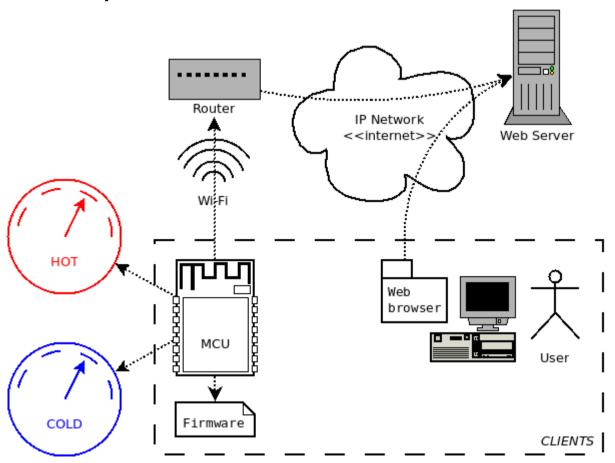
### Оглавление

1.	Общая схема комплекса	1
2.	Счетчики	2
	Микроконтроллер	
4.	Программа для микроконтроллера	3
	4.1. jjrpulser.ino — главный модуль	3
	4.2. blinker.cpp — модуль управления светодиодами	
	4.3. bouncer.cpp — модуль сглаживания дребезга контактов	
	4.4. httprequest.cpp — модуль отправки http-запросов	
	4.5. storage.cpp — модуль управления показаниями и статистикой	
5.	Web Server	
٠.	5.1. НТТР сервер	
	5.2. CGI программы	
	5.3. Конфигурационные файлы	
	5.4. База данных	
	5.5. Утилиты	
	5.6. CRON	
	5.7. GNU Plot.	
	D./. UITU I 10t	,, 10

# 1. Общая схема комплекса



Комплекс включает в себя следующие элементы:

- HOT и COLD счетчики воды с импульсными выходами
- MCU (Micro-Controller Unit) микроконтроллер
- **Firmware** программа для микроконтроллера
- Пользователь User, получающий доступ к интерфейсу комплекса через Web browser
- Router коммутатор локальной сети, с которым MCU соединяется с помощью Wi-Fi
- Web Server сервер, обслуживающий запросы MCU и предоставляющий пользовательский интерфейс по протоколу HTTP

Клиент **User** и сервер **Web Server** могут размещаться как в той же локальной сети, что и микроконтроллер **MCU**, так и в произвольном месте подключения к IP-сети (в частности, сети Internet). Комплекс не накладывает на это ограничений.

### 2. Счетчики

Используются счетчики воды с импульсными выходами. Схема работы счетчиков — **ГЕРКОН**, на каждые 10 литров расхода воды происходит замыкание импульсного выхода. Альтернативные импульсные схемы — **HAMYP** и **БЕТАР** на данный момент не поддерживаются.

# 3. Микроконтроллер

Используется микроконтроллер семейства **ESP-8266**, конкретно, **ESP-12S**. Выбранный микроконтроллер обладает следующими определяющими характеристиками:

- Низкая цена
- Наличие достаточного количества GPIO (General Purpose Input-Output) портов
- Наличие Wi-Fi модуля в базовой комплектации
- Поддержка программирования в среде Arduino IDE

Микроконтроллер использует порты GPIO для опроса счетчиков воды и индикации посредством светодиодов:

- GPIO 4 в режиме INPUT для опроса счетчика холодной воды
- GPIO 5 в режиме INPUT для опроса счетчика горячей воды
- GPIO 12 в режиме OUTPUT для управления зеленым светодиодом
- GPIO 13 в режиме OUTPUT для управления красным светодиодом

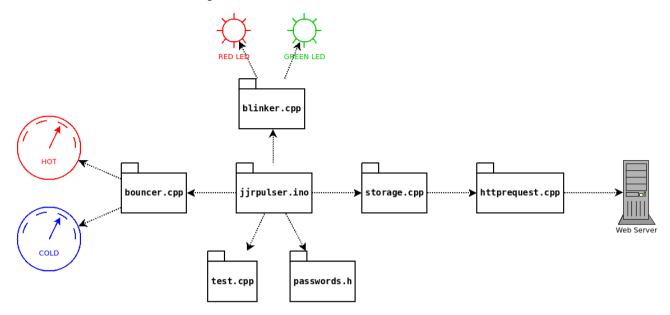
Микроконтроллер соединяется с локальной сетью посредством Wi-Fi.

Электрическая схема подключения микроконтроллера прилагается в виде отдельного документа.

Программное обеспечение микроконтроллера описано в отдельной главе.

