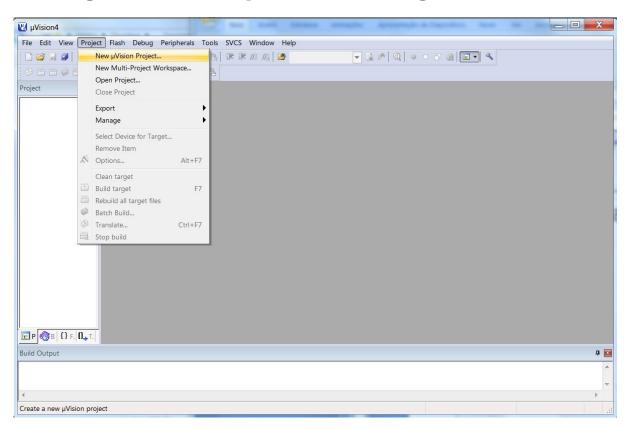
## Microcontroladores

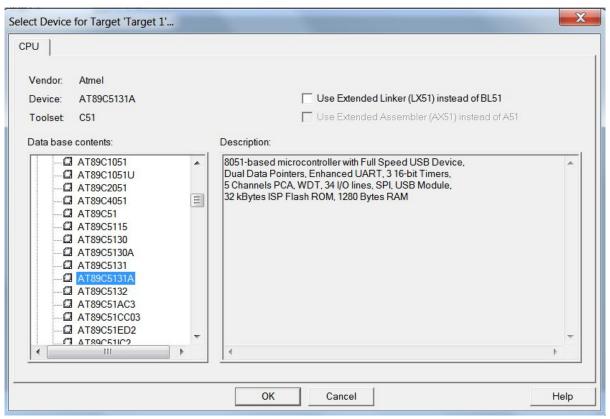
# Conjunto de Instruções do 8051 - Lab

Prof. Guilherme Peron Prof. Ronnier Rohrich Prof. Rubão

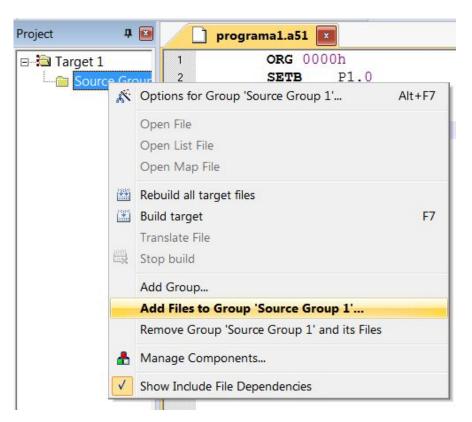
 Passo 1: criar um novo projeto e salvar em uma pasta nova, Project / New μVision Project



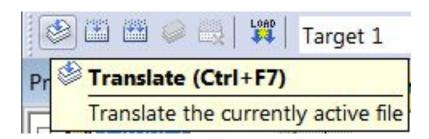
- Passo 2: selecionar o dispositivo Atmel / AT89C5131A
  - Responder (NO) para a pergunta Copy standard 8051 startup code to project folder and add file to project ?



- Criar um novo arquivo com FILE/NEW;
- Editar o arquivo, iniciando com ORG e terminando com END;
- Salvar o arquivo com extensão A51 na mesma pasta do projeto;
- Incluir o novo programa no projeto.



