

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования

«Ярославский государственный университет им. П.Г. Демидова»

Кафедра математического анализа

Сдано на кафедру
«5» июня 2025 г.
Заведующий кафедрой
д. ф.-м. н.
_____ Невский М.В.

Выпускная квалификационная работа

Восстановление треков заряженных частиц
по данным электромагнитного калориметра

направление подготовки
01.03.02 Прикладная математика и информатика

Научный руководитель
_____ Алексеев В.В.
«5» июня 2025 г.

Студент группы ПМИ-43БО
_____ Нехаенко П.А.
«5» июня 2025 г.

Ярославль, 2025

Реферат

Содержание

Введение	3
Эксперимент PAMELA	3
Калориметр аппарата PAMELA	3
1 Постановка задачи	6
1.1 Исходные данные	6
1.2 Восстановление траекторий частиц	6
1.3 Восстановление значений энерговывделений	7
2 Алгоритм восстановления траекторий	9
2.1 Идентификация антипротонов в эксперименте PAMELA	9
2.2 Восстановление трека антипротонов в калориметре	9
2.2.1 Преобразование Хафа	10
2.2.2 Методика восстановления треков частиц и античастиц на основе преобразования Хафа	10
2.3 Обобщённая схема алгоритма реконструкции	14
3 Алгоритм восстановления энергий вдоль трека	16
3.1 Формулировка задачи восстановления энергетического распределения .	16
3.2 Метод проекционной релаксации и численное решение	17
Результаты	18
Заключение	19
Приложение	20
Список литературы	29

Введение

Антипротоны — это частицы антиматерии, которые в малом количестве присутствуют в галактических космических лучах (ГКЛ). Считается, что основным механизмом их генерации в Галактике являются взаимодействия высокоэнергичных космических лучей с межзвездным веществом, известные как механизм вторичного рождения антипротонов [1]. Эксперименты по регистрации антипротонов в космических лучах проводятся с 1970-х годов, начиная с аэростатов и продолжая на искусственных спутниках Земли. Наиболее современными экспериментами являются PAMELA [2] и AMS-02 [3]. В данной работе используются данные эксперимента PAMELA, а также данные, полученные в результате моделирования электромагнитного калориметра, который является составной частью аппарата PAMELA, в среде моделирования Geant4 [4].

Один из способов регистрации антипротонов низких энергий (до 400 МэВ) заключается в исследовании топологии аннигиляции частицы в позиционно-чувствительном стриповом калориметре [5]. Сложность заключается в том, что стриповый калориметр предоставляет возможность измерять энергосвечения в двух проекциях, но не дает объемную картину взаимодействия частицы с веществом калориметра.

Эксперимент PAMELA

Аппарат **PAMELA** (Payload for Antimatter–Matter Exploration and Light–nuclei Astrophysics, рис. 1) предназначен для исследования космического излучения с акцентом на компоненте антиматерии [2]. Данный аппарат был установлен в гермоблоке спутника «Ресурс-ДК1», и осуществлял работу в 2006–2016 гг. Одной из важных составляющих аппарата является электромагнитный вольфрам-кремниевый калориметр, данные которого анализируются в дипломной работе.



Рис. 1: Компонировка спутникового комплекса PAMELA.

Калориметр аппарата PAMELA

Калориметр аппарата PAMELA (рис. 2) состоит из 44 однослойных кремниевых сенсорных плоскостей, чередующихся с 22 вольфрамовыми плоскостями (толщина каждого слоя составляет 0,26 см). Кремниевые плоскости состоят из $3 \times 3 = 9$ кремниевых детекторов, каждый из которых разделён на 32 считывающих стрипа (полосы) с шагом 2,4 мм [5].

Большинство частиц, попадающих в калориметр, при взаимодействии с его веществом инициируют возникновение вторичных частиц, передавая им часть своей энергии. Взаимодействие может быть электромагнитным, либо сильным (адронным), в котором происходит взаимодействие частицы с ядром вещества-поглотителя (в данном случае, вольфрама). Картину, при которой происходит каскад взаимодействий: вторичные частицы порождают новые, и т.д., называют *ливнем* (соответственно, электромагнитным или адронным).

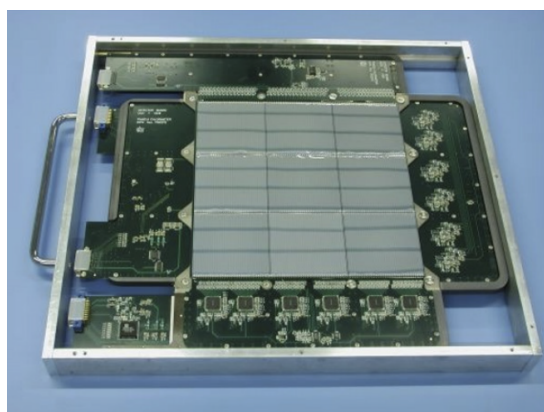


Рис. 2: Электромагнитный калориметр PAMELA.

При этом, для антипротонов низких (до 400 МэВ) энергий взаимодействие с веществом калориметра характеризуется типичной картиной аннигиляции: в точке взаимодействия порождаются 4-5 π -мезонов, причём направления разлёта порождённых частиц равновероятны. Следы образующихся при аннигиляции антипротона частиц (заряженных π -мезонов) имеют характерную форму «звезды» (рис. 3). Такая топология взаимодействия отлична от типичной картины развития ливня, при котором порожждённые частицы более вероятно полетят в направлении, близком к направлению первичной частицы. Это позволяет в задаче разделения электронов и антипротонов использовать дескрипторы, связанные с топологией взаимодействия. Для того чтобы корректно определить эти параметры, важно иметь пространственную картину развития взаимодействия (траектории вторичных частиц в пространстве и распределение энерговывделений вдоль траекторий).

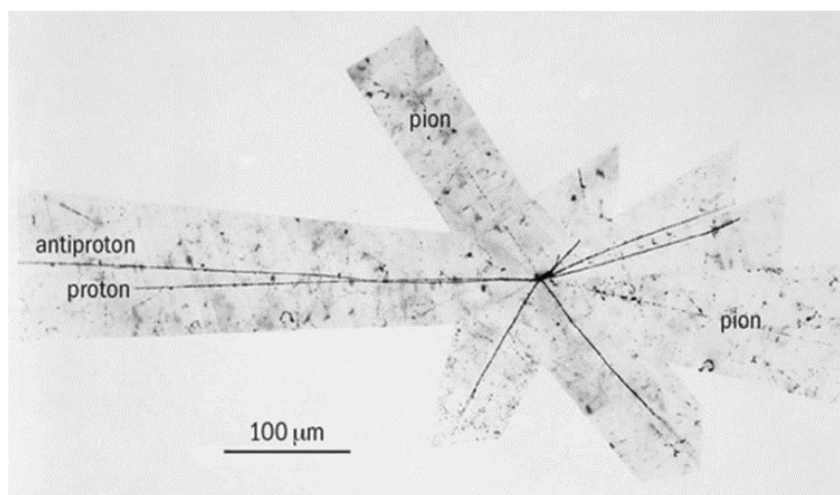


Рис. 3: Аннигиляция антипротона, наблюдавшаяся на ускорителе Беватроне в Калифорнийском университете в Беркли в 1955 году с помощью фотоэмульсии. Антипротон входит слева. Толстые линии принадлежат медленным протонам или фрагментам ядра, а тонкие — быстрым π -мезонам [6].

В представленной дипломной работе решается задача восстановления трехмерной траектории частицы в электромагнитном стриповом калориметре аппарата PAMELA на основе данных измерений энергосвечения в двух проекциях.

Работа состоит из **введения, четырех глав, заключения и приложения**.

