



**YOUR  
UNIVERSITY**

DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA MECCANICA E AEROSPAZIALE

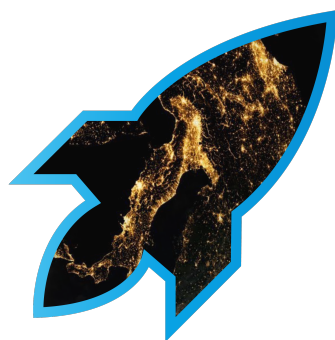
UNIVERSITÀ DI ROMA LA SAPIENZA

CORSO DI INGEGNERIA MECCANICA

SUBJECT

TITLE

SUBTITLE



*Author:*

Name SURNAME

*Teacher:*

Name SURNAME

ACADEMIC YEAR 2018-2019

---

# INDICE

<b>1</b>	<b>Introduzione</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Tabelle e grafici</b>	<b>4</b>
2.1	Tabelle . . . . .	4
2.1.1	Altra tabella . . . . .	4
2.2	Grafici . . . . .	5
2.2.1	Altro grafico . . . . .	5
<b>3</b>	<b>Formule</b>	<b>6</b>
<b>4</b>	<b>Altro</b>	<b>7</b>
4.1	Footnote . . . . .	8
4.2	Flowchart . . . . .	9
	<b>Riferimenti bibliografici</b>	<b>12</b>

---

## INTRODUZIONE

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit, sed do eiusmod tempor incididunt ut labore et dolore magna aliqua. Ut enim ad minim veniam, quis nostrud exercitation ullamco laboris nisi ut aliquip ex ea commodo consequat. Duis aute irure dolor in reprehenderit in voluptate velit esse cillum dolore eu fugiat nulla pariatur. Excepteur sint occaecat cupidatat non proident, sunt in culpa qui officia deserunt mollit anim id est laborum.

## TABELLE E GRAFICI

Here a few examples of tables and graphs.

