بسمه تعالى	
پروژه پایانی درس سیستم های نهفته و بی درنگ	
بهمن 1400	
بهمن 1400	

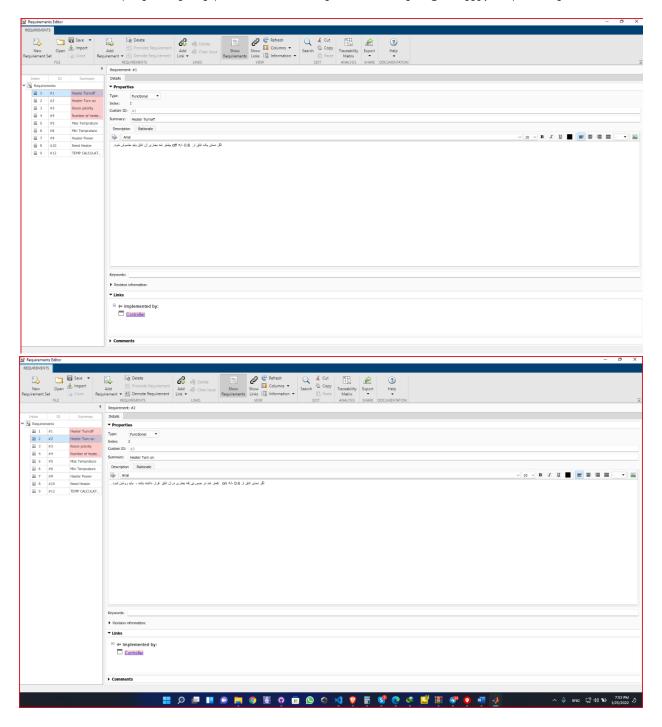
مقدمه:

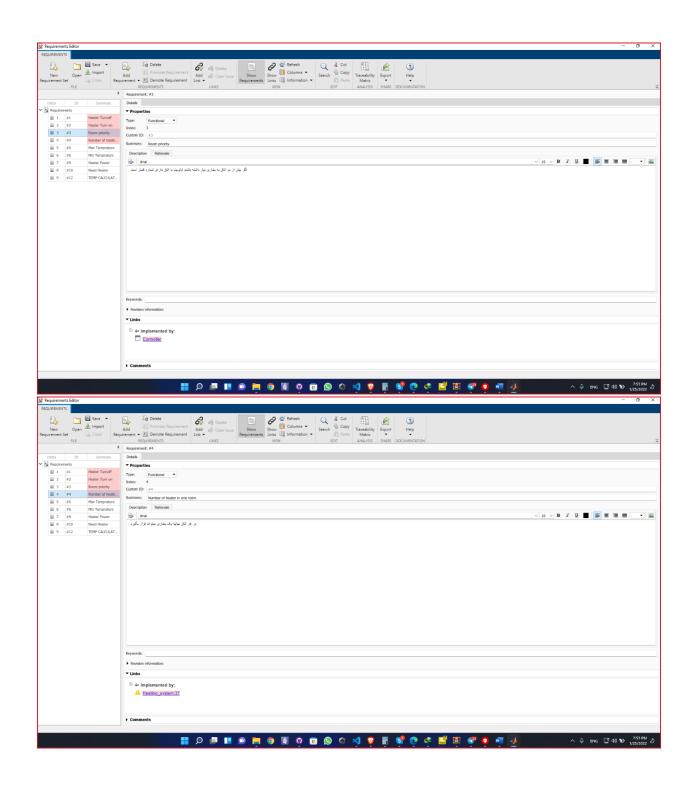
طرح پیشرو با هدف جمع بندی مباحث مطرح شده در واحد آموزشی "مبانی سیستمهای نهفته و بیدرنگ" که در نیمسال اول سال تحصیلی 1400-1401 توسط جناب آقای دکتر سیدحسین عطارزاده نیاکی ارائه گردید، به عنوان پروژه پایانی برای دانشجویان درس تعریف شد .در این گزارش خلاصهای از آنچه در راه طراحی و پیاده سازی طرح انجام گرفت ارائه می کنیم، چالشهایی که در هر مرحله از پیاده سازی با آنها روبه رو شدیم را ضمن ارائه راهکارهایی که مورد استفاده قرار دادیم، بررسی می کنیم و موارد و شواهد مربوط به حسن انجام کار را که در مستند مربوط به صورت پروژه درخواست شده بود ذکر خواهیم کرد. انشاءالله مورد توجه شما قرار گیرد. با احترام فراوان

