Государственное образовательное учреждение высшего профессионального образования Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

Домашнее задание N1 по курсу «Архитектура Компьютеров»

Вариант: 2 от 2013-10-24 Студент: *ИУ9-11 Борнев Антон*

```
Листинг 1: Наивная реализация

    #define _USE_MATH_DEFINES

#define _GNU_SOURCE
3. #include <string.h>
4. #include <stdio.h>
5. #include <math.h>
6. #include <float.h>
7. #include <stdlib.h>
8. #include <stdbool.h>
9.
10. double f(double x)
11. {
       return cos(x);
12.
13.}
14.
15.double F(double x)
16. {
       return sin(x);
17.
18.}
19.
20.double integrate(double left, double right, ulong steps)
21. {
22.
       double sum = 0;
                  = left;
23.
       double x
       double dx = (right-left)/steps;
24.
25.
       while(x < right)</pre>
26.
       {
27.
          sum += 0.5 * (f(x) + f(x + dx)) * dx;
28.
              += dx;
29.
       }
30.
       return sum;
31.}
```

```
f — функция
F — первообразная
steps — число шагов
left — левая граница интегрирования
right — правая граница интегрирования
dx — высота
x — левая граница на i-ом шаге.
sum — интеграл
```

Обозначения, используемые в работе:

 $a \oplus b$ — операция сложения двух чисел с плавающей точкой.

 $a \ominus b$ — операция вычитания двух чисел с плавающей точкой.

-+/* — точные математические операции.

Определение 1.

Пусть а и b — числа с плавающей точкой, * — какая-то бинарная операция в арифметике с плавающей точкой, ○ - операция * в поле ℝ, тогда:

$$\forall a, b: a*b=a\circ b(1\pm\varepsilon)$$

Определение 2.

Машинный эпсилон (ε), является наименьшим таким числом, что 1+ε≠1. Таким образом,

числа a и b c отношением $1 < \frac{a}{b} < 1 + \varepsilon$ считаются одинаковыми.

(Для типа данных double $\epsilon = 2^{-53} \approx 1.11 * 10^{-16}$)

Предварительная подготовка:

Первое, в чем следует убедиться, так это в том, что данный компилятор генерирует код, соответствующий стандарту $IEEE\ 754$. В рамках данной работы был использован компилятор gcc. Для полного соответствия $IEEE\ 754$ на <u>официальной wiki</u> рекомендуют использовать следующие флаги компиляции: -frounding-math -fsignaling-nans. Таким образом, переменная $QMAKE_CFLAGS$, отвечающая за флаги компиляции при использовании qmake, примет значения: - $OO\ -std=c99\ -frounding-math\ -fsignaling-nans$. Теперь, когда компилятор генерирует код соответствующий $IEEE\ 754$, можно приступать к дальнейшему анализу.

Запустим программу и посмотрим результаты выполнения:

Результаты 1: «Наивная реализация»

Количество шагов	Результат программы	Ожидаемый результат	Абсолютная погрешность
1	-6.283185307179586	0.000000000000000	6.283185307179586477e+00
2	0.000000000000000	0.000000000000000	2.449293598294706414e-16
3	-0.523598775598299	0.000000000000000	5.235987755982992826e-01
4	0.000000000000000	0.000000000000000	2.288475490443933335e-17
5	0.000000000000000	0.000000000000000	1.339070573669549874e-16
6	-0.785398163397448	0.000000000000000	7.853981633974485239e-01
7	0.000000000000000	0.000000000000000	1.991598500205919747e-16
8	0.000000000000000	0.000000000000000	2.449293598294706414e-16
9	0.000000000000000	0.000000000000000	8.813754755807632069e-17
10	0.000000000000000	0.000000000000000	1.339070573669549874e-16
11	-0.00000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
12	-0.488524308328426	0.000000000000000	4.885243083284261052e-01
13	0.000000000000000	0.000000000000000	1.436486987893341477e-16
14	0.000000000000000	0.000000000000000	1.991598500205919747e-16
15	0.000000000000001	0.000000000000000	6.987602111019124179e-16
16	0.000000000000000	0.000000000000000	7.839590613569716037e-17
17	-0.357120032891942	0.000000000000000	3.571200328919425744e-01
18	-0.00000000000000	0.000000000000000	4.114628135232441225e-16
19	-0.000000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
20	0.000000000000000	0.000000000000000	1.436486987893341477e-16
21	-0.000000000000001	0.000000000000000	8.555520233733067387e-16
22	-0.279814942303097	0.000000000000000	2.798149423030970813e-01
23	-0.268116805632010	0.000000000000000	2.681168056320099808e-01
24	0.000000000000001	0.000000000000000	8.652936647956858990e-16
25	-0.247379455879290	0.000000000000000	2.473794558792904948e-01
26	-0.238149859010715	0.000000000000000	2.381498590107149989e-01
27	0.000000000000000	0.000000000000000	1.894182085982128144e-16
28	0.000000000000000	0.000000000000000	2.288475490443933335e-17
29	-0.00000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
30	-0.207151132339387	0.000000000000000	2.071511323393869182e-01

