

Kapitel 8: Relationer och funktioner

Kasper K. S. Andersen

15 oktober 2021

8 Relationer och riktade grafer

Definition 1. En *relation* \mathcal{R} från A till B är en delmängd av $A \times B$, dvs. $\mathcal{R} \subseteq A \times B$. Om $(a, b) \in \mathcal{R}$ säger vi att a är relaterat till b och skriver $a \mathcal{R} b$. Om $(a, b) \notin \mathcal{R}$ skrivs $a \not\mathcal{R} b$.

Exempel 1. Om $A = \{p, r, s\}$ och $B = \{2, 3\}$, är

$$\mathcal{R} = \{(p, 2), (r, 2), (r, 3), (s, 2)\}$$

en relation från A till B . Vi har $p \mathcal{R} 2$ och $p \not\mathcal{R} 3$.

Anmärkning: Om \mathcal{R} är en relation från A till A (dvs. $\mathcal{R} \subseteq A \times A$) kallas \mathcal{R} en *relation på* A .

Exempel 2. Betrakta delmängden $A = \{2, 3, 4, 5, 6, 7\}$ av \mathbb{Z} . Vi definierar relationen \mathcal{R} på A genom $a \mathcal{R} b \iff a \mid b$. Ange alla element i \mathcal{R} .

Lösning: $\mathcal{R} = \{(2, 2), (2, 4), (2, 6), (3, 3), (3, 6), (4, 4), (5, 5), (6, 6), (7, 7)\}$. Vi har tex. $2 \mathcal{R} 2$ och $2 \not\mathcal{R} 3$.

Definition 2. Låt \mathcal{R} vara en relation från A till B .

(1) *Definitionsmängden* (alt. *domänet*) för \mathcal{R} är mängden av alla 1:a koordinater i \mathcal{R} :

$$\text{Dom}(\mathcal{R}) = \{a \in A \mid \underbrace{\exists b \in B :}_{\text{det finns } b \in B \text{ så att}} a \mathcal{R} b\}.$$

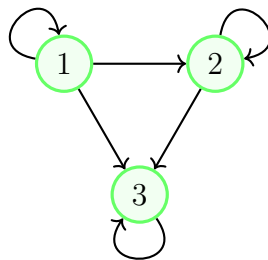
(2) *Värdemängden* för \mathcal{R} är mängden av alla 2:a koordinater i \mathcal{R} :

$$\text{Ran}(\mathcal{R}) = \{b \in B \mid \underbrace{\exists a \in A :}_{\text{det finns } a \in A \text{ så att}} a \mathcal{R} b\}.$$

Observera att $\text{Dom}(\mathcal{R}) \subseteq A$ och $\text{Ran}(\mathcal{R}) \subseteq B$.

Exempel 3. $A = \{2, 3, 7\}$, $B = \{4, 5, 6\}$. Definiera relationen \mathcal{R} från A till B genom $a \mathcal{R} b \iff a \mid b$. Då gäller $\mathcal{R} = \{(2, 4), (2, 6), (3, 6)\}$ vilket ger $\text{Dom}(\mathcal{R}) = \{2, 3\} \subsetneq A$ och $\text{Ran}(\mathcal{R}) = \{4, 6\} \subsetneq B$ (symbolen " \subsetneq " betyder "är en äkta delmängd av").

Exempel 4. På $A = \{1, 2, 3\}$ definieras relationen \mathcal{R} genom $a \mathcal{R} b \iff a \leq b$. Vi får $\mathcal{R} = \{(1, 1), (1, 2), (1, 3), (2, 2), (2, 3), (3, 3)\}$. *Relationsgraf* är den riktade grafen:

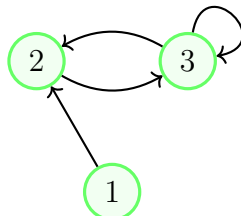


- $\textcircled{1}, \textcircled{2}, \textcircled{3}$ kallas *hörn*.
- \longrightarrow kallas *kanter*.
- \curvearrowright (kanter från ett hörn till sig själv) kallas *öglar*.

Motsvarende *relationsmatris* har en 1:a på plats (i, j) om det finns en kant från hörn i till hörn j och en 0:a annars

$$M_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Exempel 5. Skriv upp alla element i relationen motsvarende grafen



och ange relationsmatrisen.

