

МИНИСТЕРСТВО ЦИФРОВОГО РАЗВИТИЯ, СВЯЗИ И МАССОВЫХ
КОММУНИКАЦИЙ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования «Сибирский государственный университет
телекоммуникаций и информатики»

Кафедра телекоммуникационных систем и вычислительных средств (ТС и
ВС)

РГР по дисциплине «Программирование»
по теме: «Вычисление обратной матрицы»

Студент:

Группа ИКС-432 Салий В.П.

Преподаватель:

Старший Преподаватель Вейлер А.И.

Новосибирск 2025 г

2. Задание

Разработать программу на языке C, которая:

1. Считывает квадратную матрицу из файла.
2. Проверяет, существует ли для неё обратная матрица (определитель $\neq 0$).
3. Вычисляет обратную матрицу методом алгебраических дополнений.
4. Выводит результат в консоль и проверяет его корректность (умножение исходной матрицы на обратную должно дать единичную матрицу).
5. Обрабатывает ошибки (некорректный ввод, не квадратная матрица, нулевой определитель).

Требования:

- Динамическое выделение памяти.
- Проверка входных данных.
- Сборка через CMake.

3. Анализ задачи

Методы и алгоритмы

1. Проверка квадратности матрицы
 - Сравниваем количество строк и столбцов.
2. Вычисление определителя
 - Рекурсивный метод разложения по первой строке.
 - Для матрицы 1×1 : $\det = a[0][0]$.
 - Для матрицы 2×2 : $\det = a[0][0] * a[1][1] - a[0][1] * a[1][0]$.
 - Для матриц $n \times n$:

Copy

Download

$\det = 0$

для каждого элемента в первой строке:

minor = подматрица без текущей строки и столбца

$\det += \text{элемент} * (-1)^{(i+j)} * \det(\text{minor})$

3. Поиск обратной матрицы

- Вычисляем матрицу алгебраических дополнений.
- Транспонируем её (получаем присоединённую матрицу).
- Делим каждый элемент на определитель исходной матрицы.

Псевдокод

Функция `inverse_matrix(матрица A)`:

если A не квадратная:

вернуть ошибку

$\det = \text{determinant}(A)$

если $\det == 0$:

вернуть "Обратной матрицы не существует"

$\text{cofactor} = \text{матрица алгебраических дополнений}(A)$

$\text{adjugate} = \text{транспонировать}(\text{cofactor})$

$\text{inverse} = \text{adjugate} / \det$

вернуть inverse

4. Тестовые данные

Корректные данные

Файл: `matrix1.txt`

2 5

1 3

Ожидаемый результат:

Обратная матрица:

3.0 -5.0

-1.0 2.0

Некорректные данные

1. Не квадратная матрица

Файл: `invalid1.txt`

1 2 3

4 5 6

Ожидаемый вывод:

Ошибка: матрица не квадратная

2. Нулевой определитель

Файл: singular.txt

1 2

2 4

Ожидаемый вывод:

Ошибка: определитель равен 0, обратной матрицы не существует

5. Скриншоты с результатами

```
saliy@comp711:~/proga2sem/rgr/build$ ./matrix_inverse ../matrix.txt
Original matrix:
  4.0000   7.0000
  2.0000   6.0000

Inverse matrix:
  0.6000  -0.7000
 -0.2000   0.4000

Verification (original * inverse):
  1.0000   0.0000
 -0.0000   1.0000
saliy@comp711:~/proga2sem/rgr/build$
```

6. Листинг программы

Main.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include "matrix.h"

int main(int argc, char *argv[]) {
    if (argc != 2) {
        printf("Usage: %s <matrix_file>\n", argv[0]);
        return 1;
    }
    Matrix *matrix = read_matrix_from_file(argv[1]);
    if (matrix == NULL) {
```

```

    printf("Error reading matrix from file\n");
    return 1;
}
printf("Original matrix:\n");
print_matrix(matrix);
if (matrix->rows != matrix->cols) {
    printf("Matrix is not square, cannot compute inverse\n");
    free_matrix(matrix);
    return 1;
}
double det = determinant(matrix);
if (det == 0) {
    printf("Matrix is singular (determinant is zero), inverse does not exist\n");
    free_matrix(matrix);
    return 1;
}
Matrix *inverse = inverse_matrix(matrix);
if (inverse == NULL) {
    printf("Error computing inverse matrix\n");
    free_matrix(matrix);
    return 1;
}
printf("\nInverse matrix:\n");
print_matrix(inverse);
// Verification
Matrix *identity = multiply_matrices(matrix, inverse);
if (identity != NULL) {
    printf("\nVerification (original * inverse):\n");
    print_matrix(identity);
    free_matrix(identity);
}
free_matrix(matrix);

```