Compilar o programa:



 A janela de saída apresenta o resultado, erros e warnings:

```
Build Output

assembling programa1.a51...

programa1.a51 - 0 Error(s), 0 Warning(s).
```

• *Linkar* o programa:



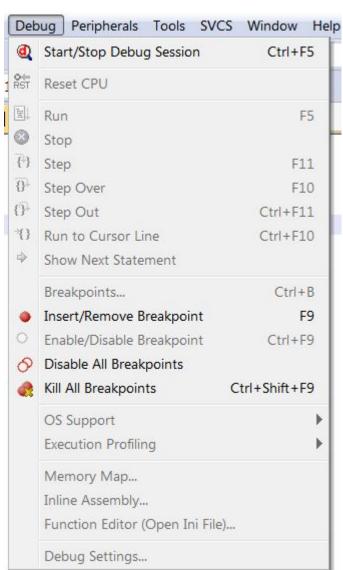
A janela de saída apresenta o resultado:

```
Build Output

Build target 'Target 1'
linking...

Program Size: data=8.0 xdata=0 code=5
"teste" - 0 Error(s), 0 Warning(s).
```

- Executar o programa na aba DEBUG
- Utilizar os comandos:
  - RUN;
  - STOP;
  - STEP.
- Acompanhar as janelas:
  - Disassembly;
  - Registers;
  - Memory.



#### Resumo das instruções assembly 8051

#### 8051 Instruction Set Summary

Rn Register R7-R0 of the currently selected Register Bank.
8-bit internal data location's address. This could be an internal Data RAM location (0-127) or a SFR [i.e. I/O port, control register, status register, etc. (128-255)].

@Ri 8-bit Internal Data RAM location (0-255) addressed indirectly through register R1 or R0.

#data 8-bit constant included in instruction.

#data16 16-bit constant included in instruction.

addr16 16-bit destination address. Used by LCALL and LJMP. A branch can be anywhere within the 64k byte Program Memory address space.
addr11 11-bit destination address. Used by ACALL and AJMP. The branch will

dddr11 11-bit destination address. Used by ACALL and AJMP. The branch will be within the same 2k byte page of Program Memory as the first byte of the following instruction.

 Signed (two's component) 8-bit offset byte. Used by SJMP and all conditional jumps. Range is –128 to +127 bytes relative to first byte of the following instruction.

bit Direct Addressed bit in Internal Data RAM or Special Function Register.

Instruction	Flag			Instruction	Flag			
	C	OV	AC		С	OV	AC	
ADD	X	X	X	CLR C	0		1000	
ADDC	X	X	X	CPL C	X			
SUBB	X	X	X	ANL C,bit	X			
MUL	0	X		ANL C/bit	X			
DIV	0	X		ORL C,bit	X			
DA	X			ORL C/bit	X			
RRC	X		1 3	MOV C,bit	X			
RLC	X		1 5	CJNE	X			
SETRC	1			-				

Note that operations on SFR byte address 206 or bit addresses 209-215 (i.e. the PSW or bits in the PSW) will also affect flag settings.

Mnemo	emonic Description		Byte	Cycle
Arithm	etic operatio	ns		
ADD.	A,Rn Add register to accumulator		1	1
ADD	A,direct	Add direct byte to accumulator	2	1
ADD	A,@Ri	Add indirect RAM to accumulator	1	1
ADD	A,#data	Add immediate data to accumulator	2	1
ADDC	A,Rn	Add register to accumulator with carry flag	1	1
ADDC	A,direct	Add direct byte to A with carry flag	2	1
ADDC	A,@Ri	Add indirect RAM to A with carry flag	1	1
ADDC	A,#data	Add immediate data to A with carry flag	2	1
SUBB	A,Rn	Subtract register to accumulator with borrow	1	1
SUBB	A,direct	Subtract direct byte to A with carry borrow	2	1
SUBB	A,@Ri	Subtract indirect RAM to A with carry borrow	1	1
SUBB	A,#data	Subtract immediate data to A with carry borrow	2	1
INC	A	Increment accumulator	1	1
INC	Rn	Increment register	1	1
INC	direct	Increment direct byte	2	1
INC	@Ri	Increment indirect RAM	1	1
DEC	A	Decrement accumulator	1	1
DEC	Rn	Decrement register	1	1
DEC	direct	Decrement direct byte	2	1
DEC	@Ri	Decrement indirect RAM	1	1
INC	DPTR	Increment data pointer	1:	2
MUL	AB	Multiply A and B -> [B hi]:[A lo]	1	4
DIV	AB	Divide A by B -> A=result, B=remainder	1	4
DA	A	Decimal adjust accumulator	1	1
CLR	A	Clear accumulator	1	1