Lösning: $\mathcal{R} = \{(1, 2), (2, 3), (3, 2), (3, 3)\}$. Tillhörande matris blir

$$M_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

8.1.4 Intressante egenskaper hos relationer

Definition 3. Låt \mathcal{R} vara en relation på mängden A .

- (1) \mathcal{R} är *reflexiv* (Definition 8.2, s. 224) om $a \mathcal{R} a$ för alla $a \in A$ (alla element är relaterade till sig själv). Alternativt: det finns öglar på alla hörn i grafen.
- (2) \mathcal{R} är *symmetrisk* (Definition 8.3, s. 224) om $a \mathcal{R} b \iff b \mathcal{R} a$ för alla $a, b \in A$ (relationen är ömsesidig, pilarna i grafen går på båda hållen).
- (3) \mathcal{R} är *antisymmetrisk* (Definition 8.4, s. 225) om

$$(a \mathcal{R} b) \wedge (b \mathcal{R} a) \implies a = b$$

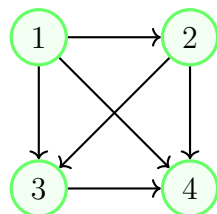
för alla $a, b \in A$ (relationen är aldrig ömsesidig, utom möjligen narcissistisk; pilarna i grafen går bara åt ett håll, öglar är ok).

- (4) \mathcal{R} är *transitiv* (Definition 8.5, s. 226) om $(a \mathcal{R} b) \wedge (b \mathcal{R} c) \implies a \mathcal{R} c$ för alla $a, b, c \in A$ (det finns genvägar till alla omvägar).

Exempel 6. Låt $A = \{1, 2, 3, 4\}$ och definiera relationen \mathcal{R} på A vid

$$a \mathcal{R} b \iff a < b.$$

Då gäller $\mathcal{R} = \{(1, 2), (1, 3), (1, 4), (2, 3), (2, 4), (3, 4)\}$.

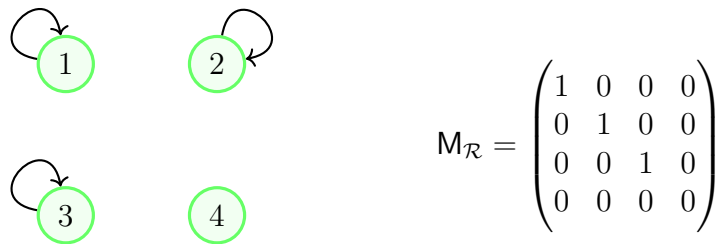


$$M_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- **Reflexiv:** Nej, det gäller inte $a < a$ för alla $a \in A$.
- **Symmetrisk:** Nej, det gäller inte $a < b \implies b < a$ för alla $a, b \in A$.

- **Antisymmetrisk:** Ja, om $a < b$ och $b < a$ gäller $a = b$ (det finns ju inte sådana a och b !).
- **Transitiv:** Ja, om $a < b$ och $b < c$ gäller $a < c$.

Exempel 7. $\mathcal{R} = \{(1, 1), (2, 2), (3, 3)\}$ på $A = \{1, 2, 3, 4\}$.



Icke-sammanhängande graf.

- **Reflexiv:** Nej
- **Symmetrisk:** Ja
- **Antisymmetrisk:** Ja
- **Transitiv:** Ja

Anmärkning: Man kan testa transitivitet med hjälp av relationsmatrisen. Låt M vara en kvadratisk 0–1 matris (en matris med 0 eller 1 på alla platser). Matrisen som erhålls från M^2 genom att byta ut alla ingångar ≥ 2 till 1 betecknas $M \odot M$. Definiera också $M \leq M'$ om varje ingång i M inte överstiger motsvarande ingång i M' . Med dessa beteckningar gäller:

$$\mathcal{R} \text{ är transitiv} \iff M_{\mathcal{R}} \odot M_{\mathcal{R}} \leq M_{\mathcal{R}}.$$

Exempel 8. I Exempel 5 ovan är

$$M_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Beräkning ger

$$(M_{\mathcal{R}})^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix},$$

varav

$$\mathbf{M}_{\mathcal{R}} \odot \mathbf{M}_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Från ingång $(1, 3)$ ser vi att det *inte* gäller $\mathbf{M}_{\mathcal{R}} \odot \mathbf{M}_{\mathcal{R}} \leq \mathbf{M}_{\mathcal{R}}$, dvs. \mathcal{R} är *inte* transitiv. En mer noggran analys visar att $1 \mathcal{R} 2$, $2 \mathcal{R} 3$ och $1 \not\mathcal{R} 3$, vilket ger ett direkt bevis för att \mathcal{R} *inte* är transitiv.