```
    free_matrix(inverse);  
    return 0;  
}
```

Matrix.h

```
#ifndef MATRIX_H  
#define MATRIX_H
```

```
typedef struct {  
    int rows;  
    int cols;  
    double **data;  
} Matrix;
```

```
Matrix *create_matrix(int rows, int cols);  
void free_matrix(Matrix *matrix);  
Matrix *read_matrix_from_file(const char *filename);  
void print_matrix(const Matrix *matrix);  
double determinant(const Matrix *matrix);  
Matrix *inverse_matrix(const Matrix *matrix);  
Matrix *multiply_matrices(const Matrix *a, const Matrix *b);
```

```
#endif // MATRIX_H
```

Matrix.c

```
#include "matrix.h"  
#include <stdio.h>  
#include <stdlib.h>  
#include <string.h>  
#include <math.h>
```

```
Matrix *create_matrix(int rows, int cols) {  
    Matrix *matrix = (Matrix *)malloc(sizeof(Matrix));  
    if (matrix == NULL) return NULL;
```

```

matrix->rows = rows;
matrix->cols = cols;
matrix->data = (double **)malloc(rows * sizeof(double *));
if (matrix->data == NULL) {
    free(matrix);
    return NULL;
}

for (int i = 0; i < rows; i++) {
    matrix->data[i] = (double *)malloc(cols * sizeof(double));
    if (matrix->data[i] == NULL) {
        for (int j = 0; j < i; j++) {
            free(matrix->data[j]);
        }
        free(matrix->data);
        free(matrix);
        return NULL;
    }
}

return matrix;
}

void free_matrix(Matrix *matrix) {
    if (matrix == NULL) return;
    for (int i = 0; i < matrix->rows; i++) {
        free(matrix->data[i]);
    }
    free(matrix->data);
    free(matrix);
}

```

```

Matrix *read_matrix_from_file(const char *filename) {
    FILE *file = fopen(filename, "r");
    if (file == NULL) {
        perror("Error opening file");
        return NULL;
    }

    int rows = 0, cols = 0;
    char line[1024];

    // First pass to determine dimensions
    while (fgets(line, sizeof(line), file) != NULL) {
        rows++;
        char *token = strtok(line, " \t\n");
        int current_cols = 0;
        while (token != NULL) {
            current_cols++;
            token = strtok(NULL, " \t\n");
        }
        if (rows == 1) {
            cols = current_cols;
        } else if (current_cols != cols) {
            printf("Inconsistent number of columns in row %d\n", rows);
            fclose(file);
            return NULL;
        }
    }

    if (rows == 0 || cols == 0) {
        fclose(file);
        return NULL;
    }
}

```



```
}
```

```
// Rewind file for second pass to read data
```

```
rewind(file);
```

```
Matrix *matrix = create_matrix(rows, cols);
```

```
if (matrix == NULL) {
```

```
    fclose(file);
```

```
    return NULL;
```

```
}
```

```
for (int i = 0; i < rows; i++) {
```

```
    if (fgets(line, sizeof(line), file) != NULL) {
```

```
        char *token = strtok(line, " \t\n");
```

```
        for (int j = 0; j < cols && token != NULL; j++) {
```

```
            matrix->data[i][j] = atof(token);
```

```
            token = strtok(NULL, " \t\n");
```

```
        }
```

```
    }
```

```
}
```

```
fclose(file);
```

```
return matrix;
```

```
}
```

```
void print_matrix(const Matrix *matrix) {
```

```
    if (matrix == NULL) return;
```

```
    for (int i = 0; i < matrix->rows; i++) {
```

```
        for (int j = 0; j < matrix->cols; j++) {
```

```
            printf("%8.4f ", matrix->data[i][j]);
```

```
        }
```

```
        printf("\n");
```

```

    }
}

```

```

Matrix *create_submatrix(const Matrix *matrix, int exclude_row, int exclude_col) {

```

