Ausarbeitung Übung 10

Studienarbeit von Dominik Schiller, Constanze Kramer, Simon Arnold & Tobias Lingenberg Datum: 10. Februar 2021

Darmstadt



Ausarbeitung Übung 10

Studienarbeit von Dominik Schiller, Constanze Kramer, Simon Arnold & Tobias Lingenberg

Datum: 10. Februar 2021

Darmstadt

Inhaltsverzeichnis

1	Aus	arbeitung der Aufgaben	2
	1.1	Impliziter Euler, Octave	2
	1.2	Nichtlineare Permeabilität	4
	1.3	Anhang	6

1 Ausarbeitung der Aufgaben

1.1 Impliziter Euler, Octave

Betrachtet wird ein Transformator, bestehend aus zwei Spulen die über einen Eisenkern miteinander verbunden sind. Der anregende Strom $\mathbf{i}(t)=10[\sin(2\pi ft),0]^T\mathrm{A}$ hat eine Frequenz von $f=50\,\mathrm{Hz}$. Das semidiskrete magnetoquasistatische Problem

$$\mathbf{M}_{\sigma}\dot{\mathbf{a}} + \tilde{\mathbf{C}}\mathbf{M}_{\nu}\mathbf{C}\mathbf{a} = \mathbf{X}\mathbf{i}(t) \tag{1.1}$$

soll im Zeitbereich $T=[0,0.02]\mathrm{s}$ gelöst werden. Die Ortsdiskretisierung wird hierbei als schon durchgeführt vorrausgesetzt, deshalb wird im Folgenden nicht darauf eingegangen.

Die Octave-Routine trafo_linear(siehe Anhang 1.3) erstellt zu Beginn die Materialmatrix \mathbf{M}_{σ} und entfernt alle überflüssigen Einträge. Mit dem Aufruf der Funktion fit_operator(siehe Anhang 1.3) wird die Rotationsmatrix \mathbf{C} konstruiert. Mit Hilfe dieser Matrix kann nun die Rotations-Rotations-Matrix $\mathbf{K} = \mathbf{\tilde{C}}\mathbf{M}_{\nu}\mathbf{C}$ berechnet werden, wobei \mathbf{M}_{ν} die Reluktivitätsmatrix in Diagonalform darstellt. In diesem Fall wird noch ein linearer Verlauf der Reluktivität angenommen, das heißt die Reluktivität ist an jedem Punkt im Eisenkern zu jeder Zeit gleich.

Die Gleichung (1.1) wird anschließend mit dem impliziten Eulerverfahren für jeden Zeitschritt im Zeitbereich gelöst.

Im Postprocessing wird ein Linienplot der Anregung erstellt(siehe Abbildung 1.1). Außerdem wird für jeden Zeitschritt eine VTK-Datei erstellt zur weiteren Visualisierung des entstehenden Magnetfelds in Paraview.

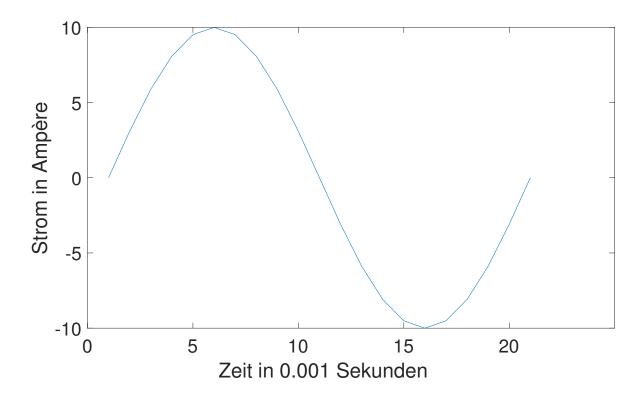


Abbildung 1.1: Anregungsstrom $i(t) = 10\sin(2\pi ft)$

1.2 Nichtlineare Permeabilität

Im vorherigen Abschnitt wurde beschrieben, wie man die magnetische Flussdichte innerhalb eines Transformators mit linearem Material simulieren kann. Nun soll im folgenden der gleiche Prozess durchgeführt werden, dieses mal mit einer nicht linearen Kennlinie der Permeabilität. Die Permeabilität hängt hierbei von der magnetischen Flussdichte B ab, da diese zu Beginn der Berechnung nicht bekannt ist muss ein iteratives Verfahren verwendet werden. Die Kennlinie wird durch

$$\nu(B) = k_1^{k_2|B|^2} + k_3 \text{ mit } |B| = \sqrt{B_x^2 + B_y^2 + B_z^2}$$
 (1.2)

beschrieben, wobei $k_1=0,3374$, $k_2=2,970$ und $k_3=388.33$ gilt.