Exempel 9. Låt \mathcal{R} vara en relation på $A = \{a, b, c, d\}$. Skriv upp alla element i \mathcal{R} om

$$\mathbf{M}_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Lösning: $\mathcal{R} = \{(a, a), (a, b), (b, a), (b, b), (c, c), (c, d), (d, c), (d, d)\}$.

Exempel 10. $\mathcal{R} = \{(1, 3), (2, 2), (2, 4), (3, 1), (4, 2)\}$ på $A = \{a, b, c, d\}$.



- **Reflexiv:** Nej
- **Symmetrisk:** Ja
- **Antisymmetrisk:** Nej
- **Transitiv:** Nej, ty $1 \mathcal{R} 3$ och $3 \mathcal{R} 1$ men $1 \not\mathcal{R} 1$.

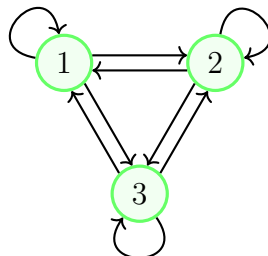
Ekvivalensrelationer

Definition 4 (Defition 8.6, s. 227). En relation \mathcal{R} på mängden A som är reflexiv, symmetrisk och transitiv kallas en *ekvivalensrelation*.

Exempel 11. Låt $A = \{1, 2, 3\}$ och betrakta relationen

$$\mathcal{R} = A \times A = \{(1, 1), (1, 2), (1, 3), (2, 1), (2, 2), (2, 3), (3, 1), (3, 2), (3, 3)\}$$

på A . Relationsgrafan blir



Det är klart att \mathcal{R} är reflexiv, symmetrisk och transitiv, dvs. \mathcal{R} är en ekvivalensrelation.

Exempel 12. Låt $n \in \mathbb{Z}$, $n \geq 1$. Visa att relationen

$$\mathcal{R} = \{(a, b) \in \mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \mid a \equiv b \pmod{n}\}$$

på \mathbb{Z} är en ekvivalensrelation.

Lösning: Vi har $a \mathcal{R} b$ precis när a och b ger samma rest vid division med n .

- **Reflexiv:** För alla $a \in \mathbb{Z}$ gäller klart $a \equiv a \pmod{n}$ ty a och a har samma rest vid division med n . Alltså är $a \mathcal{R} a$ för alla a , dvs. \mathcal{R} är reflexiv.
- **Symmetrisk:** Om $a \equiv b \pmod{n}$ gäller uppenbart $b \equiv a \pmod{n}$ då a och b har samma rest vid division med n . Vi har alltså $a \mathcal{R} b \implies b \mathcal{R} a$, dvs. \mathcal{R} är symmetrisk.
- **Transitiv:** Om $a \equiv b \pmod{n}$ och $b \equiv c \pmod{n}$ har a och b samma rest vid division med n och b och c har samma rest vid division med n . Alltså har a och c samma rest vid division med n , dvs. $a \equiv c \pmod{n}$. Vi har alltså

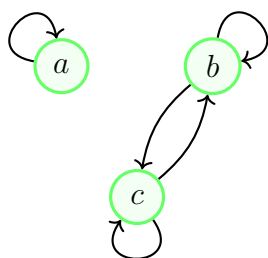
$$a \mathcal{R} b \wedge b \mathcal{R} c \implies a \mathcal{R} c,$$

dvs. \mathcal{R} är transitiv.

Alltså är \mathcal{R} en ekvivalensrelation.

Exempel 13. Låt $A = \{a, b, c\}$ och $\mathcal{R} = \{(a, a), (b, b), (b, c), (c, b), (c, c)\}$. Är \mathcal{R} en ekvivalensrelation?

Lösning:



$$M_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- **Reflexiv:** Ja
- **Symmetrisk:** Ja
- **Transitiv:** Ja, inga motexempel. Alternativ:

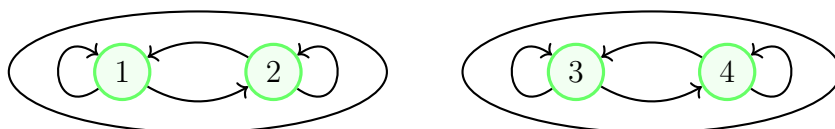
$$M_{\mathcal{R}} \odot M_{\mathcal{R}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \odot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = M_{\mathcal{R}}$$

Exempel 14. Låt $A = \{1, 2, 3, 4\}$ med partitionen $\mathcal{P} = \{\{1, 2\}, \{3, 4\}\}$. Relationen \mathcal{R} definieras genom

$$a \mathcal{R} b \iff a, b \text{ tillhör samma delmängd i } \mathcal{P}.$$

Visa att \mathcal{R} är en ekvivalensrelation på A .