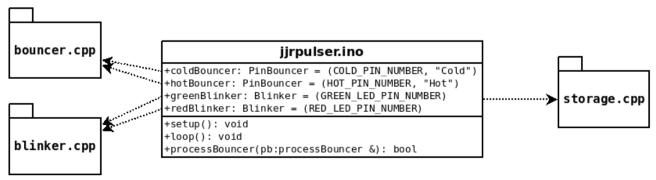
# 4. Программа для микроконтроллера

Программа микроконтроллера написана на языке C++, компилируется и загружается в микроконтроллер с помощью Arduino IDE. Программа разбита на модули, содержащие логически выделенные алгоритмы:



- **jjrpulser.ino** содержит основные функции работы микроконтроллера (согласно архитектуре Arduino IDE)
- blinker.cpp предоставляет удобное управление индикацией светодиодов
- **bouncer.cpp** реализует алгоритмы компенсации дребезга контактов счетчиков
- **storage.cpp** содержит логику подсчета импульсов, формирования статистики, и отправки их на сервер
- **httprequest.cpp** предоставляет удобную отправку асинхронных HTTP GEТзапросов на сервер
- **passwords.h** заголовочный файл, в который вынесена индивидуальная для инсталляции информация
- **test.cpp** логика нагрузочного тестирования, не используется в штатной работе

# 4.1. jjrpulser.ino — главный модуль



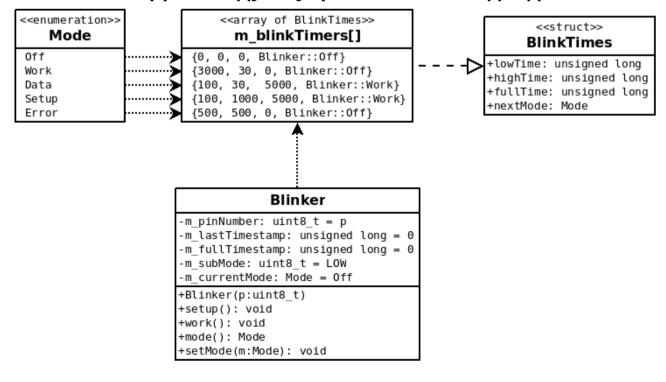
В модуле объявлены глобальные переменные:

- **coldBouncer** объект типа **PinBouncer**, регистрирующий показания счетчика холодной воды. Работает с GPIO **COLD\_PIN\_NUMBER** = 4, имеет символьное имя "**Cold**", эти данные передаются, как параметры при конструировании объекта
- hotBouncer объект типа PinBouncer, регистрирующий показания счетчика горячей воды. Работает с GPIO HOT\_PIN\_NUMBER = 5, имеет символьное имя "Hot"
- greenBlinker объект типа Blinker, управляющий работой зеленого светодиода через GPIO GREEN\_LED\_PIN\_NUMBER = 12
- **redBlinker** объект типа **Blinker**, управляющий работой красного светодиода через GPIO **RED\_LED\_PIN\_NUMBER** = 13

#### В модуле объявлены функции:

- **setup()** среда Arduino выполняет эту функцию один раз, при запуске программы. В функции настраиваются параметры последовательного порта, глобальных объектов и модуля **DataStorage** (реализовано, как вызовы методов **setup**)
- **loop()** функция главного цикла среды Arduino. Среда бесконечно вызывает эту функцию на протяжении всего времени работы программы. В функции опрашиваются счетчики через объекты **coldBouncer**, **hotBouncer** и функцию **processBouncer**, отсылается статистика через модуль **DataStorage**, и все объекты и модули получают свой квант времени для работы (реализовано, как вызовы методов **work**)
- processBouncer() в эту функцию вынесена логика работы с объектами типа PinBouncer. В нее (из функции loop) передаются на обработку объекты coldBouncer и hotBouncer, над которыми, таким образом, производится одинаковая последовательность действий без дублирования кода

## 4.2. blinker.cpp — модуль управления светодиодами



Модуль содержит следующие вспомогательные элементы:

- Перечисление режимов работы **Mode**, включает в себя режимы:
  - ∘ **Off** светодиод выключен
  - Work устройство находится в обычном рабочем режиме
  - **Data** устройство передает данные на сервер
  - **Setup** устройство получило скорректированные показания с сервера
  - Error последняя операция завершилась ошибкой
- Структуру **BlinkTimes**, описывающую тайминги повторяющегося периода мигания:
  - **lowTime** сколько миллисекунд светодиод выключен
  - **highTime** сколько миллисекунд светодиод включен
  - **fullTime** через сколько миллисекунд (от переключения в текущий режим) произойдет переключение в следующий режим **nextMode**. Если 0, то переключение в следующий режим не осуществляется
  - nextMode следующий режим, в который происходит автоматическое переключение по истечению fullTime миллисекунд. Как пример — через вызов метода setMode() осуществляется явное переключение в режим Setup, он мигает 5 секунд, потом автоматически переключается в режим Work
- Maccub m\_blinkTimers, заполненный структурами BlinkTimes для каждого режима Mode:
  - **Первый элемент** для режима **Off**. Светодиод всегда выключен
  - **Второй элемент** для режима **Work**. Выключен 3000мс, потом вспыхивает на 30мс, режим не переключается
  - **Третий элемент** для режима **Data**. Выключен 100мс, потом вспыхивает на 30мс, через 5000мс переключается в режим **Work**
  - **Четвертый элемент** для режима **Setup**. Гаснет на 100мс, потом горит 1000мс, через 5000мс переключается в режим **Work**
  - **Пятый элемент** для режима **Error**. Выключен 500мс, потом горит 500мс, режим не переключается

