

ECTRÍA - T3. Modelo lineal con perturbaciones no esféricas

Propiedades del EMCO.

El estimador MCG.

El estimador de máxima verosimilitud.

1. MODELO LINEAL CON PERTURBACIONES NO ESFÉRICAS.

Hipótesis básicas del MLG:

a) Respecto del modelo \rightarrow Relac. causa \rightarrow efecto
 \rightarrow Es lineal
 \rightarrow Es estocástico

b) Respecto a la p. determinista \rightarrow X_i son deterministas
 \rightarrow X_i no son linealms. dependientes
 \rightarrow β_i son ctes en el tiempo

c) Respecto al término de error \rightarrow u es estocástico
 $\rightarrow E[u_t] = 0, \forall t$

Homoscedasticidad $\rightarrow V[u_t] = \sigma_u^2, \forall t$
Ausencia de autocorrelación $\rightarrow E[u_t u_s] = 0, \forall t \neq s$
 $\rightarrow u$ es Normal, $N_T(0_T, \sigma_u^2 I_T)$

En este tema se imponen ciertas todas las hipótesis anteriores, excepto las que se refieren a la matriz de covarianzas de las perturbaciones del modelo, en particular al hecho de que sea una matriz no escalar.

Es escalar si $V[u] = \sigma_u^2 I_T = \begin{pmatrix} \sigma_u^2 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sigma_u^2 \end{pmatrix} \left\{ \begin{array}{l} V[u_t] = \sigma_u^2, \forall t \rightarrow \text{Homosc.} \\ E[u_t u_s] = 0, \forall t \neq s \rightarrow \text{Incorrec.} \end{array} \right.$

NO escalar cuando $\left\{ \begin{array}{l} V[u_t] \neq V[u_s], t \neq s \rightarrow \text{HETEROSCEDASTICIDAD} \\ E[u_t u_s] \neq 0, t \neq s \rightarrow \text{AUTOCORRELACIÓN} \end{array} \right.$

De ahora en adelante, vamos a imponer un modelo $Y = X\beta + u$ con las mismas hipótesis que el MLG, excepto $\boxed{\text{Var}(u) = \sigma_u^2 \Sigma}$, donde Σ no necesariamente es la identidad (hipótesis + general)

2. PROPIEDADES del EMCO.

(MLG) $Y = X\beta + u$ | $V[u] = \sigma_u^2 I_T$, el estimador MCO es

$$\hat{\beta}_{MCO} = (X'X)^{-1} X'Y \rightarrow \hat{\beta}_{MCO} \text{ es aleatorio, } \hat{\beta} \rightarrow N_K(\beta, \sigma_u^2 (X'X)^{-1})$$

$$\hat{\beta} = \beta + (X'X)^{-1} X'u \rightarrow \hat{\beta}_{MCO} \text{ es el estimador lineal insesgado óptimo (mínima varianza).}$$

Ahora $\text{Var}[u] = \sigma_u^2 \Sigma$, $\Sigma \neq I_T$.

Propiedades

(P1) — $X_1 \dots X_K$ deterministas | $\Rightarrow E[\hat{\beta}_{MCO}] = \beta$, p.q. $\hat{\beta} = \beta + (X'X)^{-1} X'u$
 $E[u] = 0_T$

(P2) — Matriz de covarianzas de $\hat{\beta}_{MCO}$

$X_1 \dots X_K$ deterministas | $\Rightarrow V(\hat{\beta}_{MCO}) = \sigma_u^2 (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1}$
 $V[u] = E[uu'] = \sigma_u^2 \Sigma$

$$\begin{aligned} V[\hat{\beta}_{MCO}] &= E[(\hat{\beta}_{MCO} - E(\hat{\beta}_{MCO})) \cdot (\hat{\beta}_{MCO} - E(\hat{\beta}_{MCO}))'] = E[(X'X)^{-1} X'u \cdot (X'X)^{-1} X'u'] \\ &= E[(X'X)^{-1} X'u \cdot u' X (X'X)^{-1}] = (X'X)^{-1} X' \underbrace{E[uu']}_{\sigma_u^2 \Sigma} X (X'X)^{-1} \end{aligned}$$