Lösning: Relationsgrafen ges av (vi har pilar och öglar åt alla håll inom varje delmängd):

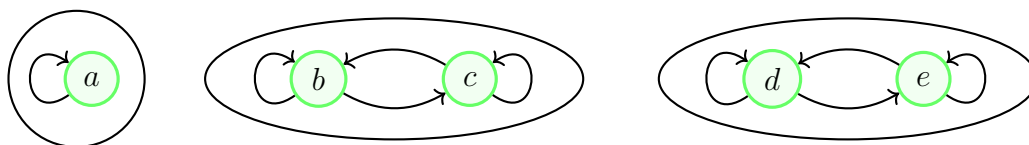


$$\mathcal{R} = \{(1, 1), (1, 2), (2, 1), (2, 2), (3, 3), (3, 4), (4, 3), (4, 4)\}.$$

Exempel 15. Låt $A = \{a, b, c, d, e\}$ och betrakta ekvivalensrelationen

$$\mathcal{R} = \{(a, a), (b, b), (b, c), (c, b), (c, c), (d, d), (d, e), (e, d), (e, e)\}$$

på A .



Denna motsvarar partitionen $\mathcal{P} = \{\{a\}, \{b, c\}, \{d, e\}\}$.

Anmärkning: Exempel 14 illustrerar hur man kan konvertera partitioner till ekvivalensrelationer och Exempel 15 illustrerar hur man kan konvertera ekvivalensrelationer till partitioner. Allmänt gäller att ekvivalensrelationer på en mängd A och partitioner av A är två sidor av samma mynt.

Definition 5. Låt \mathcal{R} vara en ekvivalensrelation på mängden A . För $a \in A$ är a 's *ekvivalensklass* $[a]_{\mathcal{R}}$ mängden av alla elementer som a är relaterat till, dvs. $[a]_{\mathcal{R}} = \{b \in A \mid a \mathcal{R} b\}$.

Sats: Om \mathcal{R} är en ekvivalensrelation på mängden A , utgör ekvivalensklasserna en partition av A .

Bevis: Då \mathcal{R} är reflexiv gäller $a \mathcal{R} a$, dvs. $a \in [a]_{\mathcal{R}}$. Alla element ligger därför i någon ekvivalensklass och unionen av ekvivalensklasserna är alltså hela A . Vi visar nu att ekvivalensklasserna är indbyrdes disjunkte, dvs. att $[a]_{\mathcal{R}} \cap [b]_{\mathcal{R}} = \emptyset$ om $[a]_{\mathcal{R}} \neq [b]_{\mathcal{R}}$. Ekvivalent (kontraposition) måste vi bevisa att

$$([a]_{\mathcal{R}} \cap [b]_{\mathcal{R}} \neq \emptyset) \longrightarrow ([a]_{\mathcal{R}} = [b]_{\mathcal{R}}).$$

Antag alltså att $c \in [a]_{\mathcal{R}} \cap [b]_{\mathcal{R}}$. Detta betyder att $a \mathcal{R} c$ och $b \mathcal{R} c$. Då \mathcal{R} är symmetrisk erhålls $c \mathcal{R} a$ och $c \mathcal{R} b$. Transitiviteten av \mathcal{R} ger då $a \mathcal{R} b$ och $b \mathcal{R} a$.

Vi kan nu bevisa att $[a]_{\mathcal{R}} = [b]_{\mathcal{R}}$. Om $x \in [a]_{\mathcal{R}}$ gäller $a \mathcal{R} x$. Då $b \mathcal{R} a$ ger transitiviteten att $b \mathcal{R} x$, dvs. $x \in [b]_{\mathcal{R}}$. Detta visar alltså att $[a]_{\mathcal{R}} \subseteq [b]_{\mathcal{R}}$. På samma sätt (bytta på a och b) bevisas $[b]_{\mathcal{R}} \subseteq [a]_{\mathcal{R}}$. Vi konkluderar att $[a]_{\mathcal{R}} = [b]_{\mathcal{R}}$.

