

Taller #3

Santiago Aníbal Carrillo Torres (2259465)

Edwar Yamir Forero (2259664)

Juan Eduardo Calderon Jaramillo (2259671)

ANÁLISIS Y DISEÑO DE ALGORITMOS I

CARLOS ANDRES DELGADO SAAVEDRA

UNIVERSIDAD DEL VALLE
TULUÁ, VALLE DEL CAUCA
DICIEMBRE 2023

Punto 1: Análisis algoritmo Divide y Vencerás (StoogeSort).

La estrategia de divide y vencerás para el algoritmo Stooge Sort se encargará de dividir un array en 3 partes, donde cada una de ellas se entregará ordenada de menor a mayor para que luego sea combinada y se obtenga la matriz ordenada.

En este caso, cuando se **divide** en el algoritmo Stooge Sort se divide la matriz en 3 partes, donde la primera divide los primeros $\frac{2}{3}$ del arreglo, la segunda divide los últimos $\frac{2}{3}$ del arreglo y por último la tercera división que de nuevo divide los primeros $\frac{2}{3}$ del arreglo.

Vencer y combinar se refiere al momento donde las dos primeras divisiones del array principal se ordenan de forma ascendente. Esto ocurre en la validación (arreglo [i] > arreglo [j]) lo que quiere decir que si hay un valor mayor que está tras uno de menor valor, se realizará un intercambio de las posiciones de los dos valores en los cuales la condición fue verdadera.

La tercera y última división, se refiere al **vencer** ya que es la encargada de verificar o validar que los datos del primer tercio se encuentren ordenados y por lo tanto los del segundo tercio también lo estarán.

Cálculo Complejidad:

Complejidad teórica O(n^2):

Análisis: Correspondiente a la práctica, el algoritmo por sí mantendrá su complejidad, pero esta misma será un factor negativo al momento de realizar operaciones a gran escala como lo puede ser al momento de ingresar diversos arreglos en un mismo tiempo, ya que su eficiencia decaerá mientras los arreglos sean de mayor tamaño.

Análisis y conclusiones:

Santiago: En lo que se visualizó al momento de realizar en el ordenador la prueba, Stooge Sort logra ordenar arreglos hasta de tamaño 1000 de manera aceptable, pero al momento de resolver un arreglo tamaño 10000 pasados 15 minutos aún no se lograba completar. Este tiempo puede llegar a cambiar dependiendo de la manera en como pueda llegar a estar organizado el arreglo aleatorio, ya que en una siguiente prueba realizada, al cabo de 2 minutos todos los arreglos ya se habían ordenado de manera exitosa.

Edwar: Al ejecutar el código de Stooge Sort con los cuatro diferentes tamaños (10,100,1000,10000), se puede evidenciar que al organizar los tres primeros tamaños de matrices da como resultado un nivel de tiempo aceptable, pero al llevar a cabo la ejecución de la matriz de tamaño 10000, la organizacion del datos de la matriz es muy desfavorable en cuanto al tiempo y esto da como conclusión, que la

implementación de este algoritmo es óptima para arreglos menores de 1000 datos, aunque también es importante aclarar que el tiempo se ve influenciado por la organización de la matriz, es decir depende de si la matriz está en su peor, intermedio o mejor estado en cuanto organización de sus datos.

En la siguiente tabla se puede evidenciar el tiempo de ejecución:

| | Tiempo en Milisegundos | | |
|---------------|------------------------|-----------|------------|
| Tamaño Matriz | Prueba 1 | Prueba 2 | |
| 10 | 0,0164292 | 0,0001588 | |
| 100 | 0,0020491 | 0,0018104 | |
| 1000 | 0,0070245 | 0,0030207 | |
| 10000 | 0,0130614 | 0,0127806 | Promedio |
| total | 0,0385642 | 0,0177705 | 0,02816735 |
| | | | |

Punto 2: Diseño de algoritmo Divide y Vencerás.

Se usa la técnica vista en el punto 3, llamada quicksort para lograr primero ordenar los elementos del menor al mayor, para que de esta forma no se necesite recorrer la toda la matriz para cada elemento del array, provocando que su complejidad sea O(n^2).

