

# Atualizando a distribuição instalada na RPI

Existe um bug nas dependências dos módulos que fornecem o acesso ao barramento i<sup>2</sup>c. Atualize a distribuição da RPI para consertar este problema:

- 1) Conecte-se via ssh na placa RPI. aluno@desktop:~# ssh pi@172.16.X.X
- 2) Atualize os repositórios e a distribuição: pi@raspberry:~# sudo apt update pi@raspberry:~# sudo apt dist-upgrade pi@raspberry:~# sudo reboot

# Habilitando o barramento I<sup>2</sup>C

O barramento i²c não é habilitado na RPI na configuração default. É necessário alterar o arqu

ivo de configuração do boot:

- 1) Conecte-se via ssh na placa RPI.
- 2) Adicione no arquivo config.txt a entrada para ativação do barramento:

```
pi@raspberry:~# cd boot
pi@raspberry:/boot# nano config.txt
...
dtparam=i2c_arm=on
....
pi@raspberry:/boot# more config.txt | grep i2c_
```

3) Reinicie a placa.



pi@raspberry:/boot# sudo shutdown -r now

4) A implementação i²c usa módulos no RPI. Os módulos (device drivers) devem ter sido inicializados:

pi@raspberry:/dev\$ Ismod | grep i2c

• Caso os módulos não estejam ativos, carregue-os manualmente:

#### Raspberry PI 4

pi@raspberry:/dev\$ sudo modprobe i2c-bcm2835 pi@raspberry:/dev\$ sudo modprobe i2c-dev

#### Raspberry PI 2/3

pi@raspberry:/dev\$ sudo modprobe i2c-bcm2708 pi@raspberry:/dev\$ sudo modprobe i2c-dev

DICA: Uma outra maneira de carregar um módulo já no boot é editar o arquivo /etc/modules, adicionando o nome dos módulos a serem carregados.

5) Se os módulos foram carregados com sucesso, um device i2c deve aparecer no diretório /dev:

pi@raspberry:/dev\$ Is -ltr i2c\*

#### Instalando o I2C-Tools

7) Existe um conjunto de ferramentas para interfacear com barramentos I<sup>2</sup>C no Linux. Para instalar, execute o comando abaixo:

pi@raspberry:~\$ sudo apt install i2c-tools

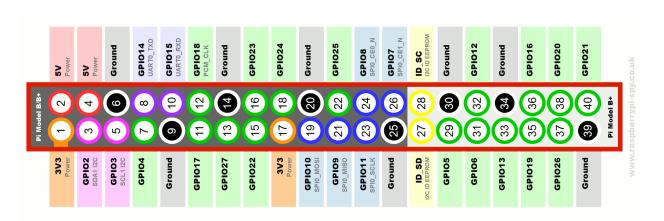
pi@raspberry:~\$ sudo adduser pi i2c



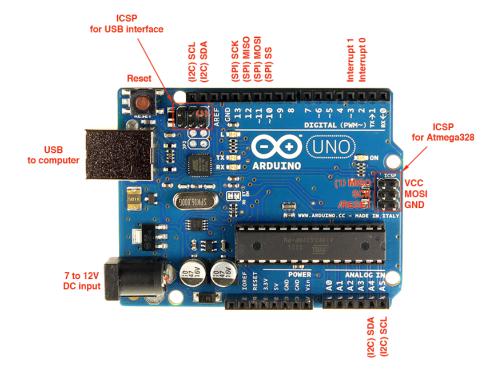
Para verificar as funcionalidades implementadas pelo driver, digite: pi@raspberry:~\$ i2cdetect -F 1

#### Conectando o Arduino e a RPI

8) Nesta configuração, a RPI deve agir como Mestre na comunicação, enquanto o Arduino será o Escravo. A conexão direta dos pinos SDA (pino 3) e SCLK (pino 5) entre as placas só é válida pois o RPI tem resistores de pull-up nos pinos e o Arduino não os tem (a tensão de 3,3 V acaba sendo identificada como LOW pelo Arduino)







9) Compile e transfira o código de echo fornecido ao µC pela IDE do Arduino.

https://drive.google.com/open?id=1s4n5Rdzr2X\_nlrx5dk5moRQuKV-M1sPY

10) Conecte as placas (SDA -> SDA, SCL -> SCL) e verifique se o Arduino está funcionando em modo escravo no i2c:

pi@raspberry:~\$ i2cdetect -y 1

11) Compile na RPI o código em C fornecido e teste a conexão entre as duas placas.

https://drive.google.com/open?id=1cTzEGzisMyK2B12OWuiZShNLvmF1lpD\_



12) Utilize os códigos fornecidos para fazer o acionamento de um led conectado na plataforma Arduino.