Ekvivalensklasserna är alltså disjunkta och unionen ger A , dvs. de utgör en partition av A .

Exempel 16. Räkning modulo 5 är en ekvivalensrelation på \mathbb{Z} enligt Exempel 12). Ange ekvivalensklasserna.

Lösning: Ekvivalensklasserna blir

$$\text{Rest 0: } [0]_5 = \{\dots, -5, 0, 5, \dots\} = \{5x \mid x \in \mathbb{Z}\},$$

$$\text{Rest 1: } [1]_5 = \{\dots, -4, 1, 6, \dots\} = \{5x + 1 \mid x \in \mathbb{Z}\},$$

$$\text{Rest 2: } [2]_5 = \{\dots, -3, 2, 7, \dots\} = \{5x + 2 \mid x \in \mathbb{Z}\},$$

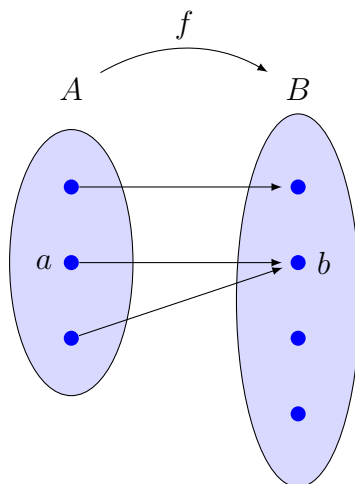
$$\text{Rest 3: } [3]_5 = \{\dots, -2, 3, 8, \dots\} = \{5x + 3 \mid x \in \mathbb{Z}\},$$

$$\text{Rest 4: } [4]_5 = \{\dots, -1, 4, 9, \dots\} = \{5x + 4 \mid x \in \mathbb{Z}\}.$$

- Definition 8.7, s. 228 ingår ej.

8.2 Funktioner

Definition 6 (Definition 8.8, s. 230). En *funktion* $f: A \rightarrow B$ är en relation från A till B så att det för varje $a \in A$ finns exakt ett element $b \in B$ så att $(a, b) \in f$. Om f är en funktion skrivs $f(a) = b$ istället för $(a, b) \in f$.

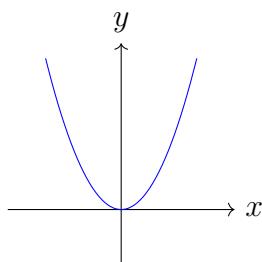


Anmärkning: Observera att $\text{Dom}(f) = A$. Ofta används notationen V_f för värdemängden $\text{Ran}(f) \subseteq B$. Mängden B kallas *kodomänet* för f .

Exempel 17. Låt $A = \{a, b, c\}$ och $B = \{1, 2, 3\}$. Är relationen f nedan en funktion från A till B ?

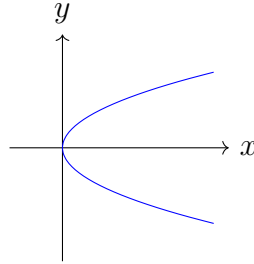
- (1) $f = \{(a, 1), (a, 2), (b, 1), (b, 3), (c, 2)\}$. Svar: Nej, ty $(a, 1), (a, 2) \in f$ (vi får inte ha båda $f(a) = 1$ och $f(a) = 2$).
- (2) $f = \{(a, 1), (b, 1)\}$. Svar: Nej, ty det finns inget $y \in B$ så att $(c, y) \in f$ ($f(c)$ saknar ett värde). Observera dock att relationen ger en funktion från $\{a, b\}$ till B .
- (3) $f = \{(a, 1), (b, 1), (c, 2)\}$. Svar: Ja.

Exempel 18. (1) Låt $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ vara definierad som $f(x) = y = x^2$.



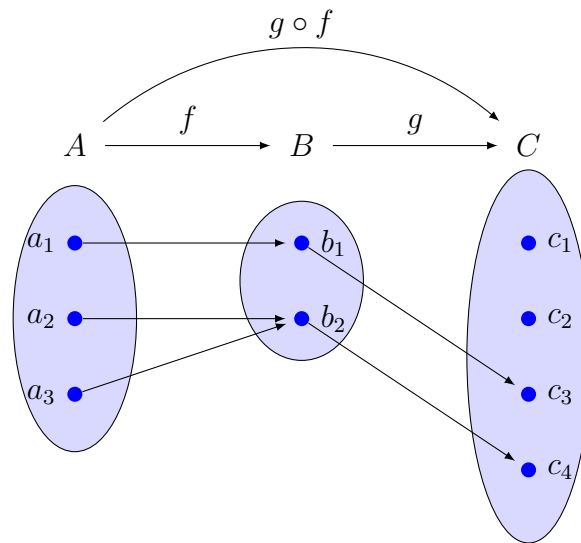
Då är f en funktion.