En cuánto a **dividir** el método "quicksort" se encarga de elegir un pivote dentro del array enviado, el cual será el eje de los cambios que se realizarán, donde menores se ubican a la izquierda y mayores a la derecha. Luego de hacer estos cambios se **combina**

Para el siguiente paso, se inicia el conteo de cada uno de los elementos en "encontrarModa", que usará el array ordenado de menor a mayor, para contar cada elemento, mientras que el anterior sea igual a este, una vez se realice la comparación, la función se encargará de comparar si la frecuencia actual es mayor que la anterior, para que así el elemento al cual pertenece su frecuencia sea agregado al List que devolverá la moda.

Cálculo Complejidad:

La complejidad de este algoritmo sería O(n*log(n) + m*log(m)) donde (m<=n) n es el tamaño total de la matriz dada y m es el número de elementos únicos que posee dicha matriz. Dentro de la función "encontrarModa" la complejidad sería de O(n+m) n siendo la iteración del array y m siendo la iteración HasMap. Mientras que log (n) y log(m) se halla dentro de la función "modaDivideYVencerás" la cual se encarga de dividir en mitades cada arreglo que se ingresa durante la recursividad.

Análisis y conclusiones:

Santiago: Para la ejecución de este algoritmo, su complejidad es de como promedio O(n*log(n)) esto se logra gracias a que la técnica QuickSort, ordena los datos de manera ascendente, lo que desencadena en una mejor eficiencia al momento de realizar cada uno de los conteos de cada elemento. Es decir, que para contar cada uno de los elementos del array, se verifica que el dato actual sea igual al siguiente, lo que inhibe al problema a comparación de otro tipo de soluciones, recorrer el array completo por cada elemento distinto para hallar su frecuencia. En cuánto al tiempo de ejecución se tuvo un promedio de 0,033 segundos, donde se puede resaltar que la primer ejecución, donde existía un tamaño de matriz menor, la mayoría de veces tardó más que las matrices de tamaño 100 en adelante

Edwar: En este algoritmo se implementa el método de ordenamiento QuickSort para organizar un arreglo de enteros y luego determinar la moda de dicho arreglo ordenado. QuickSort, en términos teóricos, tiene una complejidad de tiempo de O(n^2) en el peor caso y O(nlogn) en el caso promedio y mejor caso. La elección del pivote y la recursión en QuickSort también influyen en su eficiencia práctica,

siendo más eficiente en arreglos parcialmente ordenados o de pequeño tamaño. La operación de encontrar la moda, realizada después del ordenamiento, tiene una complejidad lineal O(n). En la ejecucion, la eficiencia puede variar según la distribución de los datos y otros factores. Es crucial considerar tanto la complejidad teórica como la práctica para evaluar el rendimiento del algoritmo en diferentes escenarios, destacando la importancia de la elección del pivote en QuickSort y su impacto en la eficiencia general del algoritmo.

Tabla de Pruebas:

| Algoritmo Moda - Divide y vencerás | | | | |
|------------------------------------|-------------------|-----------|-----------|-------------|
| | Tiempo (Segundos) | | | |
| Tamaño Matriz | Prueba 1 | Prueba 2 | Prueba 3 | Promedio |
| 10 | 0,012342301 | 0,0238633 | 0,0003425 | |
| 100 | 0,0025651 | 0,002635 | 0,002635 | |
| 1000 | 0,007685201 | 0,0108858 | 0,0037765 | |
| 10000 | 0,006675099 | 0,0130527 | 0,0134015 | |
| Total | 0,029267701 | 0,0504368 | 0,0201555 | 0,033286667 |

Punto 3: Comparación ejecución algoritmos

Quicksort

| QuickSort | | | | |
|-------------|-------------------|-------------------------|---------------------------|--|
| Entrada (n) | Tiempo Real (seg) | Complejidad O(n log(n)) | Constates | |
| 10 | 0,0000047 | 10 | 0,0000004699000000000000 | |
| 10 | 0,0000035 | 10 | 0,0000003500000000000000 | |
| 10 | 0,0000039 | 10 | 0,0000003900000000000000 | |
| 50 | 0,0000076 | 84,94850022 | 0,0000000894659703303024 | |
| 50 | 0,0000135 | 84,94850022 | 0,0000001589198157183000 | |
| 50 | 0,0000171 | 84,94850022 | 0,0000002012984332431800 | |
| 100 | 0,0000518 | 200 | 0,0000002590000000000000 | |
| 100 | 0,0000244 | 200 | 0,0000001220000000000000 | |
| 100 | 0,0000209 | 200 | 0,0000001045000000000000 | |
| 500 | 0,0001168 | 1349,485002 | 0,0000000865515361877720 | |
| 500 | 0,0000579 | 1349,485002 | 0,0000000429052563807534 | |
| 500 | 0,0000503 | 1349,485002 | 0,0000000372734783411381 | |
| 1000 | 0,0000967 | 3000 | 0,0000000322330000000000 | |
| 1000 | 0,0001057 | 3000 | 0,00000003523333333333333 | |
| 1000 | 0,0001011 | 3000 | 0,0000000337000000000000 | |
| 2000 | 0,0002116 | 6602,059991 | 0,0000000320506024298392 | |
| 2000 | 0,0003123 | 6602,059991 | 0,0000000473034174803345 | |
| 2000 | 0,0003425 | 6602,059991 | 0,0000000518777473167293 | |
| 5000 | 0,0003687 | 18494,85002 | 0,0000000199352792570797 | |
| 5000 | 0,0006084 | 18494,85002 | 0,0000000328956438839363 | |
| 5000 | 0,0006713 | 18494,85002 | 0,0000000362965906299909 | |
| 10000 | 0,0008091 | 40000 | 0,0000000202275000000000 | |
| 10000 | 0,0013416 | 40000 | 0,0000000335400000000000 | |
| 10000 | 0,0014735 | 40000 | 0,0000000368375000000000 | |
| | | Total | 0,0000001134977127 | |

Este algoritmo, teóricamente tiene complejidad O(n * log(n)), para este caso, de las 24 pruebas que se realizaron, se obtuvo que el algoritmo crece con una constancia promedio de 0.000000113 lo que muestra que para este tipo de casos su funcionamiento es bastante bueno, ya que sus valores pocas veces llegan al límite de su complejidad. Esta puede llegar a ser la mejor opción para este tipo de casos comparado a las demás, ya que la tardanza en segundos es la más baja, lo que implica que al momento de que exista un gran flujo de datos, QuickSort obtendrá un mejor rendimiento. En conclusión, esta es la mejor alternativa, en cuánto a ordenamiento se refiere, ya que su promedio de constante es el segundo más bajo y sus tiempos de ejecución son los mejores.

| Insertion-Sort | | | | |
|----------------|-------------------|--------------------|-----------------------|--|
| Entrada (n) | Tiempo Real (seg) | Complejidad O(n^2) | Constates | |
| 10 | 0,000004699 | 100 | 0,00000004699000000 | |
| 10 | 0,000001701 | 100 | 0,00000001701000000 | |
| 10 | 0,000001600 | 100 | 0,00000001600000000 | |
| 50 | 0,000021299 | 2500 | 0,00000000851960000 | |
| 50 | 0,000019900 | 2500 | 0,00000000796000000 | |
| 50 | 0,000012400 | 2500 | 0,00000000496000000 | |
| 100 | 0,000078500 | 10000 | 0,00000000785000000 | |
| 100 | 0,000048200 | 10000 | 0,00000000482000000 | |
| 100 | 0,000043699 | 10000 | 0,00000000436990000 | |
| 500 | 0,004758500 | 250000 | 0,00000001903400000 | |
| 500 | 0,000447299 | 250000 | 0,00000000178919600 | |
| 500 | 0,000437200 | 250000 | 0,00000000174880000 | |
| 1000 | 0,000460600 | 1000000 | 0,00000000046060000 | |
| 1000 | 0,001855900 | 1000000 | 0,00000000185590000 | |
| 1000 | 0,000253300 | 1000000 | 0,00000000025330000 | |
| 2000 | 0,000401200 | 4000000 | 0,0000000010030000 | |
| 2000 | 0,000402001 | 4000000 | 0,0000000010050025 | |
| 2000 | 0,000387700 | 4000000 | 0,00000000009692500 | |
| 5000 | 0,003888300 | 25000000 | 0,0000000015553200 | |
| 5000 | 0,001918200 | 25000000 | 0,00000000007672800 | |
| 5000 | 0,001808399 | 25000000 | 0,00000000007233596 | |
| 10000 | 0,012610399 | 100000000 | 0,0000000012610399 | |
| 10000 | 0,007735899 | 100000000 | 0,00000000007735899 | |
| 10000 | 0,007108000 | 100000000 | 0,00000000007108000 | |
| | | Total | 0,0000000006020756675 | |