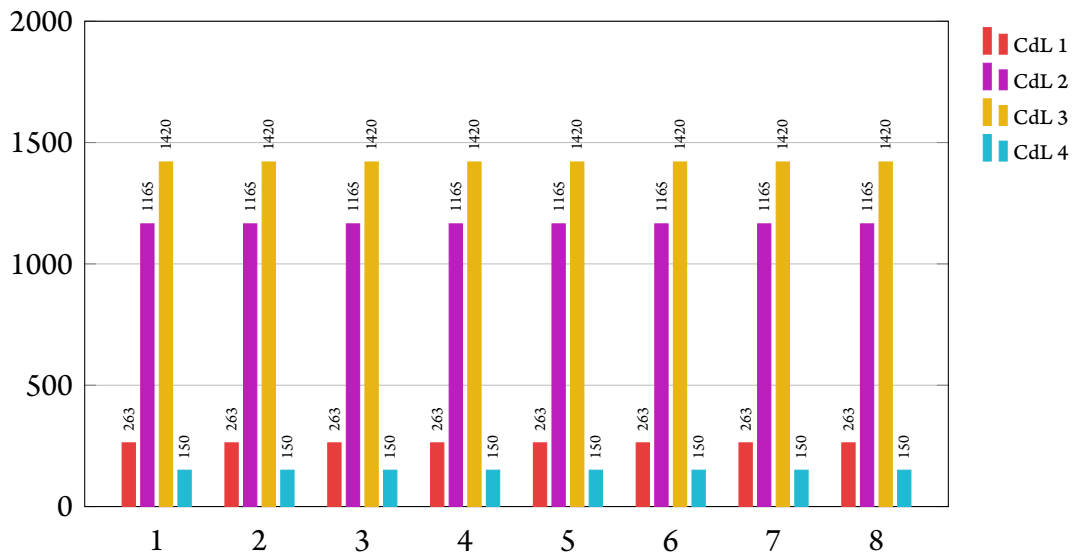
### 2.1 TABELLE

<i>Codice</i>	<i>CdL</i>	<i>Lotto</i>	$T_{\text{setup/lotto}}$	$T_{\text{lav/pezzo}}$	$T_{\text{proc/pezzo}}$	<i>Quantità</i>	$T_{\text{tot}}$
100	4	250	25	0,5	0,6	1	0,6
111	2	250	20	2	2,08	1	2,08
111	3	250	15	1,5	1,56	1	1,56
112	2	250	20	2,5	2,58	1	2,58
112	3	250	15	2	2,06	1	2,06
113	3	500	15	1	1,03	2	2,06
120	1	50	30	2	2,6	0,1	0,26
121	1	25	30	3	4,2	0,1	0,42
121	1	25	30	2,5	3,7	0,1	0,37

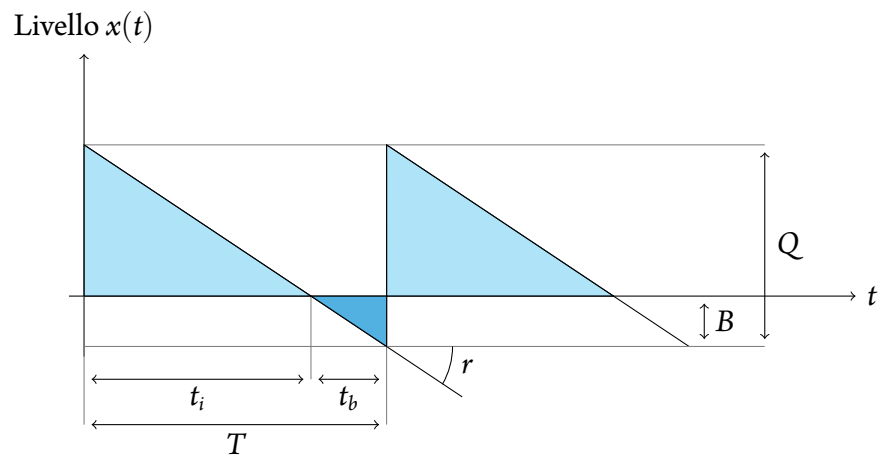
#### 2.1.1 ALTRA TABELLA

<b>Periodo</b>	1	2	3	4	5	6	7	8	Media
<b>MPS</b>	250	250	250	250	250	250	250	250	
<b>CdL 1</b>	262,5	262,5	262,5	262,5	262,5	262,5	262,5	262,5	262,5
<b>CdL 2</b>	1165	1165	1165	1165	1165	1165	1165	1165	1165
<b>CdL 3</b>	1420	1420	1420	1420	1420	1420	1420	1420	1420
<b>CdL 4</b>	150	150	150	150	150	150	150	150	150

## 2.2 GRAFICI



### 2.2.1 ALTRO GRAFICO



## FORMULE

Se non sono ammesse consegne in ritardo siamo in presenza di un problema con Backlog. Sia  $t_i$  il periodo in cui non si è in backlog e  $t_b$  il periodo di backlog. Essendo  $t_i = (Q - B)/D$ , avremo:

$$\text{Costi di ordinazione} = C \cdot D/Q$$

$$\text{Costi di mantenimento} = H \cdot (Q - B)/2 \cdot t_i/T = H \cdot (Q - B)^2/2Q$$

$$\text{Costi di backorder} = C_b \cdot B \cdot t_b/2T = C_b \cdot B^2/2Q$$

$$\text{Costi variabili totali} = TC(Q) = C \cdot D/Q + H \cdot (Q - B)^2/2Q + C_b \cdot B^2/2Q$$

$$\text{Condizioni di minimo: } \begin{cases} \frac{\partial TC}{\partial Q} = 0 \\ \frac{\partial TC}{\partial B} = 0 \end{cases} \Rightarrow Q^* = \sqrt{\frac{2C \cdot D(H + C_b)}{H \cdot C_b}} = EOQ \sqrt{\frac{H + C_b}{C_b}}$$