This paper was created by Štěpán Matějka alias Mates for anybody who needs it. Mates, Prague – Czech Republic 1998,2002

MOV C,bit

MOV bit.C

LCALL addr16

LJMP addr16 SJMP rel

JZ rel

JNZ rel

JNC rel

JB bit,rel

JNB bit,rel

JMP @A+DPTR

RET

RETI

Program and machine control

Mnemonic		Description	Byte	Cycle
CPL	A	Complement accumulator	1	1
RL	A	Rotate accumulator left	1	1
RLC	A	Rotate accumulator left through carry	1	1
RR	A	Rotate accumulator right	. 1	1
RRC	A	Rotate accumulator right through carry	1	1
SWAP	A	Swap nibbles within the accumulator	1	1
Logic	operations			
ANL	A,Rn	AND register to accumulator	1	1
ANL	A,direct	AND direct byte to accumulator	2	1
ANL	A,@Ri	AND indirect RAM to accumulator	1	1
ANL	A,#data	AND immediate data to accumulator	2	1
ANL	direct,A	AND accumulator to direct byte	2	1
ANL	direct,#data	AND immediate data to direct byte	3	2
ORL	A,Rn	OR register to accumulator	1	1
ORL	A, direct	OR direct byte to accumulator	2	1
ORL	A,@Ri	OR indirect RAM to accumulator	1	1
ORL	A,#data	OR immediate data to accumulator	2.	1
ORL	direct,A	OR accumulator to direct byte	2	1
ORL	direct,#data	OR immediate data to direct byte	3	2
XRL	A,Rn	Exclusive OR register to accumulator	1	1
XRL	A,direct	Exclusive OR direct byte to accumulator	2	1
XRL	A,@Ri	Exclusive OR indirect RAM to accumulator	1	1
XRL	A,#data	Exclusive OR immediate data to accumulator	2	1
XRL	direct,A	Exclusive OR accumulator to direct byte	2	1
XRL	direct,#data	Exclusive OR immediate data to direct byte	3	2
Boole	an variable mar	nipulation		
CLR	С	Clear carry flag	1	1
CLR	bit	Clear direct bit	2	1
SETB	С	Set carry flag	1	1
SETB	bit	Set direct bit	2	1
CPL	С	Complement carry flag	1	1
CPL	bit	Complement direct bit	2	1
ANL	C,bit	AND direct bit to carry flag	2	2
ANL	C,/bit	AND complement of direct bit to carry	2	2
ORL	C,bit	OR direct bit to carry flag	2	2
ORL	C/bit	OR complement of direct bit to carry	2	2

Move direct bit to carry flag

Move carry flag to direct bit

Absolute subroutine call

Long subroutine call

Return from subroutine

Return from interrupt Absolute jump

Short jump (relative address)

Jump if accumulator is zero

Jump if carry flag is not set

Jump if bit is set Jump if bit is not set

Jump if accumulator is not zero Jump if carry flag is set

Jump if direct bit is set and clear bit

Compare direct byte to A and jump if not equal

Jump indirect relative to the DPTR

*) MOV A,ACC is not a valid	III SE U CEO						
jne A.#data.@ (jump if A.! = data)	cjne	A.#data.@					
je A,#data,@ (jump if A == data)	add jz			jmp	A,#(data).ne @		
ja, jnbe A,#data,@ (jump if A > data)	add jc	A,#low(-data-1) @	ar	ne:	cjne jnc	A,#(data+1),ne @	
jae, jnb A,#data,@ (jump if A >= data)	add jc	A#low(-data) @	ar	ne:	cjne jnc	A,#(data).ne @	
jb, jn ae A,#data,@ (jump if A < data)	add jnc	A,#low.(-data) @	ar	ne:	cjne jc	A,#(data),ne @	
jbe, jna A,#data,@ (jump if A <= data)	add jnc	A#low(-data-1) @	ar	ne:	cjne jc	A,#(data+1),ne @	
switch A <==,> #data (no A modification)	cjne  e: jc jnc	A #data.ne is_below is_above		; execute code if A==data ; jump if A <data ; jump if A&gt;data or exec. code</data 			