Используемым номерам GPIO через макросы даны следующие имена:

- **GREEN\_LED\_PIN\_NUMBER** GPIO 12, через который осуществляется управление зеленым светодиодом
- **RED\_LED\_PIN\_NUMBER** GPIO 13, через который осуществляется управление красным светодиодом

Основной интерфейс управления светодиодами реализован через объекты класса **Blinker**, предоставляющего следующие методы:

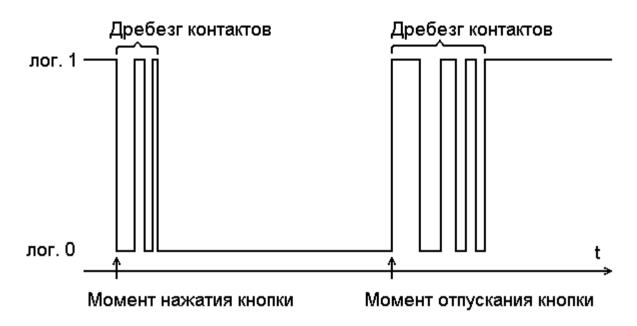
- **Blinker(uint8\_t p)** конструктор. В качестве аргумента **p** принимает номер GPIO, через который осуществляется управление светодиодом
- void setup() метод, вызываемый в функции setup() главного модуля jjrpulser.ino. В нем осуществляется первоначальная настройка назначение OUTPUT-режима работы GPIO, первичное запоминание временных меток
- void work() метод, осуществляющий полезную работу в выделяемый квант времени. Вызывается в функции work() главного модуля jjrpulser.ino. Алгоритм вычисляет, сколько прошло времени от зафиксированной метки, и, при необходимости, гасит, или зажигает светодиод, согласно информации, содержащейся для текущего режима в нужном элементе массива m\_blinkTimers
- Mode mode() метод возвращает текущий режим работы
- void setMode(Mode m) метод устанавливает текущий режим работы, передаваемый, как аргумент m

Ниже перечислены приватные члены класса **Blinker**. Это дополнительная информация для углубленного понимания деталей реализации алгоритмов.

- **uint8\_t m\_pinNumber** здесь конструктор сохраняет номер GPIO, через который осуществляется управление светодиодом
- unsigned long m\_lastTimestamp здесь хранится время последнего переключения светодиода вкл/выкл, чтобы отсчитывать от него BlinkTimes::lowTime или BlinkTimes::highTime, в зависимости от m\_subMode
- unsigned long m\_fullTimestamp здесь хранится время последнего переключения режима работы m\_currentMode, чтобы отсчитывать от него BlinkTimes::fullTime
- uint8\_t m\_subMode здесь хранится текущее состояние GPIO, LOW или HIGH, т. е. выключен сейчас светодиод, или включен
- Mode m\_currentMode здесь хранится текущий режим работы

# 4.3. bouncer.cpp — модуль сглаживания дребезга контактов

Во время начала и окончания импульса на короткое время возникают переходные электрические процессы, которые приводят ко множественным ложным значениям при считывании с GPIO:



По этому считывание производится не напрямую, а через объект класса **PinBouncer**, отбрасывающий ложные значения и детектирующий настоящее переключение сигнала, не меняющееся на протяжении определенного времени.

```
PinBouncer
-m pinNumber: uint8 t = p
-m pinName: String = n
-m timeout: unsigned long = t
-m lastPinState: int = HIGH
-m_lastStableState: int = HIGH
-m_lastTimestamp: unsigned long = 0
-m newValue: bool = false
-m_isStable: bool = false
+PinBouncer(p:uint8 t,n:const char *,t:unsigned long=500)
+setup(): void
+work(): void
+stable(): bool
+newValue(): bool
+resetNewValue(): void
+value(): int
+name(): const char *
```

Используемым номерам GPIO через макросы даны следующие имена:

- **COLD\_PIN\_NUMBER** GPIO 4, к которому присоединен импульсный выход счетчика холодной воды
- **HOT\_PIN\_NUMBER** GPIO 5, к которому присоединен импульсный выход счетчика горячей воды

Работа с объектами класса **PinBouncer** производится через следующие методы:

