MatrixCalc-kirjaston toteutus

Johdanto

Päätin toteuttaa matriisilaskimen staattisena kirjastoluokkana, jotta sen hyödyntäminen muissa projekteissa olisi mahdollisimman suoraviivaista. Tästä syystä ohjelmalla ei ole varsinaista käyttöliittymää, mutta sen github sivustosta löytyvä main luokka sisältää esimerkit metodien käytöstä.

Ohjelman toiminnot ja toteutus

MatrixCalc-kirjastolla voidaan tällä hetkellä laskea kahden matriisin summa, erotus ja tulo, skaalata matriiseja, sekä laskea matriisin determinantti ja käänteismatriisi. Nykyisellään ohjelman metodit hyväksyvät matriiseja jotka koostuvat double-tyyppisistä liukuluvuista. Yksi tuleva kehityskohde on int- ja float-tyyppisten matriisien hyväksyminen, sillä tämän toteuttaminen on mahdollista ilman ohjelmalogiikan muutoksia.

Nykyisessä toteutuksessa kaikki metodit luovat palautusta varten uuden matriisin. Tämä lisää operaatioiden tilavaatimusta, mutta säilyttää molempien parametreina annettujen matriisien ominaisuudet jatkokäyttöä varten. Tämä valinta tehtiin koska se mielestäni sopii paremmin staattisen kirjaston tyyliin ja käyttötarkoituksiin.

Metodien toteutuksesta ja aikavaatimuksista

Summa-, erotus- ja skaalaus-operaatiot ovat triviaaleja, ja toteuttamalla nämä operaatiot naiivilla menetelmällä saavutetaan O(n) aikavaatimus. Summaus- ja erotus-operaatioissa ohjelma käy läpi annettujen matriisien jokaisen solun, summaa tai miinustaa tästä toisen annetun matriisin vastaavan solun ja kirjoittaa tuloksen palautettavan matriisin vastaavaan soluun. Skaalauksessa toimenpide on muuten sama, mutta toisena parametrina annetaan matriisin sijaan liukuluku ja ensimmäisen matriisin solut kerrotaan tällä luvulla. Näissä operaatioissa ei ole paljoa parannettavaa, eikä annetun matriisin tai matriisien sisällöllä tai muodolla ole oleellista vaikutusta suoritustehoon.

Kerronta-operaatio hyödyntää kahta eri metodia. Naiivi metodi, jonka aikavaativuus on $O(n^3)$, käytetään pienten matriisien kerrontaan. Naiivissa metodissa asetetaan tulosmatriisin solun arvoksi ensimmäiseksi annetun matriisin vastaavan rivin ja toiseksi annetun matriisin vastaavan sarakkeen pistetulo. Metodi on varsin yksinkertainen, mutta hidas. Suurempien matriisien kerrontaan käytetään Strassen metodia, jonka aikavaativuus on n. $O(n^2.8)$. Tässä annetut matriisit jaetaan neljään osaan ja kertomalla ja summaamalla näitä neljänneksiä saadaan laskettua tulosmatriisin neljännekset. Neljännesmatriisien ollessa suurikokoisia, kutsutaan metodia rekursiivisesti käyttäen neljännesmatriiseja parametreina.

Koska Strassen metodiin liittyy huomattava määrä ei-laskennallista työtä (mm. matriisien jako ja kopiointi), on nopeampaa käyttää naiivia metodeja kun neljännekset ovat pienentyneet tarpeeksi. Oletuksena ohjelma siirtyy naiviin kerrontaan kun matriisin pituus on vähemmän kuin 257, mutta käyttäjät voivat muuttaa tätä arvoa tarvittaessa.

Kerronta-operaation toteutuksessa on vielä huomattavasti parannettavaa. Koska Strassen metodi kasvattaa parametrina annettujen matriisien koon lähimpään kahden potenssiin (esim. 600 lukua suuri matriisi kasvatetaan 1024 lukua pitkäksi), käyttää metodi paljon aikaa nollalla kertomiseen syötteillä joiden koko on vähän suurempi kuin lähin kahden potenssi. Yksi mahdollinen ratkaisu on suorittaa laskenta naiivilla metodilla kun alkuperäisen koon ja siitä seuraavan kahden potenssin välinen suhde on vähemmän kuin 0.75. Tämän toteuttaminen on yksi tärkeimmistä kehityskohteista. Edellä mainitun lisäksi syötteenä annettujen parametrien sisällöllä ei ole oleellista vaikutusta operaation suorituskykyyn.

Toinen mahdollinen parannuskohde on toiminnon tilavaativuus käytettäessä Strassen metodia. Koska metodi kutsuu itseään rekursiivisesti ja luo uusia neljännesmatriiseja jokaisen rekursion yhteydessä, on sen tilavaativuus erittäin suuri. Yksi vaihtoehto on suorittaa laskenta suoraan syötteenä annettuun matriisiin, mutta tällöin sen sisältö menetetään. Toistaiseksi tämä jätetään toteuttamatta.

