Comparação entre sistema e observador (ZOH) Saída: y vs # Estado: x# vs x## 800 0.08 x# real y real # estimado x## estimado 600 0.06 Estado 400 0.04 200 0.02 2 Tempo (s) Tempo (s) Erro de estimação: ê# = x# - x# Erro de rastreamento: e = r - y600 Erro de estimação 400 Ero S 200 0 2 Tempo (s) Tempo (s)