Во **введении** описывается эксперимент PAMELA, в частности, электромагнитный калориметр аппарата PAMELA. Дается описание механизма взаимодействия частиц с веществом калориметра; приводится общая характеристика работы, обосновывается важность и актуальность поставленной задачи.

В **первой главе** определяется набор исходных данных и формулируется задача реконструкции трека.

Во **второй главе** приводится описание алгоритма восстановления траектории по бинарной маске энергосвечения в проекциях калориметра.

В **третьей главе** описывается алгоритм восстановления значений энергосвечения вдоль трека, полученного с помощью алгоритма из второй главы.

В **четвертой главе** приводятся результаты применения алгоритмов к данным моделирования и экспериментальным данным, а также оценка точности работы алгоритмов.

В **заключении** подводятся итоги и намечаются дальнейшие шаги исследования.

В **приложении** представлен код реализации алгоритмов на языке Python.

Список литературы включает ??? наименований.

1 Постановка задачи

1.1 Исходные данные

Каждое событие прохождения заряженной частицы через калориметр характеризуется двумя матрицами отклика прибора с неотрицательными значениями

$$XZ \in \mathbb{R}^{96 \times 22}, \quad YZ \in \mathbb{R}^{96 \times 22}. \quad (1)$$

Строка матрицы с номером z соответствует набору энергосвыделений, считанных в вольфрамовом слое с номером z кремниевым детектором, стрипы которого ориентированы параллельно оси X (для матрицы YZ), либо оси Y (для матрицы XZ).

Для данных моделирования в среде Geant4 для каждого события известна следующая информация о каждом событии.

- Точка влёта первичной частицы (x_{start}, y_{start}) .
- Углы влёта (зенитный и азимутальный) первичной частицы $(\theta_{start}, \varphi_{start})$.
- Координаты пересечения каждой плоскости первичной частицей, энергосвыделения в данных точках.
- Точка взаимодействия первичной частицы $(x_{int}, y_{int}, z_{int})$.
- Количество порождённых частиц N .
- Типы вторичных частиц и углы (θ_i, φ_i) , $i = 1, \dots, N$, задающие направления их разлёта.

Некоторые из вышеперечисленных параметров именованные, поскольку они будут использоваться в дальнейшем для определения упрощённой модели взаимодействия частицы с калориметром.

Моделирование каскадов взаимодействий с тремя и более уровнями не проводилось, т. к. такие события надёжно идентифицируются более простыми методами (например, введением порога по общему энергосвыделению в калориметре или количеству стрипов с ненулевым энергосвыделением).

Далее, калориметр представляется матрицей $C \in \mathbb{R}^{96 \times 96 \times 22}$, в ячейке матрицы записывается энергосвыделение в соответствующем объёме калориметра.

1.2 Восстановление траекторий частиц

Первая задача заключается в восстановлении топологической картины взаимодействия первичной частицы в калориметре. Её описание включает в себя траекторию первичной частицы, точку взаимодействия и траектории порождённых частиц.

Для решения этой задачи требуется в т.ч. описать параметрическую модель взаимодействия. Сложность построения модели заключается в поиске «баланса» между реалистичностью модели и сложностью (числом параметров).

Аналитическая постановка задачи следующая. Нужно описать детерминированную модель M взаимодействия первичной частицы

$$M : \nu \rightarrow \{0, 1\}^{96 \times 96 \times 22}, \quad \nu \in \mathbb{P}, \quad (2)$$

где \mathbb{P} — пространство параметров модели, ν — вектор параметров. Модель должна по набору параметров возвращать подмножество трёхмерных объёмов калориметра, через которые прошла частица.

Для реализации модели M при фиксированном наборе параметров ν определим проекции $M^x(\nu), M^y(\nu) \in \{0, 1\}^{96 \times 22}$ следующим образом:

$$M^x(\nu)_{ik} = \text{sign} \left[\sum_{j=1}^{96} M(\nu)_{ijk} > 0 \right], \quad i = 1, \dots, 96, \quad k = 1, \dots, 22. \quad (3)$$

$$M^y(\nu)_{jk} = \text{sign} \left[\sum_{i=1}^{96} M(\nu)_{ijk} > 0 \right], \quad j = 1, \dots, 96, \quad k = 1, \dots, 22. \quad (4)$$

Т.е. если при фиксированных координатах i, k хотя бы одна из ячеек $M(\nu)_{ijk}$, $j = 1, \dots, 96$ принимает значение 1, то $M^x(\nu)_{ik} = 1$, иначе $M^x(\nu)_{ik} = 0$. Аналогично для проекции Y .

Пусть XZ_{bin}, YZ_{bin} — бинаризованные матрицы энерговывделений. Теперь восстановление траектории частицы заключается в решении задачи минимизации

$$\mu_{bin}(M^x(\nu), XZ_{bin}) + \mu(M^y(\nu), YZ_{bin}) \xrightarrow{\nu \in \mathbb{P}} \min, \quad (5)$$

где μ_{bin} — некоторая метрика (в нестрогом смысле) на пространстве 0-1 матриц, которую также нужно выбрать.

1.3 Восстановление значений энерговывделений

Вторая задача заключается в оценке значений энерговывделений вдоль восстановленных траекторий.

Пусть $\nu^* \in \mathbb{P}$ — вектор параметров, являющийся решением первой задачи, $M = M(\nu^*) \in \{0, 1\}^{96 \times 96 \times 22}$ — матрица, задающая траекторию частиц, участвующих во взаимодействии. Зададим множество матриц

$$\mathbb{M} = \{A \in \mathbb{R}^{96 \times 96 \times 22} \mid \text{sign } A_{ijk} \geq M_{ijk}, \quad i = 1, \dots, 96, \quad j = 1, \dots, 96, \quad k = 1, \dots, 22\}, \quad (6)$$

принимающих неотрицательные значения только в тех ячейках, в которых M принимает значение 1, а в остальных принимает значение 0.

Пусть матрицы проекций $A^x, A^y \in \mathbb{R}^{96 \times 22}$ определены следующим образом.

$$A^x_{ik} = \sum_{j=1}^{96} A_{ijk} > 0, \quad i = 1, \dots, 96, \quad k = 1, \dots, 22. \quad (7)$$

$$A^y_{jk} = \sum_{i=1}^{96} A_{ijk}, \quad j = 1, \dots, 96, \quad k = 1, \dots, 22. \quad (8)$$

Будем искать оптимальное решение на множестве матриц \mathbb{M} . Тогда восстановление распределения энерговывделений вдоль траекторий частиц сводится к задаче минимизации

$$\mu(A^x, XZ) + \mu(A^y, YZ) \xrightarrow{A \in \mathbb{M}} \min, \quad (9)$$

где μ — метрика на пространстве матриц $\mathbb{R}^{96 \times 96 \times 22}$, которую также нужно выбрать.

Замечание. Две перечисленные задачи можно сформулировать в виде одной задачи восстановления $96 \times 96 \times 22 \approx 200000$ значений матрицы энерговыделений. Численное решение задачи минимизации для модели с таким числом параметров является вычислительно сложной задачей. Разложение исходной задачи в виде двух подзадач (5) и (3.1) значительно облегчает вычисления, т. к. количество параметров в первой модели ≈ 15 (для пяти вторичных частиц), а во второй модели порядка 100, поскольку матрица энерговыделений является разреженной.