(2) Om $x = y^2$ i stället fås $y = f(x) = \pm\sqrt{x}$.



Detta är *inte* en funktion från \mathbb{R} till \mathbb{R} .

Definition 7. Låt $f: A \rightarrow B$ och $g: B \rightarrow C$ vara funktioner. Den *sammansatta funktionen* $g \circ f: A \rightarrow C$ definieras som $(g \circ f)(a) = g(f(a))$.



I figuren gäller tex. att $(g \circ f)(a_3) = g(f(a_3)) = g(b_2) = c_4$.

Exempel 19. Låt $f, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $f(a) = a + 2$ och $g(b) = b^2 - 1$. De sammansatta funktionerna $g \circ f$ och $f \circ g$ ges av

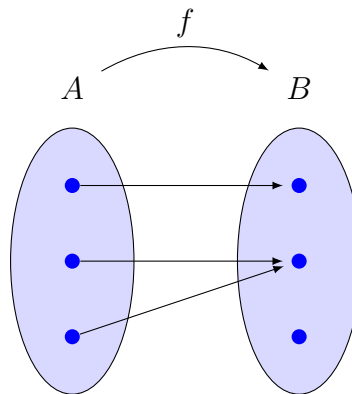
$$(g \circ f)(a) = g(f(a)) = g(a + 2) = (a + 2)^2 - 1 = a^2 + 4a + 3,$$

$$(f \circ g)(b) = f(g(b)) = f(b^2 - 1) = (b^2 - 1) + 2 = b^2 + 1.$$

Definition 8. En funktion $f: A \rightarrow B$ kallas

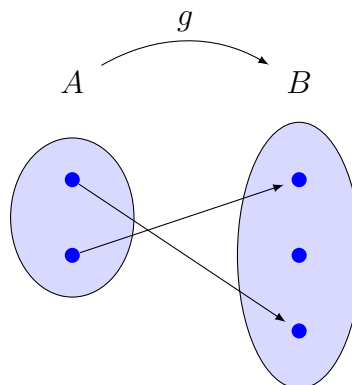
- *injektiv* (Definition 8.9, s. 233) om $a_1 \neq a_2 \implies f(a_1) \neq f(a_2)$, dvs. två skilda pilar får inte ramma samma punkt. Sagt annorlunda: För varje $b \in B$ finns *högst* ett $a \in A$ så att $f(a) = b$. Engelska: “one to one” eller “injective”.
- *surjektiv* (Definition 8.10, s. 234) om $\text{Ran}(f) = B$, dvs. alla punkter i B bliver ramt av någon pil. Alternativt: För alla $b \in B$ finns *minnst* ett $a \in A$ så att $f(a) = b$. Engelska: “onto” eller “surjective”.
- *bijektiv* (s. 235) om f är båda injektiv och surjektiv, dvs. till varje $b \in B$ finns *precis ett* $a \in A$ med $f(a) = b$. Engelska: “bijective”.

Exempel 20. Funktionen



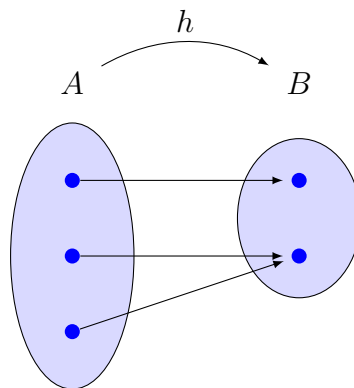
är inte injektiv och inte surjektiv. Speciellt är f inte bijektiv.

Exempel 21. Funktionen



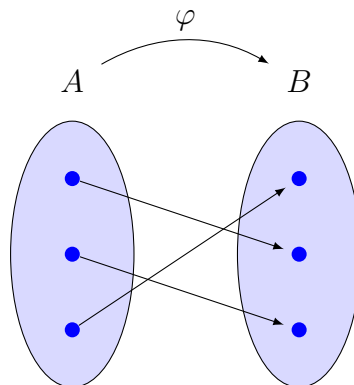
är injektiv men inte surjektiv. Speciellt är g inte bijektiv.

