# **Ausarbeitung Übung 8**

Studienarbeit von Dominik Schiller, Constanze Kramer, Simon Arnold & Tobias Lingenberg Datum: 27. Januar 2021

Darmstadt



### Ausarbeitung Übung 8

Studienarbeit von Dominik Schiller, Constanze Kramer, Simon Arnold & Tobias Lingenberg

Datum: 27. Januar 2021

Darmstadt

# Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung	2
	1.1 Geschichteter Kondensator	3
	1.2 Beschleunigermagnet, FEMM	6
2	Fazit	8
3	Anhang	9

# 1 Einleitung

Diese Arbeit beschäftigt sich mit dem Übungsblatt 7 des Faches "Einführung in die numerische Berechnung elektromagnetischer Felder". Zunächst wird die skalare Laplace-Gleichung für den 2D-Fall hergeleitet. Anschließend wird durch Einsetzen der Maxwell- und Materialgleichungen die gedämpfte Wellengleichung hergeleitet. Es wird ein Kondensator mit linear-variierender Permittivität mit Hilfe der Methode der Finiten Integration simuliert und das Ergebnis in ParaView analysiert. Abschließend wird ein Beschleunigermagnet in FEMM simuliert und die Stärke der Homogenität sowie die Sättigung der Eisenteile überprüft.

#### 1.1 Geschichteter Kondensator

Ein geschichteter Plattenkondensator lässt sich mit verschiedenen Programmen graphisch darstellen und analysieren. Während FEMM auf eine zwei Dimensionale Darstellung des Problems beschränkt ist, lassen sich mit Hilfe der Methode der Finiten Integration (FIT) und einem geeigneten Simulationsprogramm drei Dimensionale Darstellungen erzeugen. Das angehängte Skript SkriptAg8\_2 bildet den Vorgang der FIT ab, die Ergebnisse werden in ParaView graphisch dargestellt.

Zur Berechnung wird das Gebiet  $\Omega = \{-1,1\}^3$  betrachtet, es gilt  $N_x = N_y = N_z = 21$  und damit Np = 9261, dieses Gebiet wird kanonisch nummeriert. Allgemein wird ein Plattenkondensator mit linear-variierender Permittivität nachgestellt, die unterschiedlichen Permittivitäten werden mit der Methode calc\_eps\_linear bestimmt und in einem Vektor gespeichert. Des Weiteren ist an den Knoten, die die Elektroden widerspiegeln eine Dirichlet-Randbedingung vorgegeben. Das Potential an diesen Knoten beträgt jeweils 0 V bzw. 1 V. Das elektrische Feld und die Potentiale zwischen den beiden Elektroden gilt es zu berechnen.

Die Methode createMeps liefert die zur Rechnung benötigte Matrix  $M_{\epsilon}$ , sie führt eine Materialmittlung durch. Um nun alle Potentiale in dem Gebiet  $\Omega$  zu berechnen, muss das Gleichungssystem

$$\tilde{\mathbf{S}}\mathbf{M}_{\epsilon}\tilde{\mathbf{S}}^T\mathbf{\Phi} = 0 \tag{1.1}$$

berechnet werden. Zur Vereinfachung nimmt man an, dass  $\mathbf{A} = \tilde{\mathbf{S}}\mathbf{M}_{\epsilon}\tilde{\mathbf{S}}^T$  gilt. Durch diese Rechnung wird garantiert, dass nur im Rechengebiet befindliche Gitterkanten und keine Geisterkanten beachtet werden, die Struktur der Matrix ist in Abbildung 1.1a zu sehen.

In  $\Phi$  befinden sich sowohl die bekannten Potentiale der Randbedingungen, als auch die noch unbekannten Potentiale. Ist das Potential  $\phi_n$  an einem Knoten  $P_n$  des Gitters bekannt, so kann die n-te Zeile und Spalte der Matrix  $\mathbf{A}$  gestrichen werden, sowie der n-te Eintrag aus dem Vektor  $\Phi$ .

