

矩阵求逆

这里介绍五种非奇异矩阵求逆的方法：

一、奇异值法 (usv.m)

根据定理：设 $A \in R^{n \times n}$ 非奇异，则存在正交矩阵 U 和 V ，使得

$$U^T A V = \text{diag}(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n)$$

其中 $\sigma_i > 0$, $(i=1, 2, \dots, n)$ 。

所以有

$$A = U \text{diag}(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_n) V^T$$

$$A^{-1} = V \text{diag}(\sigma_1^{-1}, \sigma_2^{-1}, \dots, \sigma_n^{-1}) U^T$$

二、行变换法 (rtransform.m)

设 $A \in R^{n \times n}$ 非奇异，则对增广矩阵 $[A | I_n]$ 进行行初等变换，当 A 变成 I_n 时， I_n

则变成 A^{-1} ，从而得到 A 的逆。

三、广义逆法 (mp.m)

因为当 $A \in R^{n \times n}$ 非奇异时， $A^+ = A^{-1}$ ，所以通过求 A 的 Moore-Penrose 逆 A^+ 也可得到 A^{-1} 。

四、公式法 (complement.m)

根据公式 $A^{-1} = A^* / |A|$ ，其中 A^* 是 A 的伴随矩阵， $|A|$ 为 A 的行列式。

五、高斯-约旦法 (gu.m)

高斯-约旦法（全选主元）求逆的步骤如下：

首先，对于 k 从 0 到 $n-1$ 作如下几步：

从第 k 行、第 k 列开始的右下角子阵中选取绝对值最大的元素，并记住次元素所在的行号和列号，在通过行交换和列交换将它交换到主元素位置上。这一步称为全选主元。

$$A(k, k) = 1 / A(k, k)$$

$$A(k, j) = A(k, j) * A(k, k), \quad j = 0, 1, \dots, n-1; \quad j \neq k$$

$$A(i, j) = A(i, j) - A(i, k) * A(k, j), \quad i, j = 0, 1, \dots, n-1; \quad i, j \neq k$$

$$A(i, k) = -A(i, k) * A(k, k), \quad i = 0, 1, \dots, n-1; \quad i \neq k$$

最后，根据在全选主元过程中所记录的行、列交换的信息进行恢复，恢复的原则如下：在全选主元过程中，先交换的行（列）后进行恢复；原来的行（列）交换用列（行）交换来恢复。

Simulation

现在我们来对一个 500×500 的随机矩阵 `rand(500, 500)` 进行试验（除公式法 `rand(250, 250)` 外），结果如下：

奇异值法	行变换法	广义逆法	公式法	高斯-约旦法
Time=2.593	Time=30.656	Time=2.578	Time=172.05	Time=14.515

从上面的数据可以看出，奇异值法和广义逆法是较好的算法，执行速度快，高斯-约旦法和行变换法执行速度相对要慢些，公式法效率最低，当矩阵大小是 500×500 时，它的执行时间简直让人无法忍受。

（注：以上数据是在主频为 2.0GHz 的 Intel 双核 CPU: E4400 上测试的，仅供参考。）