Um das entstehende Gleichungssystem der Form A(x)x = b zu lösen wird die Fixpunkt-Iteration verwendet. Man nimmt den Ansatz

$$\mathbf{A}(\mathbf{x}^{(i)})\mathbf{x}^{(i+1)} = \mathbf{b},\tag{1.3}$$

wobei die \mathbf{x}^i die Lösung im Schritt i und \mathbf{x}^{i+1} die Lösung im Schritt i+1 beschreibt. Die neue Lösung wird unter Zuhilfenahme der alten Lösung berechnet. Dieses Verfahren ist in dem Skript trafo_nichtlinear, welches im Anhang zu finden ist, mit Hilfe einer while-Schleife implementiert. Die Iteration bricht ab, sobald

$$\frac{||\mathbf{x}^{(i+1)} - \mathbf{x}^{(i)}||}{||\mathbf{x}^{(i+1)}||} < 10^{-6}$$
(1.4)

erfüllt ist. Zunächst wird $\mathbf{x}=\mathbf{0}$ gewählt, um sicherzustellen, die erste Bedingung der Schleife $\mathbf{i}<\mathbf{2}$ garantiert, dass mindestens ein "altes" und ein "neues" berechnet werden. \mathbf{A} ist in dem zu untersuchenden magnetostatischen Problem durch $\mathbf{K}=\mathbf{C}'\mathbf{M}_{\nu}\mathbf{C}$ gegeben. Die linke Seite \mathbf{b} des Gleichungssystems ist der Anregungsstromvektor \mathbf{j} . Die Unbekannte \mathbf{x} stellt das zu berechnende magnetische Vektorpotenzial \mathbf{a} dar. Zusätzlich dazu sind Randbedingungen festgelegt.

Bei sehr kleinem Anregungsstrom lässt sich kein magnetisches Feld berechnen, je größer der Anregungsstrom wird, desto mehr Iterationsschritte werden benötigt und dementsprechend dauert die Berechnung länger. Exemplarisch ist das magnetische Feld innerhalb eines Transformators mit einem Anregungsstrom der Spulen von $10\,\mathrm{A}$ in der Abbildung 1.2 zu sehen.

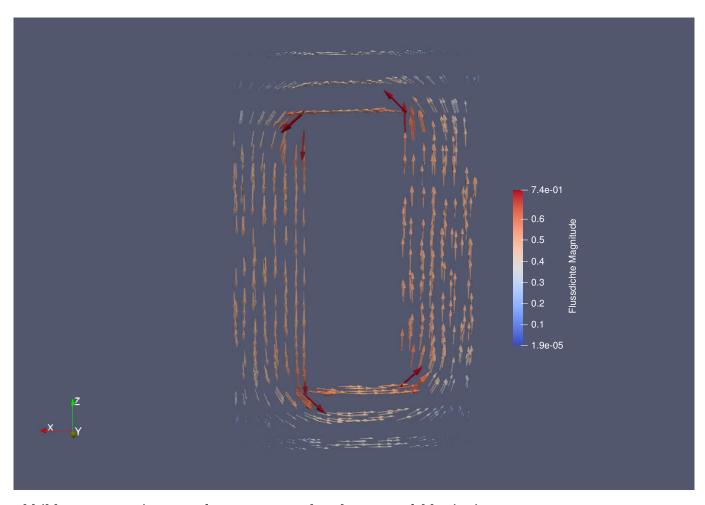


Abbildung 1.2: Das im Transformator entstehende Magnetfeld mit einem Anregungsstrom von $10\,\mathrm{A}$