```

    if (matrix == NULL || matrix->rows <= 1 || matrix->cols <= 1) return NULL;

```

```

    Matrix *submatrix = create_matrix(matrix->rows - 1, matrix->cols - 1);

```

```

    if (submatrix == NULL) return NULL;

```

```

    int sub_i = 0;

```

```

    for (int i = 0; i < matrix->rows; i++) {

```

```

        if (i == exclude_row) continue;

```

```

        int sub_j = 0;

```

```

        for (int j = 0; j < matrix->cols; j++) {

```

```

            if (j == exclude_col) continue;

```

```

            submatrix->data[sub_i][sub_j] = matrix->data[i][j];

```

```

            sub_j++;

```

```

        }

```

```

        sub_i++;

```

```

    }

```

```

    return submatrix;

```

```

}

```

```

double determinant(const Matrix *matrix) {

```

```

    if (matrix == NULL || matrix->rows != matrix->cols) {

```

```

        return NAN;

```

```

    }

```

```

    if (matrix->rows == 1) {

```

```

        return matrix->data[0][0];

```

```

    }

```

```

if (matrix->rows == 2) {
    return matrix->data[0][0] * matrix->data[1][1] -
        matrix->data[0][1] * matrix->data[1][0];
}

double det = 0;
for (int j = 0; j < matrix->cols; j++) {
    Matrix *submatrix = create_submatrix(matrix, 0, j);
    if (submatrix == NULL) {
        return NAN;
    }
    double sub_det = determinant(submatrix);
    free_matrix(submatrix);
    det += matrix->data[0][j] * pow(-1, j) * sub_det;
}

return det;
}

Matrix *transpose_matrix(const Matrix *matrix) {
    if (matrix == NULL) return NULL;

    Matrix *transposed = create_matrix(matrix->cols, matrix->rows);
    if (transposed == NULL) return NULL;

    for (int i = 0; i < matrix->rows; i++) {
        for (int j = 0; j < matrix->cols; j++) {
            transposed->data[j][i] = matrix->data[i][j];
        }
    }
}

```

```
    return transposed;
}
```

```
Matrix *cofactor_matrix(const Matrix *matrix) {
    if (matrix == NULL || matrix->rows != matrix->cols) return NULL;
```

```
    Matrix *cofactor = create_matrix(matrix->rows, matrix->cols);
    if (cofactor == NULL) return NULL;
```

```
    for (int i = 0; i < matrix->rows; i++) {
        for (int j = 0; j < matrix->cols; j++) {
            Matrix *submatrix = create_submatrix(matrix, i, j);
            if (submatrix == NULL) {
                free_matrix(cofactor);
                return NULL;
            }
            double sub_det = determinant(submatrix);
            free_matrix(submatrix);
            cofactor->data[i][j] = pow(-1, i + j) * sub_det;
        }
    }
}
```

```
    return cofactor;
}
```

```
Matrix *inverse_matrix(const Matrix *matrix) {
    if (matrix == NULL || matrix->rows != matrix->cols) return NULL;
```

```
    double det = determinant(matrix);
    if (det == 0) return NULL;
```

```
    Matrix *cofactor = cofactor_matrix(matrix);
```

```
if (cofactor == NULL) return NULL;
```

```
Matrix *adjugate = transpose_matrix(cofactor);
```

```
free_matrix(cofactor);
```

```
if (adjugate == NULL) return NULL;
```

```
Matrix *inverse = create_matrix(matrix->rows, matrix->cols);
```

```
if (inverse == NULL) {
```

```
    free_matrix(adjugate);
```

```
    return NULL;
```

```
}
```

```
for (int i = 0; i < matrix->rows; i++) {
```

```
    for (int j = 0; j < matrix->cols; j++) {
```

```
        inverse->data[i][j] = adjugate->data[i][j] / det;
```

```
    }
```

```
}
```

```
free_matrix(adjugate);
```

```
return inverse;
```

```
}
```

```
Matrix *multiply_matrices(const Matrix *a, const Matrix *b) {
```

```
    if (a == NULL || b == NULL || a->cols != b->rows) return NULL;
```

```
    Matrix *result = create_matrix(a->rows, b->cols);
```

```
    if (result == NULL) return NULL;
```

```
    for (int i = 0; i < a->rows; i++) {
```

```
        for (int j = 0; j < b->cols; j++) {
```

```
            result->data[i][j] = 0;
```

```
            for (int k = 0; k < a->cols; k++) {
```

```
        result->data[i][j] += a->data[i][k] * b->data[k][j];
    }
}

return result;
}
```