# Safezone

18 June 2024

CloseAl 이상헌 김유철 박준혁 이정훈

## 목차

table of contents

1개요5핵심코드2데이터6타임라인7사용기술3모델8레퍼런스4프로토타입9QnA

Overview

## 프로젝트 목표

특정 상황에서 안전 관리에 도움을 주는 모델 개발

사전에 정의한 각종 위험한 상황을 탐지 및 경고

관리자가 모니터링 하고 싶은 객체를 입력 받아 탐지

Data

#### 활용 데이터







Roboflow 데이터셋 수집 AI허브 안전장비 데이터셋 자체 데이터셋

3

Model

## Case 1



#### 사전에 정의한 특정 이벤트 발생시 경고

문자 수신 <인화성 물질에 작업자 접근. 확인 요망>

## Case 2



사용자가 원하는 특정 상황을 입력 받아 탐지 가능

예시) 입력: 안전모를 착용하지 않은 사람을 찾아줘

## YOLO v8

#### 모델 선정 이유

- 1. 높은 정확도와 속도
- 2. 다양한 객체 탐지
- 3. 간편한 학습 및 튜닝
- 4. 고해상도 이미지 처리

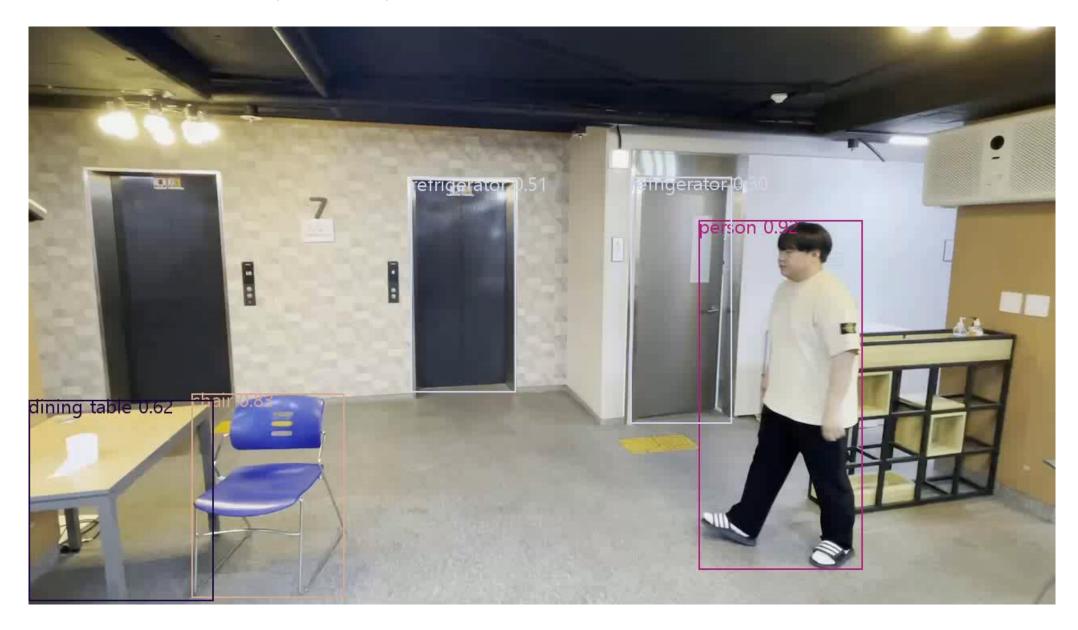
# 다른 모델과 비교

#### YOLO 버전 비교

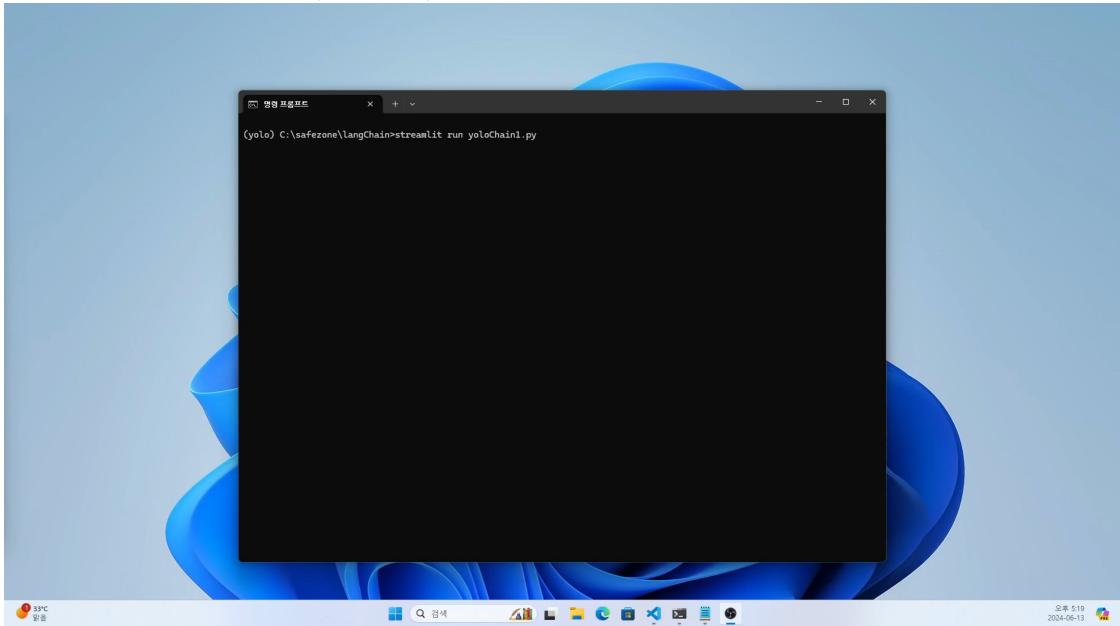
버전	구조와 효율성	성능
YOLO6	경량화와 속도 최적화에 중점	작은 객체 탐지에서 강점, 빠른 속도
YOLO7	효율적 구조와 훈련기법으로 성능 향상	다양한 벤치마크에 서 높은 성능
YOLO8	최신 기술 통합과 모듈화로 성능 극대화	최신 기술 적용으로 최고성능