- PinBouncer(uint8\_t p, const char \*n, unsigned long t = 500) конструктор, принимает следующие аргументы инициализации:
  - **p** номер GPIO, на который поступают импульсы со счетчика

- ∘ **п** символьное имя объекта
- **t** если в течение этого времени (в миллисекундах) сигнал GPIO не менялся, считается, что получено стабилизированное (без дребезга) значение. По умолчанию задано 500мс
- void setup() метод, вызываемый в функции setup() главного модуля jjrpulser.ino. В нем осуществляется первоначальная настройка назначение INPUT-режима работы GPIO, первичное запоминание значения сигнала GPIO и текущей временной метки
- void work() метод, осуществляющий полезную работу в выделяемый квант времени. Вызывается в функции work() главного модуля jjrpulser.ino. Алгоритм проверяет, изменился ли сигнал GPIO с последнего вызова work(), вычисляет, сколько прошло времени от последней смены сигнала, и, при необходимости, выставляет, или, наоборот, сбрасывает флаги стабилизации и наличия нового стабилизированного сигнала
- **bool stable()** возвращает **true**, если сигнал уже стабилизировался (не менялся на протяжении заданного времени). Иначе возвращает **false**
- **bool newValue()** возвращает **true**, если текущий стабилизированный сигнал изменился относительно последнего, т. е. произошла настоящая, не ложная, смена значения сигнала. Иначе возвращает **false**
- void resetNewValue() когда программист обработал возврат метода newValue() == true, он вызывает этот метод, чтобы сбросить текущий детект переключения сигнала и перейти к ожиданию нового переключения
- **int value()** метод возвращает текущее значение GPIO
- **const char \* name()** метод возвращает символьное имя объекта, заданное при конструировании

Класс **PinBouncer** имеет следующие приватные члены, используемые в реализации алгоритмов:

- **uint8\_t m\_pinNumber** здесь конструктор сохраняет номер GPIO, к которому присоединен импульсный выход счетчика воды
- String m\_pinName здесь конструктор сохраняет символьное имя объекта, на данный момент используемое только в отладочных целях
- unsigned long m\_timeout здесь конструктор сохраняет время, необходимое для стабилизации сигнала
- int m\_lastPinState здесь алгоритмы хранят последнее считанное значение GPIO
- int m\_lastStableState здесь алгоритмы хранят последнее стабилизированное значение GPIO
- unsigned long m\_lastTimestamp здесь алгоритмы хранят время последнего изменения значения GPIO

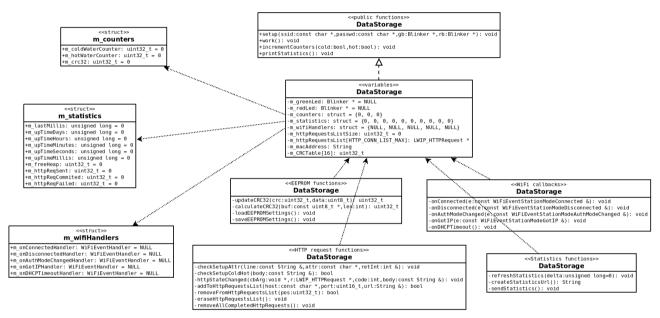
- **bool m\_newValue** этот флаг алгоритмы выставляют при смене стабилизированного значения GPIO
- bool m\_isStable этот флаг алгоритмы выставляют при стабилизации значения GPIO

# 4.4. httprequest.cpp — модуль отправки http-запросов

???????????????????

# 4.5. storage.cpp — модуль управления показаниями и статистикой

Логика сбора, хранения и отсылки данных объединена в модуле **DataStorage**. Модуль выполнен в виде набора функций и переменных, объединенных в пространство имен:



В заголовочном файле публичного интерфейса определены следующие макросы:

- WATER\_COLD\_INCREMENT сколько литров прибавлять при получении импульса от счетчика холодной воды
- WATER\_HOT\_INCREMENT сколько литров прибавлять при получении импульса от счетчика горячей воды
- HTTP\_CONN\_LIST\_MAX максимальный размер очереди для хранения одновременных HTTP-запросов, отправляемых на сервер
- STATISTICS\_SEND\_PERIOD интервал отсылки статистики на сервер

Публичный интерфейс экспортируется в виде набора следующих функций:

• void setup(const char \*ssid, const char \*passwd, Blinker \*gb, Blinker \*rb) — функция, вызываемая в функции setup() главного модуля jjrpulser.ino. В ней осуществляется первоначальная настройка — инициализация EEPROM и WiFi, загрузка из EEPROM последних сохраненных значений счетчиков, подключение к WiFi-сети, переключение светодиодов в исходные режимы.

