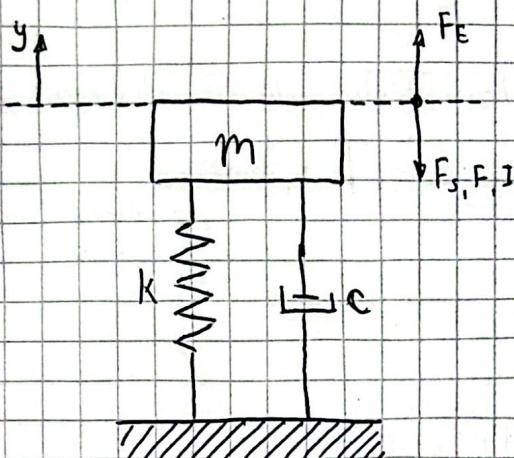


PARCIAL TRANSFORMADA DE FOURIER Y LAPLACE. SEÑALES Y SISTEMAS

①



- Masa: m
- Resorte con rigidez: k
- Se asume movimiento al eje vertical

La ecuación diferencial del sistema mecánico se obtiene al considerar el equilibrio de fuerzas ejercidas sobre la masa:

$$F_s(t) + F_E(t) + F_f(t) = F_E(t)$$

- $F_E(t)$: Fuerza externa que actúa sobre la masa.
- $F_s(t)$: fuerza inducida por el resorte
- $F_f(t)$: Fuerza de fricción inducida por el amortiguador
- $F_i(t)$: Fuerza interna

$$\therefore F_s(t) = Ky(t), \quad F_f(t) = c \frac{dy(t)}{dt}, \quad F_i(t) = m \frac{d^2y(t)}{dt^2}$$

Reemplazando en la ecuación,

$$m \frac{d^2y(t)}{dt^2} + c \frac{dy(t)}{dt} + Ky(t) = F_E(t)$$

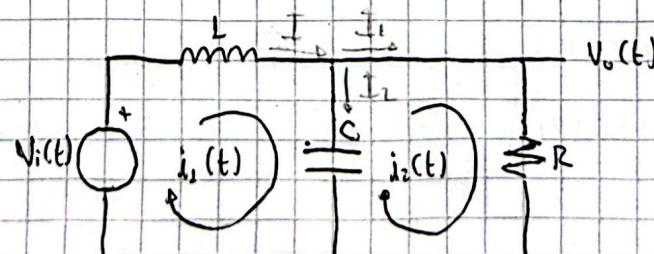
Aplicando la transformada de Laplace.

$$m s^2 Y(s) + c s Y(s) + K Y(s) = F_E(s)$$

$$Y(s) (ms^2 + cs + k) = F_E(s)$$

Función de transferencia del sistema

$$H(s) = \frac{Y(s)}{F_E(s)} = \frac{1}{ms^2 + cs + k}$$



Haciendo LNK

$$V_i(t) = V_I + V_o$$

$$V_i(t) = L \frac{di(t)}{dt} + V_o(t)$$

La corriente total se divide entre la resistencia y el capacitor

$$i(t) = i_R(t) + i_C(t)$$

$$i(t) = \frac{V_o(t)}{R} + C \frac{dV_o(t)}{dt}$$

Reemplazando

$$V_i(t) = L \frac{d}{dt} \left(\frac{V_o(t)}{R} + C \frac{dV_o(t)}{dt} \right) + V_o(t)$$

$$V_i(t) = \frac{L}{R} \frac{dV_o(t)}{dt} + L C \frac{d^2V_o(t)}{dt^2} + V_o(t)$$

$$\text{Organizando } LC \frac{d^2V_o(t)}{dt^2} + \frac{L}{R} \frac{dV_o(t)}{dt} + V_o(t) = V_i(t)$$

Luego hallamos la función de transferencia

$$LC s^2 V_o(s) + \frac{L}{R} s V_o(s) + V_o(s) = N_i(s)$$

$$V_o(s) \left(LC s^2 + \frac{L}{R} s + 1 \right) = N_i(s)$$

$$H(s) = \frac{V_o(s)}{V_i(s)} = \frac{1}{LC s^2 + \frac{L}{R} s + 1}$$

¿Son equivalentes?

• Función de transferencia del sistema masa-resorte

$$H_{\text{meccanico}}(s) = \frac{1}{m s^2 + c s + k}$$

• Función de transferencia del circuito RLC

$$H_{\text{eléctrico}}(s) = \frac{1}{LC s^2 + \frac{L}{R} s + 1}$$

ANALOGIA MECANICA - ELECTRICA

Dominio mecánico.