1.3 Anhang

```
function [C,S,Ss] = fit_operator(Nx,Ny,Nz)
   Mx = 1;
   My = Nx;
   Mz = Ny * Nx;
   Np = Nx * Ny * Nz;
   Px = sparse(Np, Np);
   Py = sparse(Np, Np);
9
   Pz = sparse(Np, Np);
   for p = 1 : Np
11
       for q = 1 : Np
            if (q==p)
                Px(p,q) = -1;
14
                Py(p,q) = -1;
                Pz(p,q) = -1;
16
17
            end
             if (q==p+Mx)
18
                 Px(p,q) = 1;
             end
             if (q==p+My)
                 Py(p,q) = 1;
             end
23
             if (q==p+Mz)
24
                 Pz(p,q) = 1;
25
             end
26
       end
27
   end
28
   C = [sparse(Np,Np) -Pz Py; Pz sparse(Np,Np) -Px; -Py Px sparse(Np,Np)];
31
   C = sparse(C);
   S = [Px Py Pz];
   S = sparse(S);
33
   Ss = [-Px' -Py' -Pz'];
34
   Ss = sparse(Ss);
```

data/fit_operator.m

```
% get data
   load trafo_linear.mat;
   % get mesh data
   nx = length(prb.xmesh);
   ny = length(prb.ymesh);
   nz = length(prb.zmesh);
   np = nx*ny*nz;
   % get and shrink conductivity matrix
11
   Msigma = prb. Msigma;
   Msigma = Msigma(prb.idxdof, prb.idxdof);
12
  M = Msigma;
14
   % — do something here -
15
   % construct curl-matrix
16
   C = fit_operator(nx,ny,nz);
```

```
% —— do something here —
18
19
   % create and shrink curl-curl matrix
20
   K = C'* spdiags(prb.Nu, 0, 3*np, 3*np)*C;
21
   K = K(prb.idxdof, prb.idxdof);
   % get and shrink excitation matrix
   X = prb.Qstr;
25
   X = X(prb.idxdof,:);
26
27
   % time parameters
28
   T0
         = 0.00;
29
   Tend = 0.02;
30
         = 1e-3; % try dt=1e-4 if your computer is fast....
31
32
33
   % discrete time vector
        = T0: dt: Tend;
   Τ
   % initialize solution
36
         = 50;
   f
37
         = zeros(size(M,1),length(T));
38
         = @(t) (10*[sin(2*pi*f*t);0*t]);
   i
39
40
   % construct preconditioner for pcg
41
   % use "pcg(A, b, 1e-6, 1000, Z, Z)" to solve
42
   % the linear problem Ax=b for x
43
   Z = sparse(1: size(a,1), 1: size(a,1), sqrt(diag(M/dt+K)));
45
46
   % time loop with equidistant time steps
47
   for jj = 2: length(T)
48
     % — do something here -
49
     % solve M*a'+K*a=X*i with the implicit Euler method
50
     h = (1/0.001);
51
     A = h*M+K;
     b = X*i(T(jj)) + h*M*a(:,jj-1);
53
54
     %x = a(:,jj);
     a(:,jj) = pcg(A,b,1e-6,1000,Z,Z);
     %a(:,jj)=a(:,jj);
     % —— do something here ——
57
   end
59
60
61
   % Postprocessing 1: plot the current excitation i(t)
62
   % —— do something here -
63
   plot(i(T(:)));
64
         — do something here —
    % Postprocessing 2: return the fluxes B!
67
    A = zeros(length(prb.ds),1);
68
    B = zeros(length(prb.ds),1);
69
    for jj = 1: length(T)
70
      A(prb.idxdof) = a(:,jj);
71
72
      % — do something here -
73
      % compute the facet integrated fluxes b
74
      B = C*A;
```

7

```
% — do something here —

% scaling and write to file
A(prb.idxs) = A(prb.idxs)./prb.ds(prb.idxs);
B(prb.idxA) = B(prb.idxA)./prb.dA(prb.idxA);
fit_write_vtk (prb.xmesh,prb.ymesh,prb.zmesh,['solution_' num2str(jj,'%03d') '.vtr'],...
{'MVP',A;'Flux',B},{'Region',prb.Elem(prb.idxV);});
end

visualize the result in Paraview, e.g. onprb a cutplane
```

data/trafo_linear.m

```
% lese Eingabedaten
  load trafo nichtlinear.mat;
2
  % Gittertopologie
  xmesh = prb.xmesh;
  ymesh = prb.ymesh;
  zmesh = prb.zmesh;
  nx = length(xmesh);
  ny = length(ymesh);
  nz = length(zmesh);
  Np = nx*ny*nz;
   material = prb.Elem;
  % Gitterabmessungen und Indizes
14
          = prb.ddA;
                               % duale Flaecheninhalte
  đΑ
          = prb.dA;
                               % primale Flaecheninhalte
   ds
                               % primale Kantenlaengen
          = prb.ds;
17
  idxV
                               % Indizes der primalen Volumina im Rechengebiet
          = prb.idxV;
   idxA
                               % Indizes der primalen Flaechen im Rechengebiet
          = prb.idxA;
19
                               % Indizes der primalen Kanten im Rechengebiet
   idxs
          = prb.idxs;
2.0
   idxdof = prb.idxdof;
                               % Indizes der Freiheitsgrade
21
   idxiron = find(material == 6); % Indizes fuer Eisen
22
23
   % Operatoren
24
25
  C = prb.C;
                   % Curl-Matrix
26
  % Anregungsvektor mit 10A Strom pro Spule
   jsrc = prb.Qstr*[10;10];
  jdof = jsrc(idxdof);
29
30
  % Reluktivitaet
31
  mu0 = 4*pi*10^-7;
32
  murE = 1000;
33
  nu = ones(Np, 1)/mu0;
34
35
  36
  % Linear
  38
39
40
  % Loese lineares Problem
  nu(idxiron) = 1/(mu0*murE);
41
  Mnu
              = createMny(prb.xmesh', prb.ymesh', prb.zmesh', nu);
42
              = C'*Mnu*C;
  K
43
   Kdof
              = K(idxdof(:),idxdof(:));
44
   Kdof = sparse(Kdof);
45
  Zdof
              = sparse(1: size(Kdof,1),1: size(Kdof,2), sqrt(diag(Kdof)));
```

```
= zeros(3*Np,1);
47
               = pcg(Kdof, jdof, 1e-7, 1000, Zdof, Zdof);
   a(idxdof)
48
   % berechne magnetische Flusse im Volumen
50
               = C*a;
51
   В
                = zeros(3*Np,1);
   B(idxA)
                = b(idxA)./dA(idxA);
   Bc
                = fit_pf2pc (xmesh, ymesh, zmesh, B, idxV);
55
   % Ausgabe
56
   fit_write_vtk (xmesh, ymesh, zmesh, ['trafo_iter' num2str(0) '.vtr'], {}, {'Flussdichte', Bc(idxV,:);
57
       'Material', material(idxV)})
58
   59
60
   % Nichtlinear
   61
    % Parameter fuer Brauer's Kurve
    k1 = 0.3774;
    k2 = 2.970;
65
    k3 = 388.33;
67
    % Startwerte fuer die Fixpunktiteration
68
    aold = zeros(3*Np,1);
69
         = zeros(3*Np,1);
70
         = 0;
71
72
    % Fixpunkt iteration
73
74
    while (i < 2) \mid | norm(a-aold)/norm(a) > 1e-6
75
     % update der Variablen
76
     aold=a;
77
     i = i + 1;
78
     fprintf('Iteration %d\n',i);
79
80
     % berechne magnetische Flusse im Volumen
81
             = C*a;
     Ъ
82
     В
              = zeros(3*Np,1);
     B(idxA) = b(idxA)./dA(idxA);
             = fit pf2pc (xmesh, ymesh, zmesh, B, idxV);
     % Auswertung der Materialkurve
     Biron = sqrt(sum(Bc(idxiron,:).^2, 2));
88
     nu(idxiron) = fit_calc_nu(Biron,k1,k2,k3);
89
90
     % Update der Materialmatrix
91
     Mnu = createMny(xmesh', ymesh', zmesh', nu);
92
     % create and shrink curl-curl matrix
94
     K = C'*Mnu*C;
95
     Kdof = K(idxdof(:),idxdof(:));
96
97
     % loese GLS
98
     Zdof = sparse(1: size(Kdof,1),1: size(Kdof,2), sqrt(diag(Kdof)));
99
     a(idxdof) = pcg(Kdof, jdof, 1e-7, 1000, Zdof, Zdof, a(idxdof));
100
101
102
     fit_write_vtk(xmesh,ymesh,zmesh,['trafo_ite2rrrrr' num2str(i) '.vtr'],{},{'Flussdichte',Bc(
103
```

9

```
idxV,:); 'Material', material(idxV)})

end

end
```

data/trafo_nichtlinear.m

Abbildungsverzeichnis

1.1	Anregungsstrom $i(t) = 10\sin(2\pi f t)$	3
1.2	Das im Transformator entstehende Magnetfeld mit einem Anregungsstrom von 10 A	5