Observaciones

[01] — Caso particular. $\Sigma = I_T \Rightarrow V[\hat{\beta}] = \sigma_u^2 (X'X)^{-1}$

Luego la expresión anterior es una generalización del MLG, por lo que puede utilizarse siempre

[02] — Utilizar $V[\hat{\beta}] = \sigma_u^2 (X'X)^{-1}$ en presencia de autocorrelación o en caso de heteroscedasticidad es INCORRECTO, ya que al cambiar las leptis básicas, cambia la distribución de los estimadores (χ^2 o F) y surgen errores arbitrarios de inferencia.

[03] — $\hat{\beta}_{MCO}$ con $V[u] = \sigma_u^2 \Sigma$ sigue siendo función lineal de u , por lo que sigue distribuyéndose según una Normal.

$X_1 \dots X_K$ deterministas | $\Rightarrow \hat{\beta}_{MCO} \rightarrow N_K(\beta, \sigma_u^2 (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1})$
 $u \rightarrow N_T(0_T, \sigma_u^2 \Sigma)$

3. EL ESTIMADOR MINIMOS CUADRADOS GENERALIZADOS.

$$V[u] = \sigma_u^2 Z \neq \sigma_u^2 I_T.$$

Idea: Transformar el modelo con los mismos coef, pero con matriz de covarianzas escalear, para poder utilizar tranquilamente MLG aprovechando sus propiedades.

$$\begin{array}{ccc} Y = X\beta + u & \xrightarrow{\text{Premultiplicar por } V^{-1}} & Y^* = X^*\beta + u^* \\ V[u] = \sigma_u^2 Z & & V[u^*] = \sigma_u^2 I_T \end{array}$$

$P = V^{-1}$

$$\left. \begin{array}{l} \text{Solución: } Y^* = V^{-1}Y \\ X^* = V^{-1}X \\ u^* = V^{-1}u \end{array} \right\} \begin{array}{l} Z \text{ simétrica y def (+)} \Rightarrow \exists V \text{ no singular tq} \\ Z = VV' \\ Z^{-1} = (V^{-1})'V^{-1} \end{array}$$

Se verifica

$$E[u^*] = 0, \text{ porque } E[u^*] = E[V^{-1}u] = V^{-1}E[u] = 0.$$

$$\begin{aligned} \text{Var}[u^*] = \sigma_u^2 I_T &\rightarrow \text{Var}[u^*] = \text{Var}[V^{-1}u] = E[(V^{-1}u)(V^{-1}u)'] = \\ &= V^{-1}E[uu'] (V^{-1})' = \\ &= \sigma_u^2 V^{-1} Z^{-1} (V^{-1})' = \sigma_u^2 \underbrace{V^{-1} V}_{I_T} \underbrace{V' (V^{-1})'}_{I_T} \end{aligned}$$

El estimador MC Generalizado es:

$$\hat{\beta}_{MCG} = (X^{*'}X^*)^{-1}X^{*'}Y^* = (X'Z^{-1}X)^{-1}X'Z^{-1}Y$$

$\beta + (X'X)^{-1}u^*$

Propiedades:

- (P1) $\hat{\beta}_{MCG}$ es insesgado de β , $E[\hat{\beta}_{MCG}] = \beta$
- (P2) $\text{Var}[\hat{\beta}_{MCG}] = \sigma_u^2 (X'Z^{-1}X)^{-1}$
- (P3) $\hat{\beta}_{MCG}$ satisface sist. ec. normales $(X'Z^{-1}X)\beta = X'Z^{-1}Y$
- (P4) $\hat{\beta}_{MCG}$ es el estimador lineal insesgado de mínima varianza de β

Hay dos formas de obtener $\hat{\beta}_{MCG}$:

- Despejando directamente la fórmula \rightarrow + complejo
- Transformando el modelo y hacer MCO \rightarrow + frecuente

$$\hat{\sigma}_{MCG}^2 = \frac{\hat{u}^{*'}\hat{u}^*}{T-K} = \frac{\hat{u}_{MCG}'Z^{-1}\hat{u}_{MCG}}{T-K} \rightarrow \text{es insesgado}$$

$\hat{u}_{MCG} = Y - X\hat{\beta}_{MCG}$

$\rightarrow R^2 > 1$, ojo!

4- EL ESTIMADOR DE MÁXIMA VEROSIMILITUD.

Partiendo de $Y = X\beta + u$, $\text{Var}[u] = \sigma_u^2 \Sigma$
 $u \rightarrow \text{Normal}$

La función de verosimilitud asociada a u es:

$$\mathcal{L}(u, \sigma_u^2, \Sigma) = \frac{1}{(2\pi)^{T/2}} \cdot \frac{1}{(\sigma_u^2)^{T/2}} \cdot \frac{1}{|\Sigma|^{1/2}} \cdot \exp\left(-\frac{1}{2\sigma_u^2} u' \Sigma^{-1} u\right)$$

Haciendo $u = Y - X\beta$,

Maximizar func. verosimilitud \sim max \ln (f. verosimilitud)

→ Derivando respecto de β e igualando a 0,

$$\hat{\beta}_{MV} = (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} Y$$

$$\Rightarrow \hat{\beta}_{MV} = \hat{\beta}_{MCG}$$

hereda sus propiedades

→ Derivando respecto de σ_u^2 e igualando a 0,

$$\hat{\sigma}_{MV}^2 = \frac{\hat{u}_{MCG}' \Sigma^{-1} \hat{u}_{MCG}}{T}$$

$$\hat{\sigma}_{MV}^2 = \frac{T-K}{T} \hat{\sigma}_{MCG}^2$$

No es insesgado

Es asintóticamente insesg.

Perturbaciones no esféricas $\equiv \text{Var}(u) = \sigma_u^2 \Sigma \quad / \quad \Sigma \neq I_T$.

EMCO \rightarrow sigue siendo insesgado de β , variante cambia

$$E[\hat{\beta}_{MCO}] = \beta$$

$$V[\hat{\beta}_{MCO}] = \sigma_u^2 (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1} \rightarrow \text{expr. general}$$

EMCG \rightarrow Transformar el modelo en otro con matrit de cov. escales

$$Z = VV' \quad y \quad \Sigma^{-1} = (V^{-1})' V^{-1}$$

$$\text{modelo generalizado: } Y^* = X^* \beta + u^* \quad \left\{ \begin{array}{l} Y^* = V^{-1} Y \\ X^* = V^{-1} X \\ u^* = V^{-1} u \end{array} \right.$$

$$\text{tg } E[u^*] = 0, \text{Var}[u^*] = \sigma_u^2 I_T$$

$$\hat{\beta}_{MCG} = (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} Y$$

$$E[\hat{\beta}_{MCG}] = \beta$$

$$V[\hat{\beta}_{MCG}] = \sigma_u^2 (X' \Sigma^{-1} X)^{-1}$$

$$(X' \Sigma^{-1} X) \hat{\beta}_{MCG} = X' \Sigma^{-1} Y \quad \leftarrow \text{satisface ecs. normales}$$

$$\hat{\beta}_{MCG} \text{ + eficiente que } \hat{\beta}_{MCO}$$

$$\hat{\sigma}_{MCG}^2 = \frac{\hat{u}^{*'} \hat{u}^*}{T-K} = \frac{\hat{u}_{MCG}' \hat{u}_{MCG}}{T-K}$$

$$/ \quad \hat{u}_{MCG} = Y - X \hat{\beta}_{MCG}$$

insesgado

$$EMV \rightarrow \hat{\beta}_{MV} = \hat{\beta}_{MCG}$$

$$\hat{\sigma}_{MV}^2 = \frac{\hat{u}_{MCG}' \Sigma^{-1} \hat{u}_{MCG}}{T}$$

, asint. insesg.