2 Алгоритм восстановления траекторий

2.1 Идентификация антипротонов в эксперименте PAMELA

Совокупность детекторов спектрометра позволяет надёжно идентифицировать частицы различными практически независимыми способами. Выделение антипротонов в потоке космических лучей проводилось с использованием трековой системы, которая измеряла энергосодержание и определяла знак заряда частиц по отклонению в магнитном поле. Преимущество этого метода заключается в широком энергетическом диапазоне измерений (80 МэВ – 350 ГэВ). С другой стороны, в области низких энергий (до 400 МэВ) результаты могут быть проверены и дополнены независимо: при помощи анализа топологии аннигиляции в позиционно-чувствительном стриповом калориметре и информации с детекторов время-пролётной (ВПС) системы. Разрабатываемая методика позволит увеличить статистику в антипротонах низких энергий за счёт большего геометрического фактора калориметра, по сравнению с магнитным спектрометром, а также провести сравнение с данными, полученными с помощью магнитно-трековой системы. Для создания методики идентификации низкоэнергетических антипротонов с помощью позиционно-чувствительного калориметра эксперимента PAMELA нужно:

- Восстановить трек антипротонов в калориметре.
- Используя трек и энергосодержание в калориметре, создать критерии отбора для идентификации антипротонов на фоне протонов, преобладающих частиц в КЛ и π -мезонов, которые в большом количестве рождаются в результате взаимодействия КЛ с контейнером и другими элементами PAMELA.

2.2 Восстановление трека антипротонов в калориметре

Идентификация антипротонов в эксперименте PAMELA возможна двумя независимыми способами:

1. используя отклонение в магнитно-трековой системе и время пролета частицы через прибор;
2. анализируя топологию взаимодействия с веществом позиционно-чувствительного стрипового калориметра.

В области низких энергий антипротоны останавливаются в калориметре, теряя свою энергию по закону Брэгга вплоть до точки остановки, где происходит их аннигиляция с веществом прибора, сопровождающаяся большим энергосодержанием и рождением вторичных частиц, как правило, π -мезонов. Отклик калориметра на такое событие представляет собой цветное пиксельное изображение в 2-х проекциях XZ и YZ, где Z – вертикальная ось прибора, а цветом показывается энергосодержание в пикселях в качестве которых выступают отдельные стрипы. Пиксели выстраиваются в последовательности, связанные с траекторией движения заряженных частиц или античастиц. Используя преобразование Хафа как метод анализа изображений для поиска на них прямых линий (треков), удалось построить метод восстановления треков антипротонов, аннигилировавших в калориметре спектрометра PAMELA, а

также идентификации их на фоне других частиц, присутствующих в космическом излучении.

2.2.1 Преобразование Хафа

Преобразование Хафа (англ. Hough transform) предназначено для выделения прямых линий на цифровом изображении. В простейшем случае оно является линейным и основано на переходе в некоторое пространство параметров, где поиск прямых осуществляется тривиально. Рассмотрим параметрическое уравнение прямой:

$$\rho = x \cdot \cos \theta + y \cdot \sin \theta, \quad (10)$$

где ρ — это длина радиус-вектора, ближайшей к началу координат точки на прямой (т.е. нормали к прямой, проведённой из начала координат), а θ — угол между этим вектором и осью абсцисс (рис. 4, слева).

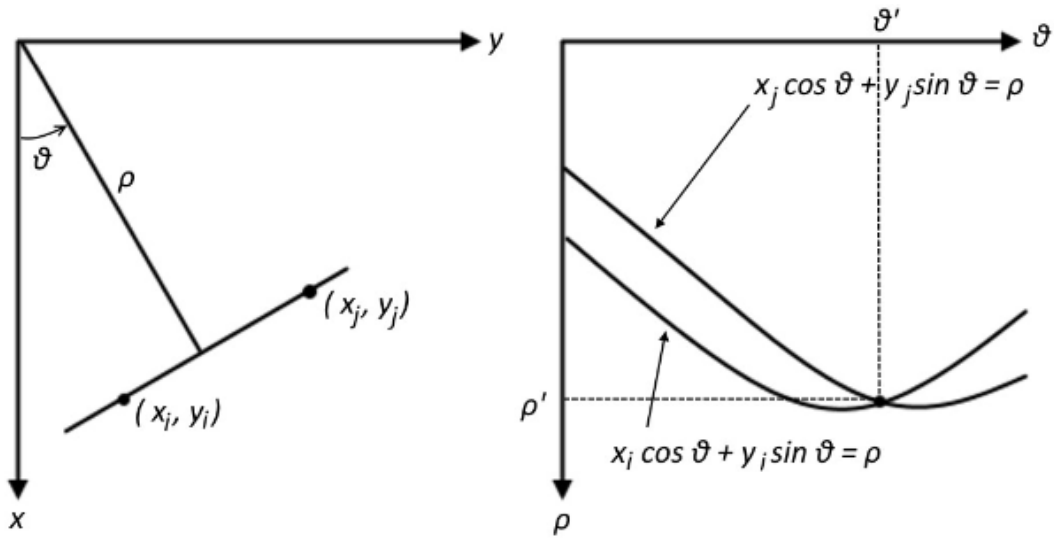


Рис. 4: Прямая в пространстве $X - Y$ (слева), в пространстве параметров $\rho - \theta$ (справа)

Для применения преобразования Хафа к прямой на рисунке зафиксируем две точки (x_i, y_i) и (x_j, y_j) на этой прямой. Перейдём в пространство параметров (θ, ρ) ; при этом каждая из точек на исходном изображении переходит в синусоиду. Тогда прямая на плоскости $X - Y$ переходит в точку пересечения синусоид (θ', ρ') на плоскости $\theta - \rho$ (рис. 4, справа). То есть с каждой прямой на исходном изображении можно связать точку с координатами (θ, ρ) , которая является уникальной при условии, что $\theta \in [0, 2\pi]$ и $\rho > 0$.

Нахождение точки пересечения синусоид позволяет определить уравнение прямой (10).

2.2.2 Методика восстановления треков частиц и античастиц на основе преобразования Хафа

Для создания методики проведено моделирование изотропных потоков антипротонов в диапазоне жесткостей от 0.5 до 5 ГВ при помощи программного обеспечения, принятого в коллаборации PAMELA, и основанного на пакете Geant4.

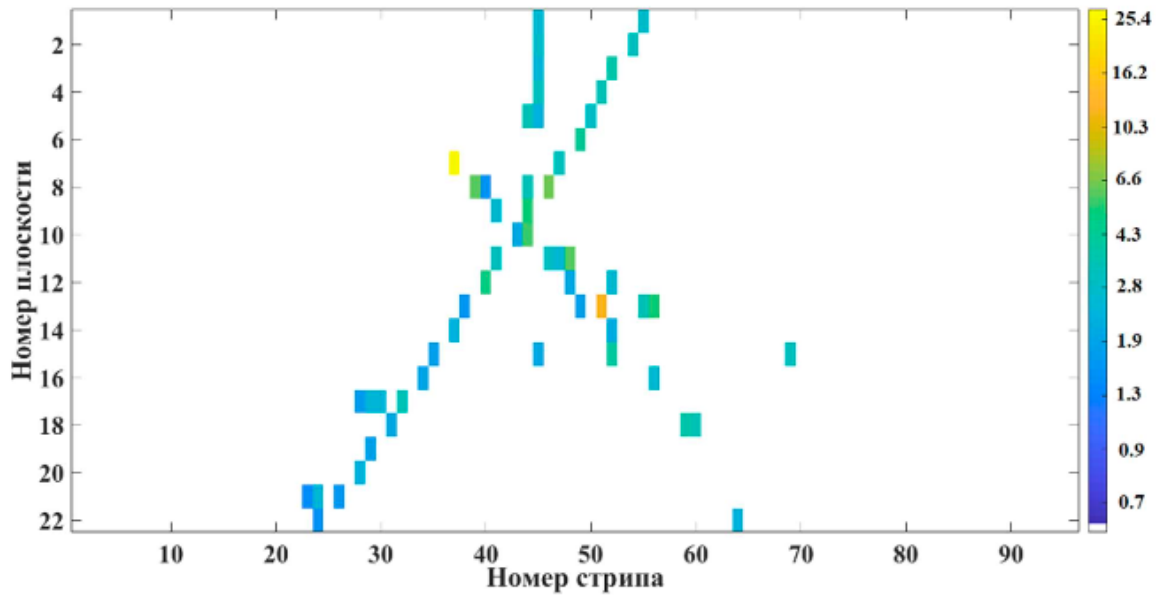


Рис. 5: Антипротон с жесткостью -0.7 ГВ в калориметре спектрометра PAMELA

Разработан алгоритм поиска треков частиц или античастиц, состоящий из следующих пунктов:

- преобразование изображения взаимодействующих в калориметре частиц в бинарное изображение;
- применение преобразования Хафа к полученному бинарному изображению и восстановление множества прямых линий;
- классификация найденных линий на группы, соответствующие первичным и вторичным частицам;
- восстановление и выбор трека, соответствующего первичной античастицы.