Compare immediate to A and jump if not equal

Compare immed, to reg, and jump if not equal

Compare immed. to ind. and jump if not equal

Decrement register and jump in not zero

Move register to accumulator

Move accumulator to register

Move immediate data to registe

Move accumulator to direct byte

Move direct byte to register

Move register to direct byte

Move direct byte to direct byte

Move indirect RAM to direct byte

Move immediate data to direct byte

Move accumulator to indirect RAM

Move direct byte to indirect RAM

Move immediate data to indirect RAM

Load data pointer with a 16-bit constant

Move external RAM (8-bit addr.) to A

Move external RAM (16-bit addr.) to A

Move A to external RAM (8-bit addr.)

Push direct byte onto stack

Pop direct byte from stack

Exchange register to accumulator

Exchange direct byte to accumulator

Move code byte relative to PC to accumulator

Move direct byte to accumulator

Move indirect RAM to accumulator

Move immediate data to accumulator

Decrement direct byte and jump in not zero

2

2

2

C.INE A #data rel

DJNZ Rn.rel

MOV ARn

MOV A, direct\*)

MOV A,@Ri

MOV A #data

MOV direct,A

MOV direct, Rn

MOV direct direct

MOV direct,@Ri

MOV direct.#data

MOV @Ri,direct

MOV @Ri#data

MOVC A.@A+PC

MOVX A,@OPTR

MOVX @DPTR,A PUSH direct

MOVX A,@Ri

MOVX @Ri.A

POP direct

XCH A,Rn

XCH A.direct

MOV DPTR#data16

MOV @Ri,A

MOV Rn.A

NOP

CJNE Rn,#data,rel

Enjoy It! N

Mates

#### Exemplo 0 - Endereçamento

Objetivo: analisar as diferentes formas de endereçamento

```
1 ORG 0000h
 3
      ; endereçamento por registrador
      ; o conteúdo do registrador RO
 5
      ; é copiado para o acumulador
      MOV A, RO
 8
      ; endereçamento direto
 9
      ; endereço do dado é carregado
10
      ; diretamente na instrução
11
      MOV A, 30h
12
13
      ; endereçamento indireto
14
      ; o dado é acessado pelo endereço
15
      ; armazenado nos registradores RO e R1
16
      MOV RO, #44h
17
      MOV A, @RO
18
19
20
      ; endereçamento imediato
21
      ; o valor do operando está na instrução
      MOV A, #25
23
24
25
26
28
29
30
31
32
```