Determinantin laskenta toteutetaan tekemällä LU-hajotelma Doolittle metodilla, ja laskemalla determinantti tämän hajotelman poikittaisrivistä. Metodin aikavaativuus on O(n^3). Menetelmällä on muutamia heikkouksia. Jos syötteenä annettu matriisi on eikääntyvä, voi laskennassa tapahtua nollalla jako ja syntyä NaN arvoja. Näiden tilanteiden syntyminen on pyritty minimoimaan käyttämällä ns. partial pivotingia laskennan aikana. Partial pivotingissä matriisin rivit järjestetään niin että laskettavan sarakkeen arvot ovat suuruusjärjestyksessä ylhäältä alaspäin. Tämäkään ei estä kaikkia NaN tapauksia, joten niitä kohdatessaan ohjelma keskeyttää laskennan ja palauttaa NaN. Matriisin sisältö vaikuttaa operaation suorituskykyyn ainoastaan siinä määrin joutuuko ohjelma suorittamaan suuren määrän rivinvaihtoja laskennan aikana.

Matriisin kääntäminen toteutetaan lohkomalla syötteenä annettu matriisi neljänneksiin, laskemalla näistä yhden käänteismatriisi ja käyttämällä tätä muiden neljännesten ratkaisuun. Laskennassa vaadittu neljännesten kertominen toteutetaan kirjaston omalla tulo-operaatiolla, joten sen aikavaativuus on sama O(n^2.8). Operaatio ei tarkista onko syötteenä annettu matriisi kääntyvä. Jos syötteenä annettu matriisi ei ole kääntyvä, tulosmatriisi tulee sisältämään NaN-arvoja. Koska lähes kaikki laskenta suoritetaan tulo-operaatiolla, vaikuttaa matriisin sisältö ja muoto operaation suorituskykyyn samoin kuin edellä mainitussa.

Alla on tärkeimpien, ei-triviaalien metodien toteutus pseudokoodina.

strassenWrapper (MatriisiA, MatriisiB, PisinSivu)

AlkuperäinenRivimäärä = MatriisiA.Rivimäärä

AlkuperäinenSarakemäärä = MatriisiB.Sarakemäärä

LaskentaMatriisinKoko = Lähin kahden potenssi joka on >= PisinSivu

Jos MatriisiA.Rivimäärä tai MatriisiA.Sarakemäärä != LaskentaMatriisinKoko Suurenna MatriisiA

Jos MatriisiB.Rivimäärä tai MatriisiB.Sarakemäärä != LaskentaMatriisinKoko Suurenna MatriisiB

MatriisiC = multiplyStrassen(MatriisiA, MatriisiB)

Jos LaskentaMatriisinKoko = AlkuperäinenRivimäärä ja AlkuperäinenSarakemäärä

```
Palauta MatriisiC
```

```
Muuten
```

Poista MatriisiC:stä rivit jotka ovat > AlkuperäinenRivimäärä ja sarakkeet jotka ovat > AlkuperäinenSarakemäärä

Palauta MatriisiC

```
multiplyStrassen(MatriisiA, MatriisiB)
```

MatriisinKoko = MatriisiA.Rivimäärä

Puolipiste = MatriisinKoko / 2

//Huom. 11 = Vasen yläkulma, 12 = Oikea yläkulma, 21 = Vasen alakulma, 22 = Oikea //alakulma

Jaa MatriisiA ja MatriisiB neljään osaan (A11, A12 A21, A22, B11, B12, B21, B22) Jos MatriisinKoko < strassenCutoff

//Luodaan Apumatriisit 1-7 kertomalla aikaisemmin luotuja neljäsmatriiseja //naiivilla metodilla

Apumatriisi1 = multiplyNaive(A11 ja A22 summa, B11 ja B22 summa)

Apumatriisi2 = multiplyNaive(A21 ja A22 summa, B11)

Apumatriisi3 = mutliplyNaive(A11, B12 ja B22 erotus)

Apumatriisi4 = multiplyNaive(A22, B21 ja B11 erotus)

Apumatriisi5 = multiplyNaive(A11 ja A12 summa, B22)

Apumatriisi6 = multiplyNaive(A21 ja A11 erotus, B11 ja B12 summa)

Apumatriisi7 = multiplyNaive(A12 ja A22 erotus, B21 ja B22 summa)

Muuten

//Luodaan Apumatriisit 1-7 kertomalla aikaisemmin luotuja neljäsmatriiseja //strassen metodilla

Apumatriisi1 = multiplyStrassen(A11 ja A22 summa, B11 ja B22 summa)

Apumatriisi2 = multiplyStrassen(A21 ja A22 summa, B11)

Apumatriisi3 = mutliplyStrassen(A11, B12 ja B22 erotus)

Apumatriisi4 = multiplyStrassen(A22, B21 ja B11 erotus)

Apumatriisi5 = multiplyStrassen(A11 ja A12 summa, B22)