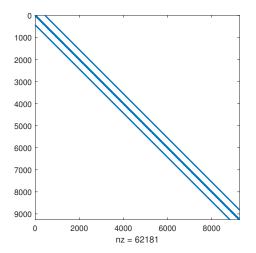
Die n-te Spalte, abzüglich des Eintrags in der n-ten Zeile, der Matrix **A** wird auf der anderen Seite des Gleichungssystems (1.1) abgezogen und mit dem bekannten  $\phi_n$  multipliziert. Führt man dies nun für alle Punkte durch, bei denen die Randbedingung bekannt ist, so entsteht ein Gleichungssystem der Form

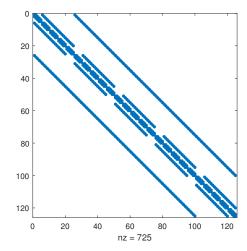
$$\mathbf{A}_{11}\mathbf{x}_1 = -\mathbf{A}_{12}\mathbf{x}_2,$$

wobei in  $x_1$  alle nicht bekannten und in  $x_2$  alle bekannten Potentiale gespeichert sind.  $x_1$  lässt sich nun in Matlab ganz einfach mit

$$\mathbf{x}_1 = -\mathbf{A}_{11} \backslash \mathbf{A}_{12} \mathbf{x}_2$$

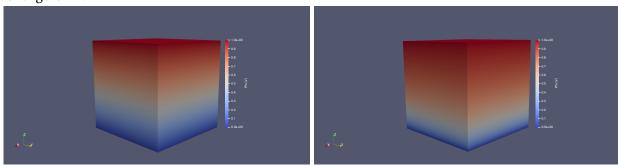
berechnen. Der Potentialvektor  $\Phi$  kann aus  $\mathbf{x}_1$  und  $\mathbf{x}_2$  in der richtigen Reihenfolge bestimmt werden. Das dazugehörige elektrische Feld wird mit  $\widetilde{\mathbf{S}}^T\Phi=\widehat{\mathbf{e}}$  berechnet. Da es sich bei  $\widehat{\mathbf{e}}$  um eine Potentialdifferenz mit der Einheit Volt handelt, teilt man noch durch den räumlichen Abstand der beiden Gitterpunkte, um auf ein angenähertes elektrische Feld zu bestimmen.



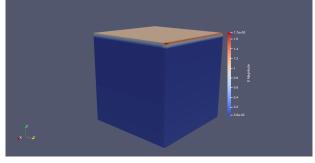


(a) Die Systemmatrix, die bei  $N_x=N_y=N_z=21$  ent-(b) Die Systemmatrix, die bei  $N_x=N_y=N_z=5$  entsteht

In Abbildung 1.2a und 1.2b sind verschiedene Potentialverläufe zu sehen, bei Abb. 1.2a wurde eine linear ansteigende Permittivität  $\varepsilon_r \in [1,2]$  gewählt, Abb. 1.2b wiederum beschreibt das Potential mit  $\varepsilon_r \in [1,10]$ . Abbildung 1.2c zeigt das vorher berechnete elektrische Feld. Dieses hat nicht den erwarteten Verlauf, bei der Rechnung  $\tilde{\mathbf{S}}^T \Phi = \hat{\mathbf{e}}$  werden Geisterkanten beachtet, die das Ergebnis verfälschen, zudem müssen die Werte auf eine Zelle gemittelt werden. Zunächst wird eine Indexmenge bestimmt, die die Indizes aller primären Volumina, die vollständig im Rechengebiet liegen beinhaltet. In dem Skript SkriptAg8\_2 geschieht dieser Vorgang in drei in sich geschachtelten Vorschleifen (Zeile 32 bis 45). Grafisch interpretiert, geht man zunächst alle Volumen in x-Richtung bis zum Index  $N_x-1$  durch und speichert diese Indizes. Hat man  $N_x-1$  erreicht geht man einen Schritt in y-Richtung und wiederholt die Zählung in x-Richtung. Diesen Vorgang wird  $N_y-1$  mal wiederholt, bis man die nächste Stufe in z-Richtung erreicht. Auch in z-Richtung wird die Zählung  $N_z-1$  mal durchgeführt.



(a) Potential verteilung im Kondensator mit  $\varepsilon_r\in$  (b) Potential verteilung im Kondensator mit  $\varepsilon_r\in[1,2]$ 



(c) Mit dem dualen Divergenzoperator  $\tilde{\mathbf{S}}^T \Phi$  berechnete elektrische Feld

Nun können der Methode fit\_pe2pc die passenden Indizes übergeben werden und das elektrische Feld somit berechnet werden. Das daraus resultierende Ergebnis ist in Abbildung 1.3 dargestellt.