En cuánto al InsertionSort se tuvo un promedio de constante (0.0000000060) más bajo que los demás, pero en la práctica se mostró como el tiempo de ejecución es mucho mayor al de otros algoritmos. Su crecimiento fue de (n^2) y algunas veces hasta menor que (n) y comparado a los demás tal vez crece de menor forma. Pero el valor promedio de constante, también puede ser algo relativo, ya que es baja comparada a la demás, pero los tiempos que marca en segundos son mucho mayores, lo que significa que mientras más datos existan más demora y por lo tanto puede llegar a causar problemas durante su funcionamiento. En conclusión, este algoritmo no sería factible en caso de que existiera un gran tráfico de datos.

| | | Merge-Sort | |
|-------------|-------------------|-------------------------|---|
| Entrada (n) | Tiempo Real (seg) | Complejidad O(n log(n)) | Constates |
| 10 | 0,0000060 | 10 | 0,0000006000000000000000000000000000000 |
| 10 | 0,0000062 | 10 | 0,0000006200000000000000 |
| 10 | 0,0000059 | 10 | 0,0000005900000000000000 |
| 50 | 0,0000450 | 84,94850022 | 0,000000529732719061001 |
| 50 | 0,0000274 | 84,94850022 | 0,000000322548366717143 |
| 50 | 0,0000295 | 84,94850022 | 0,000000347269226939990 |
| 100 | 0,0000923 | 200 | 0,000000461500000000000 |
| 100 | 0,0000515 | 200 | 0,000000257500000000000 |
| 100 | 0,0000386 | 200 | 0,000000193000000000000 |
| 500 | 0,0000902 | 1349,485002 | 0,000000066840313049118 |
| 500 | 0,0001042 | 1349,485002 | 0,000000077214641016831 |
| 500 | 0,0000803 | 1349,485002 | 0,000000059504181129093 |
| 1000 | 0,0036498 | 3000 | 0,000001216600000000000 |
| 1000 | 0,0002099 | 3000 | 0,00000006996666666666 |
| 1000 | 0,0001792 | 3000 | 0,0000000597333333333333 |
| 2000 | 0,0002705 | 6602,059991 | 0,000000040972060289563 |
| 2000 | 0,0005205 | 6602,059991 | 0,000000078839029133891 |
| 2000 | 0,0003885 | 6602,059991 | 0,000000058845269584086 |
| 5000 | 0,0005878 | 18494,85002 | 0,000000031781874376433 |
| 5000 | 0,0014753 | 18494,85002 | 0,000000079768151581149 |
| 5000 | 0,0016612 | 18494,85002 | 0,000000089819598323463 |
| 10000 | 0,0036320 | 40000 | 0,000000090799975000000 |
| 10000 | 0,0019836 | 40000 | 0,000000049590000000000 |
| 10000 | 0,0012750 | 40000 | 0,000000031875000000000 |
| | | Total | 0,000000250987516925073 |

Este algoritmo ofrece el peor promedio de la constante (0.0000025) dentro de los estudiados, pero no significa que posee el peor rendimiento de todos en cuanto a tiempo de ejecución, ya que está muy por debajo de los tiempos que marcó el InsertionSort. Su complejidad (n log(n)) es aceptable, ya que no sobrepasa casi nunca este valor de crecimiento y por lo tanto puede ser una solución factible. Es por estas razones que se hacen necesarias este tipo de pruebas, debido a que este algoritmo se puede denotar como la opción promedio de las 3 estudiadas, debido a que no es mejor que el Quicksort, pero tampoco ofrece tiempos tan altos como el InsertionSort. En resumen, MergeSort puede llegar a ser elegida para estos casos, en caso.