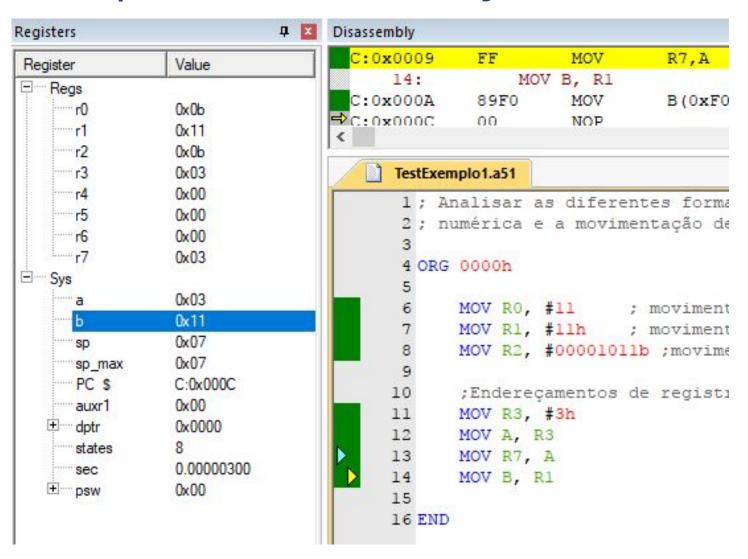
```
; endereçamento relativo
      ; permite um salto para um endereço
26
       ; apenas slatos curtos de -128 a 127
28 linhadecima:
      SJMP pulaum
30
      NOP
31 pulaum:
32
      SJMP linhadecima
33
      ; endereçamento absoluto
34
      ; permite o salto para um endereço
35
36
      ; dentro da mesma página de 2kbytes
37
      AJMP 03h
38
39
       ; endereçamento longo
      ; permite o salto para qualquer endereço
40
41
       ; dentro da faixa de 64 KB
42
      LJMP 77ACh
43
      ; endereçamento indexado
44
45
      ; endereçamento direto para acesso
46
      MOVC A, @A+DPTR
                          ; A= (A+DPTR)
47
48
      SJMP $
49
50 END
```

#### Exemplo 1 - Movimentação de dados

 Objetivo: analisar as diferentes formas de representação numérica e a movimentação de dados entre registradores.

```
1; Analisar as diferentes formas de representação
 2 ; numérica e a movimentação de dados entre registradores
 3
 4 ORG 0000h
 5
6 7 8 9
      MOV RO, #11 ; movimenta o número 11 em decimal para o reg RO
      MOV Rl, #11h ; movimenta o número 11 em hexa para o reg RO
      MOV R2, #00001011b ; movimenta o número 11d na notação binária
10
      ;Endereçamentos de registradores
11
      MOV R3, #3h
12
      MOV A, R3
13
     MOV R7, A
14
      MOV B, R1
1.5
16 END
```

#### Exemplo 1 - Movimentação de dados

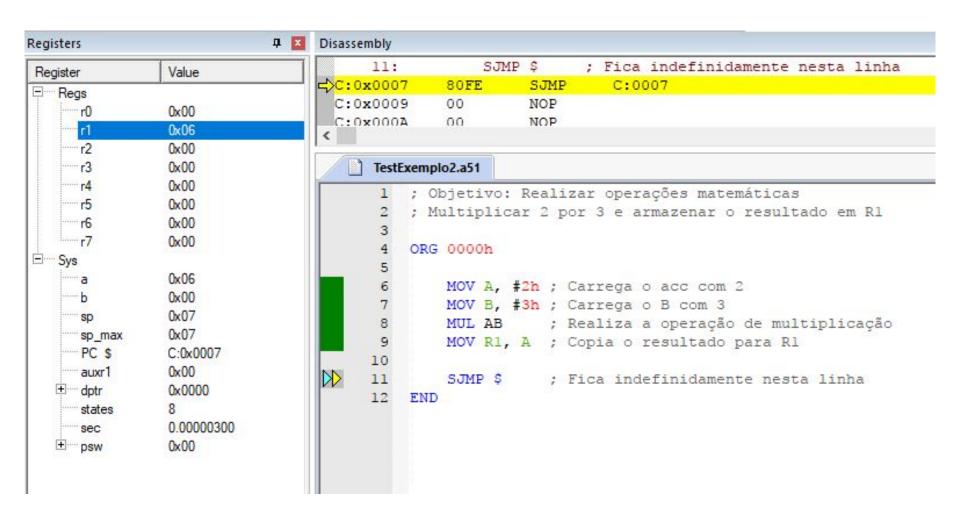


#### Exemplo 2 - Multiplicação

Objetivo: realizar operações matemáticas.
 Multiplicar 2\*3 e armazenar o resultado em R1

```
; Objetivo: Realizar operações matemáticas
    ; Multiplicar 2 por 3 e armazenar o resultado em Rl
 3
 4
    ORG 0000h
 5
 6
        MOV A, #2h ; Carrega o acc com 2
 7
        MOV B, #3h ; Carrega o B com 3
8
        MUL AB ; Realiza a operação de multiplicação
 9
        MOV R1, A ; Copia o resultado para R1
10
        SJMP $ : Fica indefinidamente nesta linha
11
12
    END
```