Принимает следующие аргументы:

- ssid имя WiFi-сети, к которой должен подключаться контроллер
- o passwd пароль WiFi-сети
- **gb** указатель на объект класса **Blinker**, обслуживающий зеленый светодиод
- **rb** указатель на объект класса **Blinker**, обслуживающий красный светодиод
- **void work()** функция, осуществляющая полезную работу в выделяемый квант времени. Вызывается в функции **work()** главного модуля **jjrpulser.ino**. Алгоритм удаляет все завершенные **HTTP**-соединения из очереди, и проверяет, сколько прошло времени, чтобы отсылать статистику раз в 15 минут
- void incrementCounters(bool cold, bool hot) функция увеличивает значения счетчиков, записывает их в EEPROM, создает HTTP-запрос для передачи значения на сервер, и помещает его в очередь. Включает соответствующую индикацию светодиодов при успешном помещении в очередь, или возникновении ошибки. Вызывается из главного модуля jjrpulser.ino, когда детектируется импульс на счетчике.

Принимает следующие аргументы:

- o cold если true, был импульс на счетчике холодной воды
- **hot** если **true**, был импульс на счетчике горячей воды
- void printStatistics() эта функция выводит на UART-консоль следующие данные:
  - Время работы без перезагрузки
  - Количество свободной **ОЗУ** (оперативной памяти, **RAM**)
  - Сколько послано **HTTP**-запросов
  - Сколько получено ответов
  - Сколько запросов завершились ошибкой
  - Сколько запросов находятся в очереди

Эта функция используется в отладочных целях. Вызывается из модуля test.cpp при нажатии на клавишу U

Дальнейший материал относится к внутренней реализации логики модуля **DataStorage**. Этот функционал и данные недоступны через публичный интерфейс. Модуль оперирует следующими глобальными переменными:

• **Blinker \*m\_greenLed** — указатель на объект класса **Blinker**, используемый для управления зеленым светодиодом. Передается при инициализации модуля, через вызов функции **setup** 

- **Blinker \*m\_redLed** указатель на объект класса **Blinker**, используемый для управления зеленым светодиодом. Передается при инициализации модуля, через вызов функции **setup**
- m\_counters структура, хранящая абсолютные показания счетчиков, состоит из следующих полей:
  - uint32\_t m\_coldWaterCounter показания счетчика холодной воды
  - uint32\_t m\_hotWaterCounter показания счетчика горячей воды
  - uint32\_t m\_crc32 контрольная сумма, используемая при сохранении и загрузке показаний из EEROM
- m\_statistics структура, накапливающая статистические показания для передачи на сервер. Состоит из следующих полей:
  - **unsigned long m\_lastMillis** полное количество миллисекунд, прошедших с включения микроконтроллера
  - **unsigned long m\_upTimeDays** количество дней, прошедших с включения микроконтроллера
  - **unsigned long m\_upTimeHours** количество часов текущего дня, прошедших с включения микроконтроллера
  - **unsigned long m\_upTimeMinutes** количество минут текущего часа, прошедших с включения микроконтроллера
  - **unsigned long m\_upTimeSeconds** количество секунд текущей минуты, прошедших с включения микроконтроллера
  - **unsigned long m\_upTimeMillis** количество миллисекунд текущей секунды, прошедших с включения микроконтроллера
  - uint32\_t m\_freeHeap количество свободной ОЗУ (оперативной памяти, RAM)
  - uint32 t m httpReqSent сколько послано HTTP-запросов
  - uint32\_t m\_httpReqCommited сколько получено ответов
  - uint32\_t m\_httpReqFailed сколько запросов завершились ошибкой
- m\_wifiHandlers структура, содержащая ссылки на функции-обработчики, вызываемые средой **Arduino** при различных событиях, возникающих в сети **Wi-Fi**. Состоит из следующих полей:
  - WiFiEventHandler m\_onConnectedHandler ссылка на функцию, вызываемую при соединении с сетью Wi-Fi
  - WiFiEventHandler m\_onDisconnectedHandler ссылка на функцию, вызываемую при потере соединения с сетью Wi-Fi
  - WiFiEventHandler m\_onAuthModeChangedHandler ссылка на функцию, вызываемую при изменении настроек авторизации в сети Wi-Fi

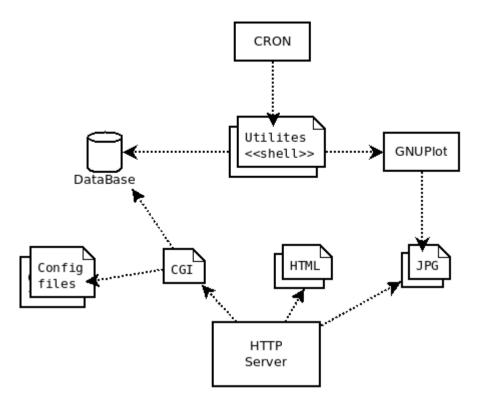
- WiFiEventHandler m\_onGotIPHandler ссылка на функцию, вызываемую при получении IP-адреса (через сервис DHCP)
- WiFiEventHandler m\_onDHCPTimeoutHandler ссылка на функцию, вызываемую при истечении таймаута и невозможности получить **IP-адрес** (через сервис **DHCP**)
- uint32\_t m\_httpRequestsListSize текущий размер очереди HTTP-запросов
- LWIP\_HTTPRequest \*m\_httpRequestsList[HTTP\_CONN\_LIST\_MAX] очередь HTTP-запросов
- String m\_macAddress строка, в которой хранится MAC-адрес микроконтроллера. Заполняется при вызове функции setup. Используется при формировании HTTP-запросов
- uint32\_t m\_CRCTable[16] массив с вспомогательной таблицей, используемой при расчете контрольной суммы по алгоритму CRC-32

