





Swan

Modèle V2 – Juillet 2016

Les SPYBOAT® s'inscrivent dans une démarche qui va permettre de faire progresser les techniques d'inspections subaquatiques et de prélèvements environnementaux en limitant l'impact de ces techniques sur l'environnement. La technologie SPYBOAT consiste en un drone aquatique muni d'une sur-coque stérile permettant la réalisation de missions sans contamination de l'environnement local du prélèvement.

LE MODELE SWAN:

Il a été spécifiquement développé pour répondre aux contraintes d'une utilisation dans de forts courants ou en lac sur de grandes distances. Notre produit intègre des composants électroniques et des algorithmes le rendant autonome lors de ses missions. Le pilotage est opéré à distance, en mode manuel et autonome, par une interface tablette pour les opérations de reconnaissance ou d'inspection.

Les caractéristiques techniques du modèle Swan le rendent facilement transportable sur tous les sites par une seule personne. Un changement rapide de batterie est prévu afin d'augmenter les capacités terrains du SPYBOAT® lors de campagnes intensives de fonctionnement. Une caisse de transport est prévue pour les opérations logistiques permettant de transporter en toute sécurité l'intégralité des composants internes et externes des SPYBOAT®.

PRINCIPALES

CARACTERISTIOUES:

- Charge utile de 15kg
- > Autonomie de 2h30
- Recharge rapide des packs batteries
- Pilotage autonome par interface tactile
- Positionnement par GPS
- Pilotage manuel par joysticks

EN OPTION:

- Pompe péristaltique pour le prélèvement stérile d'eau
- Outil de prélèvement pour les sédiments
- Position stationnaire par GPS
- Bathymétrie
- > Topographie
- Capteurs eau pour surface et profondeur
- Capteur UV
- Capteur IR





Caractéristiques principales	
Dimensions	900 * 700 * 650 mm
Poids	16 kg hors options
Vitesse	3km/h en croisière et 10km/h en pointe
Tirant d'eau hors options	30 mm hors options
Energie et Autonomie	Batterie Li-ion 46Ah et 2h30 en croisière
Charge utile	15kg maximum
Géométrie de la coque	Fond plat
Sur-coque	Stérile en thermoplastique recyclable
Résistance à l'environnement	IP67 hors options
Dimensions	900 * 700 * 650 mm

Propulsion	
Moteur électrique	2 moteurs de 2 500 Watts
Hélice	Propulsion aérienne

Drone autonome	
Carte mère	Programme autonome de pilotage par GPS
Communication	Radio fréquence 2,4GHz sur trame de communication sécurisé
Evolution	Pilotage de 10 modules en parallèle
Energie	Alimentation 5V, 12V et 24V
Ports de communication	Port série, Ethernet, USB
Mesure	Synchronisation données / positionnement

Contenu de pack	
Pilotage	Tablette tactile 10 pouces avec application de pilotage dédiée
Transport	Caisse de transport, solution de portage par sac à dos
Chargeur	Chargeur 12 et 110/220V
Utilisation	Manuel d'utilisation en Français et Anglais

Options	
Pompe péristaltique	0,5 à 2 litres /min
Carrousel de stockage	10 x 500 ml
Capteur taux d'oxygénation	Oxygène dissous par méthode optique
Capteur turbidité	Turbidité par néphélométrie
Capteur conductivité/salinité	Capteur à 4 électrodes
Capteur 3 paramètres	pH, Rédox et température
Collecteur de sédiments	Système en cours de développement
Treuil	Charge de 2 kg, jusqu'à 200m suivant conditions
Bathymétrie mono-faisceau	Profondeur 0,5 à 100m, fréquence 200kHz, cadence de sondage 6Hz, ouverture faisceau 9°, précision 0,2% de la hauteur d'eau, résolution 10 mm
Bathymétrie multifaisceaux	Profondeur jusqu'à 120m, fréquence 200kHz ou 400kHz, nombre de faisceaux 256, ouverture faisceau 10° à 130°, précision 2° x 2°