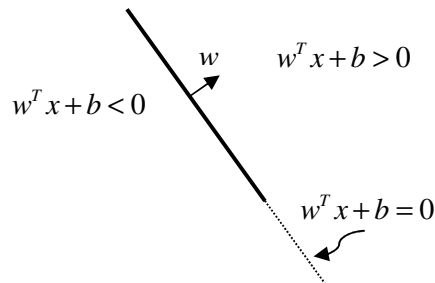


תרגול 5 : SVM

תזכורת – גאומטריה של מישור

- היטל של ווקטור x בכיוון ווקטור w : $\frac{w^T x}{\|w\|}$
 - משוואה של מישור ב \mathbb{R}^d : $w^T x + b = 0$, עבור $w \in \mathbb{R}^d, b \in \mathbb{R}$ קבועים המגדירים את המישור. מהמשוואה ברור ש cw, cb עבור קבוע כלשהו c מגדירים את אותו מישור כמו w, b .
 - מרחק אוקלידי של נקודה x_0 מהמישור המוגדר ע"י w, b : $d = \frac{w^T x_0 + b}{\|w\|}$.
- בהצבת $x=0$ מתקבל שהמרחק של הראשית מהמישור הוא $d_0 = \frac{b}{\|w\|}$. הסימן של d קובע האם הנקודה בצד של המישור לכיוון המקביל ל w , או לכיוון האנטי-מקביל ל w :



SVM – תזכורת:

ניסוח הבעיה הפרימאלית: (P)

$$\begin{aligned} \min_{w,b} \quad & \frac{1}{2} \|w\|^2 \\ \text{s.t.} \quad & y_k (w^T x_k + b) \geq 1, \quad k=1,2,\dots,n \end{aligned}$$

ניסוח הבעיה הדואלית: (D)

$$\begin{aligned} \max_{\alpha} \quad & \sum_{k=1}^n \alpha_k - \frac{1}{2} \sum_{k,l=1}^n \alpha_k \alpha_l y_k y_l \langle x_k, x_l \rangle \\ \text{s.t.} \quad & \alpha_k \geq 0, \quad k=1,2,\dots,n \\ & \sum_{k=1}^n \alpha_k y_k = 0 \end{aligned}$$

תכונות ה- support vectors (SV)

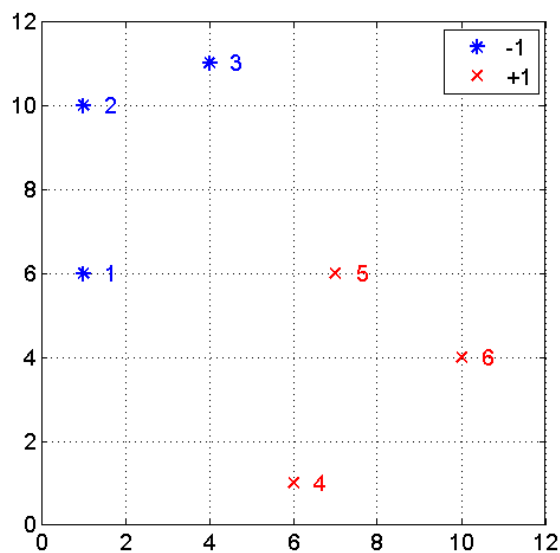
1. מרחקן למישור המפריד הוא מינימלי.
2. $\alpha_i > 0$ אם ורק אם x_i היא SV.
3. אם x_i היא SV, מתקיים $y_i(w^T x_i + b) = 1$ (הכיוון ההפוך לא בהכרח מתקיים, כלומר יכולה להיות דוגמה x_j עברה השוויון הנ"ל מתקיים אך $\alpha_j = 0$).
4. המרחק האוקלידי של ה SV מהמישור המפריד נקרא ה margin של הבעיה, והוא שווה ל $\frac{1}{\|w\|}$ (תרגיל: הוכיחו את הביטוי הנ"ל, בעזרת הביטוי למרחק נקודה ממישור ותכונה מס' 3).

שאלה 1 - דוגמאות ניתנות להפרדה לינארית

נתונות שתי המחלקות הבאות:

מחלקה 1: $(y_k = -1)$ $[1,6], [1,10], [4,11]$

מחלקה 2: $(y_k = +1)$ $[6,1], [7,6], [10,4]$



- א. צייר את מסווג ה-SVM הלינארי לבעיה זו? מהם וקטורי התמיכה (support vectors)?
- ב. נתון כי הערכים האופטימליים של הבעיה הדואלית הם:
- $$\alpha = [0.0356 \quad 0 \quad 0.04 \quad 0 \quad 0.0756 \quad 0]^T$$
- לאילו דוגמאות שייכים הערכים השווים לאפס?
- ג. חשב את ערך הווקטור w האופטימאלי של הבעיה הפרימאלית?
- ד. מהו ה-margin של הבעיה?
- ה. חשב את ה-margin ישירות מערכי α_i .

פתרון

- א. נבדוק מה המספר האפשרי n_{SV} של ווקטורי תמיכה בבעיה זו:
1. $n_{SV} = 0$: אפשרי באופן עקרוני, אם כל הנקודות בסט הלימוד שייכות רק למחלקה אחת. הפתרון האופטימלי המתקבל הוא $\forall i: \alpha_i = 0 \rightarrow w = 0$. מצב זה לא מתקיים בסט הלימוד הנתון בשאלה.
 2. $n_{SV} = 1$: לא אפשרי במקרה הכללי, שכן אי אפשר לקיים את התנאי $\sum_i \alpha_i y_i = 0$ עם אחד בלבד ששונה מ-0. **היוצא מהכלל** הוא מקרה פרטי בו אנו מאלצים את המישור המפריד לעבור בראשית, כלומר קובעים $b = 0$. במצב זה b אינו מופיע בבעיית האופטימיזציה, ולא נקבל את התנאי $\sum_i \alpha_i y_i = 0$. השאלה דנה במקרה הכללי ולכן לא נבדוק את המקרה הזה.
 3. $n_{SV} = 2$: אפשרי. במקרה זה הווקטור w ניצב לקו המחבר את ווקטורי התמיכה. זוגות אפשריים הן הנקודות (ראו ציור) $\{1, 4\}; \{1, 5\}; \{3, 4\}; \{3, 5\}$. ע"י בדיקה רואים שכל הזוגות מובילים לסתירה עם ההנחה שהם ווקטורי תמיכה, שכן עבור כל זוג קיימת נקודה אחרת שיותר קרובה למישור המפריד, בסתירה לתכונות ה-SV.
 4. $n_{SV} = 3$: אפשרי. השלוש המועמדות הן נקודות $\{1, 3, 5\}$ או $\{3, 4, 5\}$. עבור כל שלשה ניתן לפתור עבור w, b תוך שימוש באילוץ $y_i(w^T x + b) = 1$ (שמתקיים בשוויון עבור ה-SV). הצבת 3 נקודות תיתן 3 משוואות ב-3 נעלמים, ונקבל פתרון יחיד לנעלמים $w = \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \end{bmatrix}, b$.
- מקבלים:
- $$\{1, 3, 5\}: w = \frac{1}{15} \begin{bmatrix} 5 \\ -3 \end{bmatrix}, b = -\frac{2}{15}$$
- $$\{3, 4, 5\}: w = \frac{1}{10} \begin{bmatrix} 5 \\ -1 \end{bmatrix}, b = -\frac{19}{10}$$
- והפתרון האופטימלי הוא השלשה עם $\|w\|$ מינימלי, כלומר $\{1, 3, 5\}$.

- ב. הערכים עבורם $\alpha_i = 0$ שייכים לדוגמאות שאינן ה SV.
- ג. את w האופטימלי מצאנו בסעיף א'.
- ד. ה margin של הבעיה הוא $\frac{1}{\|w\|} = 2.5725$.
- ה. נמצא את w ע"י הנוסחה $w = \sum_i \alpha_i y_i x_i = -0.0356 \cdot x_1 - 0.04 \cdot x_3 + 0.0756 \cdot x_5$, מתקבל כמובן אותו w כמו מסעיף א' וה margin מחושב כמו בסעיף ד'.

SVM - 2 שאלה

נזכר כי פתרון בעיית ה-SVM כרוך בפתרון בעיית האופטימיזציה הבאה:

$$\min_{w \in \mathbb{R}^d, \xi \in \mathbb{R}^n, b \in \mathbb{R}} \left(\frac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{k=1}^n \xi_k \right) \quad (1)$$

subject to: $y_k (w^T x_k + b) \geq 1 - \xi_k \quad k = 1, \dots, n$
 $\xi_k \geq 0 \quad k = 1, \dots, n$

נרשום את הפתרון האופטימאלי של בעיה (1) ע"י: (w^*, b^*, ξ^*) .
 נניח שנחליף את ה-"1" בניסוח הבעיה הנ"ל לקבוע $\delta > 0$, ונכתוב במקום הקבוע C את הקבוע $\delta \cdot C$. מתקבלת הבעיה:

$$\min_{w \in \mathbb{R}^d, \xi \in \mathbb{R}^n, b \in \mathbb{R}} \left(\frac{1}{2} \|w\|^2 + \delta \cdot C \sum_{k=1}^n \xi_k \right) \quad (2)$$

subject to: $y_k (w^T x_k + b) \geq \delta - \xi_k \quad k = 1, \dots, n$
 $\xi_k \geq 0 \quad k = 1, \dots, n$

$$(\hat{w}, \hat{b}, \hat{\xi}) = (\delta \cdot w^*, \delta \cdot b^*, \delta \cdot \xi^*) : \text{נגדיר}$$

- הוכיחו כי $(\hat{w}, \hat{b}, \hat{\xi})$ הינו פתרון אפשרי של בעיה (2). כלומר, הראו כי עבור המשתנים הנ"ל מתקיימים שתי משוואות האי-שוויון של בעיה (2).
- הוכיחו כי $(\hat{w}, \hat{b}, \hat{\xi})$ הינו הפתרון האופטימאלי של בעיה (2). (רמז: נסו להוכיח זאת בשלילה).

- הוכיחו כי הפתרון האופטימאלי לבעיה (2) מבצע סיווג זהה לזה של הפתרון האופטימאלי של בעיה (1). כלומר:

$$\text{sign}(w^{*T} x + b^*) = \text{sign}(\hat{w}^T x + \hat{b}), \quad \forall x \in \mathbb{R}^d$$

פתרון: ראו קובץ pdf המצורף באתר הקורס.