Grammaires

Généré par Doxygen 1.8.0

Mercredi Mai 9 2012 10 :42 :10

Table des matières

Chapitre 1

Index des classes

1.1 Hiérarchie des classes

Cette liste d'héritage est classée approximativement par ordre alphabétique :

ConvexHull	5
GrahamScanConvexHull	. 5
ConvexHullEPSWriter	5
gs_point2d	6
GSPoint2DCompare	6
list	7
Matrice2	7
Noeud	7
NonTerminal	. 8
Terminal	. ??
obj_camera	8
obj_face	8
obj_growable_scene_data	9
obj_light_disc	9
obj_light_point	9
obj_light_quad	9
obj_material	9
obj_plane	10
obj_scene_data	10
obj_sphere	10
obj_vector	11
objLoader	11 11
Parser	
Polygone	??
Polygone Detector	
Regle	
RegleSequence	
Vec3	??

2 Index des classes

Chapitre 2

Index des classes

2.1 Liste des classes

Liste des classes, structures, unions et interfaces avec une brève description :

Convexhull	5
ConvexHullEPSWriter	5
GrahamScanConvexHull	5
gs_point2d	6
GSPoint2DCompare	6
list	7
Matrice2	
Noeud	7
NonTerminal	8
obj_camera	
obj_face	8
obj_growable_scene_data	9
obj_light_disc	9
obj_light_point	
obj_light_quad	
obj_material	
obj_plane	
obj_scene_data	
obj_sphere	10
obj_vector	
objLoader	
Parser	
point2d	
Polygone	
Polygone_Detector	
Regle	
RegleSequence	
Terminal	
Vec3	22

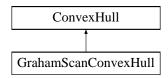
Index des classes

Chapitre 3

Documentation des classes

3.1 Référence de la classe ConvexHull

Graphe d'héritage de ConvexHull :



Fonctions membres publiques

- virtual bool operator() (const std : :vector< point2d > &pnt, std : :vector< point2d > &final_hull)=0

La documentation de cette classe a été générée à partir du fichier suivant :

- convexhull/ConvexHull.h

3.2 Référence de la classe ConvexHullEPSWriter

Fonctions membres publiques

bool operator() (const std : :string &file_name, const std : :vector< point2d > &point, const std : :vector< point2d > &hull)

Fonctions membres privées

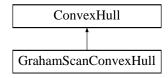
```
- template<typename T >
   std : :string convert_to_string (const T &value)
```

La documentation de cette classe a été générée à partir du fichier suivant :

- convexhull/ConvexHullEPSWriter.h

3.3 Référence de la classe GrahamScanConvexHull

Graphe d'héritage de GrahamScanConvexHull :



Fonctions membres publiques

- virtual bool operator() (const std : :vector< point2d > &pnt, std : :vector< point2d > &final_hull)

Fonctions membres privées

- void graham_scan (std : :vector< point2d > &final_hull)

- double cartesian_angle (double x, double y)
 int orientation (const gs_point2d &p1, const gs_point2d &p2, const gs_point2d &p3)
 int orientation (const double x1, const double y1, const double x2, const double y2, const double px, const
- bool is_equal (const double v1, const double &v2, const double epsilon=1.0e-12)

Attributs privés

- std : :vector < gs_point2d > point
- gs_point2d anchor

La documentation de cette classe a été générée à partir des fichiers suivants :

- convexhull/GrahamScanConvexHull.h
- convexhull/GrahamScanConvexHull.cpp

3.4 Référence de la structure gs_point2d

Fonctions membres publiques

- gs point2d (double x=0.0, double y=0.0, double angle=0.0)

Attributs publics

- double x
- double y
- double angle

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- convexhull/GrahamScanConvexHull.h

Référence de la classe GSPoint2DCompare

Fonctions membres publiques

- GSPoint2DCompare (gs_point2d *_anchor)
- bool operator() (const gs_point2d &p1, const gs_point2d &p2)

Fonctions membres privées

- bool is_equal (const gs_point2d p1, gs_point2d p2)
- bool is equal (const double v1, const double &v2, const double epsilon=1.0e-12)
 double lay_distance (const double &x1, const double &y1, const double &x2, const double &y2)

Attributs privés

- gs_point2d * anchor

La documentation de cette classe a été générée à partir du fichier suivant :

- convexhull/GrahamScanConvexHull.h

Référence de la structure list 3.6

Attributs publics

- int item_count
- int current_max_size
- char growable
- void ** items
- char ** names

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/list.h

3.7 Référence de la classe Matrice2

Fonctions membres publiques

- Matrice2 (float a, float b, float c, float d)Matrice2 * transpose ()

Attributs publics

- float ** mat

Fonctions membres privées

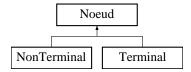
- void init ()

La documentation de cette classe a été générée à partir des fichiers suivants :

- geometrie/Matrice2.h
- geometrie/Matrice2.cpp

3.8 Référence de la classe Noeud

Graphe d'héritage de Noeud :