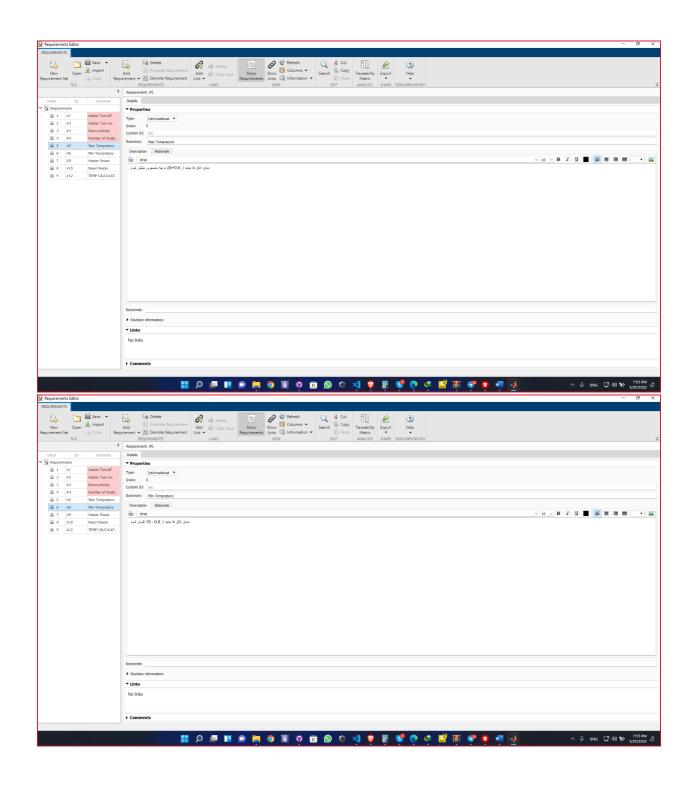
سید محمدرضا حسینی ، سید عباس میرقاسمی

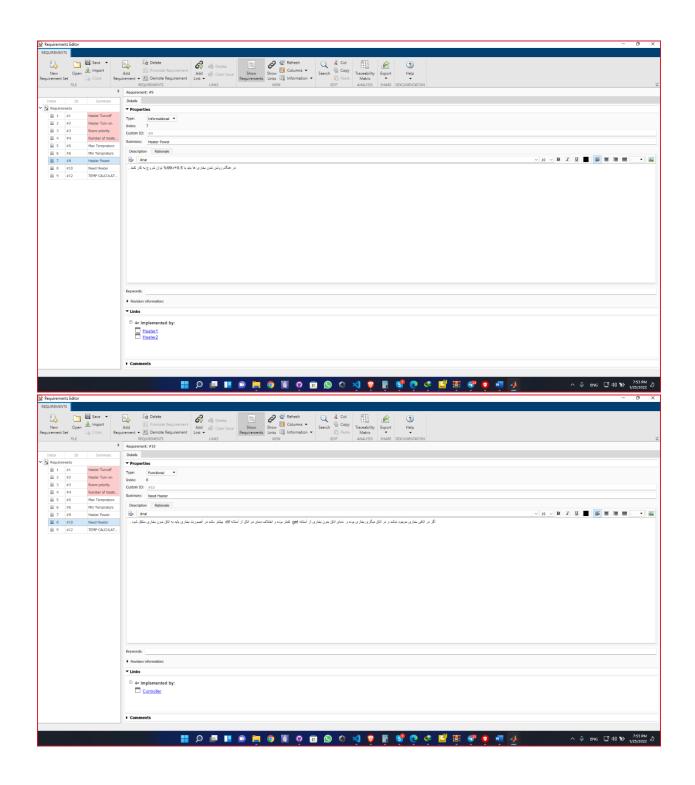
بهمن ماه سال یک هزار و چهارصد

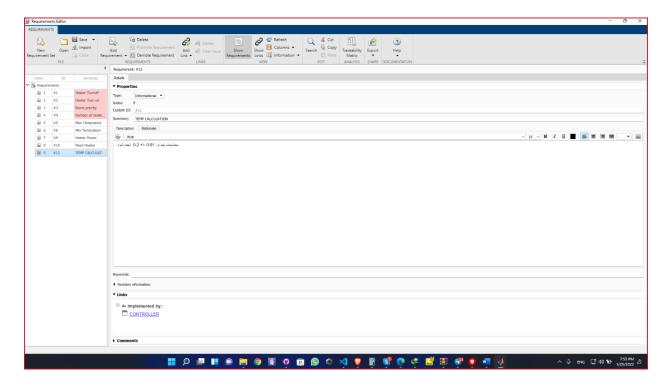
با توجه به اینکه از روند طراحی مدل V استفاده کردیم در ابتدا باید نیازمندی های سیستم را مشخص میکردیم که با استفاده از سیستم کامپوزر بخش نیازمندی ها ، نیاز مندی های سیستم را تعریف کردیم .