Apumatriisi6 = multiplyStrassen(A21 ja A11 erotus, B11 ja B12 summa)

Apumatriisi7 = multiplyStrassen(A12 ja A22 erotus, B21 ja B22 summa)

//Lasketaan tulosmatriisin neljäsmatriisit apumatriisien avulla

C11 = Apumatriisi7 + ((Apumatriisi1 + Apumatriisi4) – Apumatriisi5)

C12 = Apumatriisi3 + Apumatriisi5

C21 = Apumatriisi2 + Apumatriisi4

C22 = Apumatriisi6 + (Apumatriisi3 + (Apumatriisi1 – Apumatriisi2))

MatriisiC = Yhdistetään matriisit C11, C12, C21, C22

Palauta MatriisiC

determinant (Matriisi)

Jos Matriisi ei ole neliö, palauta virhe

MatriisinKoko = Matriisi.Rivimäärä

Jos MatriisinKoko = 1

Palauta Matriisi[1][1]

Muuten Jos MatriisinKoko = 2

Palauta (Matriisi[1][1]*Matriisi[2][2]) – (Matriisi[1][2]*Matriisi[2][1])

Muuten jos MatriisinKoko = 3

Palauta (Matriisi[1][1]*Matriisi[2][2]*Matriisi[3][3]) +

(Matriisi[1][2]*Matriisi[2][3]*Matriisi[3][1]) +

(Matriisi[1][3]*Matriisi[2][1]*Matriisi[3][2]) -

(Matriisi[1][3]*Matriisi[2][2]*Matriisi[3][1]) -

```
(Matriisi[1][2]*Matriisi[2][1]*Matriisi[3][3]) -
                     (Matriisi[1][1]*Matriisi[2][3]*Matriisi[3][2])
       Muuten
             //Lasketaan matriisin LU-hajotelma Doolittlen metodilla
             DeterminantinEtumerkki = 1
             For i = 1, i <= MatriisinKoko, i++
                     For j = i, j <= MatriisinKoko, j++
                           For k = 0, k \le i - 1, k++
                                  Matriisi[i][j] = Matriisi[i][j] -
                                         (Matriisi[i][k]*Matriisi[k][j])
                     For j = i+1, j \le MatriisinKoko, j++
                           For k = 1, k \le i-1, k++
                                   Matriisi[j][i] = Matriisi[j][i] -
                                         (Matriisi[j][k] *Matriisi[k][i])
                            Matriisi[j][i] = Matriisi[j][i] / Matriisi[i][i]
                            Jos edellisellä rivillä tapahtuu nollalla kertominen ja tulos on
                                   NaN, palautetaan 0
                     //Käyttämällä Partial Pivot menetelmää minimoidaan nollalla jakamisen
                     todennäköisyys
                     For Rivi = i+1, Rivi <= MatriisinKoko, Rivi++
                           PivotRivi = i
                            Jos Matriisi[Rivi][i] > Matriisi[i][i]
                                   PivotRivi = Rivi
                            Jos PivotRivi != i
                                  For Sarake = 1, Sarake <= MatriisinKoko, Sarake++
                                         Temp = Matriisi[i][Sarake]
                                         Matriisi[i][Sarake] = Matriisi[PivotRow][Sarake]
                                         Matriisi[PivotRow][Sarake] = Temp
                                  //Jos kahden rivin paikat vaihdetaan, muutetaan
                                   determinantin etumerkkiä
                                   DeterminantinEtumerkki *= -1
       Determinantti = Matriisi[1][1]
       For i = 1, i <= MatriisinKoko, i++
             Determinantti *= Matriisi[i][i]
       Palauta Determinantti*DeterminantinEtumerkki
strassenInvert(Matrix)
       //Huomioitava että matriisin oikeellisuus (neliö muoto) ja yhden pituisen matriisin
              tapaukset on suoritetty metodissa invertMatrix
       MatriisinKoko = Matrix.Rivimäärä
       Puolipiste = MatriisinKoko / 2
       Jos MatriisinKoko <= 2
             Palauta naiveInvert(Matrix)
       Muuten
             Luo neljäsosamatriisit A11, A12, A21, A22
             Kopioi Matrixin sisältö neljäsosamatriiseihin
             //Kutsutaan strassenInvert metodia rekursiivisesti ylävasempaan
                     neljäsosamatriisiin
             A11 = strassenInvert(A11)
             //Lasketaan tulomatriisin neljännekset A11:n käänteismatriisin ja
                     strassenInvert ja multiplyStrassen metodien avulla
             Luo tulomatriisin neljännekset C11,C12,C21,C22
```

C22 = strassenInvert(A22 - (A21*A11*A12))

C11 = A11 + (A11*A12*C22*A21*A11)

C12 = -A11*A12*C22

C21 = -C22*A21*A11

Luodaan tulosmatriisi Ret

Kopioidaan neljännesmatriisit C11, C12, C21, C22 matriisiin Ret

Palauta Ret