Masa m
Resorte k
Amortiguador c
Fuerza $F(t)$
Posición $y(t)$

Dominio eléctrico.

Inductancia L
Resistencia R
 $1/C$ (inverso de la capacitancia)
Voltaje $v_i(t)$
Voltaje paralelo $v_o(t)$

Las funciones de transferencia son formalmente equivalentes

$$H_{\text{mecánico}}(s) = H_{\text{eléctrica}}(s) \quad \text{bajo la analogía} \quad m = L \cdot C, \quad c = \frac{L}{R}$$

② Consulte y presentar el modelo matemático del proceso de modulación y demodulación por amplitud en banda lateral única (SSB-AM), tanto en el dominio del tiempo como en el dominio de la frecuencia (mediante la transformada de Fourier).

- Señal mensaje: $m(t)$
- Frecuencia de la portadora: f_c
- Señal portadora $c(t) = \cos(2\pi f_c t)$

Modulación SSB-AM**- Dominio en el tiempo**

La señal modulada en banda lateral única (SSB-AM) se expresa como:

$$s_{\text{SSB}}(t) = m(t) \cos(2\pi f_c t) \pm \hat{m}(t) \sin(2\pi f_c t) \quad (1)$$

Donde

- $m(t)$ es la transformada de Hilbert de $m(t)$
- El signo $+$ es para la banda lateral superior (USB)
- El signo $-$ es para la banda lateral inferior (LSB)

Transformada de Hilbert:

$$\hat{m}(t) = \frac{1}{\pi t} * m(t) \quad (\text{donde } * \text{ es la convolución})$$

- Dominio de la frecuencia:

Será $M(f)$ la transformada de Fourier de $m(t)$

- Transformada de Hilbert en frecuencia

$$F\{\hat{m}(t)\} = -j \cdot \text{sgn}(f) \cdot M(f)$$

Aplica transformada de Fourier para (1)

$$\mathcal{S}_{SSB}(f) = \frac{1}{2} [M(f-f_c) - j \cdot \text{sgn}(f-f_c) \cdot M(f-f_c) + M(f+f_c) + j \cdot \text{sgn}(f+f_c) \cdot M(f+f_c)]$$

Para conservar solo la USB o solo la LSB se subcorta una parte del espectro

Demodulación SSB-AM

- Dominio en el tiempo:

Se multiplica la señal SSB recibida por una copia de la portadora

$$y(t) = \mathcal{S}_{SSB}(t) \cdot \cos(2\pi f_c t)$$

Desarrollando,

$$\Rightarrow [m(t) \cos(2\pi f_c t) \pm \hat{m}(t) \sin(2\pi f_c t)] \cdot \cos(2\pi f_c t)$$

Usando identidades trigonométricas:

$$\cos^2(\theta) = \frac{1 + \cos(2\theta)}{2}$$

$$\sin(\theta) \cos(\theta) = \frac{\sin(2\theta)}{2}$$

Entonces

$$y(t) = \frac{m(t)}{2} [1 + \cos(4\pi f_c t) \pm \frac{\hat{m}(t)}{2} \sin(4\pi f_c t)]$$

Se pasa por un filtro paso-bajos, que elimina los términos en $2f_c$ quedando

$$y(t) = \frac{m(t)}{2}$$

- Dominio de la frecuencia

La transformada de Fourier de la señal demodulada es

$$\Upsilon(f) = \frac{1}{2} [\text{sinc}(f-f_c) + \text{sinc}(f+f_c)]$$

Lleg. al aplicar un filtro paso bajo de ancho $|f| \leq B$ (donde B es el ancho de banda de la señal de mensaje);

$$\Upsilon(f) = \begin{cases} \frac{1}{2} M(f), & |f| \leq B \\ 0, & \text{en otro caso} \end{cases}$$

Propiedades utilizadas:

- $\mathcal{F}\{\cos(2\pi f_c t)\} = \frac{1}{2} [\delta(f-f_c) + \delta(f+f_c)]$
- $\mathcal{F}\{\hat{m}(t)\} = -j \cdot \text{sgn}(f) \cdot M(f)$
- $\mathcal{F}\{x(t) \cdot y(t)\} = X(f) \cdot Y(f)$