Exempel 22. Funktionen



är surjektiv men inte injektiv. Speciellt är h inte bijektiv.

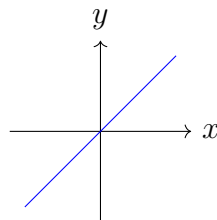
Exempel 23. Funktionen



är både injektiv och surjektiv. Speciellt är φ bijektiv.

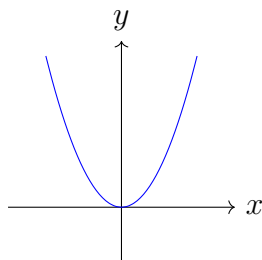
Exempel 24. Betrakta funktionerna $f, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ nedan.

- $f(x) = x$:



$\text{Ran}(f) = \mathbb{R}$. Injektiv och surjektiv, dvs. bijektiv.

- $g(x) = x^2$:



$\text{Ran}(g) = [0, +\infty[$. Ej injektiv och ej surjektiv, dvs. inte bijektiv.

Definition 9. Om \mathcal{R} är en relation från A till B definieras *inversa* relationen \mathcal{R}^{-1} från B till A genom $b\mathcal{R}^{-1}a \iff a\mathcal{R}b$.

Definition 10. En funktion $f: A \rightarrow B$ kallas *inverterbar* om *relationen* f^{-1} är en funktion. I så fall kallas f^{-1} för den *inversa funktion* (eller *inversan*) till f .

Anmärkning: Det gäller f inverterbar $\iff f$ är bijektiv. I så fall gäller $f(a) = b \iff f^{-1}(b) = a$.

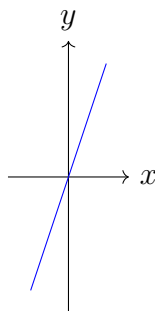
Exempel 25. Låt $A = \{1, 2, 3, 4\}$ och $B = \{a, b, c, d\}$. Relationen

$$f = \{(1, a), (2, a), (3, d), (4, c)\}$$

är en funktion. Den inversa relationen $f^{-1} = \{(a, 1), (a, 2), (c, 4), (d, 3)\}$ är *inte* en funktion, dvs. funktionen f är *inte* inverterbar. Detta stämmer överens med anmärkningen ovan: f är inte injektiv ($f(1) = f(2)$) och inte surjektiv ($b \notin V_f$).

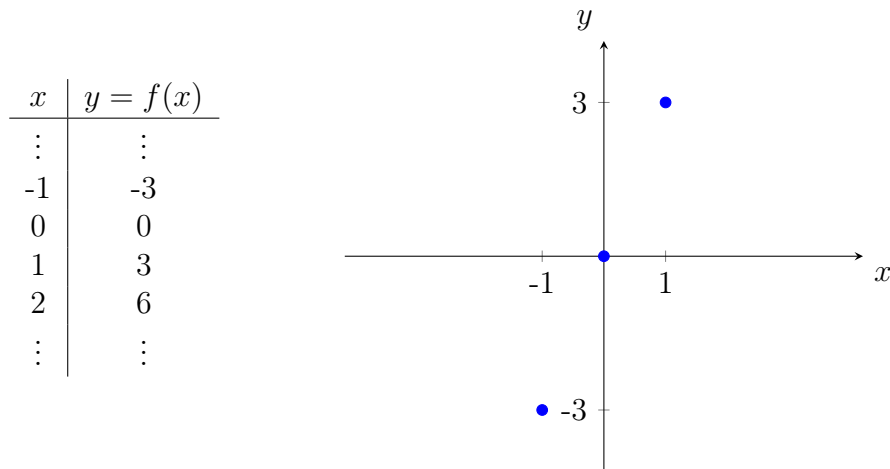
Exempel 26. Är funktionen $f(x) = 3x$ injektiv? Surjektiv? Bijektiv?

- Om $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$:



Injektiv, surjektiv och därför bijektiv.

- Om $f: \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}$:



Injektiv, ej surjektiv och därför inte bijektiv.

