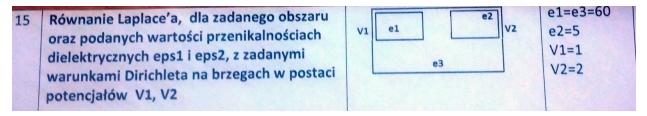
Metody numeryczne

projekt zespołowy - cw. 15. sprawozdanie

Samuel Urbanowicz Michał Ostrycharz

1. Wstęp

Zadanie



rozwiązano metodą różnic skończonych. W zadaniu chodzi o przybliżenie rozwiązania równania Laplace'a danego wzorem:

$$\xi(j,k)\cdot\Delta V = 0.$$

 $\xi(j,k)$ – funkcja zwracająca wartość ε dla współrzędnych j,k V – potencjał elektryczny.

2. Założenia

- 1. Przyjęto, że wymiary płytki wynoszą 200x400. Obszar płytki podzielono siatką 80x80.
- 2. Zmianę rozkładu przenikalności elektrycznej modelowanego ośrodka opisano funkcją:

```
% Funkcja zwracajaca epsilon dla danych pozycji siatki j,k
function mEps = get_epsilon(i,j)
   % constants
   e1=60;
   e2=5;
   e3=e1;
   rows = rowsNum;
   cols = colsNum;
   %% returned
   mEps=e3;
   %% wspolrzedne prostokata zawierajacego eps2
    e2x1=colsNum-10;
    e2x2=e2x1-20;
     e2y1=rowsNum-10;
     e2y2=e2y1-20;
    %% sprawdzanie obszaru dla j,k
if i<rows && j<rows
    if (i<=e2x1 && i>=e2x2) && (j<=e2y1 && j>e2y2)
            mEps = e2;
    end
end
```

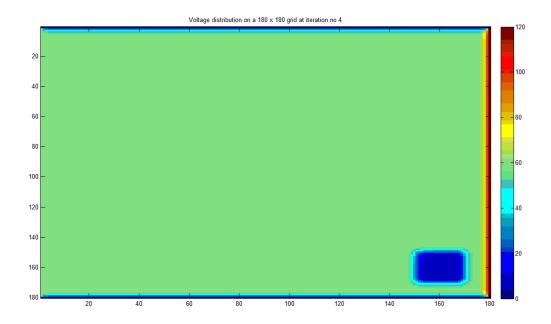
3. Metoda rozwiązania

Obliczanie dyskretnych wartości potencjału elektrycznego V, w punktach siatki zaimplementowano korzystając z iteracyjnej metody różnic skończonych, korzystającej z różnicy centralnej. Liczymy potencjał w pierwszym punkcie uwzględniając podane założenia (wartości nieznanych potencjałów równe zeru); w każdym następnym punkcie z uwzględnieniem wyniku otrzymanego dla poprzedniego punktu. Wszystkie obliczenia zostają powtórzone, przy czym potencjałysąsiednie mają wartość różną od zera. Obliczenia przeprowadzamy nrazy, tj. dotąd, dopóki wynik nie zmieści się w granicy założonego błędu. Wartość błędu została ustalona na 0.4. Dla tej wartości rozwiązanie wygląda na dobrze przybliżone. Pętla, w której wykonywany jest algorytm metody różnic skończonych wygląda następująco:

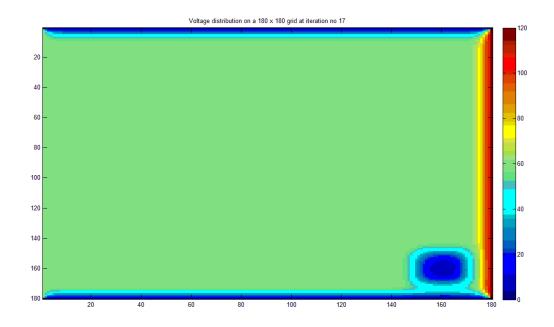
```
% licznik iteracji
iter=0;
% wartosc bledu
error=max(max(abs(V_now-V_prev)));
% constant
cons = 1/(2*dx^2*dy^2)*(dy^2+dx^2);
while(error>0.4 && iter<300)
    iter=iter+1;
    for i=2:1:rows-1
        for j=2:1:cols-1
V_{now(i,j)}=((V_{now(i-1,j)}+V_{now(i+1,j)}+V_{now(i,j-1)}+V_{now(i,j+1)})/4);
         end
    end
    % błąd
    error=max(max(abs(V_now-V_prev)));
   V_prev=V_now;
   % filmik
    imagesc(V_now);colorbar;
    title(['Voltage distribution on a ',int2str(rows),' x ',int2str(cols),' grid at
iteration no ',int2str(iter)],'Color','k');
    getframe;
end
```

4. Wyniki obliczeń

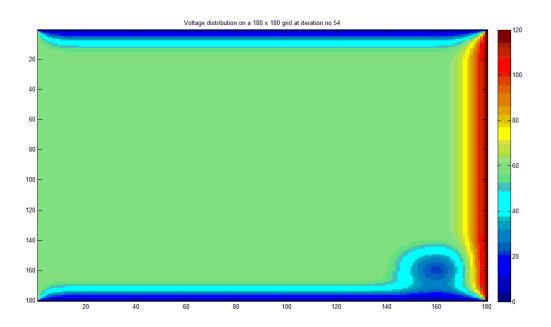
Podczas wykonywania się głównej pętli możemy śledzić jak zmienia się wynik przybliżenia rozkładu potencjału.



Rys.1 Wizualizacja dla iteracji nr 4

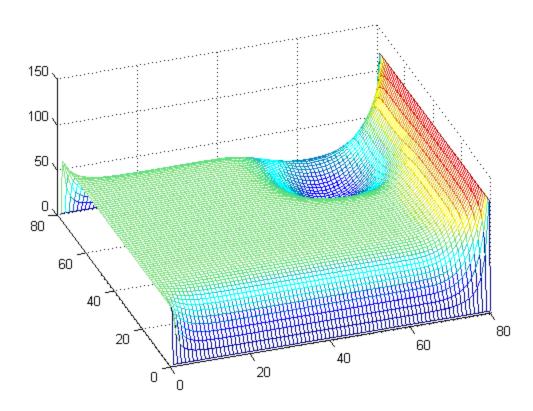


Rys.2 Wizualizacja dla iteracji nr 17



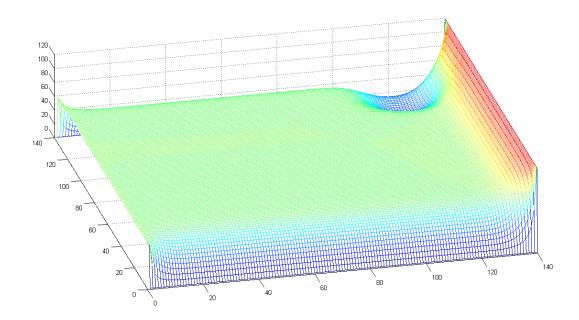
Rys. 3 Wizualizacja dla iteracji nr 54

Wykres 3D wyniku końcowego wygląda następująco:



5. Testy

Aby przetestować poprawność rozwiązania zwiększono gęstość siatki do 140x140. Otrzymano podobny wynik.



6. Podsumowanie

Wykonano przybliżenie rozkładu potencjału metodą różnic skończonych. Przyjęto proporcjonalny wpływ współczynnika ε na wartość potencjału w punktach siatki.

Wątpliwości może budzić wymuszenie przy dłuższych krawędziach siatki. Zostało ono przyjęte jako równe zero, ponieważ nie było to podane w treści zadania. Takie założenie nie jest do końca zgodne z rzeczywistymi modelami pola elektromagnetycznego.