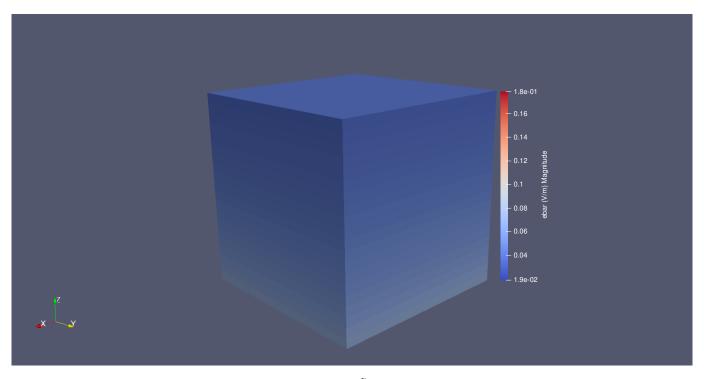
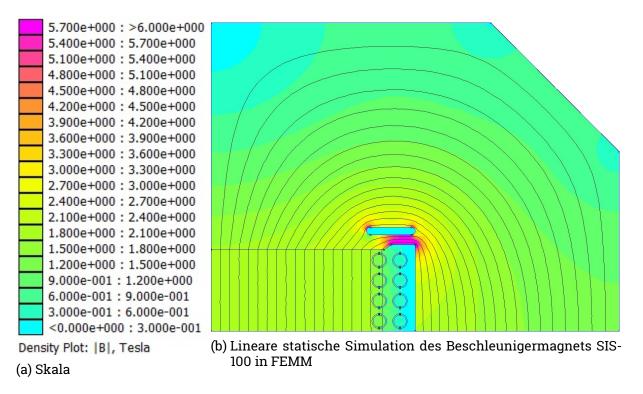


Abbildung 1.3: Mit dem dualen Divergenzoperator  $\tilde{\mathbf{S}}^T$  und dem Potential  $\Phi$  berechnete elektrische Feld mit anschließender Mittelung auf die Zellen

#### 1.2 Beschleunigermagnet, FEMM

In Abbildung 1.4b ist der Verlauf des Magnetfeldes in einem vereinfachten Modell des Beschleunigermagnets SIS-100, der im FAIR Projekt der Gesellschaft für Schwerionenforschung verwendet wird, zu sehen. In dieser Simulation wurde ein linearer Materialzusammenhang zwischen magnetischer Flussdichte B und magnetischer Feldstärke H angenommen. Das B-Feld hat hierbei ein Maximum von ca. 5,7 Tesla. Die Flusslinien sind annähernd homogen allerdings ist zu erkennen, dass in der Nähe des Luftspaltes die Flusslinien deutlich näher beieinander liegen.



Weist man dem Eisenjoch eine nichtlineare Materialbeziehung zu ergibt sich daraus Abbildung 1.5b. Der maximale Wert des B-Felds ist hier mit ca. 2,1 Tesla geringer als bei der linearen Simulation. Außerdem sind die Flusslinien noch deutlich homogener verteilt. Das liegt daran, dass bei dieser Simulation das Eisenjoch in Sättigung geht.

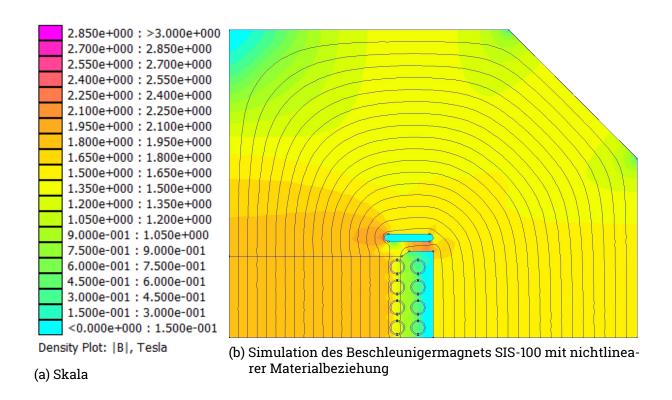
Über die Funktion lineintegral lässt sich die durchschnittliche Flussdichte über einen bestimmten Bereich berechnen. Mit

$$L = \frac{\Psi}{I}$$

und

$$\Psi = \int_{A} \vec{B} d\vec{A}$$

ergibt sich die Induktivität zu



$$L = \frac{BA}{I}$$

Wie in Abbildung 1.6 zu sehen ist, nimmt die Induktivität kontinuierlich ab, sobald eine Stromanregung von etwa 6000 A angelegt wird da dann der Eisenkern in Sättigung geht.

