Investigación

Identificación de Zonas Propensas a Deslizamientos de Tierra en La Paz, Bolivia

Objetivo: Identificar y predecir las zonas propensas a deslizamientos de tierra en L a Paz, Bolivia, mediante el análisis de datos topográficos y de precipitaciones, utili zando interpolación de Newton y Lagrange, junto con algoritmos inteligentes.

Recolección de Datos:

Datos de Coordenadas: Estamos trabajando con un conjunto de datos simulados de coordenadas en La Paz, Bolivia, representados en latitud y longitud. Estos punto s representan ubicaciones donde se han medido datos relevantes para nuestro an álisis.

Recolección de Datos:

Datos de Coordenadas: Estamos trabajando con un conjunto de datos simulados de coordenadas en La Paz, Bolivia, representados en latitud y longitud. Estos punto s representan ubicaciones donde se han medido datos relevantes para nuestro an álisis.

```
X= [16.5, -68.15], [16.6, -68.15], [16.7, -68.15], [16.5, -68.16], [16.6, -68.16])
```

Datos de Precipitaciones (mm): Este conjunto de datos simulado representa las p recipitaciones medidas en los puntos de coordenadas mencionados anteriorment e.

```
y_precipitaciones= ([100, 120, 140, 110, 130])
```

Datos de Elevación (m s.n.m.): Estos datos simulan las elevaciones en los puntos de muestreo.

```
y_elevacion = ([3800, 3850, 3900, 3750, 3825])
```

Datos de Riesgo de Deslizamiento: Los datos de riesgo de deslizamiento se utiliza n para entrenar y evaluar nuestros algoritmos inteligentes. El riesgo se clasifica co mo 0 (bajo riesgo) o 1 (alto riesgo).

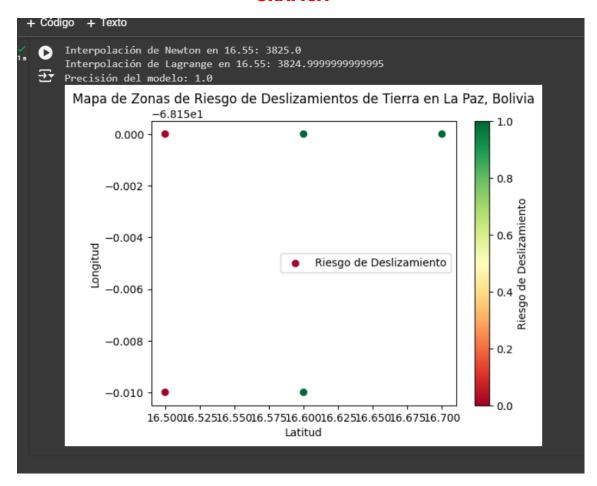
```
y_riesgo = ([0, 1, 1, 0, 1])
```

INTERPOLACION DE NEWTON Y LAGRANGE CON ALGORITMO INTELIGENTE

EN PROGRAMA Y SU GRAFICO:

```
+ Código + Texto
       import numpy as np
  from sklearn.model_selection import train_test_split
       from \ \ sklearn.ensemble \ import \ \ Random ForestClassifier
       from sklearn.metrics import accuracy_score
       import matplotlib.pyplot as plt
       X = np.array([
          [16.5, -68.15], [16.6, -68.15], [16.7, -68.15], [16.5, -68.16], [16.6, -68.16]
       y_precipitaciones = np.array([100, 120, 140, 110, 130])
y_elevacion = np.array([3800, 3850, 3900, 3750, 3825])
       def newton_interpolation(x, y, xi):
           n = len(x)
           coef = np.zeros([n, n])
           coef[:,0] = y
            for j in range(1, n):
                 for i in range(n-j):
                    coef[i][j] = (coef[i+1][j-1] - coef[i][j-1]) / (x[i+j] - x[i])
           p = coef[0, 0]
            for j in range(1, n):
                term = coef[0, j]
                for k in range(j):
term = term * (xi - x[k])
               p += term
            return p
       # Interpolación de Lagrange
       def lagrange_interpolation(x, y, xi):
           def basis(j, x):
               p = [(xi - x[m])/(x[j] - x[m]) \text{ for m in range(k) if m } != j]
                return np.prod(p, axis=0) * y[j]
           k = len(x)
           return sum(basis(j, x) for j in range(k))
       # Ejemplo de uso de Newton y Lagrange
       x = np.array([16.5, 16.6, 16.7])
       y = np.array([3800, 3850, 3900])
       xi = 16.55
        \begin{array}{lll} & print(f"Interpolación de Newton en \{xi\}: \{newton\_interpolation(x, y, xi)\}") \\ & print(f"Interpolación de Lagrange en \{xi\}: \{lagrange\_interpolation(x, y, xi)\}") \\ \end{array} 
       y_riesgo = np.array([0, 1, 1, 0, 1])
       # Dividir los datos en conjuntos de entrenamiento y prueba
       X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y_riesgo, test_size=0.2, random_state=42
       # Entrenar un modelo de Random Forest
model = RandomForestClassifier(n_estimators=100, random_state=42)
       model.fit(X_train, y_train)
       y_pred = model.predict(X_test)
       accuracy = accuracy_score(y_test, y_pred)
       print(f"Precisión del modelo: {accuracy}")
       # Visualización de zonas de riesgo
       plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], c=y_riesgo, cmap='RdYlGn', label='Riesgo de Deslizamiento')
       plt.colorbar(label='Riesgo de Deslizamiento')
       plt.title('Mapa de Zonas de Riesgo de Deslizamientos de Tierra en La Paz, Bolivia')
       plt.xlabel('Latitud')
       plt.ylabel('Longitud')
       plt.legend()
       plt.show()
```