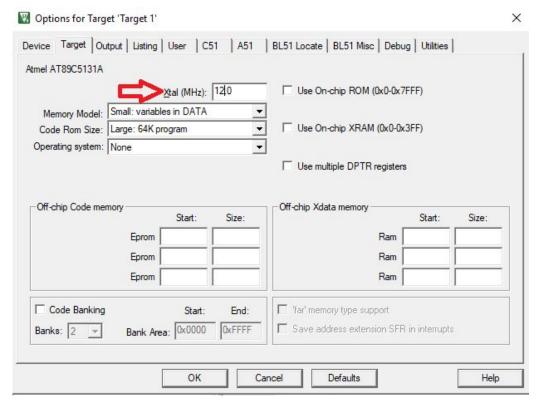
#### Exemplo 2 - Multiplicação



 Objetivo: criar um temporizador e verificar seu tempo de execução.

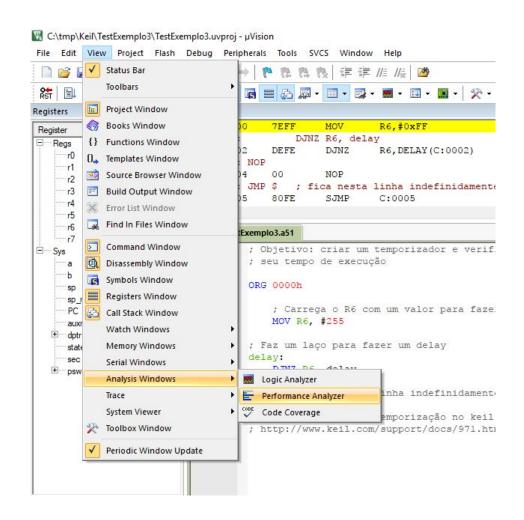
```
; Objetivo: criar um temporizador e verificar
   ; seu tempo de execução
   ORG 0000h
 6
        ; Carrega o R6 com um valor para fazer um laço
        MOV R6, #255
8
   ; Faz um laço para fazer um delay
10
   delay:
        DJNZ R6, delay
11
12
   NOP
   JMP $ ; fica nesta linha indefinidamente
13
14
   END
15
16
   ; Sobre simulador de temporização no keil
17
   ; http://www.keil.com/support/docs/971.htm
```

Mudar o clock do microprocessador para 12 MHz.
 Clicar com o botão direito em Target 1 na seção do projeto e depois
 Options for Target Target 1. E em seguida colocar o Xtal para 12 MHz



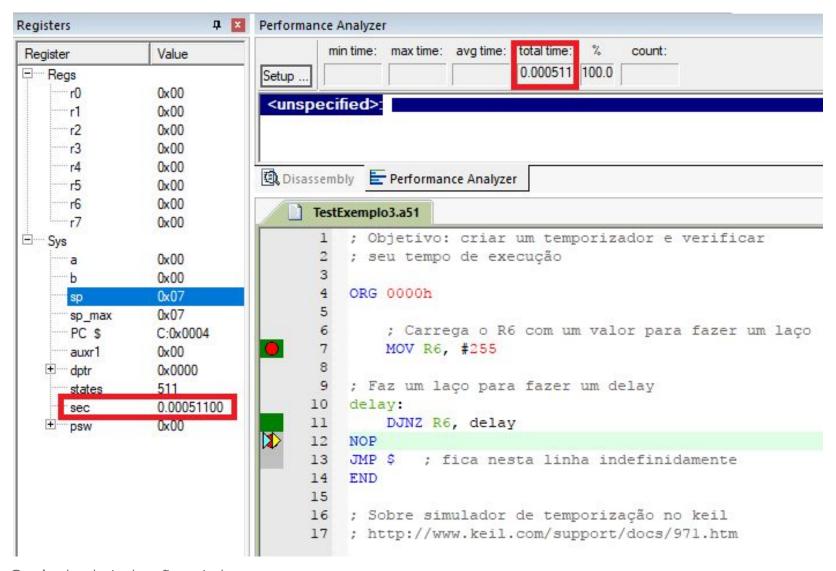
para facilitar as contas.