Заметим, что результаты на некотором количестве шагов (выделены красным) сильно отличаются от ожидаемых. Рассмотрим количество шагов, равное одному и трем: По формуле метода трапеций:

$$\int_{-\pi}^{\pi} \cos(x) = 0.5 * 2\pi (\cos(-\pi) + \cos(\pi)) \approx -6.2831853071795864769252$$

Следовательно, для количества шагов, равных одному, результат является верным (входит в погрешность метода). Для трех шагов:

$$\int_{-\pi}^{\pi} \cos(x) = 0.5 * \frac{2\pi}{3} (\cos(-\pi) + 2\cos(\frac{-\pi}{3}) + 2\cos(\frac{\pi}{3}) + \cos(\pi)) = 0$$

Что не совпадает с результатом программы, следовательно, можно сделать предположение, что допущена грубейшая ошибка в реализации. Так как в «наивной реализации» используется цикл while, а все операции с плавающей точкой выполняются с какой-то погрешностью, то сделав предположение, что на момент третьего шага x не равен правой границе, внесём изменение в программе: будем возвращать x после завершения цикла.

```
Листинг 2: Изменения в программе для отладки

    double integrate(double left, double right, ulong steps,

                                                 double* real_right)
2. {
3.
       double sum = 0;
4.
       double x = left;
       double dx = (right-left)/steps;
5.
       while(x < right)</pre>
6.
7.
          sum += 0.5 * (f(x) + f(x + dx)) * dx;
8.
9.
          x += dx;
10.
       }
       (*real\_right) = x; /* new */
11.
12.
       return sum;
13.}
```

Результаты 2: (Листинг 2)

Количество шагов	Правая граница после завершения программы	Результат программы	Ожидаемый результат	Абсолютная погрешность
1	3.141592653589793	-6.283185307179586	0.000000000000000	6.283185307179586477e+00
2	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	2.449293598294706414e-16
3	5.235987755982988	-0.523598775598299	0.000000000000000	5.235987755982992826e-01
4	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	2.288475490443933335e-17
5	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.339070573669549874e-16
6	4.188790204786390	-0.785398163397448	0.000000000000000	7.853981633974485239e-01
7	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.991598500205919747e-16
8	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	2.449293598294706414e-16
9	3.141592653589794	0.000000000000000	0.000000000000000	8.813754755807632069e-17
10	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.339070573669549874e-16
11	3.141592653589794	-0.000000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
12	3.665191429188090	-0.488524308328426	0.000000000000000	4.885243083284261052e-01
13	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.436486987893341477e-16
14	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.991598500205919747e-16
15	3.141592653589793	0.0000000000000001	0.000000000000000	6.987602111019124179e-16
16	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	7.839590613569716037e-17
17	3.511191789306239	-0.357120032891942	0.000000000000000	3.571200328919425744e-01
18	3.141592653589794	-0.000000000000000	0.000000000000000	4.114628135232441225e-16
19	3.141592653589794	-0.000000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
20	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.436486987893341477e-16
21	3.141592653589793	-0.0000000000000001	0.000000000000000	8.555520233733067387e-16
22	3.427191985734319	-0.279814942303097	0.000000000000000	2.798149423030970813e-01
23	3.414774623467165	-0.268116805632010	0.000000000000000	2.681168056320099808e-01
24	3.141592653589794	0.0000000000000001	0.000000000000000	8.652936647956858990e-16
25	3.392920065876975	-0.247379455879290	0.000000000000000	2.473794558792904948e-01
26	3.383253626942852	-0.238149859010715	0.000000000000000	2.381498590107149989e-01
27	3.141592653589794	0.0000000000000000	0.000000000000000	1.894182085982128144e-16
28	3.141592653589793	0.0000000000000000	0.000000000000000	2.288475490443933335e-17
29	3.141592653589794	-0.000000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
30	3.351032163829112	-0.207151132339387	0.000000000000000	2.071511323393869182e-01