ELECTRÍA - T3 | MLG con perturb no esféricas ①

MODELO LINEAL CON PERTURBACIONES NO ESFÉRICAS

Uno de los supuestos básicos del MLG es acerca de la distrib. de probabilidad de las perturbaciones.

En MLG, $y = X\beta + u$, donde $u \rightarrow N_T(0, \sigma_u^2 I)$.

La matriz de var-cov de u es una matriz diagonal, donde los elementos de la diag. principal son todos iguales.

$$\text{Var}(u) = \begin{pmatrix} \sigma_u^2 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sigma_u^2 \end{pmatrix}_{T \times T} \rightarrow \begin{cases} \text{Var}(u_t) = \sigma_u^2, \forall t \\ \text{(HOMOSCEDASTICIDAD)} \\ \text{Cov}(u_t, u_s) = 0, \forall t \neq s \\ \text{(INCORRELADOS entre sí)} \end{cases}$$

(prop. de esféricidad)

En la realidad económica, especialmente en series temporales, es muy difícil que se de este supuesto.

Lo más frecuente es que la matriz de var-cov del término de error sea no escalar.

Var(u) no es escalar cuando:

① $\text{Var}(u_t) \neq \text{Var}(u_s), t \neq s \rightarrow \text{Heteroscedasticidad}$
 $\sigma_{u_t}^2 \neq \sigma_{u_s}^2$ (T4)

② $\text{Cov}(u_t, u_s) \neq 0 \rightarrow \text{Autocorrelación}$ (T5)

* Matriz escalar \rightarrow

PROPIEDADES del EMC Ordinario

En el modelo lineal general (con $\text{Var}(u) = \sigma_u^2 I_T$), el estimador MCO es $\hat{\beta} = (X'X)^{-1} (X'Y)$ ← soluc. si $(X'X)^{-1}$ es invertible de 6 ec. $(X'X)\beta = X'Y$.

Si sustituimos Y por $X\beta + u$, resulta:

$$\begin{aligned}\hat{\beta} &= (X'X)^{-1} X'X\beta + (X'X)^{-1} X'u = \\ &= \beta + (X'X)^{-1} X'u \quad (\text{propiedad de lineal de } \beta)\end{aligned}$$

Cuando $\text{Var}(u) = \sigma_u^2 \Sigma$ y $\Sigma = I_T$, la matriz de covarianzas es el escalar, y sus propiedades son las que vimos en el T1.

Pero ¿qué pasa si $\Sigma \neq I_T$?

P1 - EMCO sigue siendo insesgado de β :

Si $X_1 \dots X_K$ son deterministas y $\text{Var}(u) = \sigma_u^2 \Sigma$, entonces $\hat{\beta}_{\text{MCO}}$ es insesgado. (siempre fue $E(u) = 0$).

P2 - Matriz de ~~Var~~ Covarianzas de EMCO:

Si $\text{Var}(u) = E(uu') = \sigma_u^2 \Sigma$ y $X_1 \dots X_K$ son deterministas:

$$\text{Var}(\hat{\beta}_{\text{MCO}}) = \sigma_u^2 (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1}$$