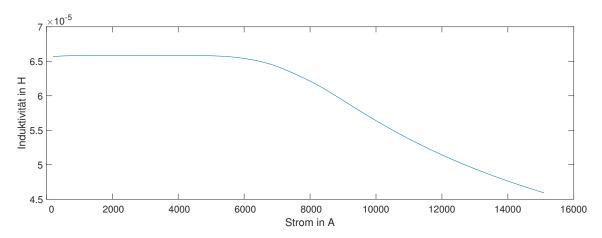


Abbildung 1.6: Induktivität in Abhängigkeit der Stromanregung

## 2 Fazit

Die Simulation des Plattenkondensators ergibt, dass die Geisterkanten entfernt werden müssen, da sonst irreführende Ergebnisse entstehen. Aus diesem Grund muss außerdem das elektrische Feld auf Zellen gemittelt werden. Das Modell des Beschleunigermagneten zeigt, dass die Induktivität mit steigendem Anregungsstrom kleiner wird. Darüber hinaus wird deutlich, dass eine nicht-lineare BH-Kurve für homogenere Flusslinien sorgt.

# 3 Anhang

```
function L = SIS (Amps)
     addpath('c:\femm42\mfiles')
     openfemm;
3
     newdocument(0);
     mi probdef(0, 'millimeters', 'planar', 1.E-8,3000,30);
     mi_addmaterial('Eisenjoch',1000,1000);
     mi_addmaterial('Kupfer',0.9999936,0.9999936);
mi_addmaterial('Vakuum',1,1);
     mi_addcircprop('Stromanregung',Amps,1);
11
     ^{-} mi addboundprop('Randbedingung',0,0,0,0,0,0,0,0);
     %Eisenjoch
14
     mi_drawpolygon([0,124.5; 113,124.5; 165,72.5; 165,0; 82.5,0; 82.5,35; 72.86,35; 69.86,33;
         0,331);
     mi_drawpolyline([0,33; 0,0; 82.5,0]);
16
17
     mi_selectsegment(0,60);
     mi_selectsegment(0,15);
19
     mi_selectsegment(70,124.5);
2.0
     mi_selectsegment(139,98.5);
21
     mi selectsegment (165,30);
22
     mi_setsegmentprop('Randbedingung',10,1,0,0);
23
     mi_clearselected;
24
25
     %lufteinschluss
26
     mi_drawline(81,42, 64.36, 42);
     mi_drawline(81,39, 64.36, 39);
     mi_addarc( 64.36, 42, 64.36, 39,180,10);
     mi_addarc( 81, 39, 81, 42,180,10);
30
31
     mi_addblocklabel(82.5,120);
32
     mi selectlabel(82.5,120);
33
     mi_setblockprop('Eisenjoch',1,10,'<None>',0,0,0);
34
     mi clearselected;
35
36
     mi_addblocklabel(72.68,40.5);
37
     mi addblocklabel (42,16);
38
     mi selectlabel (72.68,40.5);
39
40
     mi_selectlabel(42,16);
     mi_setblockprop('Vakuum',1,10,'<None>',0,0,0);
41
     mi_clearselected;
42
43
44
45
     mi drawarc (76.36,1.17,76.36,7.17,180,10);
```

```
mi drawarc (76.36,7.17,76.36,1.17,180,10);
47
48
      mi_drawarc(76.36,1.67,76.36,6.67,180,10);
49
      mi drawarc (76.36,6.67,76.36,1.67,180,10);
50
51
      mi addblocklabel (79.11,4.17);
      mi selectlabel (79.11,4.17);
      mi_setblockprop('Kupfer',1,10,'Stromanregung',0,0,0);
      mi copytranslate2 (-8.36,0,1,2);
55
      mi_clearselected;
56
      mi addblocklabel (76.36,4.17);
58
      mi_selectlabel(76.36,4.17);
      mi_setblockprop('Vakuum',1,10,'<None>',0,0,0);
60
      mi_copytranslate2(-8.36,0,1,2);
61
      mi clearselected;
62
      mi_selectlabel(76.36,4.17);
      mi selectlabel (68,4.17);
      mi selectlabel (79.11,4.17);
      mi_selectlabel(70.75,4.17);
      mi_copytranslate2(0,8.18,3,2);
      mi_clearselected;
69
70
      mi selectarcsegment (79.36,4.17);
71
      mi selectarcsegment (73.36,4.17);
72
      mi selectarcsegment (78.86,4.17);
      mi_selectarcsegment(73.86,4.17);
74
      mi copytranslate2 (-8.36,0,1,3);
76
77
      mi selectarcsegment (79.36,4.17);
78
      mi selectarcsegment (73.36,4.17);
79
      mi_selectarcsegment(78.86,4.17);
80
      mi selectarcsegment (73.86,4.17);
81
82
      mi selectarcsegment (71,4.17);
83
      mi selectarcsegment (65,4.17);
      mi_selectarcsegment(70.5,4.17);
      mi selectarcsegment (65.5,4.17);
      mi_copytranslate2(0,8.18,3,3);
89
      fileID = fopen('HB.txt','r');
90
      formatSpec = '%f %f';
91
      sizeA = [2 Inf];
92
      A = fscanf(fileID, formatSpec, sizeA);
93
      fclose(fileID);
     A = A';
95
      for i = 1:32
97
        mi_addbhpoint('Eisenjoch',A(i,1),A(i,2));
98
      end
99
100
```

