

Name: Samin yeasar sohag.

Class: 12.

VECTOR

রাশিঃ যে কোন কিছুর পরিমাপ এর একককে রাশি বলে।

রাশি দুই প্রকারঃ

1. scalar রাশি
2. vector রাশি

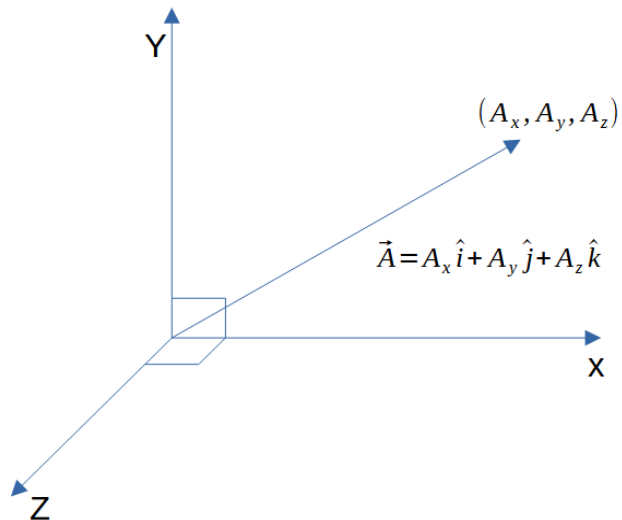
SCALAR: যে রাশির মান ও দিক উভয় রয়েছে তাদের ভেক্টর রাশি বলে।

VECTOR: যে রাশির মান ও দিক উভয় রয়েছে তাদের ভেক্টর রাশি বলে।

ভেক্টরের প্রকাশ সমূহঃ

- ভেক্টর এর উদাহরণঃ \vec{A} , \bar{A} , A ।
- একক ভেক্টরের উদাহরণঃ \hat{a} , \hat{i} , \hat{j} , \hat{k} ।

- x অক্ষের একক ভেক্টর \hat{i} ।
- Y অক্ষের একক ভেক্টর \hat{j} ।
- Z অক্ষের একক ভেক্টর \hat{k} ।
- $\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$ ।



ভেক্টরের যোগঃ

- $\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$
- $\vec{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$
- $\vec{A} + \vec{B} = (A_x + B_x) \hat{i} + (A_y + B_y) \hat{j} + (A_z + B_z) \hat{k}$

ভেক্টরের বিয়োগঃ

- $\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$
- $\vec{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$
- $\vec{A} - \vec{B} = (A_x - B_x) \hat{i} + (A_y - B_y) \hat{j} + (A_z - B_z) \hat{k}$

ভেক্টর এর গুণ সমূহঃ

1. ডোট গুণন বা স্কেলার গুণনঃ

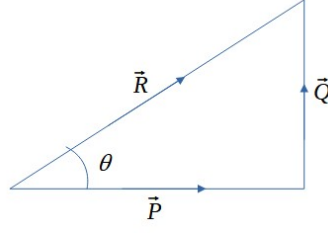
- $\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$
- $\vec{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$
- $\vec{A} \cdot \vec{B} = A_x B_x + A_y B_y + A_z B_z$

2. ক্রস গুণন বা ভেক্টর গুণনঃ

- $\vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$
- $\vec{B} = B_x \hat{i} + B_y \hat{j} + B_z \hat{k}$
- $\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ A_x & A_y & A_z \\ B_x & B_y & B_z \end{vmatrix}$

ভেক্টর সম্পর্কিত গুরুত্বপূর্ণ সূত্রঃ

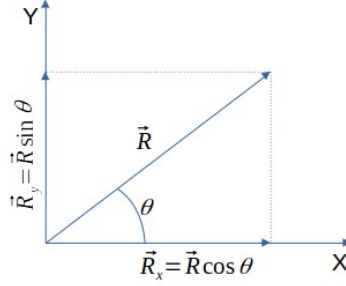
$$1. \quad \vec{R} = \vec{P} + \vec{Q}$$



