Universidad Autónoma de Querétaro

FACULTAD DE ÎNGENIERÍA

Logouaq.png

Tarea 7: Descomposición de Cholesky y Gauss-Seidel

Análisis numérico

Autor: J.A. Salinas Sánchez Marzo2022

Índice general

Capítulo 1

Introducción

Capítulo 2

Metodología

2.1. Códigos

2.1.1. Cholesky

```
#coding:utf8
import numpy as np
def main():
    uk=int(input(', Introduzca el n mero de inc gnitas :'))
    m1=np.zeros((uk,uk+1))
    for i in range(uk):
        for j in range(uk+1):
            if(j==uk):
                 m1[i][j]=float(input(f'Introduzca el coeficiente de
    T.I.: '))
                m1[i][j]=float(input(f'Introduzca el coeficiente de
    x{j}: '))
    Cholesky (m1,uk)
def Cholesky(m,uk):
    lower=np.zeros((uk,uk+1))
    lowerT=np.zeros((uk,uk+1))
    temp=np.zeros((uk,1))
    for i in range(uk):
        lower[i][uk]=m[i][uk]
        for j in range(uk):
            a=0
            if(i==j):
                 for k in range(j):
                     a+=lower[j][k]**2
                 lower[j][j]=(m[j][j]-a)**(1/2)
            else:
                 for k in range(j):
                     a+=lower[i][k]*lower[j][k]
                 if (lower[j][j]>0):
                     lower[i][j]=(m[i][j]-a)/lower[j][j]
    for i in range(uk):
        for j in range(uk):
            lowerT[i][j]=lower[j][i]
    print(lower)
    temp=Gauss(lower,temp,uk)
```

```
j in range(uk):
        lowerT[j][uk]=temp[j]
    print(lowerT)
    temp=Gauss(lowerT, temp, uk)
    print(temp)
def Gauss(m1,tm,uk):
    i=0
    j = 0
    k = 0
    for i in range(uk):
        for j in range(i+1, uk):
            ratio = m1[j][i]/m1[i][i]
            for k in range(uk+1):
                m1[j][k] = m1[j][k]-ratio*m1[i][k]
    tm[uk-1] = m1[uk-1][uk]/m1[uk-1][uk-1]
    for i in range(uk-2,-1,-1):
        tm[i] = m1[i][uk]
        for j in range(i+1,uk):
            tm[i] = tm[i] - m1[i][j]*tm[j]
        tm[i] = tm[i]/m1[i][i]
    return (tm)
if __name__=='__main__':
 main()
```

2.1.2. NR multivariable

```
#coding:utf8
3 import numpy as np
 import sympy
 x=sympy.symbols('x')
 y=sympy.symbols('y')
x1 = sympy.symbols('x1')
x2=sympy.symbols('x2')
 def main():
     func1=str(input('Introduzca su ecuaci n 1: '))
     func2=str(input('Introduzca su ecuaci n 2: '))
     e=float(input('Introduzca su tolerancia :'))
     xi=float(input('Introduzca el valor inicial de x/x1: '))
     yi=float(input('Introduzca el valor inicial de y/x2: '))
     print(NRNL(func1,func2,e,xi,yi))
 def NRNL(f1,f2,ea,xi,yi):
     xr = xi
     yr=yi
     u=getfunction(f1)
     v=getfunction(f2)
     dux=sympy.diff(u,x)
     duy=sympy.diff(u,y)
     dvx=sympy.diff(v,x)
     dvy=sympy.diff(v,y)
     fNRx = x - (u*dvy - v*duy)/(dux*dvy - duy*dvx)
```

```
fNRy=y-(v*dux-u*dvx)/(dux*dvy-duy*dvx)
      e1 = 100
      e2=100
      respuestas = []
      while (e1 \ge a and e2 \ge a:
          temp1=xr
          temp2=yr
          xr=fNRx.evalf(subs={x:temp1,y:temp2})
          yr=fNRy.evalf(subs={x:temp1,y:temp2})
          if(xr!=0):
               e1=abs((xr-temp1)/xr)*100
          if(yr!=0):
               e2=abs((yr-temp2)/yr)*100
      respuestas.append(xr)
46
      respuestas.append(yr)
      return(respuestas)
  def getfunction(f):
      global x
      global y
      return sympy.sympify(f)
 if __name__=='__main__':
      main()
```

2.1.3. Gauss-Seidel

```
#coding:utf8
import numpy as np
def main():
    uk=int(input('Introduzca el n mero de inc gnitas :'))
    m1=np.zeros((uk,uk+1))
    for i in range(uk):
        for j in range(uk+1):
            if(j==uk):
                m1[i][j]=float(input(f'Introduzca el coeficiente de
    T.I.: '))
            else:
                m1[i][j]=float(input(f'Introduzca el coeficiente de
    x{j}: '))
    e=float(input('Introduzca su n mero de iteraciones: '))
    print(Gseidel(m1,e,uk))
def Gseidel(m,e,uk):
    ea=0
    temp = np.zeros(uk)
    while(ea>=e):
        temp=seidel(m,temp,uk)
        ea+=1
def seidel(m,x,uk):
    for j in range(0, n):
        d = m[j][uk]
```

2.2. Ejercicios

2.2.1. Chapra

11.3

Determine la matriz inversa del ejemplo 11.1 con base en la descomposición LU y los vectores unitarios:

$$\begin{pmatrix} 0.8 & -0.4 & 0 \\ -0.4 & 0.8 & -0.4 \\ 0 & -0.4 & 0.8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$
 (2.1)

$$= \begin{pmatrix} 41\\25\\105 \end{pmatrix} \tag{2.2}$$

11.5

Haga los mismos cálculos que en el ejemplo 11.2, pero para el sistema simétrico que sigue:

$$\begin{pmatrix} 6 & 15 & 55 \\ 15 & 55 & 255 \\ 55 & 255 & 979 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}$$
 (2.3)

$$= \begin{pmatrix} 152.6 \\ 585.6 \\ 2488.8 \end{pmatrix} \tag{2.4}$$

11.7

Calcule la descomposición de Cholesky de:

$$\begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 25 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} \tag{2.5}$$

11.13

Use el método de Gauss-Seidel (a) sin relajación y (b) con relajación (λ = 1.2), para resolver el sistema siguiente para una tolerancia de es = 5%. Si es necesario, reacomode las ecuaciones para lograr convergencia.

$$\begin{pmatrix} 2 & -6 & -1 = -38 \\ -3 & -1 & 7 = -34 \\ -8 & 1 & -2 = -20 \end{pmatrix}$$
 (2.6)

2.2.2. Kiusalaas

23

Determine the coordinates of the two points where the circles $(x2)^2+y^2=4$ and $x^2+(y3)^2=4$ intersect. Start by estimating the locations of the points from a sketch of the circles, and then use the Newton-Raphson method to compute the coordinates.

24

Las ecuaciones:

$$\sin x + 3\cos x - 2 = 0 \tag{2.7}$$

$$\cos x - \sin y + 0.2 = 0 \tag{2.8}$$

Capítulo 3

Conclusión