Покажем применение этого алгоритма на примере одного события – антипротона с жесткостью -0.7 ГВ. На рисунке 5 показано изображение его аннигиляции в калориметре: по оси X отложены номера плоскостей, а по оси Y – номера стрипов, цветом показано энерговыделение (чем ярче цвет, тем энерговыделение выше, справа на рисунке показана шкала в орч). На этом рисунке антипротон влетает вертикально сверху в апертуре спектрометра PAMELA, а другие 4 трека соответствуют продуктам его аннигиляции в веществе калориметра.

Преобразуем это изображение в бинарное, предполагая, что отсутствие сигнала – это логический ноль, а наличие энерговыделения – логическая единица (рис. 7). Применим преобразование Хафа, перейдя в пространство параметров (θ, ρ) . Количество пересечений синусоид, полученных в результате применения преобразования Хафа к рассматриваемому событию, приведено рисунке 7: оттенками серого показано количество пересечений в долях единицы; чем темнее, тем больше пересечений.

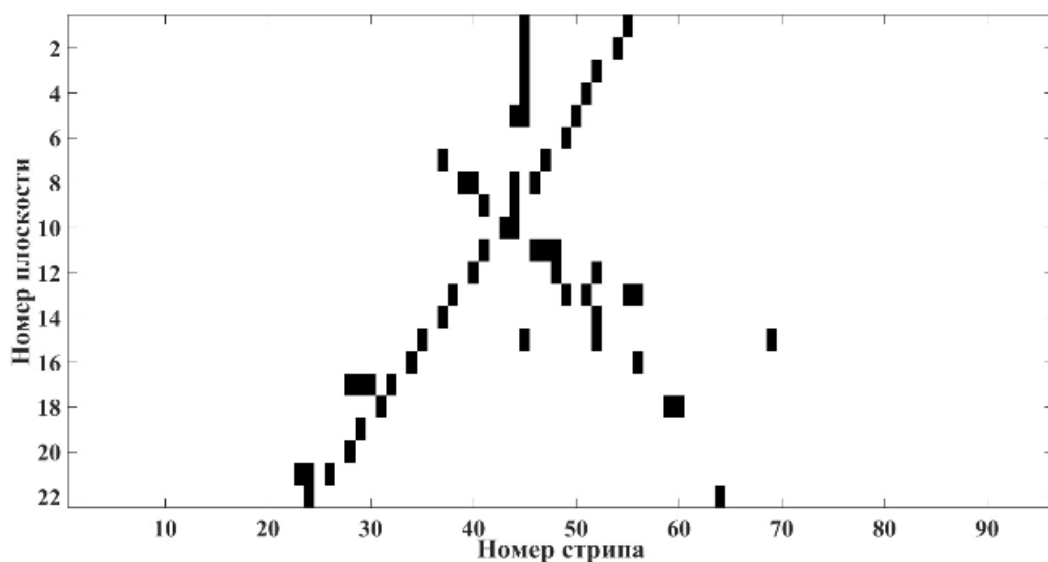


Рис. 6: Бинарное изображение взаимодействия антипротона в калориметре

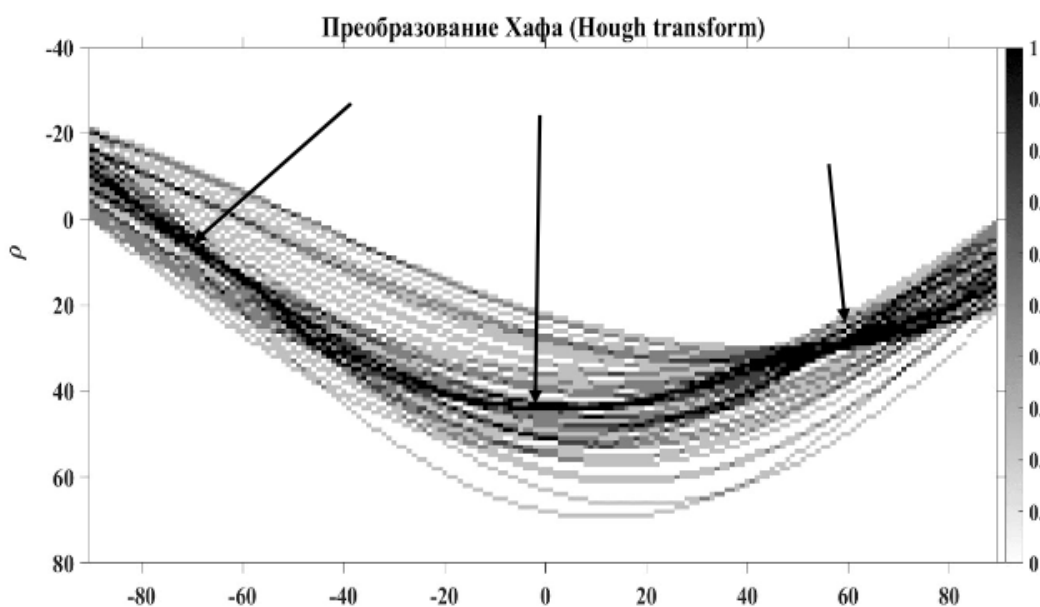


Рис. 7: Синусоиды, полученные в результате применения преобразования Хафа к рассматриваемому событию.

Самые темные области соответствуют наибольшему количеству пересечений синусоид, а значит линиям на исходном изображении. Все найденные линии показаны зелёным цветом на рисунке 8, большинство из них соответствуют углам около $\pm 60^\circ$ и 0° .

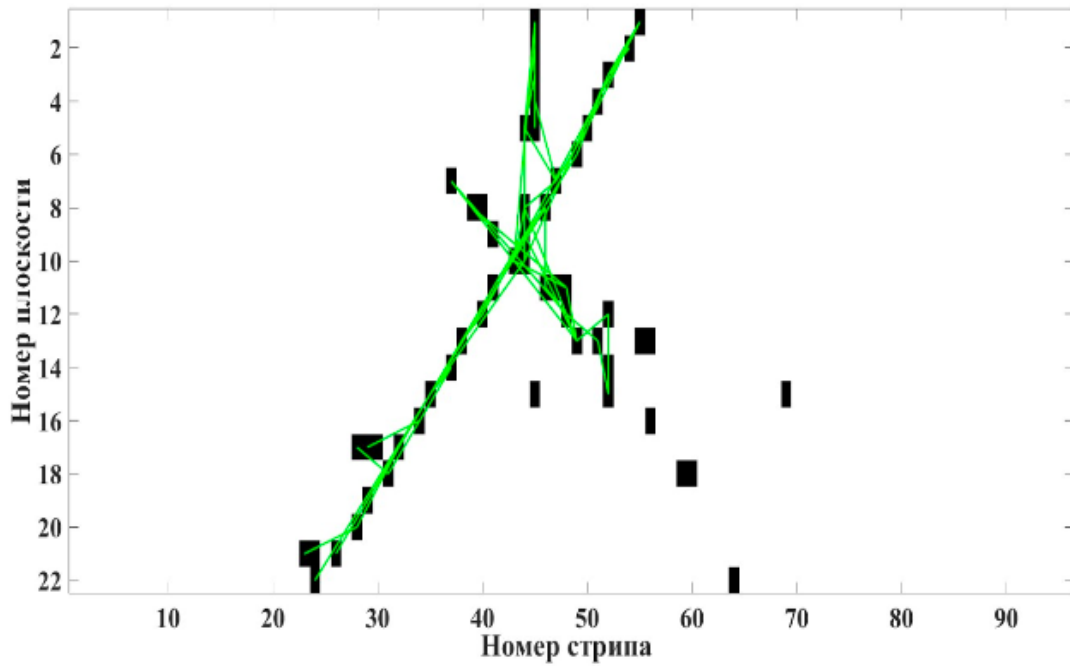


Рис. 8: Восстановленное изображение взаимодействия антипротона в калориметре

Для привязки найденных линий к различным частицам использован классификатор k -средних с признаками:

- угол наклона прямой
- начальная точка прямой.

