Comparação entre sistema e observador (Euler) Saída: y vs # Estado: x# vs x## 800 0.1 y real x# real 600 # estimado x## estimado Estado Saída 400 0.05 200 0 2 Tempo (s) Tempo (s) Erro de rastreamento: e = r - y Erro de estimação: ê# = x# - x# 600