Гипотеза 1:

Как видно из результатов (2), на тестах, на которых происходит «выброс», x > right, следовательно, происходит выход за правую границу интегрирования (например, для трёх шагов).

1. Оценим накапливаемую погрешность при суммировании x = x + dx. Так как каждая операция суммирования выполняется с некоторой ошибкой, то:

$$\sigma = ((((x+dx)(1\pm\varepsilon)+dx)(1\pm\varepsilon)...)+dx)(1\pm\varepsilon)$$

где σ — сумма, посчитанная с ошибкой. Вычитая из данной формулы точное значение суммы для *n-ого* шага x+ndx, приводя подобные, пренебрегая слагаемыми с ε больше первой степени, так как $\varepsilon \gg \varepsilon^2 \gg ... \gg \varepsilon^n$, упрощая и сделав грубую оценку, получим следующую формулу абсолютной ошибки:

$$\delta(n) = \pm \frac{\varepsilon(right(n+1) - left(n-1))}{2}$$

Следовательно, ожидается примерно линейный рост ошибки. По данной формуле для количества шагов, равных трём:

- $\delta(3) \approx 1.04 \times 10^{-15}$, что не объясняет ошибку порядка $\Delta \approx 0.5$, отсюда можно сделать вывод, что проблема заключена не в суммировании x = x + dx .
- 2. Выход происходит при примерном равенстве x и right. Так как x все ещё считается меньше, чем right, то совершается ещё одна итерация цикла. Попробуем оценить, к чему это приведёт. Пусть x = right, тогда абсолютная ошибка от выхода за границу будет примерно:

$$0.5*(f(x)+f(x+dx))*dx$$

или для количества шагов, равных трём:

$$dx = 2\pi/3, x = \pi, f(x) = \cos(x)$$

$$S_{\delta} = 0.5 (f(x) + f(x + dx)) dx = -0.5\cos(2\frac{\pi}{3}) * 2\frac{\pi}{3} \approx -0.5235987755982988$$

Из результатов (2) видно, что это число совпадает с абсолютной ошибкой, следовательно, наша гипотеза подтвердилась. Если бы использовалось фиксированное количество шагов, то мы могли бы не дойти до правой границы или опять получить выход за неё, поэтому учтём это в следующей программе: теперь цикл будет останавливаться при right < x2 (10 строка, листинг 3), а оставшаяся часть площади будет считаться за циклом (15 строка, листинг 3). Используя данную реализацию, мы также избавимся от потенциальной ошибки: если бы функция была не определена дальше правой границы.

```
Листинг 3: Изменение в программе после гипотезы 1

    double integrate(double left, double right, ulong steps,

                                                double* real_right)
2. {
3.
       double sum = 0;
4.
       double x2, x = left;
       double dx = (right - left)/steps;
5.
6.
       for(;;)
7.
       {
8.
           x2 = x + dx;
           if (x2 > right) break;
9.
10.
           sum += 0.5 * (f(x) + f(x2)) * dx;
11.
           x = x2;
12.
       }
       sum += 0.5 * (f(right) + f(x)) * (right - x);
13.
14.
       (*real\_right) = x + (right - x);
15.
       return sum;
16.}
```

Опыт 1:

Запустим программу и посмотрим на результаты:

Результаты 3: (Листинг 3)