По ним классификатор распределяет линии, которые по своей топологии относятся к первичной и вторичным частицам. При этом треком первичной частицы считается трек, приходящий из основной апертуры прибора. На рисунке 9 красной линией показан восстановленный в калориметре трек, соответствующей треку первичного антипротона. Энергию антипротона можно определить при помощи анализа длины пробега и энергосвечения до точки остановки (кривая Брэгга).

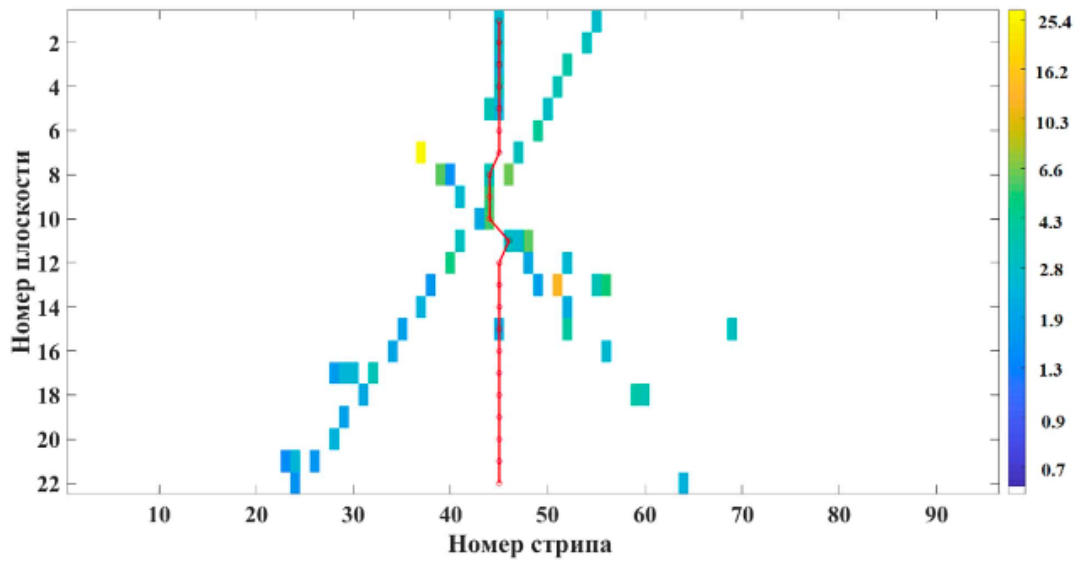


Рис. 9: Восстановленный в калориметре трек

Разработанная методика применена для восстановления треков антипротонов, что позволило идентифицировать эти античастицы низких энергий при помощи позиционно-чувствительного стрипового калориметра в эксперименте PAMELA.

2.3 Обобщённая схема алгоритма реконструкции

Общая схема предлагаемого алгоритма реконструкции треков включает следующие этапы:

1. Первичная обработка входных проекционных данных (M_x, M_y) .
2. Выбор стратегии инициализации и задание начальных параметров модели.
3. Проведение глобальной оптимизации для получения приближённого решения.
4. Анализ полученного трека.

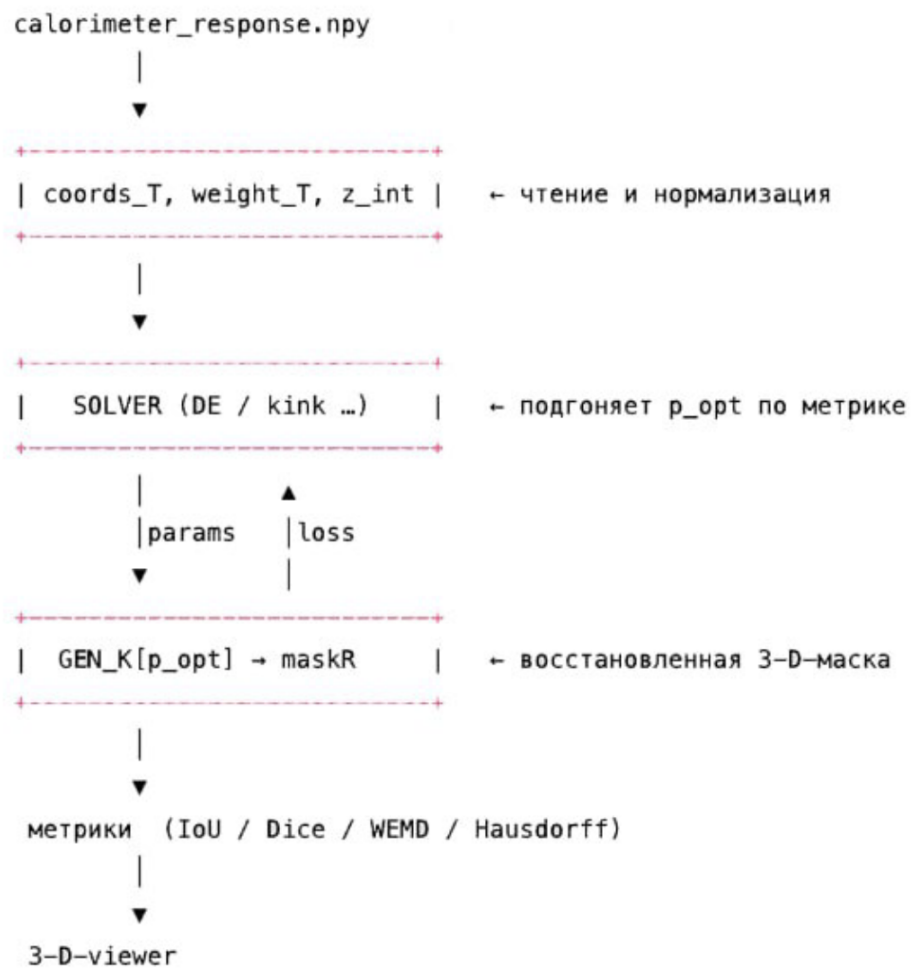


Рис. 10: Блок-схема алгоритма реконструкции треков.

3 Алгоритм восстановления энергий вдоль трека

Вторая задача заключается в оценке значений энерговывделений вдоль восстановленных траекторий.

3.1 Формулировка задачи восстановления энергетического распределения

Пусть $\nu^* \in \mathbb{P}$ — вектор параметров, являющийся решением первой задачи (восстановление траекторий), и $M = M(\nu^*) \in \{0, 1\}^{96 \times 96 \times 22}$ — соответствующая бинарная матрица, задающая траектории частиц, участвующих во взаимодействии.