- Om $f: \mathbb{Z}_6 \rightarrow \mathbb{Z}_6$, där $\mathbb{Z}_6 = \{[0]_6, [1]_6, [2]_6, [3]_6, [4]_6, [5]_6\}$.

x	$y = f(x)$
$[0]_6$	$[0]_6$
$[1]_6$	$[3]_6$
$[2]_6$	$[6]_6 = [0]_6$
$[3]_6$	$[9]_6 = [3]_6$
$[4]_6$	$[12]_6 = [0]_6$
$[5]_6$	$[15]_6 = [3]_6$

Ej injektiv, ej surjektiv och därför inte bijektiv.

Exempel 27. Bestäm inversen till $f: \mathbb{Z}_5 \rightarrow \mathbb{Z}_5$, $f(x) = 2x$, där $\mathbb{Z}_5 = \{[0]_5, [1]_5, [2]_5, [3]_5, [4]_5\}$.

x	$y = f(x)$
$[0]_5$	$[0]_5$
$[1]_5$	$[2]_5$
$[2]_5$	$[4]_5$
$[3]_5$	$[6]_5 = [1]_5$
$[4]_5$	$[8]_5 = [3]_5$

Funktionen ses att vara både injektiv och surjektiv, dvs. bijektiv. Inversen uppfyllar $f^{-1}([1]_5) = [3]_5$ enligt tabellen ovan. Vi kan nu bestämma inversen: Om $y = f(x) = 2x$ gäller $3y = 3 \cdot 2x = 6x = x$. Inversen ges alltså av $f^{-1}(y) = 3y$ för alla $y \in \mathbb{Z}_5$.

8.2.4 Antallet funktioner av olika typer

Exempel 28. Låt $A = \{a, b, c, d, e\}$ och $B = \{1, 2, 3\}$.

- Hur många funktioner från A till B finns det? Svar: $3 \cdot 3 \cdot 3 \cdot 3 \cdot 3 = 3^5 = 243$.
- Hur många är injektiva? Svar: 0 ty $|A| = 5 > 3 = |B|$.
- Hur många är surjektiva? Svar: Dela upp A i tre icke-tomma högar ($S(5, 3) = 25$ möjligheter) som ska fördelas på tre element från B ($3! = 6$ möjligheter). Totalt fås $S(5, 3) \cdot 3! = 25 \cdot 6 = 150$ möjligheter.
- Hur många är bijektiva? Svar: 0 ty $|A| = 5 \neq 3 = |B|$.

Sats: Låt A och B vara ändliga mängder.

- Antallet funktioner $f: A \rightarrow B$ är $|B|^{|A|}$.
- Antallet injektiva funktioner $f: A \rightarrow B$ är

$$\begin{cases} \frac{|B|!}{(|B|-|A|)!} & \text{om } |A| \leq |B|, \\ 0 & \text{om } |A| > |B|. \end{cases}$$

- Antallet surjektiva funktioner $f: A \rightarrow B$ är:

$$\begin{cases} S(|A|, |B|) \cdot |B|! & \text{om } |A| \geq |B|, \\ 0 & \text{om } |A| < |B|. \end{cases}$$

- Antallet bijektiva funktioner $f: A \rightarrow B$ är

$$\begin{cases} |A|! & \text{om } |A| = |B|, \\ 0 & \text{om } |A| \neq |B|. \end{cases}$$

Bevis: Antallet funktioner och antalet surjektiva funktioner beräknas som i Exempel 28 ovan.

Vi beräknar nu antalet injektiva funktioner. Om $|A| > |B|$ finns inga injektiva funktioner enligt postfacksprincipen (tänk på elementerna i A som brev och elementerna i B som postfack). Annars, dvs. om $|A| \leq |B|$, motsvarar en injektiv funktion ett *ordnad* urval af $|A|$ element från B (vi måste välja olika elementer $f(a)$ för varje $a \in A$). Antalet sådana ges enligt Sats 5.5 av

$$\frac{|B|!}{(|B|-|A|)!}.$$

Slutligen beräknas antalet bijektiva funktioner. Om $f: A \rightarrow B$ är bijektiv är f både injektiv och surjektiv, så $|A| \leq |B|$ och $|A| \geq |B|$ enligt ovan. Alltså finns inga bijektiva funktioner om $|A| \neq |B|$. Om $|A| = |B|$ är varje injektiv funktion $f: A \rightarrow B$ automatisk bijektiv (tänk!) varför antalet bijektiva funktioner är

$$\frac{|B|!}{(|B| - |A|)!} = \frac{|A|!}{(|A| - |A|)!} = |A|!$$