Количество шагов	Правая граница после завершения программы	Результат программы	Ожидаемый результат	Абсолютная погрешность
1	3.141592653589793	-6.283185307179586	0.000000000000000	6.283185307179586477e+00
2	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	2.449293598294706414e-16
3	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	2.449293598294706414e-16
4	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	2.288475490443933335e-17
5	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.339070573669549874e-16
6	3.141592653589793	-0.000000000000000	0.000000000000000	4.669739647545019495e-16
7	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.991598500205919747e-16
8	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	2.449293598294706414e-16
9	3.141592653589793	0.000000000000001	0.000000000000000	3.101821524831076288e-16
10	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.339070573669549874e-16
11	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.991598500205919747e-16
12	3.141592653589793	-0.000000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
13	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.436486987893341477e-16
14	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.991598500205919747e-16
15	3.141592653589793	0.000000000000001	0.000000000000000	6.987602111019124179e-16
16	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	7.839590613569716037e-17
17	3.141592653589793	-0.000000000000001	0.000000000000000	9.665743258358223927e-16
18	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	7.839590613569716037e-17
19	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.894182085982128144e-16
20	3.141592653589793	0.000000000000000	0.000000000000000	1.436486987893341477e-16
21	3.141592653589793	-0.0000000000000001	0.000000000000000	8.555520233733067387e-16
22	3.141592653589793	-0.000000000000001	0.000000000000000	9.665743258358223927e-16
23	3.141592653589793	-0.000000000000000	0.000000000000000	7.445297209107910846e-16
25	3.141592653589793	-0.000000000000000	0.000000000000000	5.779962672170176036e-16
26	3.141592653589793	-0.0000000000000001	0.000000000000000	1.327396808838998268e-15
30	3.141592653589793	-0.000000000000001	0.000000000000000	1.160863355145224787e-15

Опыт 2:

Проинтегрируем кусочно-заданную функцию:

$$f(x) = \begin{cases} g(x), x \le right \\ NaN, x > right \end{cases}$$

Так как все операции, выполняемые с *NaN*, возвращают *NaN*, то было бы сразу заметно, если бы интегрирование дало сбой. В ходе данного опыта было подтверждено, что операции не выводят нас за правую границу интегрирования (хотя это и было очевидно).

Вывод: после внесённых изменений интеграл на тех шагах, на которых были «выбросы», считается достаточно точно, серьёзная ошибка была устранена, следовательно, данные изменения целесообразно внести в программу.

Гипотеза 2

«Суммирование x += dx может привести к зацикливанию»

Пусть x — левая граница, dx — шаг интегрирования, тогда из определения 2:

Если
$$1 < \frac{x \oplus dx}{x} < 1 + \varepsilon$$
, то x и $x \oplus dx$ представляются одинаково

Отсюда не сложно вывести формулу зависимости числа шагов от левой и правой границы, при которых будет происходить зацикливание, с точностью до коэффициента *z*:

$$z * \frac{(x + right)}{max(|x|, |right|)\varepsilon} < steps_{max}$$

Эксперимент:

Попробуем экспериментально найти верхнюю и нижнюю границу коэффициента z.

```
Листинг 4: Экспериментальная оценка коэффициента z.
1. #define ERROR(a,b) (((a) - (b))/(a) + 1)
2. #define SWAP(a,b,x) \{x \text{ tmp; tmp} = a; a = b; b = tmp; \}
3. for (i = 1; i < 100000; i = i++) {
4.
       double left = fRand(DBL_MIN, DBL_MAX);
       double right = fRand(DBL MIN, DBL MAX);
5.
6.
       if (left > right) SWAP(left, right, double);
       unsigned long long N = (long double)(((right - left))) *
7.
        (long double)(11lu << 53llu)/MAX(fabs(right), fabs(left));</pre>
       unsigned long long dN = N;
8.
9.
       double dx = (right - left) / N;
       while (left + dx != left) {
10.
           dN = dN + pow(10, 10);
11.
           dx = (right - left) / dN;
12.
13.
       }
14.
       double a = (double)(dN);
       double b = (double)(N);
15.
16.
       val = ERROR(a,b);
17.
       if (val > max) max = val;
18.
       if (val < min) min = val;</pre>
19.}
```

После нескольких запусков получены примерно следующие результаты:

Максимальное значение z стремится к 2, минимальное к 1.

Данный результат является чисто субъективным, но он позволяет проверить, что:

- 1) оценка действительно точна, с точностью до коэффициента $z \in [1,2)$
- 2) действительно происходит зацикливание.

Замечание: формула была проверена на функции интегрирования из листинга 1. В результате программа уходила в бесконечный цикл.

Заключение:

Можно сделать вывод, что гипотеза верна. Следует задокументировать, что использовать данную функцию на шагах больших $steps_{max}$, вычисленных при z=1, не рекомендуется. Изменим функцию интегрирования так, чтобы цикл не становился бесконечным, а именно добавим следующие строчки, осуществляющие проверку реальности выполнения расчёта с данным количеством шагов. Если это невозможно, то функция не зациклится, а вернёт $Not\ a$ Number.

```
if (steps >= (right - left) * ((ulong)(1) << (ulong)(53)) *
MAX(fabs(left), fabs(right)))
     return NAN;</pre>
```

Замечание: проверку можно реализовать и таким образом:

```
double dx = (right-left)/steps;
if (left + dx == left) return NAN;
```

Гипотеза 3

Рассмотрим суммирование вектора чисел $\{x_n\}$ в числах с плавающей точкой:

$$S(n) = x_0 \oplus x_1 \oplus x_3 \oplus \dots \oplus x_n =$$

$$= x_0 + n x_0 \varepsilon + x_1 + n x_1 \varepsilon + x_2 + (n-1) x_2 + \dots + x_n + x_n \varepsilon =$$

$$= \sum_{i=0}^{n} x_i + \sum_{i=0}^{n} (n - \max(1, i) + 1) x_i \varepsilon$$

Из второй строки видно, что коэффициенты при первых x, например, x_1 , x_0 — εn , в то время как коэффициент при x_n — ε . Отсюда можно сделать предположение, что при наивном суммировании выгодно складывать числа, начиная с малых по модулю, чтобы относительная ошибка суммирования была наименьшей. Также положительные числа лучше складывать отдельно от отрицательных.

Опыт:

Напишем программу для суммирования вектора случайных чисел и посчитаем сумму различными алгоритмами:

- 1) Наивный метод
- 2) Суммирование отсортированного массива по убыванию
- 3) Суммирование отсортированного массива по возрастанию
- 4) Для суммирования чисел будем использовать пирамиду: при каждой операции суммирования будем доставать два минимальных элемента из пирамиды, суммировать их и класть назад. Таким образом, каждый раз будут суммироваться два наименьших числа из вектора $\{x_n\}$. В ходе работы программы на векторе случайных чисел размером n = 741777 получены следующие результаты:

Таблица 1: Сравнение четырёх алгоритмов

	Result	Absolute error	Result (second)	Absolute error (second)
Naive	-5.176118010672767e+11	0.000122338533401489258	1.343202116610425e+06	2.97998212772654369e-08
Sorted(less)	-5.176118010672769e+11	6.07669353485107422e-05	1.343202116610455e+06	-2.50111042987555265e-12
Sorted(more)	-5.176118010672816e+11	0.00482150912284851074	1.343202116610420e+06	3.44564341503428295e-08
Heap sum	-5.176118010672768e+11	2.68220901489257812e-07	1.343202116610455e+06	-2.50111042987555265e-12
Long double naive	-5.176118010672767947e+11		1.343202116610454859e+06	

Почти во всех тестах наблюдаются равные результаты, даваемые *Heap sum* и сортировкой по возрастанию, но на некоторых замечено преимущество *Heap sum*. Также почти во всех тестах суммирование от большего к меньшему было хуже наивного.

Вывод: в ходе этого и других тестов можно подтвердить гипотезу 3: результат суммирования действительно улучшается, если сначала суммировать малые числа. Для дальнейшего анализа будем считать, что наша сумма считается достаточно точно. Для этого изменим тип переменной *sum* (листинг 3) на *long double*. Также добавим флаг компиляции *-m128bit-long-double*, чтобы получить более точные вычисления при использовании *long double*.

Гипотеза 4.

Погрешность возникает из-за неправильного вычисления площадей элементарных трапеций. Действительно, так как каждая операция выполняется с некоторой погрешностью, то из гипотезы 3 делаем предположение, что dx на момент шага i равен не i*dx.

