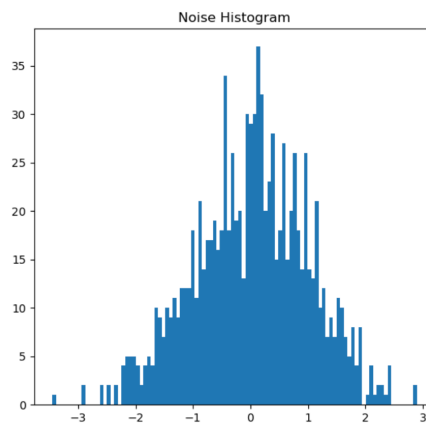
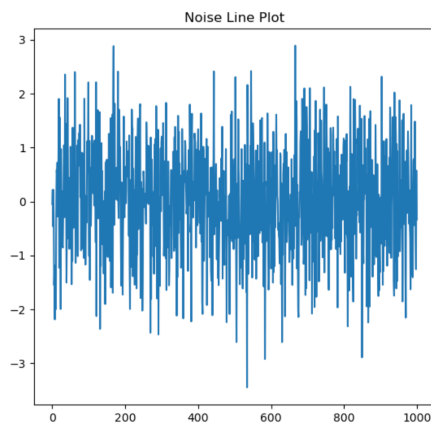


Signal Noise

이름 : _____

Noise : Random, unwanted variation or fluctuation that interferes with the signal.

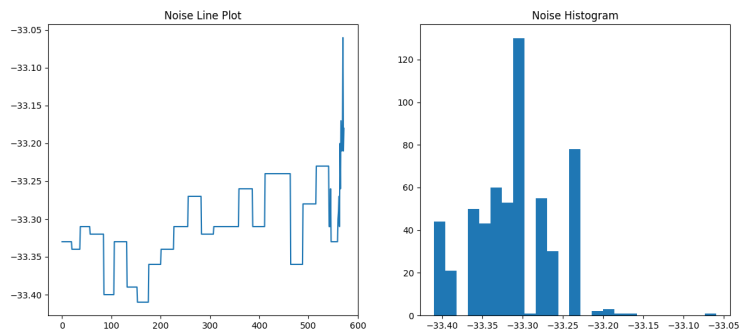
- Noise 는 Sensor 관측 신호와 와 Motor 출력 신호에서 발생하며, 드론이 이론대로 동작하지 않게 영향을 준다.
- Noise 가 발생하는 원인은 굉장히 많으며 (바람, 부품의 작은 흠집, 이물질 등등) 우리가 정확히 파악할 수 없다.
- Noise 는 정규(Normality) 분포를 따르는 특성이 있다.



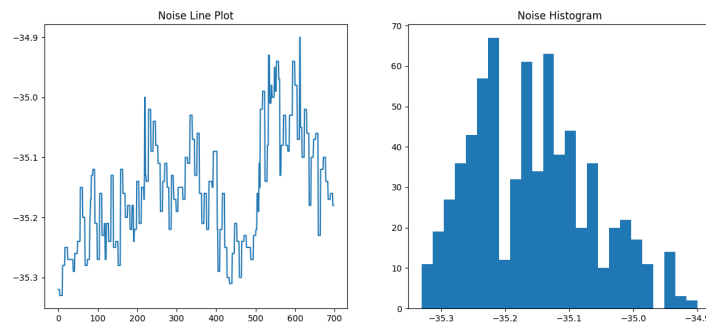
Barometer 센서값을 측정해보기

아래처럼 결과가 나타난 이유를 생각해보시오.

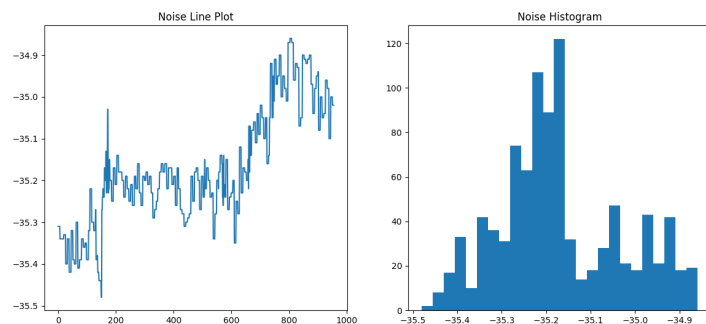
1. Noise의 특성인 정규성이 나타나는가?
2. 왜 이론적인 Noise의 그래프와 형태가 다르게 나타나는가?
3. 그래프의 형태가 아래처럼 나타나는 이유가 무엇일까?
4. 이론적인 Noise의 형태를 관측하기 위해서는 어떻게 실험을 진행해야 할까?



<실험 1>



<실험 2>



<실험 3>