Vettori linearmente indipendenti Sia V uno spazio vettoriale su un campo K, e siano $v_1, \ldots, v_n \in V$. L'insieme $\{v_1, \ldots, v_n\}$ si dice linearmente indipendente se l'unica combinazione lineare dei v_i che dà come risultato il vettore nullo è quella in cui tutti i coefficienti sono nulli, cioè: $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \cdots + \lambda_n v_n = 0 \implies \lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_n = 0$.

Rango di una matrice Il rango di una matrice $A \in M_{m,n}(K)$ è il massimo numero di righe/colonne linearmente indipendenti. Equivale alla dimensione dello spazio generato dalle righe o colonne: $rg(A) := dim(\operatorname{span}(A^1, \ldots, A^n))$ $rg(A) := dim(\operatorname{span}(A_1, \ldots, A_n))$

Sistema di generatori di un sottospazio Un sistema di generatori di un sottospazio $U \subseteq V$ su K è un insieme di vettori v_1, \ldots, v_n tale che: $V = \operatorname{span}(v_1, \ldots, v_n)$, cioè ogni vettore di V vpuò essere scritto come combinazione lineare dei vettori v_1, \ldots, v_n

Base di un sottospazio vettoriale La base di un sottospazio vettoriale è un insieme di vettori linearmente indipendenti che generano l'intero sottospazio. In altre parole, ogni vettore del sottospazio può essere scritto in modo unico come combinazione lineare dei vettori della base.

Spazio vettoriale Un sottoinsieme $W \subseteq V$ su \mathbb{R} è un sottospazio vettoriale se: il vettore nullo di V appartiene a W (ovvero $o \in W$), è chiuso per somma $\forall u,v \in W \Rightarrow u+v \in W$, è chiuso per prodotto scalare $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall v \in W \Rightarrow \lambda \cdot v \in W$

Applicazione lineare tra spazi vettoriali Un'applicazione $f: V \to W$ tra spazi vettoriali è lineare se $\forall v, w \in V \in X \in K$ vale: (additività) f(v+w) = f(v) + f(w) l'immagine della somma è la somma delle immagini, (omogeneità) $f(\lambda v) = \lambda f(v)$ l'immagine della moltiplicazione per uno scalare è la moltiplicazione per uno scalare dell'immagine

Base di uno spazio vettoriale Una base di uno spazio vettoriale V su K è un insieme di vettori $v_1, \ldots, v_n \subseteq V$ tale che: i vettori sono linearmente indipendenti, generino lo spazio V, cioè $\forall_v \in V$ si scrive come combinazione lineare dei v_i . (V è un sistema di generatori)

Sistema lineare omogeneo Un sistema omogeneo è un sistema lineare della forma Ax=0 $b_1=0,\ldots,b_n=0$.

Teorema di Cramer Consideriamo un sistema lineare AX = b, dove $A \in M_{m,n}(K)$ è una matrice quadrata. Se A è invertibile, allora il sistema ha un'unica soluzione, ed essa è data da: $X = A^{-1}b$ dim: Dimostriamo che: (1) $A^{-1}b$ è soluzione, e (2) è l'unica.(1) Verifichiamo che $x = A^{-1}b$ soddisfa Ax = b: $Ax = A(A^{-1}b) = (AA^{-1})b = I_nb = b$ Quindi è soluzione.(2) Supponiamo s sia una qualsiasi soluzione di Ax = b, cioè As = b. Moltiplichiamo ambo i membri per $A^{-1}:A^{-1}(As) = A^{-1}b \Rightarrow (A^{-1}A)s = I_ns = s = A^{-1}b$ Quindi ogni soluzione s deve coincidere con $A^{-1}b$. Pertanto, $A^{-1}b$ è l'unica soluzione del sistema.

Teorema di Rouchè-Capelli Sia $A \in M_{m,n}(K)$ e sia $b \in K^n$. Allora il sistema lineare: AX = b è compatibile (ha almeno una soluzione) se e solo se: rg(A) = rg(A|b) In tal caso, la soluzione generale del sistema dipende da: n - rg(A) parametri liberi. $\underline{\text{dim:}}$ (\Rightarrow) Supponiamo che AX = b sia compatibile. Allora esiste una soluzione \bar{s} tale che $A\bar{s} = b$. Scrivendo A come matrice delle colonne $A^{(1)}, \ldots, A^{(n)}$, abbiamo che: $b = \bar{s}_1 A^{(1)} + \cdots + \bar{s}_n A^{(n)} \Rightarrow b \in \text{span}(A^{(1)}, \ldots, A^{(n)})$ Quindi: $\text{span}(A^{(1)}, \ldots, A^{(n)}, b) = \text{span}(A^{(1)}, \ldots, A^{(n)}) \Rightarrow rg(A|b) = rg(A)$ (\Leftarrow) Supponiamo ora che rg(A) = rg(A|b). Allora b appartiene allo span delle colonne di A, cioè: $b = s_1 A^{(1)} + \cdots + s_n A^{(n)} \Rightarrow \text{il sistema } AX = b$ è compatibile con $s = (s_1, \ldots, s_n)^T$ soluzione Ora, se \tilde{s} è una soluzione di AX = b, allora per il teorema di struttura esistono tutte le soluzioni nella forma: $s = \tilde{s} + r$, con $r \in \text{ker}(A)$ Sia $W = \{x \in K^n : Ax = 0\}$. Per il teorema di dimensione dello spazio delle soluzioni omogenee: dim(W) = n - rg(A) Quindi esiste una base $\mathcal{B} = \{w_1, \ldots, w_k\}$ con k = n - rg(A), e ogni soluzione del sistema si scrive come: $s = \tilde{s} + \lambda_1 w_1 + \cdots + \lambda_k w_k$ cioè la soluzione generale dipende da k = n - rg(A) parametri liberi. **Teorema di Binet** Siano $A, B \in M_n(K)$, allora: $det(A \cdot B) = det(A) \cdot det(B)$

Teorema di struttura per sistemi lineari omogenei Sia AX=0 un sistema lineare omogeneo con $A\in M_{m,n}(K)$. Allora l'insieme delle soluzioni del sistema $S=\{X\in K^n|AX=0\}$ è un sottospazio vettoriale di K^n , dim: infatti: $0\in K^n$ è soluzione, poiché $A\cdot 0=0$, se $X,Y\in S$, allora A(X+Y)=AX+AY=0+0=0 quindi $X+Y\in S$

Teorema di struttura per sistemi lineari arbitrari Consideriamo un sistema lineare $AX = b \operatorname{con} A \in M_{m,n}(K)$ e $b \in M^n$ è soluzione di AX = b se e solo se esiste $s_0 \in K^n$ tale che: $s = \tilde{s} + s_0$ ed s_0 sia soluzione di AX = 0 dim. Fissiamo una soluzione \tilde{s} del sistema AX = b. (\Rightarrow) Supponiamo che $s \in K^n$ sia soluzione di AX = b. Poniamo $s_0 := s - \tilde{s}$. Allora $s = \tilde{s} + s_0$. Mostriamo che s_0 è soluzione di AX = 0: $As_0 = A(s - \tilde{s}) = As - A\tilde{s} = b - b = 0$ $\Rightarrow s_0 \in \ker(A) \Rightarrow \hat{e}$ soluzione delsistema omogeneo.

 (\Leftarrow) Sia ora s_0 soluzione di AX = 0 e \tilde{s} una soluzione di AX = b. Definiamo $s = \tilde{s} + s_0$. Allora: $As = A(\tilde{s} + s_0) = A\tilde{s} + As_0 = b + 0 = b \Rightarrow$ sèsoluzione. QuindiseAX = bècompatibileeèunasuasoluzione, alloral'insiemedellesoluzioniè : $\{ + s_0 \mid s_0 \text{ soluzione di } AX = 0 \}$.

Teorema di struttura degli insiemi di soluzioni dei sistemi lineari Sia $A \in M_{m,n}(K)$ e sia $b \in K^m$; supponiamo che il sistema lineare AX = b sia compatibile e sia S l'insieme delle sue soluzioni; allora $S \subseteq \mathbb{A}^n_K$ è un sottospazio affine la cui giacitura W è l'insieme delle soluzioni del sistema lineare omogeneo associato AX = 0; inoltre vale che: dim(S) = n - rg(A) dim: Il teorema segue direttamente dal teorema di struttura per sistemi lineari arbitrari: tutte e sole le soluzioni di AX = b sono della forma $s = \tilde{s} + s_0$, dove \tilde{s} è una soluzione fissa di AX = b ed s_0 è una soluzione di AX = 0. Se interpretiamo $\tilde{s} \in K^n$ come un punto $Q \in \mathbb{A}^n_K$ e s come un punto $P \in \mathbb{A}^n_K$, allora $PQ = s - \tilde{s} = s_0$ e quest'ultima è una soluzione di AX = 0, ossia un elemento del sottospazio vettoriale W. Pertanto l'insieme S delle soluzioni di AX = b è il sottospazio affine passante per Q e di giacitura W. Inoltre sappiamo che dim W = n - rg A e quindi dim S = n - rg A.

Teorema di struttura per le applicazioni lineari Siano VeV' due spazi vettoriali su un campo K, entrambi di dimensione finita. Sia $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ una base di V, e siano dati $v_1', \dots, v_n' \in V'$ arbitrari. Allora esiste un unica applicazione lineare $f: V \to V'$ tale che: $f(v_i) = v_i \text{per} \forall_i = 1, \dots, n$ dim: Mostriamo prima che esiste. Ogni vettore $v \in V$ si scrive in modo unico come $v = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n$. Definiamo $f(v) := \lambda_1 v_1' + \dots + \lambda_n v_n'$. Questa definizione ha senso perché le λ_i sono univocamente determinate. Dobbiamo ora dimostrare che f è lineare. Siano $v = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n$ e $w = \mu_1 v_1 + \dots + \mu_n v_n$, allora: $f(v + w) = f((\lambda_1 + \mu_1)v_1 + \dots + (\lambda_n + \mu_n)v_n) = (\lambda_1 + \mu_1)v_1' + \dots + (\lambda_n + \mu_n)v_n' = f(v) + f(w)$ e $f(\alpha v) = f(\alpha \lambda_1 v_1 + \dots + \alpha \lambda_n v_n) = \alpha \lambda_1 v_1' + \dots + \alpha \lambda_n v_n' = \alpha f(v)$ Quindi f è lineare. Mostriamo ora che è unica: se $g: V \to V'$ è un'altra applicazione lineare tale che $g(v_i) = v_i'$ per ogni i, allora per ogni $v = \lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n$ si ha $g(v) = \lambda_1 g(v_1) + \dots + \lambda_n g(v_n) = \lambda_1 v_1' + \dots + \lambda_n v_n' = f(v)$, quindi f = g.

Teorema di unicità della combinazione lineare rispetto a una base Sia V uno spazio vettoriale su K finitamente generato; un sottoinsieme $B \subseteq V$, $B = \{v_1, \ldots, v_n\}$ è una base di V se e solo se ogni $v \in V$ si può scrivere in maniera unica come combinazione lineare di elementi di B. $\underline{\dim}$: (\Rightarrow) Supponiamo che B sia una base di V. Allora ogni $v \in V$ si può scrivere come combinazione lineare di v_1, \ldots, v_n in modo unico: se $v = \lambda_1 v_1 + \cdots + \lambda_n v_n = \mu_1 v_1 + \cdots + \mu_n v_n$, allora sottraendo membro a membro: $(\lambda_1 - \mu_1)v_1 + \cdots + (\lambda_n - \mu_n)v_n = 0$. Poiché $\{v_1, \ldots, v_n\}$ è un insieme linearmente indipendente, segue $\lambda_i = \mu_i$ per ogni i. (\Leftarrow) Se ogni $v \in V$ ammette rappresentazione unica come combinazione lineare dei v_i , allora $\{v_1, \ldots, v_n\}$ è un insieme di generatori linearmente indipendenti, cioè una base.

Teorema di estrazione di una base Sia V uno spazio vettoriale su K finitamente generato, sia $\{v_1, \dots, v_k\}$ un sistema di generatori di V, allora esiste $B \subseteq \{v_1, \dots, v_k\}$, tale che B è una base di V. dim: Costruiamo la base cercata tramite l'algoritmo dello scarto: 1. Inizializziamo $B = \emptyset$ 2. Consideriamo v_1 : se $v_1 \neq 0$, lo aggiungiamo a B, altrimenti lo scartiamo 3. Consideriamo v_2 : se $v_2 \notin \text{span}(v_1)$, lo aggiungiamo a B, altrimenti lo scartiamo 4. Se $v_3 \notin \text{span}(v_1, v_2)$, lo aggiungiamo a B, altrimenti lo scartiamo 5. Ripetiamo fino a v_k . Alla fine, l'insieme B così ottenuto è una base di V.

Teorema del completamento o dell'estensione Sia V uno spazio vettoriale su K finitamente generato e siano $\{v_1, \ldots, v_p\}$ vettori linearmente indipendenti; allora esiste una base B di V tale che $\{v_1, \ldots, v_p\} \subseteq B$ (ovvero $\{v_1, \ldots, v_p\}$ possono essere completati a una base). $\underline{\dim}$: Applichiamo l'algoritmo dello scarto partendo da $\{v_1, \ldots, v_p\}$ e completandolo con vettori da un insieme di generatori di V, fino ad ottenere un insieme linearmente indipendente massimo $B \subseteq V$, che è quindi una base contenente $\{v_1, \ldots, v_n\}$.

indipendente massimo $B \subseteq V$, che è quindi una base contenente $\{v_1, \ldots, v_p\}$. **Lemma di Steinitz** Sia V uno spazio vettoriale su K finitamente generato e sia $B = \{v_1, \ldots, v_k\}$ una base di V; allora per k > n e per ogni scelta dei vettori $w_1, \ldots, w_k \in V$ vale che w_1, \ldots, w_k sono linearmente dipendenti. $\underline{\dim}$: Ogni w_i è combinazione lineare dei v_j : $w_i = c_{i1}v_1 + \cdots + c_{in}v_n$. Costruiamo la matrice C con righe i coefficienti. Poiché C ha k > n righe, il sistema omogeneo CX = 0 ha soluzione non banale. Quindi i w_i sono linearmente dipendenti.

Teorema di dimensione Sia V uno spazio vettoriale su K finitamente generato; siano $\{v_1 \ldots, v_n\}$ e $\{w_1 \ldots, w_m\}$ due basi di V; allora: n=m (equivalentemente tutte le basi di uno spazio vettoriale finitamente generato hanno lo stesso numero di elementi) $\underline{\dim}$: dato che $\{v_1 \ldots, v_n\}$ è una base, allora $m \le n$ per il lemma di Steinitz visto che $\{w_1 \ldots, w_m\}$ è linearmente indipendente; scambiando i ruoli di $\{v_1 \ldots, v_n\}$ e $\{w_1 \ldots, w_m\}$ otteniamo che $n \le m$: pertanto n=m

Teorema di dimensione per applicazioni lineari Sia $f:V\to V'$ un'applicazione lineare tra spazi vettoriali su un campo K, con V di dimensione finita, allora: dim(V)=dim(ker(f))+dim(im(f))=dim(ker(f))+rg(f) dim: Sia $\{v_1,\ldots,v_k\}$ base di $\ker(f)$, e completiamola a base $\mathcal{B}=\{v_1,\ldots,v_k,v_{k+1},\ldots,v_n\}$ di V. Consideriamo ora i vettori $f(v_{k+1}),\ldots,f(v_n)$. (1) Mostriamo che sono linearmente indipendenti. Se $\lambda_{k+1}f(v_{k+1})+\cdots+\lambda_nf(v_n)=0$, allora $f(\lambda_{k+1}v_{k+1}+\cdots+\lambda_nv_n)=0$, quindi $\lambda_{k+1}v_{k+1}+\cdots+\lambda_nv_n\in\ker(f)$. Ma i v_1,\ldots,v_k sono base di $\ker(f)$, quindi questa combinazione deve essere combinazione dei primi k, e poiché \mathcal{B} è base, segue che tutti i $\lambda_i=0$. (2) Mostriamo che generano $\operatorname{Im}(f)$. Ogni $v\in V$ si scrive in base \mathcal{B} , quindi f(v) si scrive con i $f(v_i)$. Ma $f(v_1),\ldots,f(v_k)=0$ perché stanno nel nucleo, quindi l'immagine è generata da $f(v_{k+1}),\ldots,f(v_n)$. Conclusione: $f(v_{k+1}),\ldots,f(v_n)$ è base di $\operatorname{Im}(f)$, quindi dim $\operatorname{ker}(f)=k$ e dim $\operatorname{Im}(f)=n-k$.