



**INSTITUTO
FEDERAL**
Sul-rio-grandense

Título:

Desenho referencial da sexta junta do braço robótico

Observação:

Projetista:

Samuel Muller

Desenhista:

Samuel Muller

Responsável técnico:

Verificação:

Rafael Vargas

Aprovação:

NC

Emissão inicial:
07/05/2025

Tipo de documento:

Desenho referencial

Autor:

Samuel Muller

Identificação

20161CH.ECA

Revisão:

00

Escala:

1:2

Folha:

1/1