프토로타입

### 프로토타입 구현(CASE 1)



#### 프로토타입 구현(CASE 2)



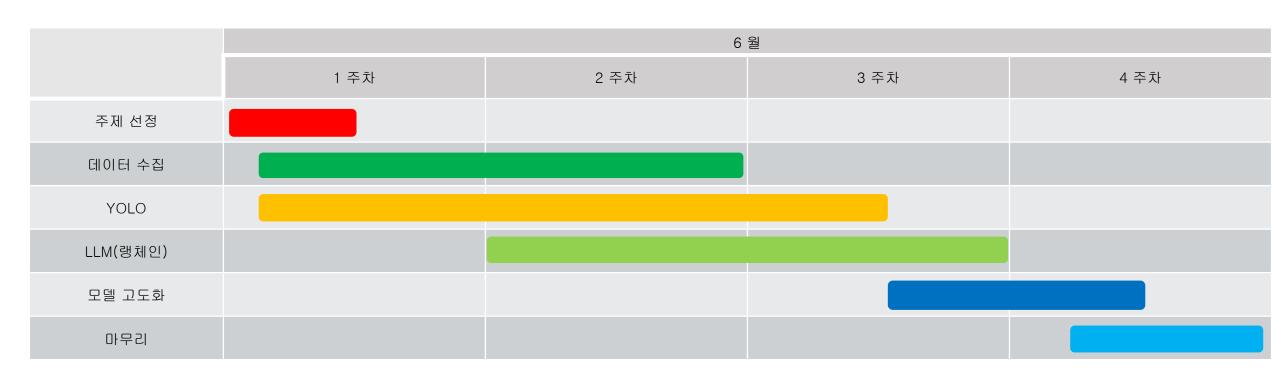
from ultralytics import YOLO

```
# Load a model
model = YOLO("yolov8l.yaml") # build a new model from scratch
model = YOLO("yolov8l.pt") # load a pretrained model (recommended for training)
# Use the model
model.train(data="data.yaml", epochs=500, batch=-1, patience=100) # train the model
metrics = model.val() # evaluate model performance on the validation set
# results = model("https://ultralytics.com/images/bus.jpg") # predict on an image
# results = model("/home/saka/바탕화면/123.jpg") # predict on an image
path = model.export(format="onnx") # export the model to ONNX format
```

```
class YOLODetectionTool:
   def __init__(self, model_path):
        self.model = YOLO(model path)
       # self.font = ImageFont.truetype("/usr/share/fonts/truetype/nanum/NanumGothic.ttf", 24)
       np.random.seed(0)
       self.colors = np.random.randint(0, 255, size=(len(class names), 3), dtype=np.uint8)
        self.class id = None
    def set_class_name(self, class_name):
       if class name in class dict:
           self.class_id = class_dict[class_name]
           raise ValueError(f"클래스 이름 '{class name}'에 해당하는 ID를 찾을 수 없습니다.")
   def run(self, frame):
       if self.class id is None:
           raise ValueError("탐지할 클래스가 설정되지 않았습니다.")
       results = self.model(frame)
        predictions = results[0].boxes
        frame_pil = Image.fromarray(cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2RGB))
        draw = ImageDraw.Draw(frame_pil)
        for pred in predictions:
           cls = int(pred.cls[0])
           if cls == self.class_id:
               x1, y1, x2, y2 = map(int, pred.xyxy[0])
               conf = pred.conf[0]
               label = f"{class_names[cls]} {conf:.2f}"
               color = self.colors[cls].tolist()
               draw.rectangle(((x1, y1), (x2, y2)), outline=tuple(color), width=2)
               draw.text((x1, y1 - 50), label, fill=tuple(color) + (255,))
        return cv2.cvtColor(np.array(frame_pil), cv2.COLOR_RGB2BGR)
```

```
class CustomLLMChain:
   def init (self, llm, prompt, yolo tool):
       self.llm chain = LLMChain(llm=llm, prompt=prompt)
       self.yolo tool = yolo tool
       self.current description = ""
       self.current class name = ""
   def call (self, inputs):
       description = inputs['description']
       frame = inputs['frame']
       # 입력된 설명이 변경되었을 때만 LLM을 호출하여 클래스 이름 추출
       if description != self.current_description:
           response = self.llm chain.run({"description": description})
           class name = response.strip()
           self.current class name = class name
           self.current description = description
           # YOLO Tool에 클래스 이름 설정
           self.yolo tool.set class name(self.current class name)
       # YOLO Tool을 사용하여 객체 탐지 및 주석 추가
       annotated_frame = self.yolo_tool.run(frame)
       return {"annotated_frame": annotated_frame}
```

Time Line



사용 기술

## 사용 기술









matplotlib







8

Reference

## Reference

**Real-Time Flying Object Detection with YOLOv8 (**Dillon Reis, 22 May 2024 https://arxiv.org/pdf/2305.09972)

You Only Look Once: Unified, Real-Time Object Detection (Joseph Redmon, 9 May 2016 https://arxiv.org/pdf/1506.02640)

QnA