## ALTRO

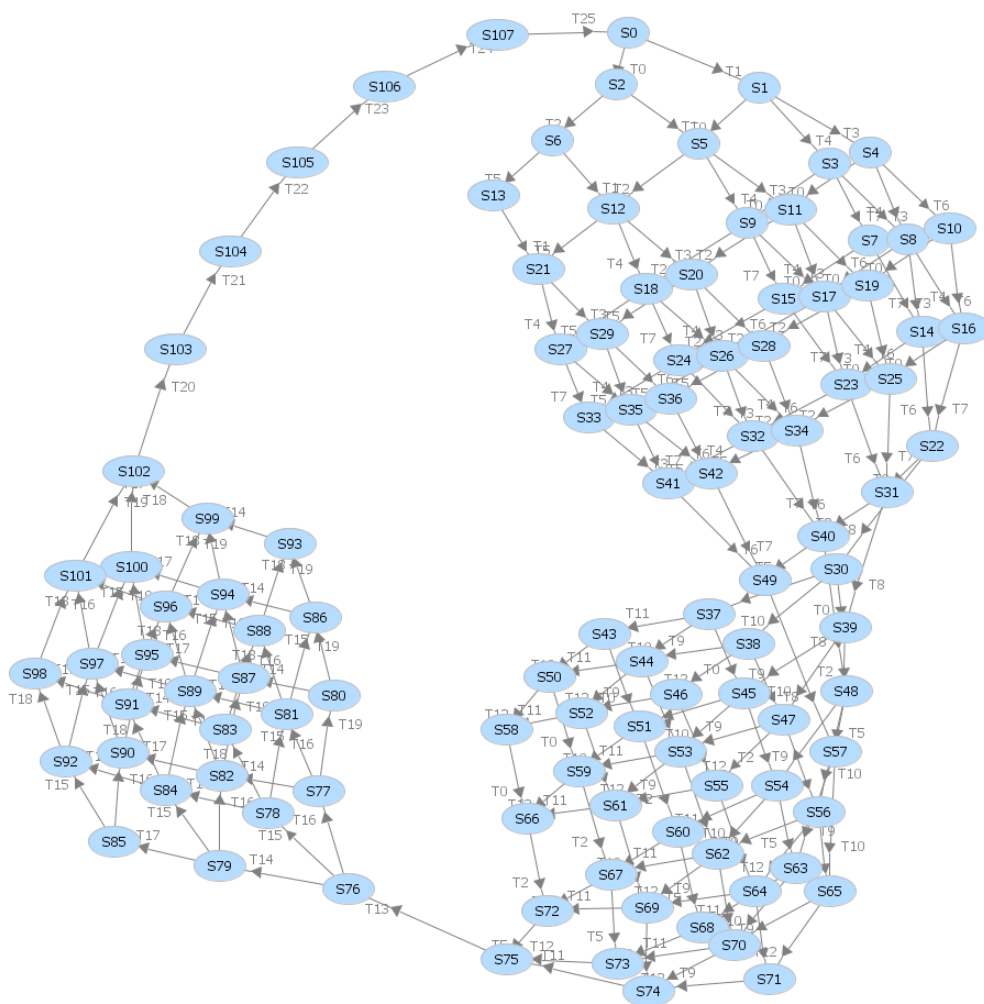


Figura 1: Didascalia.

## 4.1 FOOTNOTE

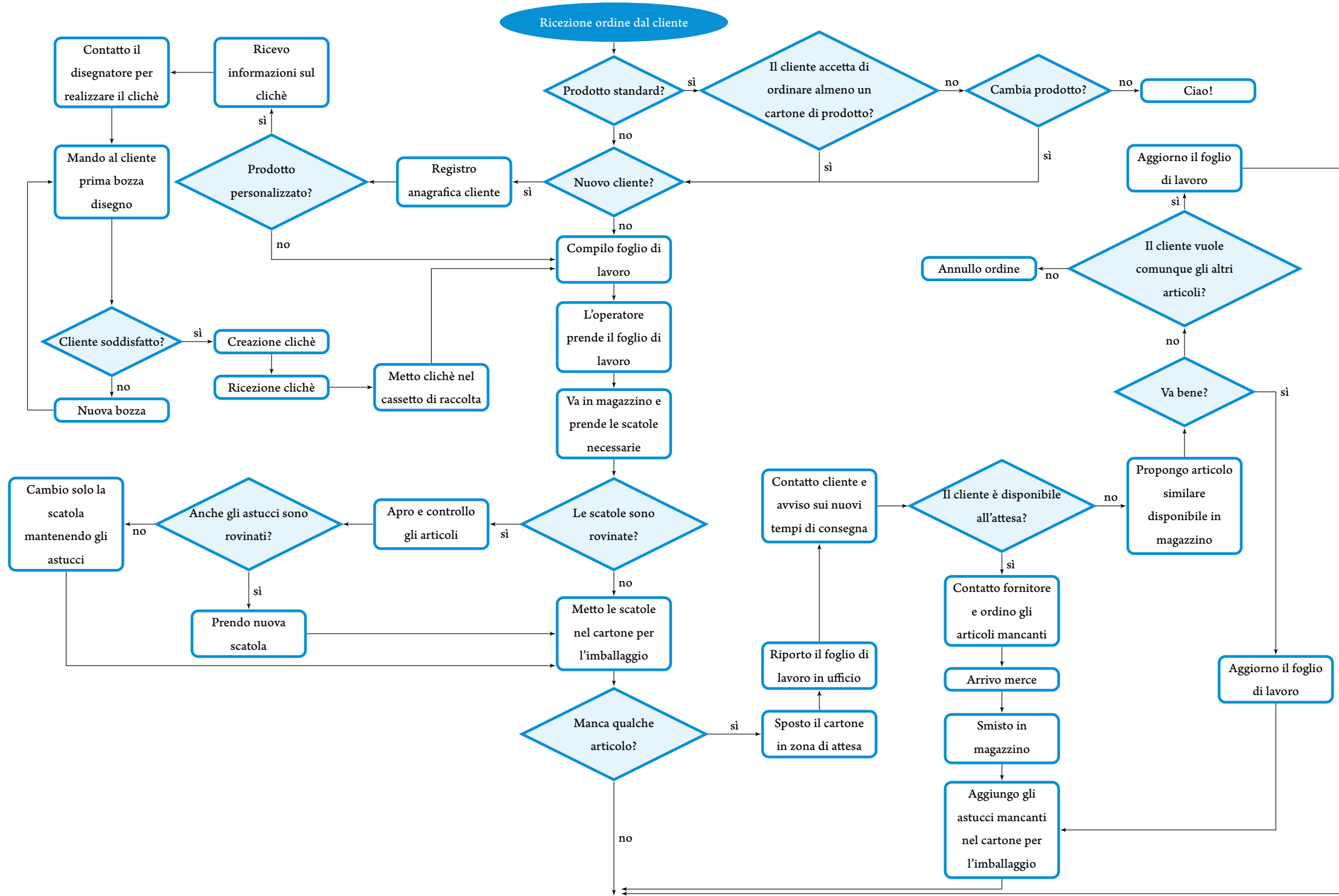
You can create a footnote like this.<sup>1</sup>