Определим множество матриц \mathbb{M} :

$$\mathbb{M} = \{A \in \mathbb{R}^{96 \times 96 \times 22} \mid A_{ijk} \geq 0, \text{ если } M_{ijk} = 1; \\ A_{ijk} = 0, \text{ если } M_{ijk} = 0, \\ i = 1, \dots, 96, j = 1, \dots, 96, k = 1, \dots, 22\}.$$

Это множество включает все трёхмерные матрицы энерговывделений, которые принимают неотрицательные значения только в тех вокселях, где матрица M (реконструированный трек) имеет значение 1.

Проекции матрицы энерговывделений $A \in \mathbb{M}$ определяются как:

$$A_{ik}^x = \sum_{j=1}^{96} A_{ijk}, \quad i = 1, \dots, 96, \quad k = 1, \dots, 22.$$

$$A_{jk}^y = \sum_{i=1}^{96} A_{ijk}, \quad j = 1, \dots, 96, \quad k = 1, \dots, 22.$$

Эти проекции A^x и A^y представляют собой суммарные энерговывделения на соответствующих 2D-проекциях реконструированного трека.

Задача восстановления распределения энерговывделений вдоль траекторий частиц сводится к задаче минимизации:

$$\mu(A^x, XZ) + \mu(A^y, YZ) \xrightarrow{A \in \mathbb{M}} \min,$$

где μ — метрика на пространстве матриц $\mathbb{R}^{96 \times 22}$ (в данном случае, она применяется к проекциям 2D матриц, содержащих непрерывные значения). В вашем описании указано, что это сумма квадратов разностей:

$$\min_V \left[\sum_{i,k} \left(\sum_j V_{i,j,k} - XZ(i,k) \right)^2 + \sum_{i,j} \left(\sum_k V_{i,j,k} - YZ(i,j) \right)^2 \right].$$

Эта задача представляет собой выпуклую квадратичную программу, которая может быть решена с применением стандартных методов квадратичного программирования.

3.2 Метод проекционной релаксации и численное решение

Поскольку задача является выпуклой квадратичной программой, она может быть решена с применением стандартных методов квадратичного программирования, таких как L-BFGS-B (при соответствующей формулировке) или алгоритмы из специализированных библиотек, как CVXOPT.

Для ускорения сходимости и стабилизации решения может быть использован метод *проекционной релаксации*. Этот метод является итерационным и состоит из следующих шагов:

1. **Инициализация:** Начальное распределение $V_{i,j,k}$ внутри реконструированного трека $M(\nu^*)$ инициализируется. Возможна равномерная инициализация или пропорциональная.
2. **Итерации проекций:** На каждой итерации:
 - (a) Текущая оценка $V_{i,j,k}$ проецируется на пространство, где её суммы по проекциям соответствуют измеренным XZ и YZ . Это достигается путём корректировки значений $V_{i,j,k}$ с учётом расхождений в проекциях.
 - (b) Применяются ограничения: все значения $V_{i,j,k}$ обнуляются, если они отрицательны, или если соответствующий воксель не принадлежит реконструированному треку $M(\nu^*)$.

Процесс итераций продолжается до достижения сходимости, когда изменения значений $V_{i,j,k}$ или целевой функции становятся пренебрежимо малыми.

Замечание. Как отмечается в постановке задачи, разделение исходной комплексной задачи на две подзадачи (восстановление геометрии, затем восстановление энергий) значительно облегчает вычислительную сложность. Количество параметров в первой модели (геометрия) значительно меньше (≈ 15) по сравнению с прямым восстановлением всей матрицы энерговыделений ($96 \times 96 \times 22 \approx 200000$ значений), которая хоть и является разреженной, но все равно требует решения большой системы.

Результаты

Заключение

бебуббубуббубубубебубебубе

В данной работе предложен метод восстановления трёхмерной структуры событий в калориметре PAMELA на основе двух проекций энерговыделений. Для аппроксимации треков применены параметрические модели прямолинейных и ломаных (kink) траекторий. Реализован алгоритм глобальной оптимизации, обеспечивающий распределение энергии вдоль реконструированных треков. Качество восстановления оценивается с использованием метрик IoU, Dice, WEMD и Hausdorff.

На модельных данных достигнута высокая точность реконструкции. При применении к экспериментальным данным наблюдается среднее покрытие около 25% по метрике IoU, что является приемлемым результатом для первоначального этапа.

Основные ограничения метода связаны с ростом времени вычислений при увеличении количества треков (более восьми), а также с появлением артефактов при наличии несовместимых проекций. В дальнейшем планируется внедрение регуляризации по total variation, применение стохастического поиска на основе MCMC для случаев с большим числом треков, а также обучение нейронной сети типа 3D U-Net для предварительного выделения области интереса.

Разработанный прототип уже позволяет эффективно анализировать редкие события, формировать визуальные отчёты и проводить предварительный отбор данных. Результаты работы — код и средства визуализации — могут быть использованы для дальнейшего развития метода.

Приложение

```
import numpy as np
import scipy as sp
import matplotlib
import matplotlib.pyplot as plt
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
import scipy.optimize as opt
import ot
from scipy.stats import uniform, truncnorm
import time
from itertools import permutations

def plot_3d(C):
    fig = plt.figure(figsize=(10, 8))
    ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
    ax.set_xlabel('X')
    ax.set_ylabel('Y')
    ax.set_zlabel('Z')
    ax.set_zlim(22, 0)
    ax.voxels(C, edgecolor='k')

def compare_XY(X, Y):
    fig = plt.figure(figsize=(10, 8))
    ax = fig.add_subplot(111, projection='3d')
    ax.set_xlabel('X')
    ax.set_ylabel('Y')
    ax.set_zlabel('Z')
    ax.set_zlim(22, 0)
    ax.voxels(X, edgecolor='k')
    ax.voxels(Y, edgecolor='r')

def compare_proj(X, Y):
    fig, ax = plt.subplots(1, 2)
    ax[0].matshow(X.any(axis=0).transpose() +
                  5 * Y.any(axis=0).transpose(), cmap='Greys')
    ax[1].matshow(X.any(axis=1).transpose() +
                  5 * Y.any(axis=1).transpose(), cmap='Greys')
    ax[0].set_aspect(96 / 22)
    ax[0].set_xlim(0, 96)
    ax[0].set_ylim(22, 0)
    ax[1].set_aspect(96 / 22)
    ax[1].set_xlim(0, 96)
    ax[1].set_ylim(22, 0)

def x_proj(C):
    return C.any(axis=1)

def y_proj(C):
    return C.any(axis=0)
```

```

def plot_X_projection(C):
    plt.matshow(C.any(axis=1).transpose(), cmap='Greys')

def plot_Y_projection(C):
    plt.matshow(C.any(axis=0).transpose(), cmap='Greys')

def plot_projections(C):
    fig, ax = plt.subplots(1, 2)
    ax[0].matshow(C.any(axis=1).transpose(), cmap='Greys')
    ax[1].matshow(C.any(axis=0).transpose(), cmap='Greys')
    ax[0].set_aspect(96 / 22)
    ax[0].set_xlim(0, 96)
    ax[0].set_ylim(22, 0)
    ax[1].set_aspect(96 / 22)
    ax[1].set_xlim(0, 96)
    ax[1].set_ylim(22, 0)

def check_XY_bounds(x, xmin=0, xmax=95):
    return (x >= xmin) & (x <= xmax)

def _generate_event(startx, starty, start_theta, start_phi, zint,
                    npart, theta_part, phi_part):
    startz = 0
    maxz = 21
    zint = int(zint)
    l = (np.tan(start_theta) * np.cos(start_phi),
         np.tan(start_theta) * np.sin(start_phi), 1)
    lx = startx + l[0] * np.arange(0, zint + 1, 1)
    ly = starty + l[1] * np.arange(0, zint + 1, 1)
    lz = np.arange(0, zint + 1, 1, dtype=int)
    xint, yint = lx[-1], ly[-1]

    C = np.zeros((96, 96, 22), dtype=int)
    track_interrupted = False

    if not (check_XY_bounds(xint) and check_XY_bounds(yint)):
        idx = check_XY_bounds(lx) & check_XY_bounds(ly)
        lx, ly, lz = lx[idx], ly[idx], lz[idx]
        track_interrupted = True

    lx_int = np.round(lx).astype(int)
    ly_int = np.round(ly).astype(int)
    C[lx_int, ly_int, lz] = 1

    if not (track_interrupted):
        lines = dict()
        direction = np.array(theta_part) < np.pi / 2

        for line_num in range(npart):
            newline = []

