کد کنترلر در کنار گزارش قرار دارد و بعد از طراحی کنترلر در همان پوشه تولید شده است. در اینجا فقط به راه های دریافت ورودی و تولید خروجی اشاره می کنیم. برای دریافت ورودی از حسگرها باید از ماژول های Input که بعد از نصب بسته کمکی arduino به متلب سیمولینک اضافه میشود استفاده کنیم. چند مدل ورودی مهم شامل Input Digital و Input Analog می شود که با تنظیم پین دلخواه کد متناظر با هر یک در کد نهایی تولید می شود. برای فرستادن خروجی روی پین ها باید از ماژول های Output که بعد از نصب بسته کمکی arduino به متلب سیمولینک اضافه می شود استفاده کنیم. چند مدل خروجی مهم شامل Output Digital و Output Analog می شود که با تنظیم پین دلخواه کد متناظر با هر یک در سورس نهایی تولید می شود. بسته کمکی فعلی از Analog Output یا DAC برای برد R3 UNO پشتیبانی نمی کند در صورتی که اینکار با تولید PWM در پینهای دارای شکل ~ امکانپذیر میباشد. همچنین ادغام و یکپارچه سازی با ماژول ها و توابع نوشته شده برای کار با ادوات جانبی یک بخش مهمی از این یکپارچه سازی لازم است به شکل دستی صورت پذیرد تا توابع موردنیاز در جای مشخص فراخوانده شوند و کد کنترلر متلب سیمولینک به عنوان کنترل کننده اصلی، جریان کار را بدست بگیرد و عملکرد سیستم فن دستگاه حمل بار شبیه سازی شود.