**Run**

t = createStereoVideo('C:\Users\danielbello\Desktop\matlab project\dir', 50);

implay(t)

**הפונקציה מקבלת**: את התיקייה של התמונות ומריצה את האלגוריתם שלנו

**פונקציה מוציאה:** האלגוריתם מכניס ל stract את כל הפנורמות לt

**פונקציה זאת מבצעת:** מריצה את האלגוריתם שיוצר את הסטריאו פנורמה לאחר מכן מציגה את הסטרואו פנורמה באמצאות פונקציה של מאטלאב implay.

**createStereoVideo**

function [stereoVid] = createStereoVideo(imgDirectory, nViews)

- nViews מקבל את מספר הviews שאנחנו רוצים בשביל לחלק את תמונות בשביל לקחת רצועות וליצור את הפנורמה הגדולה. ולקבל מזוויות שונות.

כל תמונה אנחנו מחלקים ל N חלקים.

imgDirectory – ואת התיקייה של התמונות שפרקנו מהווידאו.

הפנקציה יוצרת את תמונת הסטראו פנורמה.

פונקציה זאת מבצעת: מציאה של נקודות קצה לפי הריס .

מציאת פיצ'רים בתמונות.

מציאת key points.

מוצאת טרנספורמציות.

כופלת את הטרנספורמציות כדי לדעת שכל תמונה במישור הפנורמה ביחס לזאת שלפניה.

מוצאת את הגובה המקסימלי שאנחנו זזנו אליו ואת הגובה המינימלי.

ולבסוף מרכיבה את כל הפנורמות שאנחנו רוצים ביחס למרכזים.

ויוצר סטרקט עם הפנורמות להצגה .

**loadImages**

טוען את כל התמונות מהתיקיה שניתנה.

**imReadAndConvert**

מקבל את מיקום התמונה ואת הספרה 2 או 1 אם אנחנו רוצים שחור או בצבא כמובן שאצלנו זה בצבע.

טוענים את התמונות ומחליטים עם לקרוא את התמונה בשחור לבן או בצבא ולאחר מכן מנרמלים.

**imgToPanoramaCoordinates**

מקבל את וקטור הטרנספורמציות ומתאים אותם (כופל) לתמונה הראשונה.

**renderPanoramicFrame**

מקבל את התמונות ואת הגדלים של הרצועות ואת הטרנספורמציות ובונה את הפנורמות עושה סטישינג מחבר את כל הרצועות ומזיז את התמונות לקודינאטות של הפנורמה.