 Para verificar o tempo de execução, entre no modo Debug, no menu View / Analysis Windows / Performance Analyzer



Colocar breakpoints antes e depois da rotina de temporização.

```
; Objetivo: criar um temporizador e verificar
    ; seu tempo de execução
    ORG 0000h
        ; Carrega o R6 com um valor para fazer um laço
        MOV R6, #255
    ; Faz um laço para fazer um delay
10
    delay:
11
        DJNZ R6, delay
12
    NOP
    JMP $ ; fica nesta linha indefinidamente
13
14
    END
15
16
    ; Sobre simulador de temporização no keil
    ; http://www.keil.com/support/docs/971.htm
17
```

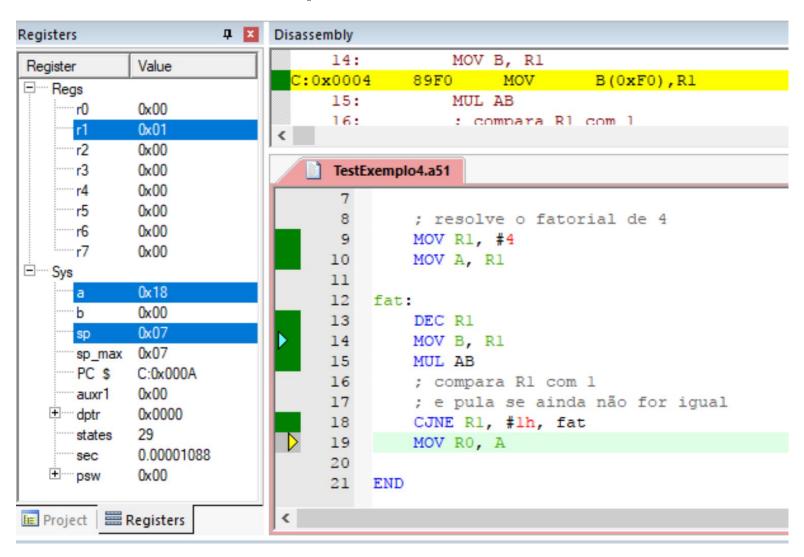


#### Exemplo 4 - Fatorial

 Objetivo: Calcular o fatorial de um número até 5 e no final armazenar o resultado final em R0.

```
: Calcular o fatorial de um número até 5
  ; e no final armazenar o resultado final em RO
  ; R0 -> guarda a saída
   ; Rl -> guarda o número a calcular o fatorial
   ORG 0000h
     : resolve o fatorial de 4
    MOV R1, #4
   MOV A, R1
10
11
12 fat:
13
   DEC R1
14 MOV B, R1
     MUL AB
15
16
     ; compara R1 com 1
      ; e pula se ainda não for igual
17
18
      CJNE R1, #1h, fat
       MOV RO, A
19
20
21
    END
```