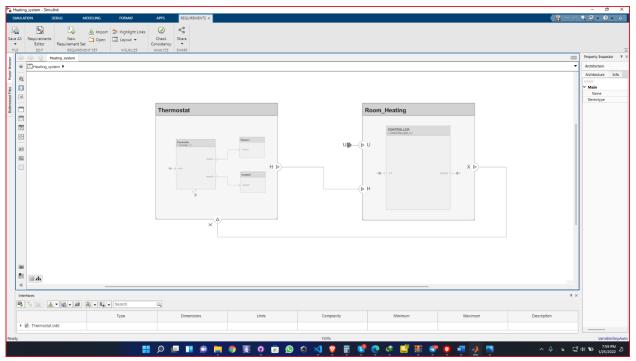




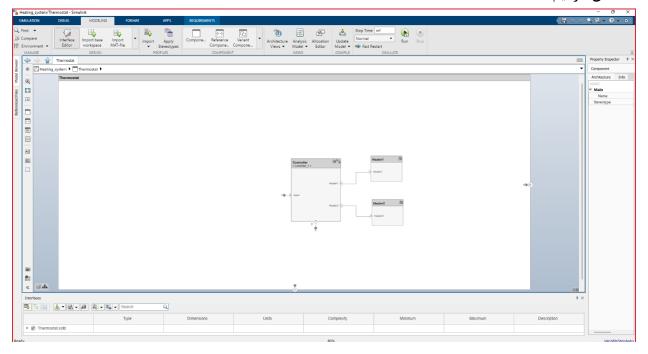




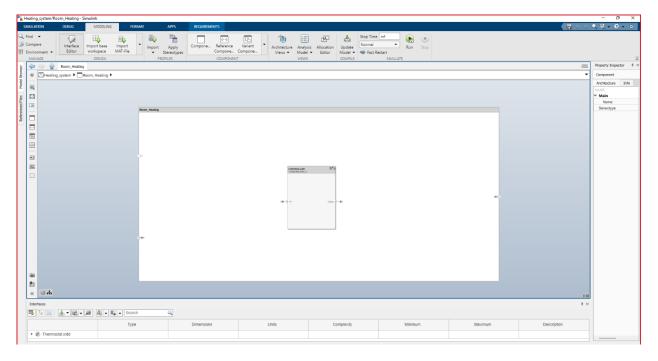
پس از تعریف نیازمندی ها در سیستم کامپوزر طراحی سیستم را انجام دادیم .



دو بخش سیستم را در طراحی لحاظ کردیم . سپس اینترفیس ها را تعریف کردیم و محتویات هر باس را مشخص کردیم .

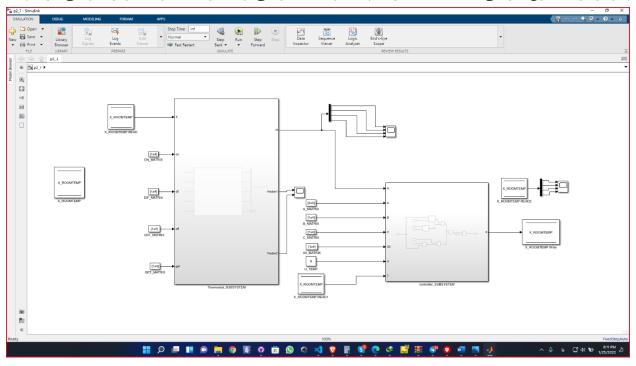


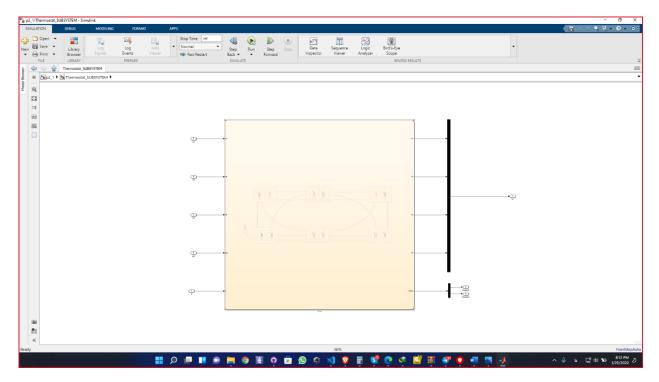
Room_Heating تصویر بالا بخش طراحی شده در سیستم ترموستات است که خروجی H آن به زیر سیستم میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود تا در اتاق گفته شده قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود تا در اتاق گفته شده قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ها نیز به بخاری میرود تا در اتاق گفته شده قرار گیری بخاری بخاری بخاری به بخاری میرود و خروجی های نحوه قرار گیری بخاری ب



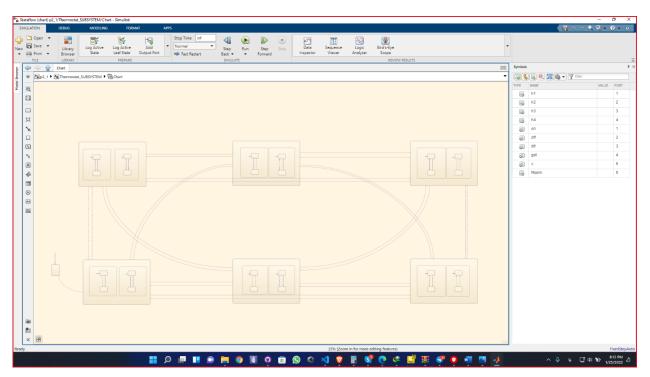
در زیر سیستم Room_Heating نیز H های خارج شده از زیر سیستم Thermostat دریافت میشود و دما را با استفاده از فرمول گفته شده در صورت پروژه محاسبه میکند . تمامی نیازمندی های تعریف شده نیز به بخش های مختلف طراحی متصل شده است .

پس از آن به سراغ طراحی state flow رفتیم . با توجه به طراحی اولیه در ابتدا این بخش را طراحی کردیم .



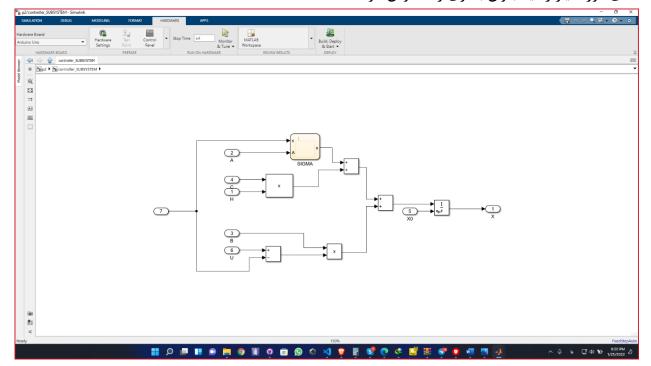


تصویر بالا stateflow طراحی شده برای سیستم ترموستات است که ورودی های مورد نیاز به آن وارد شده و در نهایت مکان های قرارگیری بخاری ها و H را به عنوان خروجی به سیستم Room_Heating میدهد .



