

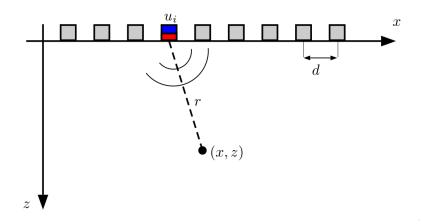
Saâd Alaoui, Yassine Jamoud, Samy Haffoudhi

10 février 2022

1 Présentation du TP

Ce TP concerne l'imagerie Synthetic Apperture Focusing Technique (SAFT) pour le contrôle par ultrasons. Nous nous intéressons au contrôle d'un bloc d'aluminium contenant des petits trous à l'aide d'une sonde multi-élément en contact direct avec la pièce. Nous mettrons en œuvre une méthode d'imagerie dite temporelle que nous commencerons par implémenter dans matlab à l'aide de boucles for avant de convertir ce code en fonction MEX afin de comparer le temps de calcul des deux mises en œuvre.

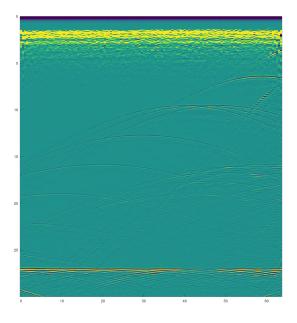
FIGURE 1 – Principe de l'imagerie SAFT



2 Ouverture du fichier

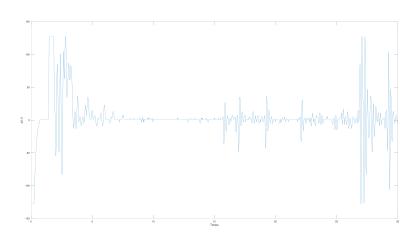
- On a $N_t = 1500$ et $N_{el} = 128$.
- Affichons l'image des données en fonction de t et u:

FIGURE 2 – Image des données



- Cette image n'est pas exploitable, on est incapable d'y distinguer les petits trous du bloc d'aluminium.
- Affichons maintenant un Ascan:

FIGURE 3 – Ascan



— On déduit de la figure précédente que $log_2(2 \times 128) = 8$ bits sont utilisés.

3 Définition de la grille de reconstruction

Nous modifions le fichier main.m disponible en annexe.

4 Reconstruction de l'image par une méthode temporelle

- D'après la figure 2, on a : $r(x, z, u_i) = \sqrt{(u_i x)^2 + z^2}$.
- On a : $\tau(x, z, u_i) = \frac{2r(x, z, u_i)}{c}$.
- Donc, on peut calculer $O(x,z) = \sum_{i=1}^{N_{el}} a(\tau(x,z,u_i),i)$.
- On ajoute la procédure au fichier main. m pour le calcul de O.
- Affichons l'image obtenue pour $N_x \in \{64, 128, 256, 512, 1024, 2048\}$: