目 录

正演模拟

— ,	基本理论介绍4		
_,	算法流程5		
三、	程序运行结果展示6		
	3.1 层位信息展示6		
	3.2 正演范围选取8		
	3.3 正演模拟8		
	3.3.1 创建骨架8		
	3.3.2 创建波阻抗模型9		
	3.3.3 创建波阻抗模型10		
	3.3.4 合成地震记录10		
	3.3.5 加入噪声、衰减11		
	3.3.6 inline=500 正演模拟11		
四、	程序来源及改进12		
	4.1 来源		
	4.2 改进		
	4.3 原有 Bug 修改		
聚类分析			
_,	聚类算法介绍14		
二、	K-means 算法14		
	2.1 算法思想和流程介绍14		
	2.1.1 算法思想14		
	2.1.2 算法流程:14		
	2.2 K-means 算法的代码实现15		
三、	层次聚类16		
	3.1 算法思想和流程介绍16		
	3.1.1 算法思想16		
	3.1.2 基本流程		

3.2 AgglomerativeClustering 算法的代码实现17		
四、密度聚类18		
4.1 算法思想和流程介绍19		
4.1.1 算法思想19		
4.1.2 基本流程19		
4.2 DBSCAN 算法的代码实现19		
五、谱聚类20		
5.1 算法思想和流程介绍20		
5.1.1 算法思想20		
5.1.2 基本流程:20		
5.2 SpectralClustering 算法及代码实现2		
附源代码		
正演模拟22		
聚类算法29		

正演模拟

一、基本理论介绍

地震正演模拟是地下介质结构和参数已知的情况下,利用数值计算的方法 来研究地震波在地下介质中的传播规律,从而获得理论地震记录的一种方法。

地震模型正演的基础在于不同的岩层具有不同的速度和密度,两者的乘积 为波阻抗。波阻抗的差异会产生反射系数。假设地震波是垂直入射的,则可计 算法线入射的反射系数:

$$R = \frac{\rho_1 v_1 - \rho_2 v_2}{\rho_1 v_1 + \rho_2 v_2}$$

其中,R为反射系数, ρ_1v_1 , ρ_2v_2 为相邻两层的波阻抗。

地震子波是地震模型正演中的一个重要参数,选择合适的地震子波也是决定最终的正演结果与实际地震记录吻合与否的关键。地震子波是一段具有确定的起始时间、能量有限且有一定延续长度的信号,是地震记录中的基本单元。一个地震子波一般有2至3个相位的延续长度,大约有90ms左右。

实际中的地震子波是一个很复杂的问题,因为地震子波与地层岩石性质有关,地层岩石性质本身就是一个复杂体。为了研究方便,仍需要对地震子波进行模拟,目前普遍认为雷克提出的地震子波数学模型具有广泛的代表性,即称雷克子波,公式及样图如下所示。

$$f(t) = (1 - 2(\pi f_m t)^2)e^{-(\pi f_m t)^2}$$

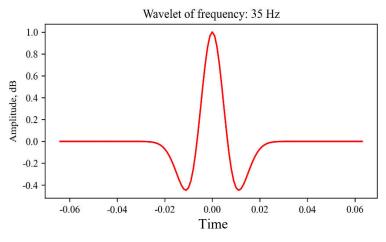


图 1 35Hz 雷克子波

二、算法流程

本文采用一种在地震反演中常见的正演模拟方法,即,首先由层位数据生成地层骨架,再利用井数据插值得到井插值模型,最后转换为波阻抗模型后与地震子波褶积得到模拟地震记录。

Step1.输入地震层位信息;

Step2.插值创建地震骨架;

Step3.向模型导入速度、密度信息, 创建波阻抗模型;

Step4.计算得到反射系数序列;

Step5.给定子波,子波与反射系数序列褶积后得到地震模型;

Step6.向模型中加入噪声与衰减。

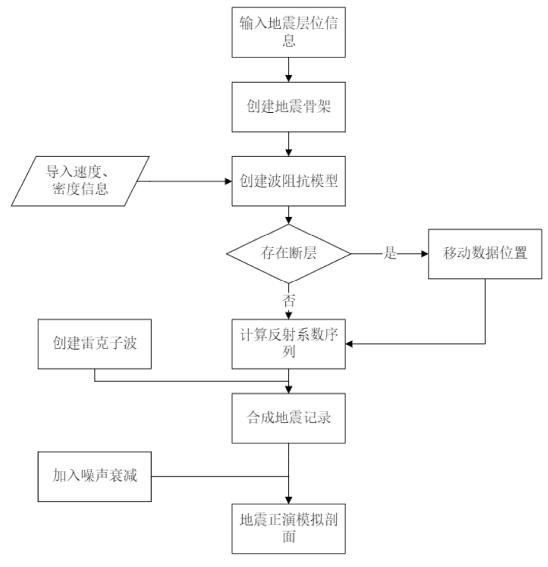
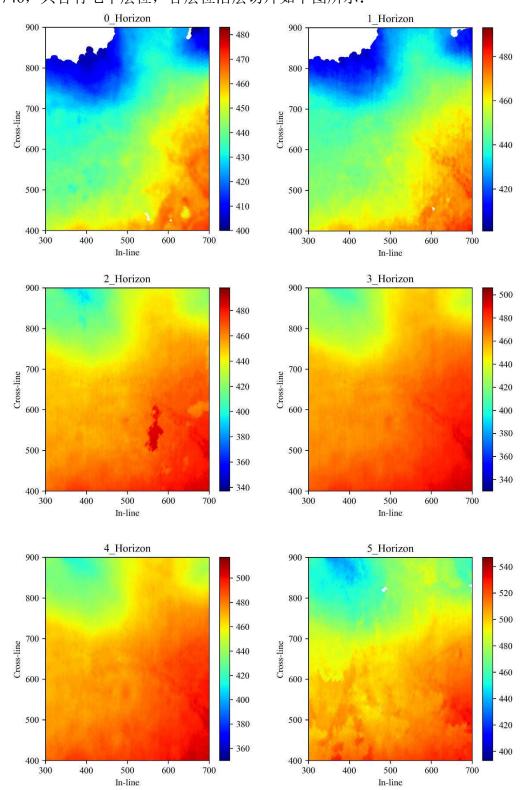


图 2 正演模拟算法流程

三、程序运行结果展示

3.1 层位信息展示

该工区数据范围为 inLine 道号是 301 到 1249, crossLine 道号是 101, 746, 共含有七个层位, 各层位沿层切片如下图所示:



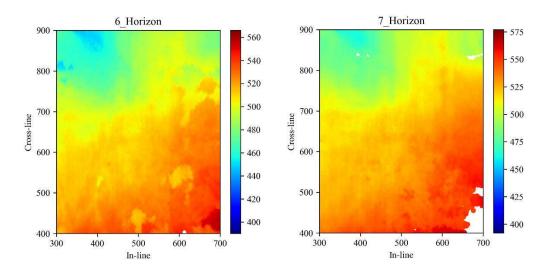
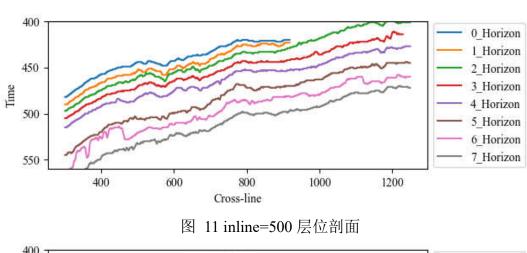


图 3-10 0_Horizon 至 7_Horizon 八个层位的沿层切片,色标为时间深度将层位合并到一个数据体后分别沿着 inline = 500, crossline = 800 做纵剖面,如图 11、图 12 所示:



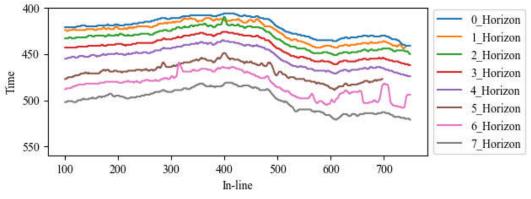
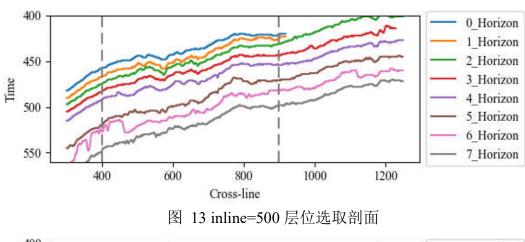


图 12 crossline=800 层位剖面

通过沿层切片以及地层剖面可发现,该工区地层有一定倾向,且地层接触方式复杂,整合接触、角度不整合、地层不整合均有发育,是一个做正演模拟的良好实验区。

3.2 正演范围选取

本次正演程序选用 inLine 范围是 300 到 700, crossLine 范围是 400 到 900, 显示二维剖面分别为 inline = 500, crossline = 800, 在二维剖面上选取的 范围如图 13、图 14 所示:



400 0_Horizon 1_Horizon 2_Horizon 450 3 Horizon Time 4 Horizon 500 5 Horizon 6 Horizon 550 7_Horizon 100 300 400 500 600 200 700 In-line

图 14 crossline=800 层位选取剖面

3.3 正演模拟

3.3.1 创建骨架

对选取剖面内的层位之间进行插值,创建地震骨架,如图 15 所示。

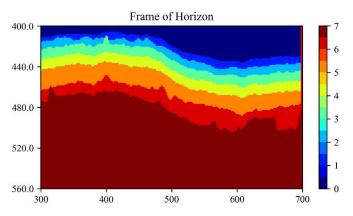


图 15 crossline=800 地震骨架,色标为骨架顺序

3.3.2 创建波阻抗模型

该工区岩性参数如下:

- 0 层是干净的砂岩;
- 1 地层由钙质粘土岩、粉砂岩和泥灰岩组成;
- 2层由砂岩组成;
- 3 层是页岩;
- 4层是干净的页岩;
- 5层由钙质粘土岩、粉砂岩和泥灰岩组成;
- 6层由钙质粘土岩、粉砂岩和泥灰岩组成;
- 7层是页岩:

因此我们假设 0 层为页岩,其属性为 $\rho=2650~{
m kg/m3}, V_p=2300~{
m m/s}$

- 1层为 $\rho = 2750 \text{ kg/m}$ 3, $V_p = 2530 \text{ m/s}$
- 2 层为 $\rho = 2675 \text{ kg/m}$ 3, $V_p = 2500 \text{ m/s}$
- 3 层为 ρ = 2680 kg/m3, V_p = 2590 m/s
- 4 层为 $\rho = 2600 \text{ kg/m}$ 3, $V_p = 2340 \text{ m/s}$
- 5 层为 ρ = 2450 kg/m3, V_p = 2530 m/s
- 6 层为 $\rho = 2420 \text{ kg/m}$ 3, $V_p = 2680 \text{ m/s}$
- 7 层为 ρ = 2375 kg/m3, V_p = 2500 m/s

将以上密度与纵波速度的乘积到入骨架,得到纵波阻抗模型,如图 16 所示

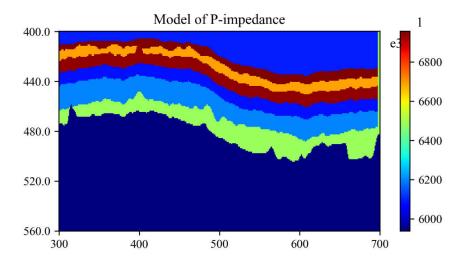


图 16 crossline=800 地震波阻抗模型,色标为波阻抗值

3.3.3 创建波阻抗模型

由阻抗模型我们已知地层分界面上下的波阻抗信息,利用反射系数计算公式,即可得到反射系数序列,反射系数序列如图 17 所示:

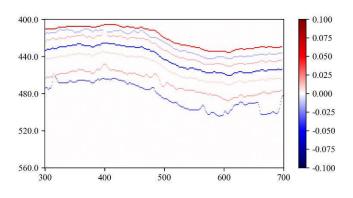


图 17 crossline=800 反射系数序列

3.3.4 合成地震记录

创建主频为 25Hz 的雷克子波,如图 18 所示,并将该子波与反射系数序列褶积,褶积后得到合成地震记录,如图 19 所示

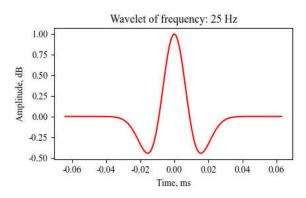


图 18 25Hz 主频的雷克子波

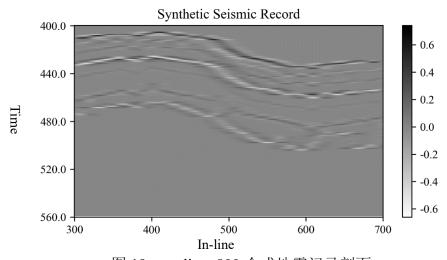


图 19 crossline=800 合成地震记录剖面

3.3.5 加入噪声、衰减

加入随机噪声、衰减得到最终正演剖面,如图 20、21 所示。随机噪声由 python 的科学计算库 Numpy 库所带 random 函数提供,衰减由简单的指数衰减函数提供。

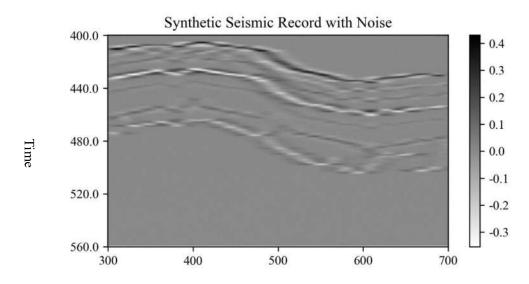


图 20 crossline=800_L地源正演模拟剖面,灰度显示

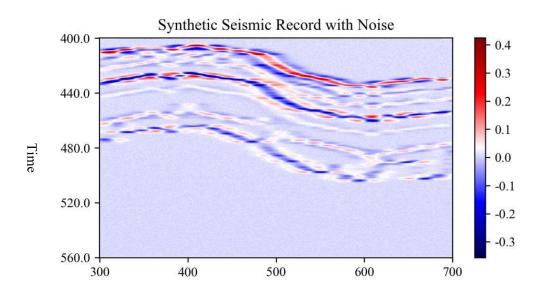


图 21 crossline=800 地震正演模拟剖面,变密度显示

3.3.6 inline=500 正演模拟

重复上述流程,对该工区所选取的数据范围,选取 inline=500 的测线进行正演模拟,结果如图 23 所示。

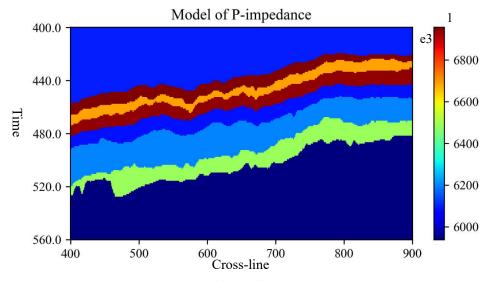


图 22 inline=500 波阻抗剖面,色标为波阻抗值

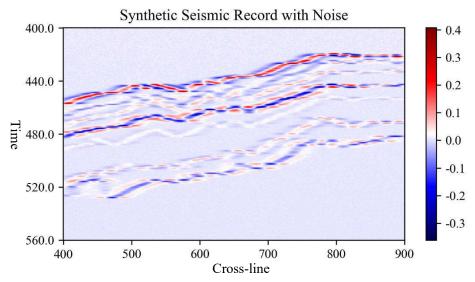


图 23 inline=500 地震正演模拟剖面,变密度显示

四、程序来源及改进

4.1 来源

本程序所含数据及部分代码来源于 GitHub 上的项目 Seismic_Forward_Modeling(https://github.com/crimeacs/Seismic_Forward_Modeling),将原有的 inpy 格式文件重写为三个文件,分别为 InputHorizon.py、MakeModel.py、MakeSeis mic.py,重新选取正演模拟范围。

4.2 改进

对程序中部分进行改进,如:

1. 正确刻画纵、横坐标显示范围,新增代码:

```
plt.xticks(np.arange(0, n_cell1+1, 100), np.arange(range_lift,range_right+1, 100))
plt.yticks(np.linspace(0, n_cell1, 5), np.linspace(400, 560,5))
```

2. 增加合适图件标题及文字显示,新增代码:

将 matplotlib 字体设置为 Times New Roman plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['Times New Roman'] plt.rcParams['axes.unicode_minus'] = False

3. 新增图片保存选项,

plt.savefig('Picture/Model.png', dpi=300)

4. 正演过程增加地层衰减;

noisy = noisy * np.exp(-0.001 * np.arange(noisy.shape[0])[:, None])

4.3 **原有** Bug 修改

1.原有代码选择其他范围或者 Inline 测线剖面后无法正常进行插值,出现报错:

A value (401.0) in x_new is above the interpolation range's maximum value (400.0).

发现是由于原始程序所选取道的范围(500-700),该范围内所有地层均发育,可以正常插值。

但一旦选取道号范围改变,选取范围内存在地层消失时,不存在的地层位置数据变为 nan,使用 interp1d 进行插值时,自变量因变量范围不一致,默认(bounds_error=True)插值范围须在插值对象的范围内,当尝试插入范围不在插值对象范围内时,便会引发 ValueError 报错(需要外插)。针对此 bug 做出如下修改:

原始:

f = interp1d(x, layer, kind='cubic')

改为:

f = interp1d(x, layer, kind='cubic', bounds_error=False)

聚类算法

一、聚类算法介绍

对于"监督学习"(supervised learning), 其训练样本是带有标记信息的,并且监督学习的目的是:对带有标记的数据集进行模型学习,从而便于对新的样本进行分类。

而在"无监督学习"(unsupervised learning)中,训练样本的标记信息是未知的,目标是通过对无标记训练样本的学习来揭示数据的内在性质及规律,为进一步的数据分析提供基础。对于无监督学习,应用最广的便是"聚类"(clustering)。

聚类算法试图将数据集中的样本划分为若干个通常是不相交的子集,每个子集称为一个"簇"(cluster),通过这样的划分,每个簇可能对应于一些潜在的概念或类别。

简单来说:聚类算法的样本集都是没有标签的,那我们就需要根据样本的特征,给样本数据集进行聚类。并且无标签的算法也叫做无监督学习。

二、K-means 算法

kmeans 算法,又称为 k 均值算法。K-means 算法中的 k 表示的是聚类为 k 个簇,means 代表取每一个聚类中数据值的均值作为该簇的中心,或者称为质心,即用每一个的类的质心对该簇进行描述。

2.1 算法思想和流程介绍

2.1.1 算法思想

以空间中 K 个点为中心进行聚类(即先从样本集中随机选取 k 个样本作为 簇中心),对最靠近他们的对象归类(所有样本与这 k 个"簇中心"的距离,对于每一个样本,将其划分到与其距离最近的"簇中心"所在的簇中)。通过迭代的方法,逐次更新各聚类中心的值,直至得到最好的聚类结果。

2.1.2 算法流程:

先从没有标签的元素集合 A 中随机取 K 个元素, 作为 K 个子集各自的质心:

分别计算剩下的元素到 K 个子集质心的距离, 根据距离将元素分别划分到

最近的子集;

根据聚类结果,重新计算质心(计算方法为子集中所有元素各个维度的算术平均数)

将集合 A 中全部元素按照新的质心然后再重新聚类;

重复第4步,直到聚类结果不再发生变化。

2.2 K-means **算法的代码实现**

使用随机数,并对随机数展开聚类

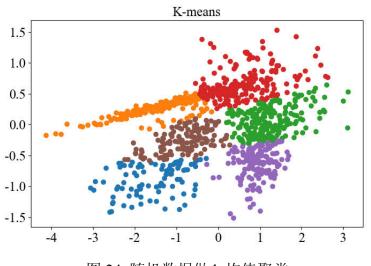


图 24 随机数据做 k 均值聚类

基于前文正演所得到剖面数据,将不同 CDP 道上的数据点与其所在时间深度重新构造成二维数据,根据时间点的中心进行聚类分析

注:本节所用数据仅对聚类算法进行探究分析,并无具体的地球物理含义;

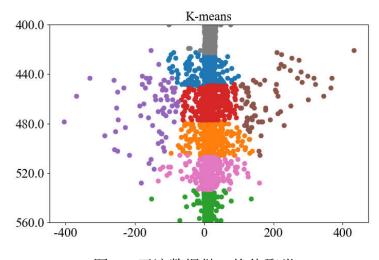


图 25 正演数据做 k 均值聚类

三、层次聚类

层次的聚类方法(Hierarchical Clustering),从字面上理解,其是层次化的聚类,最终得出来的是树形结构。专业一点来说,层次聚类通过 计算不同类别数据点间的相似度 来创建一棵有层次的嵌套聚类树。

层次聚类的好处是不需要指定具体类别数目的,其得到的是一颗树,聚类 完成之后,可在任意层次横切一刀,得到指定数目的簇。

3.1 算法思想和流程介绍

3.1.1 算法思想

自下而上的 凝聚方法 (agglomerative: 先将所有样本的每个点都看成一个 簇, 然后找出距离最小的两个簇进行合并, 不断重复到预期簇或者其他终止条件),

凝聚方法的代表算法: AGNES, Agglomerative Nesting;

自顶向下的 分裂方法 (divisive: 先将所有样本当作一整个簇, 然后找出 簇中距离最远的两个簇进行分裂, 不断重复到预期簇或者其他终止条件)。

分裂方法的代表算法: DIANA, Divisive Analysis。

3.1.2 基本流程

AGNES 算法步骤:

- (1) 初始化,每个样本当做一个簇
- (2) 计算任意两簇距离,找出 距离最近的两个簇,合并这两簇
- (3) 重复步骤 2......

直到,最远两簇距离超过阈值,或者簇的个数达到指定值,终止算法

DIANA 算法步骤:

- (1) 初始化,所有样本集中归为一个簇
- (2) 在同一个簇中, 计算任意两个样本之间的距离, 找到 距离最远 的两个样本点 a,b, 将 a,b 作为两个簇的中心;
- (3) 计算原来簇中剩余样本点距离 a, b 的距离, 距离哪个中心近, 分配到哪个簇中
 - (4) 重复步骤 2、3

直到,最远两簇距离不足阈值,或者簇的个数达到指定值,终止算法。

3.2 AgglomerativeClustering 算法的代码实现

使用随机数,并对随机数展开层次聚类

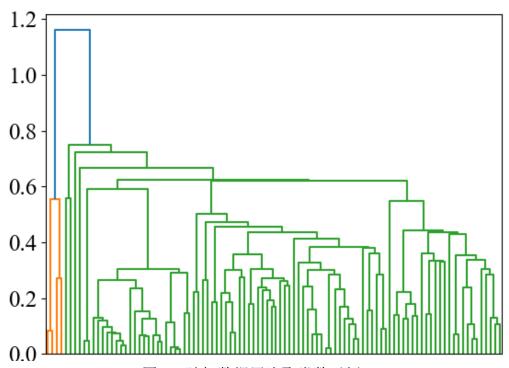
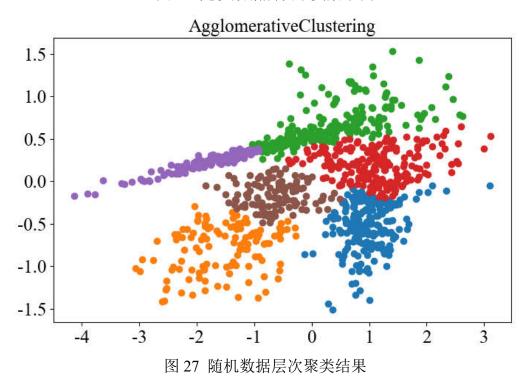
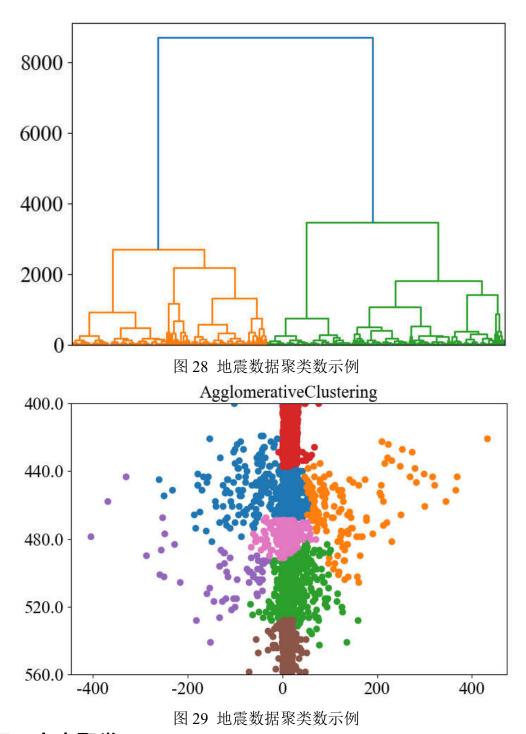


图 26 随机数据层次聚类数示例



基于前文正演所得到剖面数据,将不同 CDP 道上的数据点与其所在时间深度重新构造成二维数据,根据时间点的中心进行层次聚类分析。



四、密度聚类

密度聚类的代表性算法常见 DBSCAN(Density-Based Spatial Clustering of Applications with Noise,具有噪声的基于密度的聚类方法)为例。全称中透

露出两个重要信息,即 DBSCAN 聚类算法是抗噪的,稍后我们会介绍详细的机制。

密度聚类的思想,其实和人类的思维十分相似,通过判断"是否紧密相连 "来确定样本点是否属于一个簇。

4.1 算法思想和流程介绍

4.1.1 算法思想

密度聚类的思想,其实和人类的思维十分相似,通过判断"是否紧密相连 "来确定样本点是否属于一个簇。

如果一个点周围环绕很多其他点,并且比他密度大的点离他距离还很远,则认为这个点是一个聚类中心。在 DBSCAN 中,我们将其称之为"核心对象"

4.1.2 基本流程

- (1) 先找到一个核心对象, 从它出发, 确定若干个直接密度可达的对象
- (2) 再从这若干个对象出发,寻找它们直接密度可达的点,
- (3) 直至最后没有可添加的对象了,那么一个簇的更新就完成了。

4.2 DBSCAN 算法的代码实现

使用随机数,并对随机数展开密度聚类

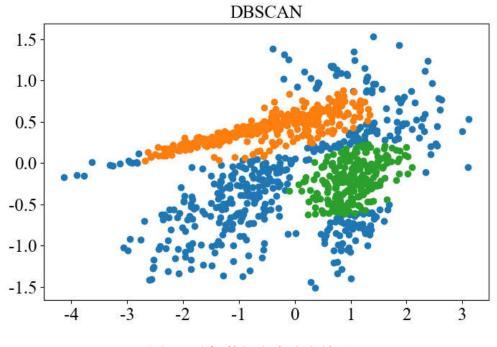


图 30 随机数据密度聚类结果

基于前文正演所得到剖面数据,将不同 CDP 道上的数据点与其所在时间深

度重新构造成二维数据,根据时间点的中心进行密度聚类分析。

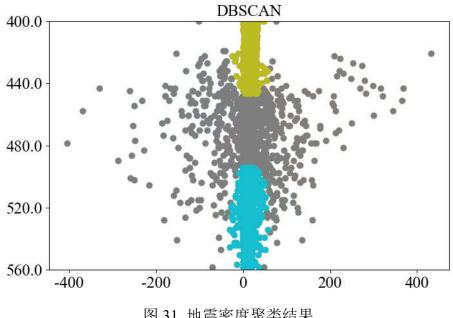


图 31 地震密度聚类结果

五、谱聚类

谱聚类(Spectral Clustering, SC)是一种基于图论的聚类方法——将带权无 向图划分为两个或两个以上的最优子图(sub-Graph),使子图内部尽量相似,而 子图间距离尽量距离较远,以达到常见的聚类的目的。

5.1 算法思想和流程介绍

5.1.1 算法思想

谱聚类是将原问题转化为"图分割"的问题。涉及两个关键的步骤:将原 数据,转化为"无向权重图"、对图进行分割。

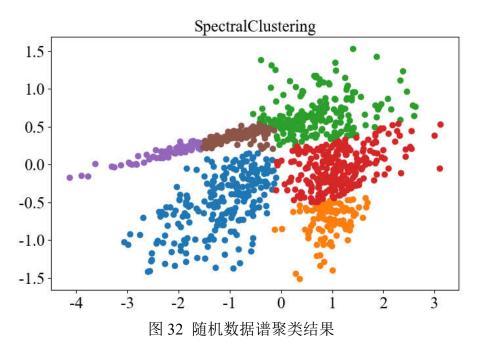
5.1.2 基本流程:

- 1 根据输入的相似矩阵的生成方式构建样本的相似矩阵 S;
- 2 根据相似矩阵 S 构建邻接矩阵 W, 构建度矩阵 D;
- 3 计算出拉普拉斯矩阵 L;
- 4 构建标准化后的拉普拉斯矩阵 $D^{-1/2}LD^{-1/2}$;
- 5 计算 $D^{-1/2}LD^{-1/2}$ 最小的 k_1 个特征值所各自对应的特征向量 f;
- 6 将各自对应的特征向量 f 组成的矩阵按行标准化,最终组成 $n*k_1$ 维的 特征矩阵 F;

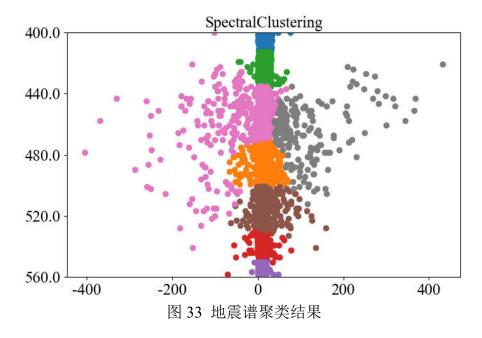
- 7 对 F 中的每一行作为一个 k_1 维的样本,共 n 个样本,用输入的聚类方法进行聚类,聚类维数为 k_2 ;
- 8 得到簇划分 $C(c_1, c_2, ... c_{k2})$;

5.2 SpectralClustering 算法及代码实现

使用随机数,并对随机数展开谱聚类



基于前文正演所得到剖面数据,将不同 CDP 道上的数据点与其所在时间深度重新构造成二维数据,根据时间点的中心进行谱聚类分析。



附源代码

正演模拟

InputHorizon.py

```
.....
                                                os.listdir('target_path')]
    _____
                                                     data = pd.DataFrame(columns=['In-line',
    # -*- coding: utf-8 -*-
                                                'Cross-line', 'z', 'Filename'])
    # Time
               : 2023/3/25 13:24
                                                     n = 0
    # Author : Qisx
                                                     for filename in filenames:
    # FileName: InputHorizon.py
                                                     df = pd.read_table('target_path/' +
    # Software: PyCharm
                                                filename, header=None, sep=' ',
                                                encoding='utf-8',
                                                     names=['In-line', 'Cross-line', 'z',
    import os.path
                                                'Filename'])
    import zipfile
                                                     # header=None: 第一列不作为表头
    import pandas as pd
                                                     # sep=' ': 空格分割
    import matplotlib.pyplot as plt
                                                     # encoding='utf-8': utf-8 格式打开
    import numpy as np
                                                     # names=['In-line','Cross-line','t']: 定义
                                                列名
    #将 matplotlib 字体设置为 Times New
                                                     df['Filename'] = filename
Roman
                                                     df['In-line'] = pd.to_numeric(df['In-
    plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['Times
                                                line']).astype(int)
New Roman']
                                                     df['Cross-line'] =
    plt.rcParams['axes.unicode_minus'] =
                                                pd.to_numeric(df['Cross-line']).astype(int)
False
                                                     df['z'] = pd.to_numeric(df['z']).astype(int)
    ##############
                                                     data = pd.concat([data, df],
                                                ignore_index=True)
读取地层文件
                                                     n = n + 1
    ##############
                                                     # 地层文件存入 csv
    with zipfile.ZipFile('Export.zip', 'r') as
                                                     data.to csv('Horizon.csv', index=False)
zip_ref:
                                                     print('************saved******
    zip_ref.extractall('target_path')
                                                ***********)
```

filenames = [f for f in

```
plt.savefig('Picture/line_' +
     #############
                                                    str(draw_horizon) + '_Horizon.png', dpi=300)
     #
绘制地层切片
                                                         ##############
                                                    绘制地层切片
     #############
     xline = 800
     inline = 500
                                                         ##############
     draw_horizon = 0
                                                         cut_x_line_left = 400
     for draw_horizon in range(0, 8):
                                                         cut_x_line_right = 900
     group_show_horizon =
                                                         cut_in_line_left = 300
data[data['Filename'] == str(draw horizon) +
                                                         cut_in_line_right = 700
' Horizon']
                                                         inline_slice = data.where(data['In-line']
     plt.figure(figsize=(4, 4))
                                                    == inline)
     plt.scatter(group_show_horizon['In-
                                                         group_inline =
line'][::10], group_show_horizon['Cross-
                                                    inline_slice.groupby('Filename', sort=True)
line'][::10],
                                                         plt.figure(figsize=(10, 8))
     c=group show horizon['z'][::10], s=20,
                                                         plt.subplot(211)
cmap='jet')
                                                         plt.ylim(560, 400)
     plt.ylim(400, 900)
                                                         n = 0
     plt.xlim(300, 700)
                                                         for name, group in group_inline:
     plt.title(str(draw_horizon) + '_Horizon')
                                                         plt.plot(group['Cross-line'], group['z'],
     plt.xlabel('In-line')
                                                    label=name)
     plt.ylabel('Cross-line')
                                                         plt.xlabel('Cross-line')
                                                         plt.ylabel('Time')
     plt.colorbar()
     plt.plot(group_show_horizon['In-
                                                         n = n + 1
                                                         plt.legend(loc='center left',
line'][::10],
     np.zeros(shape=(group_show_horizon['C
                                                    bbox_to_anchor=(1, 0.5))
ross-line'][::10].shape)) + xline, color='black')
                                                         # plt.axvline(x=cut_x_line_left, c='grey',
     plt.plot(np.zeros(shape=(group_show_h
                                                    dashes=[6, 3])
orizon['Cross-line'][::10].shape)) + inline,
                                                         # plt.axvline(x=cut_x_line_right, c='grey',
     group_show_horizon['Cross-line'][::10],
                                                    dashes=[6, 3])
color='black')
     plt.show()
                                                         crossline slice = data.where(data['Cross-
                                                    line'] == xline)
```

```
n = n + 1
    group_crossline =
crossline_slice.groupby('Filename', sort=True)
                                                      plt.legend(loc='center left',
                                                 bbox_to_anchor=(1, 0.5))
    plt.subplot(212)
    plt.ylim(560, 400)
                                                      # plt.axvline(x=cut_in_line_left, c='grey',
    n = 0
                                                 dashes=[6, 3])
    for name, group in group crossline:
                                                      # plt.axvline(x=cut in line right,
    plt.plot(group['In-line'], group['z'],
                                                 c='grey', dashes=[6, 3])
label=name)
                                                      plt.show()
    plt.xlabel('In-line')
                                                      plt.savefig('Pi
    plt.ylabel('Time')
    cture/inline crossline nocut.png', dpi=300)
       MakeModel.py
                                                          x = x[::int(out_max / len(x))]
_____
                                                      else:
# -*- coding: utf-8 -*-
                                                          x = x[::1]
# Time
          : 2023/3/25 16:34
                                                      while len(x) > out max:
# Author : Qisx
                                                          x = np.delete(x, -1)
# FileName: MakeModel.py
                                                      return x
# Software: PyCharm
_____
.....
                                                 def map_and_resize(x, x_min, x_max,
                                                 out min, out max):
import sys
                                                      mapped = (((x - x_min) * (out_max -
import numpy as np
                                                 out_min) / (x_max - x_min)) +
import pandas as pd
                                                 out_min).astype(int)
from scipy.interpolate import interp1d
                                                      z = mapped
import matplotlib.pyplot as plt
                                                      return z
import scipy as sp
import scipy.ndimage as snd
import copy
                                                 if __name__ == '__main__':
                                                      inline = 500
#将 matplotlib 字体设置为 Times New
                                                      crossline = 800
Roman
                                                      cut_x_line_left = 300
plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['Times New
                                                      cut_x_line_right = 700
Roman']
                                                      cut in line left = 400
plt.rcParams['axes.unicode_minus'] = False
                                                      cut_in_line_right = 900
                                                      data = pd.read_csv('Horizon.csv', sep=',',
def resizing_array(x, out_max):
                                                 encoding='utf-8', )
```

inline_slice = data.where(data['In-line']