Stateflow طراحی شده برای ترموستات در تصویر بالا مشخص شده است . با توجه به اینکه در هر لحظه تنها در دو اتاق میتوانیم حضور داشته باشیم و چهار اتاق وجود دارد پس به صورت کلی 6 حالت خواهیم داشت . هر

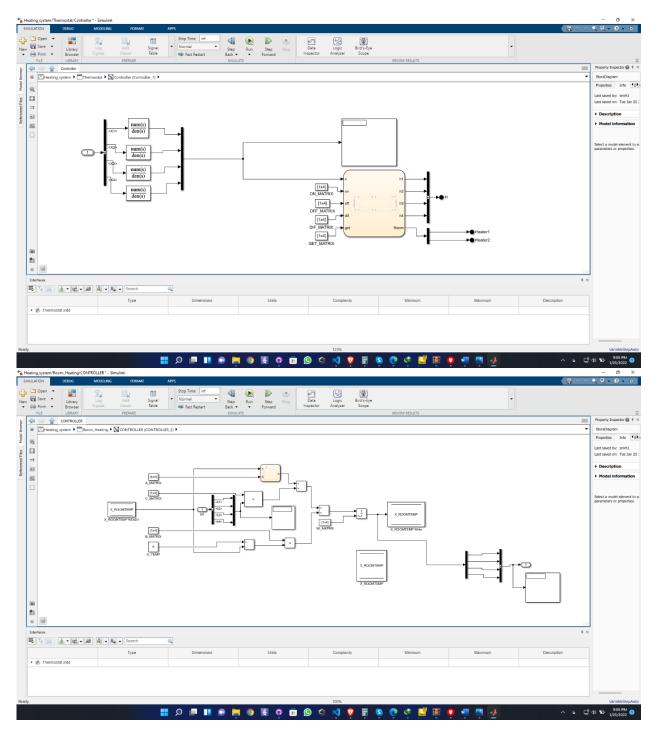
یک از این 6 حالت را به صورت یک Synchronize stateflow در نظر گرفتیم تا در صورت اینکه اتاقی به دمای مورد نیاز رسید بتوان بخاری را خاموش کرد.



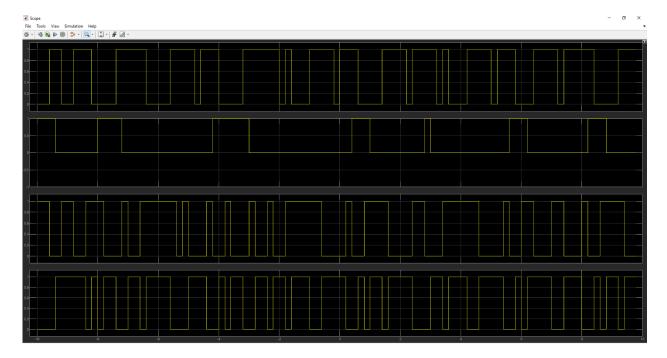
در تصویر بالا نیز بخش Room_Heating پیاده سازی شده است که در این بخش H از خروجی سیستم در تصویر بالا نیز بخش sigma بخش سیگمای Thermostat دریافت میشود و X را به عنوان خروجی میدهد . در استیت چارت sigma بخش سیگمای فرمول محاسبه شده است .

یکی از مشکلاتی که در این بخش مواجه شدیم این بود که هر دو سیستم منتظر دریافت ورودی از سیستم دیگر بود که در نهایت در یک حلقه جبری می افتاد . در این بخش از یک مموری استفاده کردیم تا بتوانیم به سیستم در ترموستات دمای اولیه 16.5 در هر اتاق مطابق با صورت پروژه میدهیم تا سیستم ترموستات در ابتدا شروع به کار کرده و با دادن H به سیستم Room_Heating دمای اتاق ها اندازه گیری و تغییر کند . با این کار سیستم ها منتظر هم نمانده و با استفاده از تاخیر این کار سیستم به درستی کار میکند .