Dem:

$$\text{Var}(\hat{\beta}_{\text{MCO}}) = E[(\hat{\beta}_{\text{MCO}} - E(\hat{\beta}_{\text{MCO}}))(\hat{\beta}_{\text{MCO}} - E(\hat{\beta}_{\text{MCO}}))'] =$$

$$= E[(X'X)^{-1} X'u \cdot u'X(X'X)^{-1}] =$$

$$= (X'X)^{-1} X'E(uu')X(X'X)^{-1} =$$

$$= \sigma_u^2 (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1}$$

$$\begin{aligned}E(uu') &= \\ E[(u - E(u))(u - E(u))'] &= \\ \text{Var}(u) &\end{aligned}$$

$$\rightarrow E[\hat{\beta}_{\text{MCO}}] = E[\beta + (X'X)^{-1} X'u] = \beta + (X'X)^{-1} X' \underbrace{E[u]}_0 = \beta$$

Observaciones:

[01] - Si $\text{Var}(u) = \sigma_u^2 I_T$, entonces $\text{Var}(\hat{\beta}_{\text{MCO}}) = \sigma_u^2 (X'X)^{-1}$

Dem: $\text{Var}(\hat{\beta}_{\text{MCO}}) = \sigma_u^2 (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1} \quad \leftarrow \Sigma = I_T$
 $= \sigma_u^2 \underbrace{(X'X)^{-1} X' I_T X}_{I_K} (X'X)^{-1} = \sigma_u^2 (X'X)^{-1}$

[02] - Por tanto, puede utilizarse siempre esta expresión como $\text{Var}(\hat{\beta}_{\text{MCO}})$, válida en ^{el} caso particular de ausencia de heteroscedasticidad y ausencia de autocorrelación, en que se reduce de $\sigma_u^2 (X'X)^{-1}$.

[02] - Utilizar $\sigma_u^2 (X'X)^{-1}$ como $\text{Var}(\hat{\beta})$ cuando puede existir heteroscedasticidad y autocorrelación es INCORRECTO, ya que al no cumplirse las hipótesis básicas, los estad. que se utilizan ~~no~~ se distribuyen según una t o una F . Puede conducir a errores de inferencia arbitrarios.

[03] - $\hat{\beta}_{\text{MCO}}$ ~~se~~ ^{se} con $\text{Var}(u) = \sigma_u^2 \Sigma$, si que siendo función lineal de u , por lo que:

$$\left. \begin{array}{l} X_1 \dots X_K \text{ deterministas} \\ u \rightarrow N_T(0_T, \sigma_u^2 \Sigma) \end{array} \right\} \Rightarrow \hat{\beta}_{\text{MCO}} \rightarrow N_K(\beta, \sigma_u^2 (X'X)^{-1} X' \Sigma X (X'X)^{-1})$$

ECTRIA - T3

④

El ESTIMADOR MC GENERALIZADOS

En el caso de que $\text{Var}(u) = \sigma_u^2 \Sigma \neq \sigma_u^2 I_T$, sería interesante transformar el modelo en otro con los mismos coef, pero con matriz de covarianzas escalar para el término de error. (Ani, $\hat{\beta}^*$ sería eficiente)

La idea es encontrar P / $PY = PX\beta + Pu$

$$Y^* = X^*\beta + u^* \quad / \text{Var}(u^*) = \sigma_u^2 I_T.$$

$$\text{Al ser } \text{Var}(u^*) = \text{Var}(Pu) = \sigma_u^2 P \Sigma P'$$

y Σ simétrica y definida positiva, siempre existe una matriz cuadrada no nula, V tq $\Sigma = VV'$ V_T

$$\Sigma = VV' \Rightarrow V^{-1} \Sigma (V^{-1})' = V^{-1} \cdot V \cdot V' (V^{-1})' = I_T$$

por lo que

$$\Sigma^{-1} = (V^{-1})' V^{-1}$$

\Rightarrow utilizar $P = V^{-1}$

$$\text{Var}(u^*) = \sigma_u^2 V^{-1} \Sigma (V^{-1})' = \sigma_u^2 I_T.$$

Modelo generalizado:

$$Y^* = X^*\beta + u^* \quad , \text{ donde } \begin{cases} Y^* = V^{-1} Y_{T \times 1} \\ X^* = V^{-1} X_{T \times K} \\ u^* = V^{-1} u_{T \times 1} \end{cases}$$