#### Exemplo 4 - Fatorial



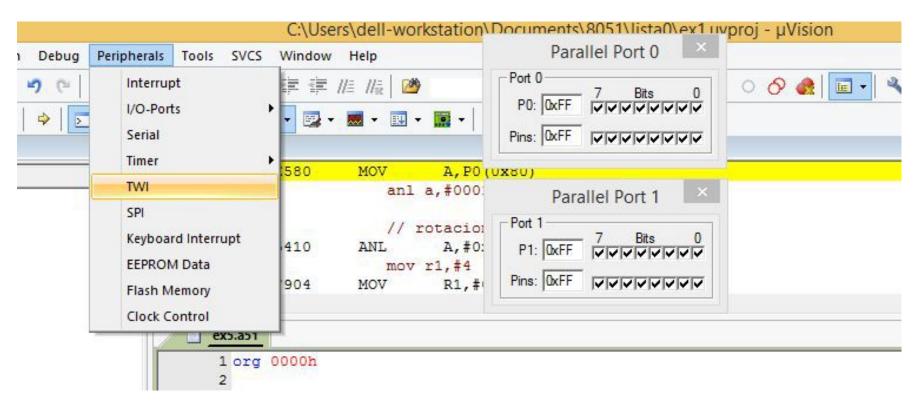
#### Exemplo 5 - Entradas e Saídas

- Objetivo: realizar a leitura do status da entrada digital P0.4 e enviar nível lógico alto (1) para saída P1.0 e enviar nível lógico **baixo** (0) para as demais saídas da Porta1, quando a entrada for 1.
- Caso a entrada seja zero todos os bits da Porta1 devem ser zero.

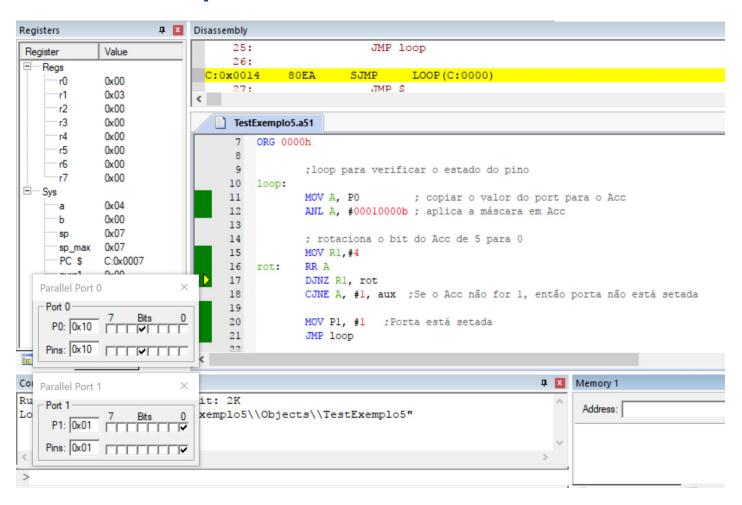
```
ORG 0000h
            ;loop para verificar o estado do pino
10
   loop:
            MOV A, PO
                              ; copiar o valor do port para o Acc
11
12
            ANL A, #00010000b; aplica a máscara em Acc
13
14
            ; rotaciona o bit do Acc de 5 para 0
15
            MOV R1,#4
16 rot:
            RR A
17
            DJNZ R1, rot
18
            CJNE A, #1, aux ;Se o Acc não for 1, então porta não está setada
19
            MOV Pl, #1 ; Porta está setada
20
            JMP loop
23 aux:
24
            MOV P1, #0
25
            JMP loop
26
            JMP $
29
    END
```

#### Exemplo 5 - Entradas e Saídas

Para simular, abra o menu Peripherals => I/OPorts /
 Port 0 e Port 1



#### Exemplo 5 - Entradas e Saídas



### Atividade 1

Desenvolver as três tarefas abaixo e apresentar ao professor até a próxima aula.

#### Tarefa 1

 Crie uma rotina assembly que gere um atraso (delay) de 1 segundo

Comprove o funcionamento pelo modo de depuração

#### Tarefa 2

 Desenvolver um código assembly para "piscar" dois leds alternados, a cada 1 segundo, conectados aos pinos P1.7 e P2.1, quando a entrada P0.3 estiver ativa. Os demais pinos das Portas 1-2 devem permanecer inativos.

#### Tarefa 3

 Objetivo: Fazer varredura de uma string armazenada na memória de programa e colocar cada caracter no acumulador