Ausarbeitung Übung 9

Studienarbeit von Dominik Schiller, Constanze Kramer, Simon Arnold & Tobias Lingenberg Datum: 9. Februar 2021

Darmstadt



Ausarbeitung Übung 9

Studienarbeit von Dominik Schiller, Constanze Kramer, Simon Arnold & Tobias Lingenberg

Datum: 9. Februar 2021

Darmstadt

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung	2
2	Ausarbeitung der Aufgaben	3
	2.1 Konkrete FEM Matrizen in 1D	3
	2.2 Anhang	5

1 Einleitung

Diese Arbeit beschäftigt sich mit dem Übungsblatt 11 des Faches "Einführung in die numerische Berechnung elektromagnetischer Felder". Hier soll mithilfe des Ritz-Galerkin Verfahren die Finite Elemente Methode im eindimensionalen Fall teilweise implementiert werden.

2 Ausarbeitung der Aufgaben

2.1 Konkrete FEM Matrizen in 1D

Das Problem $\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}\left(a(x)\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}x}U(x)\right)+b(x)=0$ soll mit dem Ritz-Galerkin Verfahren gelöst werden. Hierbei gilt nach der Vorlesung

$$\mathbf{K}^i \mathbf{u}^i = \mathbf{f}^i, \tag{2.1}$$

$$\mathbf{K}^{i} = \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} \frac{\mathrm{d}(\mathbf{N}^{i}(x))^{T}}{\mathrm{d}x} a(x) \frac{\mathrm{d}\mathbf{N}^{i}(x)}{\mathrm{d}x} dx,$$
(2.2)

$$\mathbf{f}^i = \int_{x_i}^{x_{i+1}} (\mathbf{N}^i(x))^T b(x) \, \mathrm{d}x, \tag{2.3}$$

 $\text{mit } a(x) = a_i \text{ für } x \in (x_i, x_{i+1}] \text{ und } b(x) \text{ analog. Zu dem ist } \mathbf{N} \text{ definiert als } \mathbf{N}^i(x) = [N_i(x), N_{i+1}(x)] \text{ mit } a(x) = a_i \text{ für } x \in (x_i, x_{i+1}] \text{ und } b(x) \text{ analog. Zu dem ist } \mathbf{N} \text{ definiert als } \mathbf{N}^i(x) = [N_i(x), N_{i+1}(x)] \text{ mit } a(x) = a_i \text{ für } x \in (x_i, x_{i+1}] \text{ und } b(x) \text{ analog. Zu dem ist } \mathbf{N} \text{ definiert als } \mathbf{N}^i(x) = [N_i(x), N_{i+1}(x)] \text{ mit } a(x) = a_i \text{ für } x \in (x_i, x_{i+1}] \text{ und } b(x) \text{ analog. Zu dem ist } \mathbf{N} \text{ definiert als } \mathbf{N}^i(x) = [N_i(x), N_{i+1}(x)] \text{ mit } a(x) = a_i \text{ für } x \in (x_i, x_{i+1}] \text{ und } b(x) \text{ analog. Zu dem ist } \mathbf{N} \text{ definiert als } \mathbf{N}^i(x) = [N_i(x), N_{i+1}(x)] \text{ mit } a(x) = a_i \text{ für } x \in (x_i, x_{i+1}) \text{ analog. } a(x) = a_i \text{ für } x$

$$N_{i} = \begin{cases} 0 & x < x_{i-1} \\ \frac{x - x_{i-1}}{x_{i} - x_{i-1}} & x_{i-1} \le x < x_{i} \\ 1 - \frac{x - x_{i}}{x_{i+1} - x_{i}} & x_{i} \le x < x_{i+1} \end{cases}$$

$$(2.4)$$

$$0 & x \ge x_{i+1}$$

Die expliziten Formen von \mathbf{K}^i und \mathbf{f}^i lauten:

$$\mathbf{K}^{i} = \frac{a_{i}}{x_{i+1} - x_{i}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}, \tag{2.5}$$

$$\mathbf{f}^{i} = \frac{1}{2}b_{i}(x_{i+1} - x_{i})\begin{bmatrix} 1\\1 \end{bmatrix}$$
 (2.6)

Für den Fall von n=5 Knoten (x_1,x_2,\ldots,x_5) müssen für jedes Intervall die Matrizen \mathbf{K}^i und \mathbf{f}^i aufgestellt werden, also insgesamt n-1=4 mal. Das Gleichungssystem (2.1) ergibt sich aus der Zusammensetzung von vier Matrizen \mathbf{K}^i und \mathbf{f}^i :

$$\begin{bmatrix} K_{1,1}^{1} & K_{1,2}^{1} & 0 & 0 & 0 \\ K_{2,1}^{1} & K_{2,2}^{1} + K_{1,1}^{2} & K_{1,2}^{2} & 0 & 0 \\ 0 & K_{2,1}^{2} & K_{2,2}^{2} + K_{1,1}^{3} & K_{1,2}^{3} & 0 \\ 0 & 0 & K_{2,1}^{3} & K_{2,2}^{3} + K_{1,1}^{4} & K_{1,2}^{4} \\ 0 & 0 & 0 & K_{2,1}^{3} & K_{2,2}^{4} + K_{1,1}^{4} & K_{2,2}^{4} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{1} \\ u_{2} \\ u_{3} \\ u_{4} \\ u_{5} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f_{1}^{1} \\ f_{2}^{1} + f_{1}^{2} \\ f_{2}^{2} + f_{1}^{3} \\ f_{2}^{3} + f_{1}^{4} \\ f_{2}^{4} \end{bmatrix}$$
 (2.7)

Hierbei gilt:

$$\mathbf{K}^i = \begin{bmatrix} K^i_{1,1} & K^i_{1,2} \\ K^i_{2,1} & K^i_{2,2} \end{bmatrix} \text{und } \mathbf{f}^i = \begin{bmatrix} \mathbf{f}^i_1 \\ \mathbf{f}^i_2 \end{bmatrix}.$$

Die Routine, die die Matrizen für das Gleichungssystem (2.7) aufstellt ist im Anhang zu finden (Code (2.1)).

2.2 Anhang

Implementation des Ritz-Galerkin Verfahren

```
function [K, f] = make_Kf(x,a,b)
     % Dimension von x muss eins groesser sein als von a,b
     dim = length(x);
     % ci ist die Konstante vor Matrix Ki
     % di ist die Konstante vor Vektor fi
     for i = 1:(dim-1)
       ci(i,1) = a(i)/(x(i+1)-x(i));
       di(i,1) = 1/2*b(i)*(x(i+1)-x(i));
     endfor
     K = zeros(dim,dim);
10
     f = zeros(dim, 1);
     for i = 1:(dim-1);
       Ki = [1,-1,-1,1];
       Ki = ci(i)*Ki;
       % 2x2 Matrix Ki in grosse Matrix K uebertragen
       K(i,i) = K(i,i) + Ki(1,1);
16
       K(i+1,i) = Ki(2,1);
17
       K(i, i+1) = Ki(1,2);
18
       K(i+1,i+1) = Ki(2,2);
       % Werte in k eintragen
       f(i) = f(i) + di(i);
21
       f(i+1) = di(i);
22
     endfor
23
   endfunction
```

Listing 2.1: Routine make_Kf in Octave zur Berechnung der Matrizen K und f