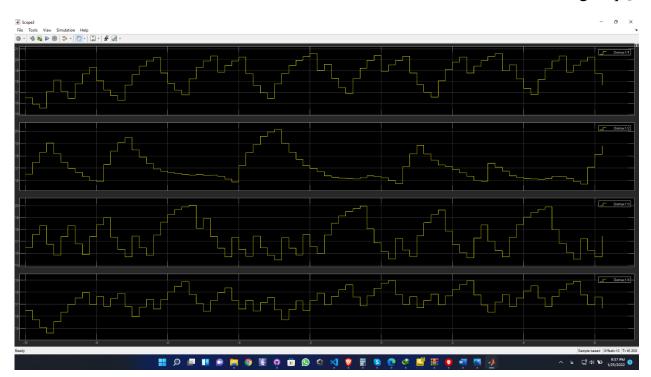
سپس این استیت چارت ها را به بخش سیستم کامپوزر منتقل کردیم تا در آن بخش بتوان نحوه ران شدن را به صورت درست در کنار طراحی نشان داد .



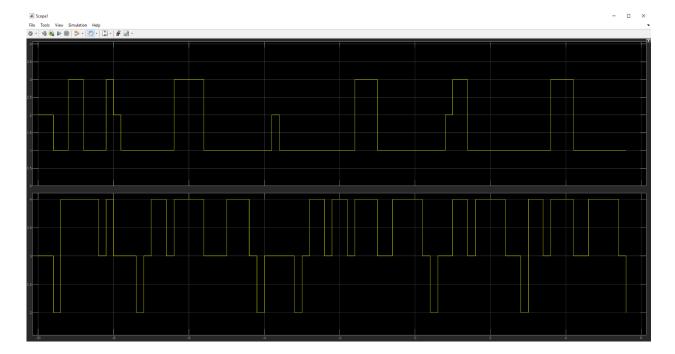
با استفاده از insert chart ، پیاده سازی به بخش سیستم کامپوزر منتقل شد . در بخش Thermostat ، پیاده سازی به بخش سیستم کامپوزر منتقل شد . در بخش Room_Heating مطابق بخش state flow از مموری استفاده کردیم ولی چون در بخش loop استفاده مموری شناسایی نمیشود مطابق با پیشنهاد خود متلب از Transfer func برای از بین بردن loop استفاده کردیم .



نمودار Hi که نحوه قرار گیری بخاری ها و روشن بودن آن ها را نشان میدهد . این نمودار بازه اجرای 20 ثانیه ای را نشان میدهد .



در این تصویر نیز دمای اتاق های مختلف نشان داده میشود . با توجه به دمای اولیه سیستم مقداری زمان نیاز دارد تا به پایداری برسد که این زمان خیلی طولانی نیست . در این دمای اولیه میتوان گفت که سیستم به پایداری میرسد و مطابق با نیازمندی ها در بازه گفته شده دما قرار میگیرد .

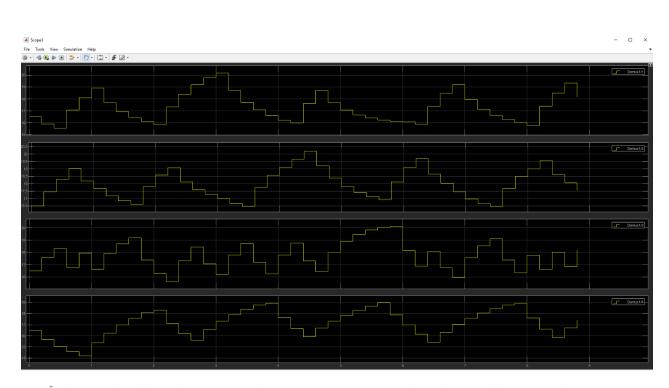


در نمودار بالا نیز به ترتیب نحوه قرار گیری بخاری ها در هر اتاق نشان داده شده است .