```

```

        if direction[line_num]:
            steps = maxz - zint + 1
            newline = [
                xint + np.tan(theta_part[line_num]) *
                np.cos(phi_part[line_num]) * np.arange(0, steps - 1, 1),
                yint + np.tan(theta_part[line_num]) *
                np.sin(phi_part[line_num]) * np.arange(0, steps - 1, 1),
                np.arange(zint, maxz, 1, dtype=int)
            ]
        else:
            steps = zint + 1
            newline = [
                xint - np.tan(theta_part[line_num]) *
                np.cos(phi_part[line_num]) * np.arange(0, steps, 1),
                yint - np.tan(theta_part[line_num]) *
                np.sin(phi_part[line_num]) * np.arange(0, steps, 1),
                np.arange(zint, -1, -1, dtype=int)
            ]
        idx = (newline[0] >= 0) & (newline[0] <= 95) &
              (newline[1] >= 0) & (newline[1] <= 95)
        lines[line_num] = [newline[0][idx], newline[1][idx],
                           newline[2][idx]]

    for line_num in range(npart):
        C[np.round(lines[line_num][0]).astype(int),
          np.round(lines[line_num][1]).astype(int),
          lines[line_num][2]] = 1

    return C

def _generate_N_event(params, N):
    return _generate_event(*params[0:5], N, params[5: 5 + N],
                           params[5 + N: 5 + 2 * N])

def generate_random_startx(size=100):
    loc, scale = 47.5, 20.0
    lower, upper = -loc / scale, loc / scale
    samples = truncnorm.rvs(lower, upper, loc=loc, scale=scale, size=size)
    integers = np.round(samples)
    return integers

def generate_random_zint(size=100):
    lower, upper = (0 - 10.5) / 4.0, (21 - 10.5) / 4.0
    samples = truncnorm.rvs(lower, upper, loc=10.5, scale=4.0, size=size)
    integers = np.round(samples).astype(int)
    return integers

def generate_random_phi_angle(size=100):
    samples = uniform.rvs(-np.pi, np.pi, size=size)
    return samples

```

```

def generate_random_theta_start_angle(size=100):
    scale = 0.3
    lower, upper = -np.pi / 3 / scale, np.pi / 3 / scale
    samples = truncnorm.rvs(lower, upper, loc=0, scale=scale, size=size)
    return np.abs(samples)

def generate_random_theta_int_angle(size=100):
    samples = uniform.rvs(0, np.pi, size=size)
    return samples

def wasserstein_distance(mat1, mat2):
    coords1 = np.argwhere(mat1 == 1)
    coords2 = np.argwhere(mat2 == 1)

    if len(coords1) == 0 or len(coords2) == 0:
        distance = np.inf
    else:
        cost_matrix = ot.dist(coords1, coords2, metric='euclidean')
        weights1 = np.ones(len(coords1)) / len(coords1)
        weights2 = np.ones(len(coords2)) / len(coords2)
        distance = ot.emd2(weights1, weights2, cost_matrix)
    return distance

def hamming_distance(mat1, mat2):
    return np.sum(mat1 != mat2)

def _objective_N(params, to_x, to_y, N):
    startx, starty, theta, phi, zint, N, theta_part,
    phi_part =
    *params[0:5], N, params[5: 5 + N], params[5 + N: 5 + 2 * N]
    E = _generate_event(startx, starty, theta, phi, zint, N,
    theta_part, phi_part)
    return wasserstein_distance(to_x, x_proj(E))
    + wasserstein_distance(to_y, y_proj(E))

event = test_events[23]
X, Y = x_proj(event), y_proj(event)
start_x, start_y = np.argwhere(X)[0][0], np.argwhere(Y)[0][0]

particle_num = 7
start_theta_part = generate_random_theta_int_angle(size=particle_num)
start_phi_part = generate_random_phi_angle(size=particle_num)

start_result = opt.minimize(_objective_N,
    x0=[start_x, start_y, 0.0, 0.0, 10.0,
    *start_theta_part, *start_phi_part],
    args=(X, Y, particle_num),
    bounds=[(0, 95), (0, 95), (0, np.pi / 3),
    (-np.pi, np.pi), (0, 21),
    *[(0, np.pi)] * particle_num,
    *[(-np.pi, np.pi)] * particle_num],

```



```

        callback=lambda result: print(".", end=""),
        method='Nelder-Mead')

print("Differential evolution...")

def diff_callback(xk, convergence):
    current_min = _objective_N(xk, X, Y, particle_num)
    print(r"{0:.3f}/".format(current_min), end="")
    return False

result = opt.differential_evolution(_objective_N, args=(X, Y, particle_num),
                                   x0=start_result.x,
                                   init='sobol',
                                   bounds=[(0, 95), (0, 95), (0, np.pi / 3),
                                           (-np.pi, np.pi), (0, 21),
                                           *[(0, np.pi)] * particle_num,
                                           *[(-np.pi, np.pi)] * particle_num],
                                   callback=diff_callback,
                                   maxiter=2000,
                                   tol=1e-3)

x_dir, y_dir, z_dir = spherical_to_cartesian(np.ones(particle_num),
                                              theta_angles, phi_angles)
x_dir, y_dir, z_dir = x_dir / np.abs(z_dir), y_dir /
np.abs(z_dir), z_dir / np.abs(z_dir)

fwd_idx = z_dir > 0
fwd_list = np.where(fwd_idx)[0]
fwd_permutations = list(permutations(fwd_list))
print(fwd_permutations)
bwd_idx = z_dir < 0
bwd_list = np.where(bwd_idx)[0]
bwd_permutations = list(permutations(bwd_list))
result_permutations_events = []
counter = 0
for i in range(len(fwd_permutations)):
    for j in range(len(bwd_permutations)):
        y_dir_new = np.zeros(particle_num)

        for k in range(len(fwd_permutations[i])):
            y_dir_new[fwd_list[k]] = y_dir[fwd_permutations[i][k]]

        for k in range(len(bwd_permutations[j])):
            y_dir_new[bwd_list[k]] = y_dir[bwd_permutations[j][k]]

        r, theta_angles_new, phi_angles_new =
        cartesian_to_spherical(x_dir, y_dir_new, z_dir)
        result_permutations_events += [
            _generate_N_event(np.concatenate([result.x[:5],
                                                theta_angles_new, phi_angles_new]), N=particle_num)]
        print(counter, *result.x[:5], theta_angles_new, phi_angles_new)
        counter += 1

for i in range(len(result_permutations_events)):