Se verifica:

$$E[u^*] = E[V^{-1}u] = V^{-1}E[u] = 0$$

$$\begin{aligned} \text{Var}[u^*] &= \text{Var}[V^{-1}u] = E[(V^{-1}u)(V^{-1}u)'] = V^{-1}E(uu')(V^{-1})' = \\ &= \cancel{\sigma_u^2} \sigma_u^2 V^{-1} \Sigma (V^{-1})' = \sigma_u^2 I_T. \end{aligned}$$

El estimador MC del modelo generalizado

$$\begin{aligned} \hat{\beta}_{MCG} &= (X^{*'} X^*)^{-1} (X^{*'} Y^*) = (X' (V^{-1})' V^{-1} X)^{-1} \cdot (X' (V^{-1})' (V^{-1}) Y) \\ &= (X' \Sigma^{-1} X)^{-1} X' \Sigma^{-1} Y. \end{aligned}$$

PROPIEDADES del EMCG

(P1) $\hat{\beta}_{MCG}$ es insesgado de β .

Sale directamente $\hat{\beta}_{MCG} = \beta + (X^{*'}X^*)^{-1}X^{*'}u^*$.

(P2) Matriz de covarianzas de MCG.

$$\text{Var}(\hat{\beta}_{MCG}) = \sigma_u^2 (X^{*'}X^*)^{-1} = \sigma_u^2 (X'(V^{-1})'V^{-1}X)^{-1} = \sigma_u^2 (X'\Sigma^{-1}X)^{-1}.$$

(P3) $\hat{\beta}_{MCG}$ satisface el sistema de ec's normales.

$$(X'\Sigma^{-1}X)\hat{\beta}_{MCG} = X'\Sigma^{-1}y$$

(P4) ~~Hay dos formas de obtener $\hat{\beta}_{MCG}$, lo usual es partir del modelo transformado, con $\Sigma = VV'$, y llegar a V^{-1} para obtener $\hat{\beta}_{MCG}$.~~

(P5) $\hat{\beta}_{MCG}$ es el estimador lineal insesgado de mínima varianza de β .

Dem: $\hat{\beta}_{MCG}$ es el ETCO del modelo transformado, por tanto, hereda esa propiedad.

En particular $\hat{\beta}_{MCG}$ es más eficiente que $\hat{\beta}_{OLS}$, pero no siempre.

ESTIMACIÓN de σ_u^2

Igual que antes, utilizaremos el modelo transformado

$$\hat{\sigma}_{MCG}^2 = \frac{\hat{u}^{*'}\hat{u}^*}{T-K} = \frac{\hat{u}_{MCG}'(V^{-1})'V^{-1}\hat{u}_{MCG}}{T-K} = \frac{\hat{u}_{MCG}'\Sigma^{-1}\hat{u}_{MCG}}{T-K}$$

donde $\hat{u}_{MCG} = y - X\hat{\beta}_{MCG}$.

→ $\hat{\sigma}_{MCG}^2$ es insesgado.

→ ¡OJO con R^2 ! El modelo transformado puede no tener t.i., por lo que R^2 no está entre 0 y 1 \Rightarrow no se puede utilizar como medida de la bondad del ajuste.