GRAFICA



INTERPOLACION DE NEWTON Y LAGRANGE EN EXCEL

Interpolación de Newton

¿Qué es? La interpolación de Newton es un método para construir un polino mio que pasa por un conjunto de puntos dados. Se basa en diferencias dividi das y es útil para datos espaciados de manera desigual.

Datos Necesarios:

- Coordenadas x de los puntos de muestreo (por ejemplo, ubicaciones g eográficas)
- Valores y en esos puntos (por ejemplo, elevaciones o precipitaciones).

¿Para qué nos sirve? Nos permite estimar valores en puntos no medidos bas ándonos en los datos conocidos. En el caso de los deslizamientos de tierra, podemos estimar la elevación o las precipitaciones en áreas donde no tene mos mediciones directas, lo que nos ayuda a crear un mapa continuo de est as variables.

Ejemplo:

		METODO DE	NEWTON	
	UBICACION	ELEVACION	dfi 1er nivel	dif 2do nivel
0	16,5	3.800	500	8,896E-11
1	16,6	3.850	500	
2	16,7	3.900		
	16,55			

$$f(x) = P(x) + \frac{f^{(n+1)}(\xi(x))}{(n+1)!}(x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n),$$

$$P(x) = 3825$$

Interpolación de Lagrange

¿Qué es? La interpolación de Lagrange es un método para construir un polin omio que pasa por un conjunto de puntos dados. A diferencia de Newton, no requiere el cálculo de diferencias divididas.

Datos Necesarios:

- Coordenadas x de los puntos de muestreo.
- Valores y en esos puntos.

¿Para qué nos sirve? Al igual que Newton, la interpolación de Lagrange nos p ermite estimar valores en puntos no medidos. Es útil cuando los datos están distribuidos de manera desigual y queremos obtener una estimación precisa en una nueva ubicación.

Ejemplo:

	METODO DE	LAGRANGE
	UBICACION	ELEVACION
0	16,5	3.800
1	16,6	3.850
2	16,7	3.900
	16, 55	
	0,375	1425
	0,75	2887,5
	-0,125	-487,5
	P(x)=	3825

Aplicación en Identificación de Zonas de Riesgo

Datos Utilizados:

- Coordenadas en La Paz, Bolivia (latitud y longitud).
- Medidas de precipitaciones y elevación en estos puntos.
- Riesgo de deslizamiento clasificado como 0 (bajo riesgo) o 1 (alto ries go).

¿Para qué nos sirve?

- 1. **Interpolación de Datos:** Usamos Newton y Lagrange para estimar pre cipitaciones y elevaciones en puntos no medidos, creando un mapa c ontinuo de estas variables.
- 2. **Predicción de Riesgos:** Utilizamos algoritmos inteligentes (como Ran dom Forest) entrenados con estos datos para predecir las zonas de alt o riesgo de deslizamientos.
- 3. **Visualización y Planificación:** Los resultados ayudan a crear mapas q ue muestran las áreas de mayor riesgo, permitiendo a las autoridades tomar medidas preventivas y planificar mejor las respuestas a desastr es.

Conclusión

Esta investigacion proporciona una guía detallada para identificar zonas pro pensas a deslizamientos de tierra en La Paz, Bolivia, mediante el uso combin ado de interpolaciones de Newton y Lagrange, junto con algoritmos de apren dizaje automático. Los datos utilizados son simulados, pero el enfoque se pu ede aplicar a datos reales para obtener resultados precisos y útiles en la miti gación de riesgos