Далее описывается блок функций, ответственных за работу с **EEPROM**:

- uint32\_t updateCRC32(uint32\_t crc, uint8\_t data) функция обновляет контрольную сумму crc байтом data, после чего возвращает обновленное значение. Вспомогательная функция, вызывается из нижеописанной
- uint32\_t calculateCRC32(const uint8\_t \*buf, int len) функция рассчитывает и возвращает контрольную сумму CRC-32 для буфера buf длиной len байт
- void loadEEPROMSettings() функция загружает показания счетчиков из **EEPROM** в структуру m\_counters. Так же рассчитывает и сравнивает контрольную сумму для структуры, чтобы отличить действительно ранее сохраненные показания от «мусора» из пустой **EEPROM**. Ситуация с «мусором» возможна при самом первом запуске микроконтроллера, либо при стирании **EEPROM**, осознанном, или в аварийной ситуации
- void saveEEPROMSettings() функция записывает показания счетчиков из структуры m\_counters в EEPROM. Так же рассчитывает и записывает контрольную сумму для структуры

## 5. Web Server

Используется аппаратный сервер в виде одноплатного компьютера FriendlyElec NanoPi Fire3 под управление операционной системы (дистрибутива Linux) Ubuntu. Программный комплекс состоит из следующих компонент:



## 5.1. НТТР сервер

Предоставляет доступ к статическим страницам **HTML**, картинкам **JPG** и взаимодействует с **CGI**-программами. Статический контент **HTML/JPG**, используемый при построении интерфейса, представлен следующими файлами:

- index\_header.html «шапка» html-страницы, заголовок, цветовая гамма
- index\_input.html форма корректировки показаний
- index graphs.html таблица для размещения картинок с графиками
- index\_footer.html «подвал» html-страницы, набор стандартных html-тэгов, завершающих объявление страницы
- index.css каскадная таблица стилей (описание деталей внешнего вида), используемая элементами html-страницы
- **jjrpulser.js** java script (язык программирования, используемый внутри браузера) логика, отвечает за загрузку и переключение картинок с графиками
- water\_cold.png, water\_hot.png картинки со счетчиками, поверх которых выводятся цифры показаний

Используется программный сервер **LigHttpd**, входящий в состав дистрибутива Ubuntu.

# 5.2. CGI программы

Динамически генерируют содержимое страниц, отображаемых **http-сервером**. Так же обрабатывают запросы, приходящие в **http-сервер**. Реализованы, как набор скриптов на языке shell/**bash**. Используются следующие скрипты:

- **index.sh** основной скрипт, динамически генерирующий пользовательский интерфейс, отображающий показания счётчиков, графики потребления воды, форму корректировки показаний и статистику работы микроконтроллера
- **cmd.sh** скрипт, обслуживающий служебные http/get запросы от микроконтроллера и пользовательского интерфейса. Взаимодействует с базой данных и конфигурационными файлами. Обслуживает следующие команды:
  - **setup** с помощью этой команды форма корректировки передает скорректированные значения. Скрипт помещает эти значения в конфигурационный файл **setup\_counters.txt**. Значения из этого файла будут переданы в микроконтроллер при его обращении к серверу. Так же будут отображаться в интерфейсе (их считает скрипт **index.sh**), как ожидающие отправки в устройство. Отрицательные значения игнорируются. Имена используемых парамеров **cold, hot**. Пример get-запроса:

#### http://server.my/cmd.sh?cmd=setup&cold=123&hot=456

• **add\_value** — с помощью этой команды микроконтроллер передает показания, считанные со счетчиков. Скрипт заносит показания в базу данных, откуда они считываются при отображении в интерфейсе и построении графиков. Микроконтроллер так же передает свой МАС-адрес, который сейчас нигде не используется. Имена используемых парамеров — **cold, hot, mac**. Пример get-запроса:

```
http://server.my/cmd.sh?
cmd=add_value&cold=123&hot=456&mac=11:22:33:44:55:66
```

Если на момент запроса в файле **setup\_counters.txt** есть данные, они передаются микроконтроллеру в теле ответа строками вида:

```
setup_new_cold = 123
setup_new_hot = 456
после чего файл setup counters.txt очищается
```