EL ESTIMADOR de MÁXIMA VEROSIMILITUD

Partimos de $y = X\beta + u$ / $u \rightarrow N_T(0_T, \sigma_u^2 Z)$

La función de verosimilitud asociada a u es:

$$\mathcal{L}(u, \sigma_u^2, Z) = \frac{1}{(2\pi)^{T/2}} \cdot \frac{1}{(\sigma_u^2)^{T/2}} \cdot \frac{1}{|Z|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2\sigma_u^2} u' Z^{-1} u\right)$$

Ya que el Jacobiano de la transf. es 1,

$$\mathcal{L}(y, x / \beta, \sigma_u^2, Z) = \frac{1}{(2\pi)^{T/2}} \cdot \frac{1}{(\sigma_u^2)^{T/2}} \cdot \frac{1}{|Z|^{1/2}} \cdot$$

$$\exp\left(-\frac{1}{2\sigma_u^2} (y - X\beta)' Z^{-1} (y - X\beta)\right)$$

Max. esta función de verosimilitud equivalente a maximizar su transpuesta logarítmica.

$$\ln \mathcal{L} = -\frac{T}{2} \ln(2\pi) - \frac{T}{2} \ln(\sigma_u^2) - \frac{1}{2} \ln|Z| - \frac{1}{2\sigma_u^2} (y - X\beta)' Z^{-1} (y - X\beta)$$

Derivando respecto a β :

$$-\frac{1}{2\sigma_u^2} X' Z^{-1} (y - X\beta) = 0 \rightarrow -\frac{1}{2\hat{\sigma}_{MV}^2} X' Z^{-1} (y - X\hat{\beta}_{MV}) = 0$$

$$X' Z^{-1} y = X' Z^{-1} X \hat{\beta}_{MV} \Rightarrow \hat{\beta}_{MV} = (X' Z^{-1} X)^{-1} (X' Z^{-1} y)$$

$$\text{ luego } \hat{\beta}_{MVG} = \hat{\beta}_{MCG}$$

Derivando respecto a σ_u^2 :

$$-\frac{T}{2} \cdot \frac{1}{\sigma_u^2} + \frac{1}{2\sigma_u^4} (y - X\beta)' Z^{-1} (y - X\beta) = 0 \Leftrightarrow$$

Sustituyendo por sus estimaciones:

$$-\frac{T}{2} \cdot \frac{1}{\hat{\sigma}_{MV}^2} + \frac{1}{2\hat{\sigma}_{MV}^4} \underbrace{(y - X\hat{\beta}_{MV})' Z^{-1} (y - X\hat{\beta}_{MV})}_{\hat{u}_{MCG}' \hat{u}_{MCG}} = 0 \Leftrightarrow$$

$$-T \hat{\sigma}_{MV}^2 + \hat{u}_{MCG}' Z^{-1} \hat{u}_{MCG} = 0 \Leftrightarrow \hat{\sigma}_{MV}^2 = \frac{\hat{u}_{MCG}' Z^{-1} \hat{u}_{MCG}}{T}$$

$$\hat{\sigma}_{MV}^2 = \frac{T-K}{T} \hat{\sigma}_{MCG}^2$$

, no es insesgado
es asintóticamente insesgado.

1. MODELO LINEAL CON PERTURBACIONES NO ESFÉRICAS.

- MLE \rightarrow MCO
- Prop. básicas del MLE
- Perturb. no esféricas
- Planteamiento general

2. PROPIEDADES DEL EMCO.

- Intuit. \rightarrow EMCO
- Esperanza (insesgado)] - Prop. (2)
- Varianza (\neq)
- Obtenciones / generalización
- Obtenciones / obtenido con utilidad usual lo ver.] obs (3)

3. EL ESTIMADOR MÍNIMOS CUADRADOS GENERALIZADOS.

- Modelo transformado $\{ P = V^{-1} \text{ t.q. } V'V = Z \} \rightarrow$ Idea!

$$-\hat{\beta}_{MCG} (= (X'Z^{-1}X)^{-1} (X'Z^{-1}Y))$$

- obtención

Obtención (dos formas)

Propiedades (4)

$$\hat{\sigma}_{MCG}^2$$

- Obtención

Propiedades (1)

Obtención sobre R^2

4. EL ESTIMADOR DE MÁXIMA VEROSIMILITUD.

$$-\hat{\beta}_{MLE}$$

$$-\hat{\sigma}_{MLE}^2$$

- Propiedades