# Operatorer

## Linjär operator

$$F(a\mathbf{\Phi}_1 + b\mathbf{\Phi}_2) = a \cdot F\mathbf{\Phi}_1 + b \cdot F\mathbf{\Phi}_2 \quad \forall \mathbf{\Phi}_1, \mathbf{\Phi}_2$$

#### Egenvärde, egenfunktion

$$Fu_n = f_n u_n$$

 $u_n$  är en egenfunktion till operatorn F och motsvarande egenvärde är  $f_n$ .

#### Hermitsk operator

$$\int (Hu) * v d^3r = \int u * Hv d^3r, \quad \forall u, v$$

En hermitsk operator har reella egenvärden och motsvarande egenfunktioner kan väljas orthonroamla. Praktiskt taget alla peratorer i kvantmekaniken är linjära och hermitska.

#### Utveckling i egenfunktioner

$$\psi(r) = \sum_{n} a_n m \cdot u_n(r), \quad a_n = \int u_n * \cdot \psi \cdot d^3r$$

#### Utvecklingspostulatet

Vid en mätning av en observabel F på ett system beskrivet av en vågfunktion  $\psi$  kan man endast erhålla egenvärden till operatorn F. Sannolikheten för utfallet  $F = f_n$  ges av

$$P(F = f_n) = \left| \int u_n * \psi \ d^3r \right|^2, \quad Fu_n = f_n u_n$$

### Rörelsemängdsoperatorer

$$L^{2} = -\hbar^{2} \left[ \frac{1}{\sin^{2} \theta} \frac{\partial^{2}}{\partial \varphi^{2}} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \right]$$
$$L_{z} = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

 $L^2$ och  $L_z$ har normerade egenfunktioner  $\Upsilon_l^m(\theta,\varphi)$  för vilket det gäller att:

$$L^{2}\Upsilon_{l}^{m} = \hbar^{2}l(l+1)\Upsilon_{l}^{m}$$
$$L_{z}\Upsilon_{l}^{m} = m\hbar\Upsilon_{l}^{m}$$

$$l \quad m \qquad \Upsilon_l^m(\theta, \varphi)$$

$$0 \quad 0 \qquad \Upsilon_0^0 = \frac{1}{\sqrt{4\pi}}$$

$$1 \quad 0 \qquad \Upsilon_1^0 = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos \theta$$

$$1 \quad \pm 1 \qquad \Upsilon_1^{\pm 1} = \pm \sqrt{\frac{3}{8\pi}} \sin \theta e^{\pm i\varphi}$$

$$2 \quad 0 \qquad \Upsilon_2^0 = \sqrt{\frac{5}{16\pi}} \left( 3\cos^2 \theta - 1 \right)$$

$$2 \quad \pm 1 \qquad \Upsilon_2^{\pm 1} = \pm \sqrt{\frac{15}{8\pi}} \sin \theta \cos \theta e^{\pm i\varphi}$$

$$2 \quad \pm 2 \qquad \Upsilon_2^{\pm 2} = \sqrt{\frac{15}{32\pi}} \sin^2 \theta e^{\pm 2i\varphi}$$

#### Kommutatorer och rörelsemängdsoperatorer

$$\epsilon_{ijk} = \begin{cases} 1 & ijk \text{ jämn} \\ -1 & ijk \text{ udda} \\ 0 & \text{annars} \end{cases}$$
$$[x_i, p_j] = i\hbar \cdot \delta_{ij}$$
$$[x_i, L_j] = i\hbar \cdot \epsilon_{ijk} \cdot x_k$$
$$[L_i, L_j] = i\hbar \cdot \epsilon_{ijk} \cdot L_k$$
$$[x_i, x_j] = [p_i, p_j] = 0$$
$$[p_i, L_j] = i\hbar \cdot \epsilon_{ijk} \cdot p_k$$
$$J_+ = J_x + iJ_y$$
$$J_- = J_x - iJ_y$$

$$J_{\pm}J_{\mp} = J^2 - J_z^2 \pm \hbar \cdot J_z$$

$$[J_+, J_-] = 2\hbar \cdot J_z$$

$$[J_z, J_{\pm}] = \pm \hbar \cdot J_{\pm}$$

$$J_{+}\phi_{j,m} = \sqrt{(j-m)(j+m+1} \cdot \hbar \cdot \phi_{j,m+1}$$

$$J_{-}\phi_{j,m} = \sqrt{(j+m)(j-m+1} \cdot \hbar \cdot \phi_{j,m-1}$$

$$\Upsilon_l^l(\theta,\varphi) = (-1)^l \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi} \frac{(2l)!}{2^{2l}(l!)^2}} \cdot \sin^l \theta \cdot e^{il\varphi}$$