• statistics — с помощью этой команды микроконтроллер передает служебную отладочную статистику раз в 15 минут. Скрипт сохраняет статистику в конфигурационный файл statistics.txt, откуда она считывается (скриптом index.sh) при отображении в интерфейсе. Статистика включает в себя время работы микроконтроллера без перезагрузки, его свободную память и отчет об отправленных http-cepвepy запросах. Имена используемых парамеров — mac, uptime\_days, uptime\_hours, uptime\_minutes, uptime\_seconds, uptime\_millis, free\_heap, http\_req\_sent, http\_req\_commited, http\_req\_failed. Пример get-запроса:

```
http://server.my/cmd.sh?
cmd=statistics&mac=11:22:33:44:55:66&uptime_days=10&uptime_hours=2&upti
me_minutes=15&uptime_seconds=30&uptime_millis=0&free_heap=64000&http_re
q_sent=12456&http_req_commited=123456&http_req_failed=0
```

• mysql\_settings.sh — подключаемый модуль. В него вынесены настройки базы данных, функции SQL-запросов, записи и чтения конфигурационных файлов

# 5.3. Конфигурационные файлы

Когда нецелесообразно хранить временные данные небольшого объема в базе данных, они записываются в конфигурационные файлы. На данный момент используются следующие конфигурационные файлы:

- setup\_counters.txt для хранения корректировки значений
- statistics.txt для хранения статистики микроконтроллера

Более подробно использование этих файлов описано в главе CGI программы

## 5.4. База данных

Показания счетчиков хранятся в базе данных с поддержкой SQL-запросов. База данных участвует в следующих сценариях:

• Микроконтроллер передает показания **http-cepвepy** в get-запросе с командой **add\_value**. Сервер запускает **CGI**-скрипт **cmd.sh**. Скрипт разбирает параметры запроса и сохраняет их в **базе данных**, используя следующие SQL-запросы:

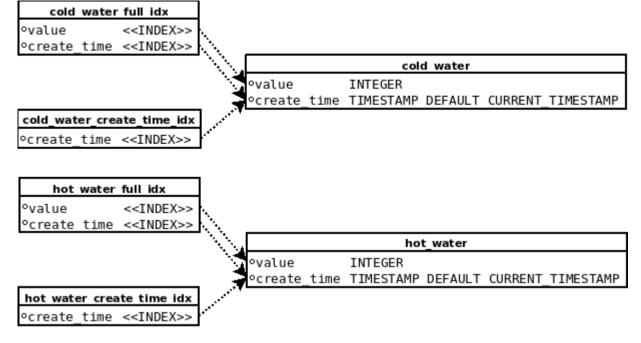
INSERT INTO cold\_water(value) VALUES(123)
INSERT INTO hot\_water(value) VALUES(456)
Поле create\_time явно не указывается, согласно спечификации в таблице, оно автоматически заполняется текущей датой и временем

- Пользователь обращается к http-серверу через браузер. Сервер запускает CGI-скрипт index.sh. Скрипт, кроме прочего, отображает в генерируемой http-странице текущие показания, запрашивая их из базы данных с помощью следующих SQL-запросы:

  SELECT create\_time, value FROM cold\_water ORDER BY create\_time DESC LIMIT 1

  SELECT create\_time, value FROM hot\_water ORDER BY create\_time DESC LIMIT 1
- Планировщик **Cron** запускает по расписанию **утилиты**, генерирующие графики. Утилиты обращаются к **базе данных** и складывают результаты запросов в файлы. Графопостроитель **GNU Plot** строит графики на основе этих файлов.

Данные для графиков формируются сложными вложенными SQL-запросами с группировками по полю **create\_time**. Ознакомиться с ними можно в скриптах **mysql\_generate\_graph.sh** и **mysql\_generate\_graph2.sh** 



База данных содержит следующие элементы:

- cold\_water таблица показаний холодной воды, состоит из
  - **value** целочисленное поле с абсолютным значением показания
  - **create\_time** поле, хранящее время занесения показания. В штатном режиме время явно не указывается, вместо этого база данных подставляет текущее
- cold\_water\_create\_time\_idx служебный индекс, ускоряющий поиск по полю времени
- **cold\_water\_full\_idx** служебный индекс, ускоряющий поиск по комбинации обоих полей
- Для горячей воды структура полностью аналогична

В качестве базы данных используется **MariaDB** (бывшая **MySQL**), входящая в состав дистрибутива Ubuntu.

