular}{ll} \beg$