104

```
105
      %Speichere die Datei ab
106
      mi saveas('Aufgabe8_3.FEM');
107
108
      %Lade die gepeicherte Datei und erzeuge Simulation
109
      mi analyze(0);
110
      mi loadsolution;
111
      mo_showdensityplot(1,0,3,0,'mag');
112
      mo seteditmode('contour');
113
      mo_addcontour(82.5,0);
114
      mo addcontour (165,0);
115
      B = mo lineintegral(0);
      L = ((B(1,2))*(3*0.0825))/Amps;
117
118
119
120
121
122
123
    end
124
```

#### data/SIS.m

```
Nx = 5;
   Ny = 5;
   Nz = 5;
   Np = Nx*Ny*Nz;
   xmesh = [-1:0.5:1];
   ymesh = [-1:0.5:1];
   zmesh = [-1:0.5:1];
9
   eps_r = calc_eps_linear(1,2,Nx,Ny,Nz);
   length = 2;
   Meps = createMeps(xmesh, ymesh, zmesh, eps_r);
   Ss = fit dual div(Nx,Ny,Nz);
14
15
   A = Ss*Meps*Ss';
16
   spy(A);
   Phi0 = zeros(Nx*Ny,1);
18
   Phi1 = ones(Nx*Ny,1);
19
20
   A12 = A([Nx*Ny+1:(Nz-1)*Nx*Ny],[1:Nx*Ny ((Nz-1)*Nx*Ny)+1:Np]);
21
   A11 = A([Nx*Ny+1:(Nz-1)*Nx*Ny],[Nx*Ny+1:(Nz-1)*Nx*Ny]);
22
   Phi01 = [Phi0; Phi1];
23
24
   x1 = A11 \setminus (-A12*Phi01);
25
   x = [Phi0; x1; Phi1];
26
27
28
   e = Ss'*x;
   E = [e(1:Np), e(Np+(1:Np)), e(2*Np+(1:Np))];
29
30
   %fit_write_vtk(xmesh,ymesh,zmesh,'kondensator.vtr',{'Phi(V)',x;'E',E});
31
   n = 1;
32
   index = 1;
33
   idxV = zeros((Nx-1)*(Ny-1)*(Nz-1),1);
34
    for i = 1 : Nz-1
```

<u>11</u>

```
for j = 1 : Ny-1
36
                                                                                                         for k = 1 : Nx-1
  37
                                                                                                                                          idxV(index,1) = n;
  38
                                                                                                                                          index = index + 1;
  39
                                                                                                                                         n = n+1;
  40
                                                                                                         end
                                                                                                        n = n+1;
                                                                      end
  43
                                                                    n = n+Nx;
  44
                                    end
  45
  46
                             ebar=fit_pe2pc(xmesh,ymesh,zmesh,e,idxV);
  47
                          \%fit_write_vtk(xmesh, ymesh, zmesh, 'kondensator10.vtr', {'Phi (V)', x}, {'ebar (V/m)', ebar(idxV)} = (V/m)', ebar(idxV) = (V/m)', e
                                                           ,1:3)});
```

#### data/SkriptAg8\_2.m

```
result = zeros(150,1);
counter = 1;
for i = 0:100:15000
    result(counter,1) = SIS(i);
    counter = counter + 1;
end
plot(result);
ylabel('Induktivitaet in H');
xlabel('Strom in A');
xtick=get(gca, 'xtick');
xTickLabels = cellstr(num2str(100*xtick(:)));
set(gca, 'fontsize', 20, 'XTick', xtick, 'XTickLabels', xTickLabels);
```

data/SkriptAg8\_3d.m

# Abbildungsverzeichnis

1.3	Mit dem dualen Divergenzoperator $\mathbf{S}^T$ und dem Potential $\mathbf{\Phi}$ berechnete elektrische Feld mit	
	anschließender Mittelung auf die Zellen	5
1.6	Induktivität in Abhängigkeit der Stromanregung	7