if $int(out_max / len(x)) > 1$:

```
== inline)
                                                         elif view == 'In-line':
     crossline_slice = data.where(data['Cross-
                                                               n_cell1 = cut_x_line_right -
line'] == crossline)
                                                    cut_x_line_left
                                                              grouped crop = grouped x crop
     print('range of inline of inline_slice:',
inline slice['Cross-line'].min(),
                                                    range lift,range right=cut x line left,cut x l
inline_slice['Cross-line'].max())
                                                    ine right
     print('range of crossline of
                                                         # Frame of Horizon
crossline_slice:', crossline_slice['In-
line'].min(), crossline_slice['In-line'].max())
                                                         model = np.zeros(shape=(n_cell1,
     ###############
                                                    n cell1), dtype=np.int)
                                                         n = 0
制作地层骨架插值
                                                         for name, group in grouped_crop:
                                                              # scale model
     #############
                                                              layer =
     in slice crop =
                                                    map_and_resize(group['z'].values, 400, 560,
inline_slice.where(inline_slice['In-line'] <=
                                                    0, n_cell1)
cut_x_line_right)
                                                              # Interpolate
     in_slice_crop =
                                                              x = np.arange(0, len(layer), 1)
in_slice_crop.where(in_slice_crop['In-line'] >=
                                                              # print(x, layer)
cut x line left)
                                                               print(len(x), len(layer))
                                                              f = interp1d(x, layer,
     cross_slice_crop =
crossline slice.where(crossline slice['Cross-
                                                    kind='cubic',bounds error=False,)
line'] <= cut_in_line_right)</pre>
                                                              x_new = np.arange(0, n_cell1,
     cross slice crop =
                                                    1).astype('int')
cross_slice_crop.where(cross_slice_crop['Cros
                                                              layer_new = f(x_new).astype('int')
s-line'] >= cut_in_line_left)
                                                              # For the first layer
                                                              if n == 0:
     grouped_in_crop =
                                                                    layer_n = np.zeros_like(x_new)
in_slice_crop.groupby('Filename', sort=True)
                                                              # For the last layer
     grouped_x_crop =
                                                              if n == 7:
cross_slice_crop.groupby('Filename',
                                                                   layer_new =
sort=True)
                                                    np.zeros_like(x_new) + n_cell1
                                                              # Fill trace by trace
     # Choose view
                                                              for i in range(len(x_new)):
     view = 'Cross-line'
                                                                    model[layer_n[i]:layer_new[i],
                                                    x_new[i]] = n
     if view == 'Cross-line':
                                                              layer n = layer new
          n_cell1 = cut_in_line_right -
                                                              n += 1
cut in line left
          grouped_crop = grouped_in_crop
                                                         # Convert colormap and show
                                                         plt.figure(figsize=(6,3))
range_lift,range_right=cut_in_line_left,cut_in
                                                         cmap = plt.get_cmap('jet', 14)
_line_right
                                                         cmap.set_under('gray')
```

```
model Vp[model Vp == 0] = 2300
    cax = plt.imshow(model,
cmap=cmap,interpolation='nearest',aspect='a
                                                      model_Vp[model_Vp == 1] = 2530
                                                      model_Vp[model_Vp == 2] = 2500
uto')
                                                      model Vp[model Vp == 3] = 2590
    plt.title('Frame of Horizon')
                                                      model_Vp[model_Vp == 4] = 2340
    # plt.xticks(np.arange(0, n_cell1+1,
100),np.arange(range lift,range right+1,
                                                      model Vp[model Vp == 5] = 2530
100))
                                                      model Vp[model Vp == 6] = 2680
                                                      model Vp[model Vp == 7] = 2500
    plt.yticks(np.linspace(0, n cell1, 5),
np.linspace(400, 560,5))
    plt.grid(False)
                                                      model_p_impedance = model_dens *
    cbar = plt.colorbar(cax,
                                                 model Vp / 1e3
ticks=np.arange(0, 13, 1))
    plt.show()
                                                      plt.figure(figsize=(6,3))
    plt.savefig('Picture/Model.png', dpi=300)
                                                      plt.imshow(model p impedance,
                                                 cmap='jet',interpolation='nearest',aspect='aut
    #############
                                                 0')
                                 制作引入
                                                      plt.title('Model of P-impedance')
密度和纵波速度给模型添加纵波阻抗信息
                                                      plt.xticks(np.arange(0, n cell1+1, 100),
                                                 np.arange(range_lift,range_right+1, 100))
    #############
                                                      plt.yticks(np.linspace(0, n_cell1, 5),
    model dens = np.copy(model)
                                                 np.linspace(400, 560,5))
    model_dens[model_dens == 0] = 2650
                                                      plt.colorbar()
    model dens[model dens == 1] = 2750
                                                      plt.grid(False)
    model_dens[model_dens == 2] = 2675
                                                      plt.show()
    model dens[model dens == 3] = 2680
    model_dens[model_dens == 4] = 2600
                                                 plt.savefig('Picture/Model_P_impedance.png'
    model_dens[model_dens == 5] = 2450
                                                 , dpi=300)
    model dens[model dens == 6] = 2420
                                                      # Make Faulted Model
    model_dens[model_dens == 7] = 2375
                                                      faulted =
                                                 copy.deepcopy(model_p_impedance)
    # Create model filled with Velocity
    model_Vp = np.copy(model)
                                                      fault_throw = 00
    fault position = 100
                                                      plt.title('Model of P-impedance with
                                                 fault')
    with fault = np.roll(faulted[:,
0:fault_position], fault_throw, axis=0)
                                                      plt.xticks(np.arange(0, n_cell1+1, 100),
    with fault = np.hstack([with fault,
                                                 np.arange(range_lift,range_right+1, 100))
faulted[:, fault position:]])
                                                      plt.yticks(np.linspace(0, n cell1, 5),
    faulted_model = with_fault
                                                 np.linspace(400, 560,5))
                                                      plt.colorbar()
    plt.figure(figsize=(6,3))
                                                      plt.grid(False)
    plt.imshow(faulted model,
                                                      plt.show()
cmap='jet',interpolation='nearest',aspect='aut
o')
                                                 plt.savefig('Picture/Model_P_impedance_faul
```

```
np.savetxt('faulted_model.csv',
t.png', dpi=300)
                                                 faulted_model, delimiter = ',')
    #将 faulted_model 保存为 csv 文件
                                                      cut in line right = 900
                                                      view = 'Cross-line'
       MakeSeismic.py
                                                      if view == 'Cross-line':
.....
                                                           n_cell1 = cut_x_line_right -
_____
                                                 cut_x_line_left
# -*- coding: utf-8 -*-
# Time
           : 2023/3/26 20:09
                                                 range_lift,range_right=cut_in_line_left,cut_in
# Author : Qisx
                                                 line right
                                                      elif view == 'In-line':
# FileName: MakeSeismic.py
# Software: PyCharm
                                                           n_cell1 = cut_in_line_right -
_____
                                                 cut_in_line_left
.....
                                                 range_lift,range_right=cut_x_line_left,cut_x_l
import numpy as np
                                                 ine_right
import pandas as pd
                                                      faulted_model =
import matplotlib.pyplot as plt
                                                 pd.read_csv('faulted_model.csv', sep=',',
import scipy as sp
                                                 encoding='utf-8')
#将 matplotlib 字体设置为 Times New
                                                      faulted_model = faulted_model.values
plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['Times New
                                                      ##############
Roman']
plt.rcParams['axes.unicode_minus'] = False
                                                 制作反射系数序列
                                                      ##############
def ricker(f, length=0.128, dt=0.001):
                                                      width = 2
    t = np.arange(-length / 2, (length - dt) / 2,
dt)
                                                      rc = (faulted model -
    y = (1.0 - 2.0 * (np.pi ** 2) * (f ** 2) * (t
                                                 np.roll(faulted_model, width, axis=0)) / (
** 2)) * np.exp(-(np.pi ** 2) * (f ** 2) * (t **
                                                                    faulted model +
                                                 np.roll(faulted_model, width, axis=0))
2))
    return t, y
                                                      plt.figure(figsize=(6,3))
                                                      plt.imshow(rc, cmap='seismic', vmin=-
                                                 0.1,
if __name__ == '__main__':
                                                 vmax=0.1,interpolation='gaussian',aspect='au
                                                 to')
    inline = 500
                                                      plt.colorbar()
    crossline = 800
                                                      plt.xticks(np.arange(0, n_cell1+1, 100),
    cut x line left = 300
                                                 np.arange(range lift,range right+1, 100))
    cut_x_line_right = 700
                                                      plt.yticks(np.linspace(0, n_cell1, 5),
    cut_in_line_left = 400
                                                 np.linspace(400, 560,5))
```

```
plt.grid(False)
                                                        plt.grid(False)
    plt.show()
                                                        plt.show()
    plt.savefig('Picture/rc.png', dpi=300)
                                                        plt.savefig('Picture/Synthetic_gery.png',
                                                   dpi=300)
    #############
                                                        ##############
创建子波
                                                   加入噪声
    ##############
                                                   #
    plt.figure(figsize=(6, 3))
                                                        ##############
    f = 25
    t, w = ricker(f)
                                                        blurred =
    plt.plot(t, w, 'r')
                                                   sp.ndimage.gaussian_filter(synth, sigma=1.1)
                                                        noisy = blurred + 0.5 * blurred.std() *
    plt.xlabel('Time, ms')
    plt.ylabel('Amplitude, dB')
                                                   np.random.random(blurred.shape)
    plt.title('Wavelet of frequency: %i Hz' %
                                                        #对 noisy 沿纵向指数衰减
f)
                                                        noisy = noisy * np.exp(-0.001 *
    plt.grid(False)
                                                   np.arange(noisy.shape[0])[:, None])
    plt.show()
    plt.savefig('Picture/Wavelet.png',
                                                        plt.figure(figsize=(6,3))
dpi=300)
                                                        plt.imshow(noisy,
                                                   cmap='seismic',interpolation='gaussian',aspec
    #############
                                                   t='auto')
                                                        plt.title('Synthetic Seismic Record with
制作合成地震记录
                                                   Noise')
                                                        plt.colorbar()
    ##############
                                                        plt.xticks(np.arange(0, n_cell1+1, 100),
    synth =
                                                   np.arange(range lift,range right+1, 100))
np.array([np.apply_along_axis(lambda t:
                                                        plt.yticks(np.linspace(0, n_cell1, 5),
np.convolve(t, w, mode='same'), axis=0,
                                                   np.linspace(400, 560,5))
                                                        plt.grid(False)
arr=r) for r in rc])
                                                        plt.show()
    plt.figure(figsize=(6,3))
                                                   plt.savefig('Picture/Synthetic_noisy_gery.png',
                                                   dpi=300)
    plt.imshow(synth,
cmap='gray_r',interpolation='gaussian',aspect
='auto')
    plt.title('Synthetic Seismic Record')
    plt.colorbar()
    plt.xticks(np.arange(0, n cell1+1, 100),
np.arange(cut_x_line_left, cut_x_line_right+1,
100))
     plt.yticks(np.linspace(0, n_cell1, 5),
np.linspace(400, 560,5))
```