Fonctions membres publiques

- virtual vector< Noeud *> getEnfants ()=0 virtual string getType ()=0

- void * getAttribut (string nom)
 map< string, void *> getAttributs ()
 void setAttribut (string nom, void *val)

Attributs protégés

map< string, void * > attributs

La documentation de cette classe a été générée à partir des fichiers suivants :

- grammaire/Noeud.h
- grammaire/Noeud.cpp

Référence de la classe NonTerminal

Graphe d'héritage de NonTerminal :



Fonctions membres publiques

```
    NonTerminal (string type, vector < Noeud * > enfants)

- vector< Noeud * > getEnfants ()
```

string getType ()

Attributs privés

```
- vector< Noeud * > enfants
- string type
```

La documentation de cette classe a été générée à partir des fichiers suivants :

- grammaire/NonTerminal.hgrammaire/NonTerminal.cpp

Référence de la structure obj_camera 3.10

Attributs publics

- int camera_pos_indexint camera_look_point_index
- int camera_up_norm_index

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj parser.h

3.11 Référence de la structure obj_face

Attributs publics

```
int vertex_index [MAX_VERTEX_COUNT]
int normal_index [MAX_VERTEX_COUNT]
int texture_index [MAX_VERTEX_COUNT]
int vertex_count
```

int material_index

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj parser.h

Référence de la structure obj_growable_scene_data 3.12

Attributs publics

- char scene_filename [OBJ_FILENAME_LENGTH] – char material_filename [OBJ_FILENAME_LENGTH]
- list vertex_list
- list vertex_normal_list
- list vertex_texture_list
 list face_list
- list sphere_listlist plane_list
- list light point list
- list light_quad_listlist light_disc_list
- list material_list
- obj_camera * camera

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj_parser.h

3.13 Référence de la structure obj_light_disc

Attributs publics

- int pos_index
- int normal_index
- int material_index

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj parser.h

Référence de la structure obj_light_point

Attributs publics

- int pos_index
- int material_index

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj parser.h

3.15 Référence de la structure obj_light_quad

Attributs publics

- int vertex_index [MAX_VERTEX_COUNT]
- int material index

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj_parser.h

Référence de la structure obj_material

Attributs publics

- char name [MATERIAL NAME SIZE]
- char texture_filename [OBJ_FILENAME_LENGTH]
- double **amb** [3]

```
double diff [3]
double spec [3]
double reflect
double trans
double shiny
double glossy
double refract_index
```

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj_parser.h

3.17 Référence de la structure obj_plane

Attributs publics

```
int pos_index
int normal_index
int rotation_normal_index
int texture_index [MAX_VERTEX_COUNT]
int material_index
```

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

obiLoader/obj parser.h

3.18 Référence de la structure obj_scene_data

Attributs publics

```
obj_vector ** vertex_list
obj_vector ** vertex_normal_list
obj_vector ** vertex_texture_list
obj_face ** face_list
obj_sphere ** sphere_list
obj_plane ** plane_list
obj_light_point ** light_point_list
obj_light_quad ** light_quad_list
obj_light_disc ** light_disc_list
obj_material ** material_list
int vertex_count
int vertex_texture_count
int sphere_count
int sphere_count
int light_point_count
int light_quad_count
int light_disc_count
int light_disc_count
int material_count
obj_camera * camera
```

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

objLoader/obj_parser.h

3.19 Référence de la structure obj_sphere

Attributs publics

```
int pos_index
int up_normal_index
int equator_normal_index
int texture_index [MAX_VERTEX_COUNT]
int material_index
```

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

objLoader/obj_parser.h

3.20 Référence de la structure obj_vector

Attributs publics

- double **e** [3]

La documentation de cette structure a été générée à partir du fichier suivant :

- objLoader/obj parser.h

3.21 Référence de la classe objLoader

Fonctions membres publiques

- int load (char *filename)

Attributs publics

```
- obj_vector ** vertexList
- obj_vector ** normalList
- obj_vector ** textureList
- obj_face ** faceList
- obj_sphere ** sphereList
- obj_plane ** planeList
- obj_light_point ** lightPointList
- obj_light_quad ** lightQuadList
- obj_light_disc ** lightDiscList
- obj_material ** materialList
- int vertexCount
- int normalCount
- int textureCount
- int sphereCount
- int sphereCount
- int lightPointCount
- int lightPointCount
- int lightPoiscCount
- int lightDiscCount
- int lightDiscCount
- int lightDiscCount
- int lightDiscCount
- int materialCount
```

Attributs privés

- obj_scene_data data

- obj_camera * camera

La documentation de cette classe a été générée à partir des fichiers suivants :

- objLoader/objLoader.h
- objLoader/objLoader.cpp

3.22 Référence de la classe Parser

Fonctions membres publiques

```
    Parser (vector < Polygone * > terminaux)
        Initialise le parser.

    void parse ()
    void ajouterNoeud (Noeud *n)
    void computeAdjacencies ()
        Calcule la matrice d'adjacences.

    void ajouterRegle (Regle *r)
    void generateDot (string filename)
```