

گزارش 5 آزمایشگاه مخابرات دیجیتال

دانشگاه خلیج فارس

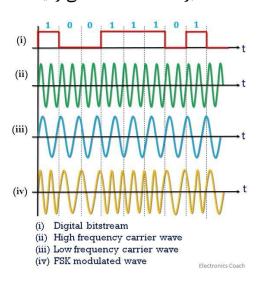
شماره دانشجویی: 990291614

نام: محمد صالح راياني

هدف: شبیه سازی مدولاسیون فرکانس دیجیتال (FSK)

مدولاسیون (FSK (Frequency Shift Keying یک روش مدولاسیون دیجیتال در سیستمهای فرستنده و گیرنده رادیویی است. در این روش، اطلاعات دیجیتال به صورت دنبالهای از بیتها (صفر و یک) تمثیل میشوند و با استفاده از تغییر فرکانس در موج حامل رادیویی ارسال میشوند. در فرستنده FSK، سیگنال ورودی (بیتهای دیجیتال) به سیگنال بیتی تبدیل میشود که برای هر بیت یک دوره زمانی مشخص دارد. در صورت وجود بیت یک، سیگنال بیتی برای آن دوره زمانی به فرکانس مدولاسیون یک میرسد؛ و در صورت وجود بیت صفر، سیگنال بیتی برای آن دوره زمانی به فرکانس مدولاسیون دیگری میرسد. به عبارت دیگر، فرکانس موج حامل در هر دوره زمانی برای نمایش بیتهای دیجیتال تغییر میکند.

در گیرنده FSK، سیگنال دریافت شده توسط آنتن رادیویی تقویت و پس از تقسیم بندی به دورههای زمانی، آنالیز می شود. با تشخیص تغییر فرکانس موج در هر دوره زمانی، بیتهای دیجیتال اصلی بازیابی می شوند. مدولاسیون FSK به دلیل قابلیت تحمل به نویز بالا و مقاومت در برابر اختلالات محیطی، برای انتقال دادههای با سرعت بالا و در فواصل بزرگتر میان فرستنده و گیرنده استفاده می شود. همچنین، به دلیل ساختار ساده و عملکرد استاندارد، در بسیاری از سیستمهای ارتباطات بی سیم استفاده می شود. در تصویر زیر شکل امواج رادیویی در مدولاسیون FSK را که از سایت الاقلامی الاقلامی



کد متلب:

```
clc;clear;close all;
b = [1 0 0 1 1 1 0 1 0 1 1 0];
t = 0:0.001:1;
T = 0:0.001:length(b);
Signal1 = [];
Signal2 = [];
Fi = [2 10];
Fc = 5;
```

```
for i=1:length(b)
    s1= sin(2.*pi.*Fi(b(i)+1).*t)./(sum(abs(sin(2.*pi.*Fi(b(i)+1).*t)).^2));
    Signal1 = cat(2, Signal1, s1);

    s2= sin(2.*pi.*(Fc + Fi(b(i)+1)).*t)./(sum(abs(sin(2.*pi.*(Fc + Fi(b(i)+1)).*t)).^2));
    Signal2 = cat(2, Signal2, s2);
end
```

حلقه for برای مدوله کردن هر بیت سیگنال و ذخیره سازی آن در Signal2 و Signal2 است. در تابع سینوس ها Fi(b(i)+1) به معنای این است که اولین یا دومین عنصر درون Fi انتخاب خواهد شد و این بستگی به مقدار iام i دارد.

```
figure
subplot(2,1,1)
stairs(0:length(b), [b b(end)], 'LineWidth', 1.5)
title('Signal bits')
ylim([-1.5 1.5])
xlim([0 length(b)])
subplot(2,1,2)
plot(T, Signal1(1:end-(length(b)-1)), 'LineWidth', 1.5)
title('Full modulated signal')
xlim([0 length(b)])
ylim([-0.005 0.005])
subplot(2,1,1)
stairs(0:length(b), [b b(end)], 'LineWidth', 1.5)
title('Signal bits')
ylim([-1.5 1.5])
xlim([0 length(b)])
subplot(2,1,2)
plot(T, Signal2(1:end-(length(b)-1)), 'LineWidth',1.5)
title('Full modulated signal')
xlim([0 length(b)])
ylim([-0.005 0.005])
```

در کد بالا دو عدد فیگور باز می شود برای حالت های مختلف فرکانس حامل. دو زیرمجموعه می سازیم، یک نمودار سیگنال پیام با تابع stairs نشان می دهیم، ورودی اول این تابع محل روی محور افقی را مشخص می کند و ورودی دوم مقدار آن نقاط را مشخص می کند. تابع plot نمودار مقادیر ورودی دوم خود را بر حسب ورودی

اول نشان میدهد. علت قراردادن (1:end-(length(b)-1)) بعد از سیگنال ها اصلاح کردن مشکل عدم تطابق اندازه بردار ها میباشد.

نتیجه گیری: مدولاسیون فرکانس دیجیتال، فرکانس های سیگنال حامل را متناسب با بیت های پیام ورودی به سیستم عوض میکند. مدولاسیون فرکانس مقاومت بالایی در برابر نویز دارد.