聚类算法

plt.figure(figsize=(8, 5)) Clustel4Seismic.py model AgglomerativeClustering(n_clusters=7, linkage='ward') # -*- coding: utf-8 -*model.fit(X) # Time : 2023/3/30 20:58 yhat = model.fit_predict(X) # Author : Qisx # plt.subplot(2,2,2) # FileName: Clustel4Seismic.py plt.title('AgglomerativeClustering', # Software: PyCharm fontsize=18) clusters = np.unique(yhat) for cluster in clusters: import pandas as pd row_ix = np.where(yhat == cluster) import numpy as np plt.scatter(X[row_ix, 1], X[row_ix, 0]) import matplotlib.pyplot as plt plt.ylim(500, 0) plt.yticks(np.linspace(0, 500. 5), scipy.cluster.hierarchy from import np.linspace(400, 560, 5), fontsize=18) dendrogram, linkage plt.xticks(fontsize=18) from sklearn.cluster import plt.show() KMeans, Agglomerative Clustering, plt.figure() DBSCAN, Spectral Clustering plt.xticks(fontsize=18) plt.yticks(fontsize=18) #将 matplotlib 字体设置为 Times New Z = linkage(X, 'ward')dendrogram(Z) plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['Times New plt.show() Roman'] plt.rcParams['axes.unicode_minus'] = False plt.figure(figsize=(8, 5)) model = KMeans(n_clusters=8) model.fit(X) # 写一个标准化化函数 yhat = model.fit_predict(X) def standardize(x): # plt.subplot(2,2,3) return (x - x.mean()) / x.std() plt.title('K-means', fontsize=18) clusters = np.unique(yhat) for cluster in clusters: seismic = pd.read_csv('seismic.csv', sep=',', row_ix = np.where(yhat == cluster) encoding='utf-8') plt.scatter(X[row_ix, 1], X[row_ix, 0]) seismic = seismic.values plt.ylim(500, 0) # seismic = standardize(seismic) plt.yticks(np.linspace(0, 500. 5), X = []np.linspace(400, 560, 5), fontsize=18) plt.xticks(fontsize=18) for i in range(0, 498, 5): plt.show() for j in range(0, 500, 20):

x.append([i, seismic[i][j]])

X = np.array(x)

plt.figure(figsize=(8, 5))	11111
model=DBSCAN(eps=30,min_samples=200)	# k-means 聚类
model.fit(X)	from numpy import unique
yhat = model.fit_predict(X)	from numpy import where
# plt.subplot(2,2,4)	from sklearn.datasets import
plt.title('DBSCAN', fontsize=18)	make_classification
clusters = np.unique(yhat)	from sklearn.cluster import
for cluster in clusters:	KMeans, Agglomerative Clustering, DBSCAN,
row_ix = np.where(yhat == cluster)	SpectralClustering
plt.scatter(X[row_ix, 1], X[row_ix, 0])	import matplotlib.pyplot as plt
plt.ylim(500, 0)	from scipy.cluster.hierarchy import
plt.yticks(np.linspace(0, 500, 5),	dendrogram, linkage
np.linspace(400, 560, 5), fontsize=18)	# 将 matplotlib 字体设置为 Times New
plt.xticks(fontsize=18)	Roman
plt.show()	plt.rcParams['font.sans-serif'] = ['Times New
	Roman']
plt.figure(figsize=(8, 5))	plt.rcParams['axes.unicode_minus'] = False
model= SpectralClustering(n_clusters=8,	
affinity='nearest_neighbors',	
n_neighbors=10)	# 定义数据集
model.fit(X)	X, _ = make_classification(n_samples=1000,
yhat = model.fit_predict(X)	n_features=6, n_informative=2,
# plt.subplot(2,2,4)	n_redundant=4, n_clusters_per_class=2,
plt.title('SpectralClustering', fontsize=18)	random_state=4)
clusters = np.unique(yhat)	# 定义模型
for cluster in clusters:	model = KMeans(n_clusters=6)
row_ix = np.where(yhat == cluster)	# 模型拟合
plt.scatter(X[row_ix, 1], X[row_ix, 0])	model.fit(X)
plt.ylim(500, 0)	# 为每个示例分配一个集群
plt.yticks(np.linspace(0, 500, 5),	yhat = model.predict(X)
np.linspace(400, 560, 5), fontsize=18)	# 检索唯一群集
plt.xticks(fontsize=18)	clusters = unique(yhat)
plt.show()	# 为每个群集的样本创建散点图
	plt.figure(figsize=(8, 5))
Cluast4Data	for cluster in clusters:
Ciuasi4Data	# 获取此群集的示例的行索引
ппп	row_ix = where(yhat == cluster)
=======================================	# 创建这些样本的散布
# -*- coding: utf-8 -*-	plt.scatter(X[row_ix, 0], X[row_ix, 1])
# Time : 2023/4/6 15:31	plt.title('K-means', fontsize=18)
# Author : Qisx	plt.xticks(fontsize=18)
# FileName: ClusteDatas.py	plt.yticks(fontsize=18)
# Software: PyCharm	plt.show()

```
model=AgglomerativeClustering(n_clusters
                                                       plt.title('SpectralClustering',
=6,linkage='ward')
                                                  fontsize=18)
model.fit(X)
                                                       plt.xticks(fontsize=18)
yhat=model.fit_predict(X)
                                                       plt.yticks(fontsize=18)
plt.figure(figsize=(8, 5))
                                                  plt.show()
clusters = unique(yhat)
for cluster in clusters:
     row_ix = where(yhat == cluster)
     plt.scatter(X[row_ix, 0], X[row_ix, 1])
     plt.title('AgglomerativeClustering',
fontsize=18)
     plt.xticks(fontsize=18)
     plt.yticks(fontsize=18)
plt.show()
plt.figure()
plt.xticks(fontsize=18)
plt.yticks(fontsize=18)
Z = linkage(X)
dendrogram(Z)
plt.show()
model=
                           DBSCAN(eps=0.9,
min_samples=100, leaf_size=10)
model.fit(X)
yhat=model.fit_predict(X)
plt.figure(figsize=(8, 5))
clusters = unique(yhat)
for cluster in clusters:
     row_ix = where(yhat == cluster)
     plt.scatter(X[row_ix, 0], X[row_ix, 1])
     plt.title('DBSCAN', fontsize=18)
     plt.xticks(fontsize=18)
     plt.yticks(fontsize=18)
plt.show()
model=SpectralClustering(n_clusters=6,affi
nity='nearest_neighbors',n_neighbors=10)
model.fit(X)
yhat=model.fit_predict(X)
plt.figure(figsize=(8, 5))
clusters = unique(yhat)
for cluster in clusters:
     row_ix = where(yhat == cluster)
```

plt.scatter(X[row_ix, 0], X[row_ix, 1])