### 5.5. Утилиты

Некоторые функции системы выделены в отдельные утилиты, реализованные, как shell/bash скрипты. Основные утилиты, запускаемые планировщиком:

- mysql\_generate\_graph.sh утилита, генерирующая графики потребления воды в абсолютных показателях. Принимает, как аргумент, следующие диапазоны генерации:
  - o day за прошедший день, на выходе изображение mysql\_jjrpulser\_day.png
  - week за прошедшую неделю, на выходе изображение mysql\_jjrpulser\_week.png
  - month за прошедший месяц, на выходе изображение mysql\_jjrpulser\_month.png
  - year за прошедший год, на выходе изображение mysql\_jjrpulser\_year.png

- mysql\_generate\_graph2.sh утилита, генерирующая графики потребления воды в виде набора относительных интервалов. Принимает в виде аргумента, следующие диапазоны генерации, в которых выделены соответствующие интервалы:
  - day за прошедший день, с разбивкой по часам, на выходе изображение mysql\_jjrpulser2\_day.png
  - week за прошедшую неделю, с разбивкой по часам, на выходе изображение mysql\_jjrpulser2\_week.png
  - month за прошедший месяц, с разбивкой по дням, на выходе изображение mysql\_jjrpulser2\_month.png
  - year за прошедший год, с разбивкой по месяцам, на выходе изображение mysql jirpulser2 year.png

Так же существует набор утилит, не используемый при штатной работе сервера, но предоставляющий удобные функции при развертывании, настройке и тестировании:

- **force\_generate\_graph.sh** принудительно, без участия планировщика, запускает перегенерацию изображений всех возможных графиков
- mysql\_clear.sh удаляет все данные, таблицы и базу данных. Заново создает пустую базу данных и пустые таблицы
- mysql\_refill-db.sh генерирует файл jjrpulser.sql, содержащий SQL-инструкции для заполнения базы данных фальшивыми показаниями за период с 2017-01-01 по 2019-06-01

### 5.6. CRON

Чтобы избежать перегрузки сервера, графики потребления воды генерируются не каждый раз, при обращении пользователя к интерфейсу, а по расписанию. Интерфейс показывает заранее сгенерированные по расписанию картинки с графиками. Используется наиболее распространенный в Linux дистрибутивах планировщик — **CRON**. Он запускает по расписанию утилиты **mysql\_generate\_graph.sh** и **mysql\_generate\_graph2.sh**, которые генерируют изображения с графиками. Расписание запуска таково:

- Дневные графики строятся раз в 5 минут
- Недельные графики строятся раз в 15 минут
- Месячные графики строятся раз в час
- Годовые графики строятся раз в сутки

В формате crontab это выглядит следующим образом:

```
1-59/5 * * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph.sh day
1-59/5 * * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph2.sh day
3-59/15 * * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph.sh week
3-59/15 * * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph2.sh week
```

```
5 * * * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph.sh month
5 * * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph2.sh month
0 3 * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph.sh year
0 3 * * * /var/www/html/jjrpulser/mysql_generate_graph2.sh year
Эта конфигурация может быть найдена в файле example.crontab
```

### 5.7. GNU Plot

Утилиты для построения графиков запрашивают данные из базы данных и формируют файлы со столбцами «дата, время» и «значение», разделенными символом «|» :

```
2019-03-30 23:32:03 | 190
2019-03-31 22:12:06 | 470
2019-04-01 01:15:43 | 480
```

Для генерации из этих файлов изображений с графиками используется графопостроитель **GNU Plot**. Кроме файлов с входными данными, ему требуется программа, описывающая, как эти данные необходимо интерпретировать. Утилиты генерируют для него программу генерации графика потребления воды в абсолютных показателях (имена файлов и значения полей условно-показательные, в реальном режиме работы используются динамически вычисляемые утилитами):

```
set terminal png truecolor size 1024, 600
set output "output_image.png"
set datafile separator "|"
set timefmt '%Y-%m-%d %H:%M:%S'
set xdata time
set format x "%b\n%Y"
set style data steps
set xtics autofreq
set xtics out
unset mxtics
set tics font ", 8"
set grid
set timestamp
set xrange [ "2018-04-09 01:49:04" : "2019-04-04 01:49:04" ]
set yrange [ 0 : * ]
plot "file.cold" using 1:2 notitle with impulses lc rgb "#ADD8E6", \
     "file.hot" using 1:2 notitle with impulses lc rgb "#CCFF69B4",
     "file.cold" using 1:2 title "Cold water" lc rgb "blue" lw 2, \
     "file.hot" using 1:2 title "Hot water" lc rgb "red" lw 2
```

И программу генерации графика потребления воды в виде набора относительных интервалов (имена файлов и значения полей условно-показательные, в реальном режиме работы используются динамически вычисляемые утилитами):

```
set terminal png truecolor size 1024, 600
set output "output_image.png"
set datafile separator "|"
set timefmt '%Y-%m-%d %H:%M:%S'
set xdata time
set format x "%H:%M\n%d.%m"
set boxwidth 1800
set style fill solid
set xtics 3600
set xtics out
unset mxtics
set tics font ", 8"
```