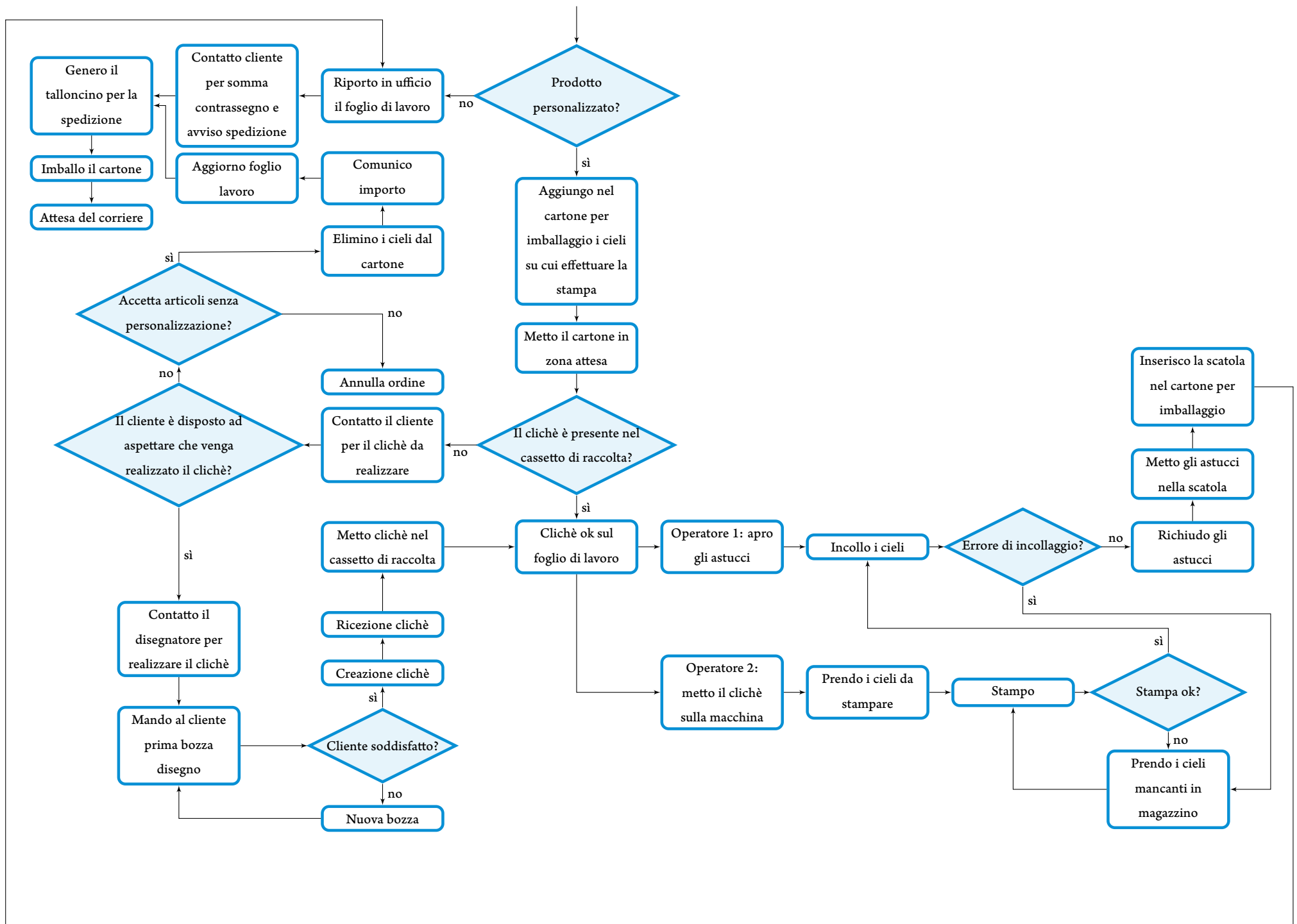
## 4.2 FLOWCHART

---

<sup>1</sup>I created a footnote.







---

## RIFERIMENTI BIBLIOGRAFICI

- [1] Giusti, Santochi, *Tecnologia Meccanica e Studi di Fabbricazione*. Casa Editrice Ambrosiana, Seconda Edizione
- [2] Mechteacher, *Knuckle Joint – Introduction, Parts and Applications*,  
<http://mechteacher.com/knuckle-joint/>
- [3] Totalmateria, *G32NiCrMo8*, <http://www.totalmateria.com>
- [4] Sandvik Coromant, *Catalogo generale 2018*, <http://www.coromant.sandvik.com/it>
- [5] Norme UNI, Ente nazionale italiano di unificazione