$$2. \quad \text{একক ভেক্টর} \quad \hat{a} = \frac{\vec{A}}{|\vec{A}|}$$

$$3. \quad \text{অনুভূমিক উপাংশ} \quad \vec{R}_x = R \cos \theta$$

$$4. \quad \text{উল্লম্ব উপাংশ} \quad \vec{R}_y = R \sin \theta$$



$$5. \quad \text{ভেক্টরের মান} \quad |\vec{A}| = \sqrt{A_x^2 + A_y^2 + A_z^2} \quad \text{যেখানে} \quad \vec{A} = A_x \hat{i} + A_y \hat{j} + A_z \hat{k}$$

$$6. \quad \text{লব্ধির মান} \quad R = \sqrt{P^2 + Q^2 + 2PQ \cos \alpha}$$

$$7. \quad \text{লব্ধির দিক} \quad \tan \theta = \frac{Q \sin \alpha}{P + Q \cos \alpha}$$

$$8. \quad \text{ডট গুনন} \quad \vec{A} \cdot \vec{B} = |\vec{A}| |\vec{B}| \cos \theta$$

$$9. \quad \text{ক্রস গুনন} \quad \vec{A} \times \vec{B} = \hat{n} |\vec{A}| |\vec{B}| \sin \theta$$

$$10. \quad \text{লম্ব একক ভেক্টর} \quad \hat{n} = \pm \frac{\vec{A} \times \vec{B}}{|\vec{A} \times \vec{B}|}$$

$$11. \quad \vec{A} \text{ এর উপর } \vec{B} \text{ এর লম্ব অভিক্ষেপ} \quad \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}|} \text{ অথবা } B \cos \theta$$

$$12. \quad \vec{A} \text{ বরাবর } \vec{B} \text{ এর উপাংশ} \quad \frac{\vec{A} \cdot \vec{B}}{|\vec{A}|^2} \times \vec{A}$$

$$13. \quad \text{সামান্তরিক ক্ষেত্রের ক্ষেত্রফল} \quad |\vec{A} \times \vec{B}| \quad \text{যেখানে } \vec{A} \text{ এবং } \vec{B} \text{ হলো সামান্তরিকের সন্নিহিত বাহু।}$$

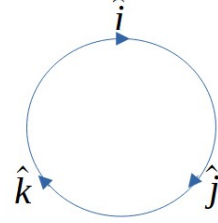
$$14. \quad \text{ত্রিভুজের ক্ষেত্রফল} \quad \frac{1}{2} |\vec{A} \times \vec{B}|$$

$$15. \quad \text{রম্বসের ক্ষেত্রফল} \quad \frac{1}{2} |\vec{A} \times \vec{B}| \quad \text{যেখানে } \vec{A} \text{ এবং } \vec{B} \text{ হলো রম্বসের কর্ণ।}$$

গুরুত্ব পূর্ণ বিষয়ঃ

- \vec{A} এবং \vec{B} ভেক্টর পরস্পর সমান্তরাল হলে $\vec{A} \times \vec{B} = 0$ হয়।
- \vec{A} এবং \vec{B} ভেক্টর পরস্পর লম্ব হলে $\vec{A} \cdot \vec{B} = 0$ হয়।
- \vec{A} , \vec{B} এবং \vec{C} একই সমতলিও হলে $(\vec{A} \times \vec{B}) \cdot \vec{C}$ অথবা $\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$
- ক্রস গুনন এর ক্ষেত্রেঃ

$\hat{i} \times \hat{j} = \hat{k}$	$\hat{j} \times \hat{k} = \hat{i}$	$\hat{k} \times \hat{i} = \hat{j}$
$\hat{j} \times \hat{i} = -\hat{k}$	$\hat{k} \times \hat{j} = -\hat{i}$	$\hat{i} \times \hat{k} = -\hat{j}$
$\hat{i} \times \hat{i} = 0$	$\hat{j} \times \hat{j} = 0$	$\hat{k} \times \hat{k} = 0$



- ডট গুনন এর ক্ষেত্রেঃ

$\hat{i} \cdot \hat{i} = 1$	$\hat{j} \cdot \hat{j} = 1$	$\hat{k} \cdot \hat{k} = 1$
$\hat{i} \cdot \hat{j} = 0$	$\hat{j} \cdot \hat{k} = 0$	$\hat{k} \cdot \hat{i} = 0$