```

```

        compare_XY(event, result_permutations_events[i])
        plt.savefig('{0}.png'.format(i))
        plt.close()

EVENT_ID = 1.0
evt = hits[hits.event_ID == EVENT_ID]

coords_T, weight_T = [], []
for _, r in evt.iterrows():
    x, y, z = map(int, (r.index_along_x, r.index_along_y, r.layer))
    if 0 <= x < 96 and 0 <= y < 96 and 0 <= z < 44:
        coords_T.append((x, y, z))
        weight_T.append(r.energy_release)
coords_T = np.array(coords_T, float)
weight_T = np.array(weight_T, float);
weight_T /= weight_T.sum()

print("hits:", len(coords_T))

def wemd(mask_bool):
    P = np.argwhere(mask_bool)
    if len(P) == 0 or len(coords_T) == 0: return 1e6
    a, b = weight_T, np.ones(len(P)) / len(P)
    M = ot.dist(coords_T, P)
    return ot.emd2(a, b, M)

def iou(m_bool):
    tgt = np.zeros((96, 96, 44), bool)
    for x, y, z in coords_T.astype(int): tgt[x, y, z] = 1
    inter = np.logical_and(tgt, m_bool).sum()
    union = np.logical_or(tgt, m_bool).sum()
    return inter / union if union else 0

def dice(m_bool):
    tgt = np.zeros((96, 96, 44), bool)
    for x, y, z in coords_T.astype(int): tgt[x, y, z] = 1
    inter = np.logical_and(tgt, m_bool).sum()
    return 2 * inter / (tgt.sum() + m_bool.sum() + 1e-8)

def _generate_kink_event(startx, starty, th0, ph0, zint,
                        k_break, npart, *angles):
    mask = np.zeros((96, 96, 44), np.uint8)

    def step(x0, y0, th, ph, z0, z1):
        z, x, y = z0, x0, y0
        while z < z1 and 0 <= x < 96 and 0 <= y < 96 and z < 44:
            mask[int(x), int(y), int(z)] = 1
            x += np.tan(th) * np.cos(ph)
            y += np.tan(th) * np.sin(ph)
            z += 1

    step(startx, starty, th0, ph0, 0, max(int(zint) - 1, 0))

```

```

ptr = 0
for _ in range(npart):
    th_a, ph_a, th_b, ph_b = angles[ptr:ptr + 4];
    ptr += 4
    step(startx, starty, th_a, ph_a, 0, int(k_break))
    step(startx, starty, th_b, ph_b, int(k_break), 44)
return mask

def make_kink_gen(N):
    def g(*p):
        p = list(p)
        args = p[:5] + [p[5]] + [N] + p[6:]
        return _generate_kink_event(*args)
    return g

GEN_K = {n: make_kink_gen(n) for n in (2, 3, 4)}

_xy, _tp = [(0, 95), (0, 95)], [(0, np.pi), (-np.pi, np.pi)]
_z, _kb = [(5, 35)], [(10, 40)]
BOUNDS_K = {
    2: _xy + _tp + _z + _kb + _tp * 4,
    3: _xy + _tp + _z + _kb + _tp * 6,
    4: _xy + _tp + _z + _kb + _tp * 8,
}

def make_obj_k(N):
    def f(p):
        p = list(p);
        p[0] = int(round(p[0]));
        p[1] = int(round(p[1]));
        p[4] = int(round(p[4]));
        p[5] = int(round(p[5]));
        try:
            m = GEN_K[N](*p) > 0
        except:
            return 1e6
        return wemd(m)
    return f

def x0_random_kink(N):
    base = [np.random.randint(96),
            np.random.randint(96),
            np.random.rand() * np.pi,
            np.random.uniform(-np.pi, np.pi),
            np.random.randint(5, 35),
            np.random.randint(10, 40)]
    sec = [np.random.rand() * np.pi,
            np.random.uniform(-np.pi, np.pi)] * 2 * N
    return np.array(base + sec)

def x0_maxE_kink(N, df):

```

```

s10 = df[df.layer == 0]
idx = s10.energy_release.idxmax()
x0, y0 = df.loc[idx, ["index_along_x",
"index_along_y"]]
base = [int(x0), int(y0),
        np.pi / 4, 0,
        np.random.randint(5, 35),
        np.random.randint(10, 40)]
sec = [np.random.rand() * np.pi,
        np.random.uniform(-np.pi, np.pi)] * 2 * N
return np.array(base + sec)

def x0_hough_kink(N, df):
    s1 = df[df.layer < 4][["index_along_x",
"index_along_y"]].values
    x0, y0 = s1.mean(0)
    base = [x0, y0, np.pi / 4, 0,
            np.random.randint(5, 35),
            np.random.randint(10, 40)]
    sec = [np.random.rand() * np.pi,
            np.random.uniform(-np.pi, np.pi)] * 2 * N
    return np.array(base + sec)

strategies = {
    "random": lambda N: x0_random_kink(N),
    "maxE": lambda N: x0_maxE_kink(N, evt),
    "hough": lambda N: x0_hough_kink(N, evt)
}

N = 4
table = []
for name, sfm in strategies.items():
    x0 = sfm(N)
    t0 = time.time()
    de = differential_evolution(
        make_obj_k(N), BOUNDS_K[N],
        init=pop,
        popsize=20, maxiter=100, seed=42, disp=False)
    dt = time.time() - t0
    m = GEN_K[N>(*de.x) > 0
    table.append([name, dt, iou(m), dice(m)])

def _generate_four_event(startx, starty, theta0, phi0, zint,
                        theta1, phi1, theta2, phi2,
                        theta3, phi3, theta4, phi4):
    return _generate_event(
        startx, starty, theta0, phi0, zint,
        4,
        [theta1, theta2, theta3, theta4],
        [phi1, phi2, phi3, phi4]
    )

```

```

bounds_four = [
    (0, 95),
    (0, 95),
    (0, np.pi),
    (-np.pi, np.pi),

    (0, 44),

    (0, np.pi), (-np.pi, np.pi),
    (0, np.pi), (-np.pi, np.pi),
    (0, np.pi), (-np.pi, np.pi),
    (0, np.pi), (-np.pi, np.pi),
]

def _objective_four(params, target_mask):

    params = list(params)
    params[0] = int(round(params[0]))
    params[1] = int(round(params[1]))
    params[4] = int(round(params[4]))
    params = tuple(params)

    if len(params) != 13:
        return 1e6

    try:
        gen_mask = _generate_four_event(*params) > 0
        return wasserstein_distance(gen_mask, target_mask)
    except Exception as e:
        print(e)
        return 1e6

```

Список литературы

1. *Возомолов Э. А.* Антипротоны и дейтоны в галактических космических лучах: дис. доктора физико-математических наук // Физ.-техн. ин-т им. А. Ф. Иоффе РАН. — 2003.
2. *Picozza P.* [и др.] PAMELA – A payload for antimatter matter exploration and light-nuclei astrophysics // Astroparticle Physics. — 2007. — Т. 27, № 4. — С. 296–315. — ISSN 0927-6505.
3. *Aguilar M.* [и др.] Antiproton Flux, Antiproton-to-Proton Flux Ratio, and Properties of Elementary Particle Fluxes in Primary Cosmic Rays Measured with the Alpha Magnetic Spectrometer on the International Space Station // Phys. Rev. Lett. — 2016. — Т. 117, № 9. — С. 091103.
4. *Agostinelli S.* [и др.] Geant4—a simulation toolkit // Nuclear Instruments and Methods in Physics Research Section A: Accelerators, Spectrometers, Detectors and Associated Equipment. — 2003. — Т. 506, № 3. — С. 250–303. — ISSN 0168-9002.
5. *Boezio M.* [и др.] The electron–hadron separation performance of the PAMELA electromagnetic calorimeter // Astroparticle Physics. — 2006. — Т. 26, № 2. — С. 111–118. — ISSN 0927-6505.
6. *Chamberlain O.* [и др.] Observation of antiprotons // Physical Review. — 1955. — Т. 100, № 3. — С. 947.
7. *Иванов В. К., Васин В. В., Танана В. П.* Теория линейных некорректных задач и ее приложения. — М.: Наука, 1978.
8. *Тихонов А. Н., Арсенин В. Я.* Методы решения некорректных задач. — М.: Наука, 1979.
9. *Поляк Б. Т.* Введение в оптимизацию. — М.: Наука, 1983.