В реализации из листинга 3 площадь трапеций считается по формуле:

 $S_{\varphi}(i) = 0.5*(f(x_i + x_{i_{\delta}}) + f(x_{i+1} + x_{i+1_{\delta}}))*dx$, где $x_{i_{\delta}}$, $x_{i+1_{\delta}}$ — какая-то погрешность на i-ом шаге, в то время как точная формула:

$$S(i) = 0.5*(f(x_i) + f(x_{i+1}))*dx$$

Посчитаем абсолютную погрешность по У:

$$y_{\Delta} = \sum_{i=0}^{N-1} S(i) - \sum_{i=0}^{N-1} S_{\varphi}(i)$$

Так как метод трапеций аппроксимирует функцию на участке $[x_i, x_{i+1}]$ до прямой, то упростим формулу:

$$y_{\Delta} = \sum_{i=0}^{N-1} 0.5 * dx (k_i x_i - k_i (x_i + x_{i_b}) + k_i x_{i+1} - k_i (x_{i+1} + x_{i+1_b})) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i+1_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{N-1} k_i * (x_{i_b} + x_{i_b}) = -0.5 * dx * \sum_{i=0}^{$$

Как видно из последней формулы, погрешность по Y линейным образом зависит от ошибки по X и от первой производной, следовательно, компенсируя ошибки по X, также компенсируется влияние от первой производной по Y. Поэтому будем считать высоту не константой, а x2 - x, где x — значение на i-om шаге, а x2 — значение на (i+1)-om.

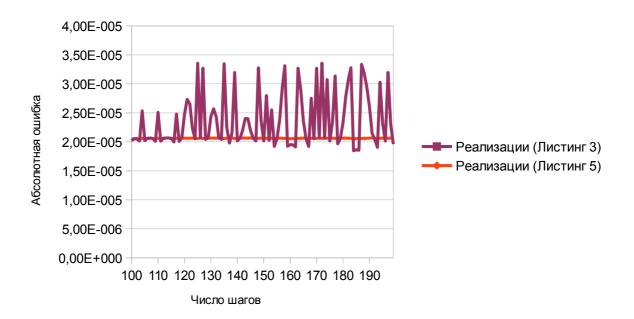
Перепишем функцию интегрирования с учётом всех гипотез.

```
Листинг 5: Финальная реализация
1. typedef double T;
typedef long double LT;
3. //Last version. Will return NAN when "steps" value two big
4. #define MAX(a,b) (((a) > (b))? (a) : (b))
5. T integrate(T left, T right, ulong steps, T* real_right) {
                             if (steps >= ((long double)right - (long double)left)
 ((ulong)(1) \ll (ulong)(53)) * MAX(fabsl((long)(1))) * MAX(fabsl((long)(1))) * MAX(fabsl((long)(1))) * MAX(fabsl((long)(1))) * MAX(fabsl((long)(1)))) * MAX(fabsl((long)(1))) 
double)left),fabsl((long double)right)))
 7.
                                            return NAN;
8.
                            LT sum = 0;
                            T \times 2 = left, \times = left;
9.
                            T dx = (right - left) / steps;
10.
                            for(; x2 < right; x = x2) {
11.
                                            x2 = x + dx;
12.
                                            sum += ((f(x) + f(x2)) * (x2-x)) * 0.5;
13.
14.
                            sum += (LT)(((f(right) + f(x)) * (right - x) * 0.5));
15.
16.
                             (*real right) = x + (right - x);
17.
                            return sum;
18.}
```

Опыт:

Проинтегрируем функцию y = cos(x) на промежутке $[100\pi;101\pi]$ двумя реализациями (из листинга 3 и листинга 5). Абсолютная погрешность метода больше $8*10^{-5}$ на всём промежутке интегрирования. Используем тип *float* для *X*-ов, так как проблемы для *float* будут видны намного раньше, чем для *double*. Для суммирования всё также будем использовать *long double*, чтобы максимально исключить накопление погрешности в суммировании по *Y*. Построим график по результатам абсолютной погрешности обеих реализаций:

График 1: Сравнение реализаций



Вывод:

Как можно видеть из последнего опыта, реализация из листинга 5 не совершает «выбросов» относительно прямой $y=2*10^5$, в то время как реализация из листинга 3 показывает намного худшие результаты. Так как в реализации из листинга 5 были учтены все ошибки, исследованные в предыдущих гипотезах, то целесообразно использовать её.