سوالات:

هدف این بوده که دمای هر اتاق بین 15 تا 20 درجه نگه داشته شود. آیا در شبیه سازی شما این نیاز بر آورده شده است؟ بله سیستم به یک مقدار زمان نیاز دارد تا به پایداری برسد پس از آن سیستم در دمای خواسته شده مطابق با نیازمندی ها میرسد.

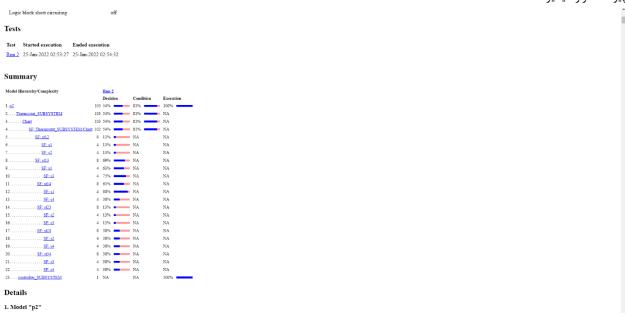
پارامتر های کنترلی نظیر oni, geti, difi را تغییر دهید در حالی که offi را ثابت نگه میدارید. سیستم خود را مجددا شبیه سازی کنید و در مورد اثرات این تغییرات بحث کنید. آیا دمای مورد نیاز بر آورده می شود ؟ تغییرات در نظر گرفته شده بدین صورت است که on=[18,18,18,18] و get=[16 17 17 16] و get=[16 17 17 16] در نظر گرفتیم. همانطور که گفته شد مقداری زمان نیاز است تا سیستم پایدار شود که قبل از پایداری دمای اتاق 4 تا 14.57 پایین می آید که مطابق نیازمندی است و دلیل اصلی این اتفاق این است که اولویت با اتاق های دارای شماره کمتر است. پس از آن سیستم به درستی کار میکند و دما را مطابق شرایط خواسته شده نگه میدارد.



در تصویر بالا دمای اتاق ها با پس از انجام تغییرات خواسته شده نشان میدهد که مشخص است سیستم میتواند شرایط خواسته شده را برآورده کند .

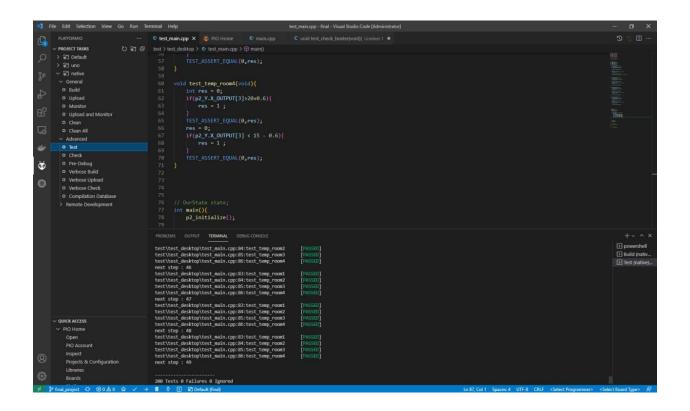
: Coverage

بخش Coverage متلب برای بررسی بخش پوشش ها و گذار ها استفاده شده است که فایل بخش Coverage همراه با این گزارش در پیوست قرار میگیرد .



با استفاده از Embeded Coder ، مدل ساخته شده را به کد تبدیل کردیم و با توجه به اسامی گذاشته شده مشخص است که کد به درستی تولید شده .

Unity test : این تست نیز به صورت کامل انجام شده و تمامی تست ها نیز در آن پاس شده است .



بخش امتيازى:

با استفاده از تنظیمات گفته شده در داکیومنت ها توانستیم مدل استیت چارت را در ابتدا به اتومیک تبدیل کردیم و در کردیم و سپس با استفاده از c/c++ code generate مدل سخت افزاری PIL را پیاده سازی کردیم و در نهایت با کم کردن حاصل خروجی اجرا از طریق سیستم خود و اجرای انجام شده روی board را از هم کم کرده و حاصل خروجی را که صفر شده نشان میدهیم .

