* לאמן מודל בלילה
* לקחת תמונה של כטב"ם לקרוא אותה ולהציג על ידי ספריה בשם: cv2 matplotlib
* לשלוח את התמונה למודל ולבדוק מה חזר(model.predict)
* להבין עד כמה המודל יעיל-יש פונקציות מובנות חיפוש מהן ולהפעיל ולהדפיס תוצאות
* לפתוח מצגת בשם תיעוד ושם כל פעולה שאני עושה לצלם ולתעד
* להשיג סרטון של כטב"ם ולמצוא קוד שפותח את הסרטון ושולף פריים אחד

מטרת האלגוריתם:

יש מצלמה שמצלמת שמיים פתוחים היא משדרת את המתונה בכל אלפית שניה לאלגוריתם שלנו.

האלגוריתם בודק האם קיים כטב"ם בתמונה/שמים

המערכת שולחת התראה וגורם אנושי האם זה כטב"ם עוין

האלגוריתם מזהה כיוון של כטב"ם ומהירות שלו(קליטת רצף של פריימים וזיהוי המיקום של הכטב"ם-חישוב כיוון וקצב ההתקדמות)

אפשרויות לפיתוח נוספות:

-שכלול המודל לזהות גם כיוון

-שכלול המודל לזהות מרחק של כטב"ם

תאריך: ח ניסן

- ולמצוא קוד שפותח את הסרטון ושולף פריים אחד

-לשלוח רשימה של תמונות למודל כדי לקבל תוצאות ביחד

-להבין מה חוזר בResult ומה תפקיד הboxes

-להבין מהן שלושת החלקים של הזמנים(Speed: 18.8ms preprocess, 317.3ms inference, 13.8ms postprocess per image at shape (1, 3, 480, 640))

-לבדוק מה גורם לזיהוי לקחת הרבה זמן ואיך אפשר למהר את זה על ידי עיבוד מקדים של התמונה