



Plano de Ensino



- Introdução: Conceitos e Definições.
- Processos, Comunicação e Sincronização de Sistemas Distribuídos.
- Processamento Paralelo e Multiprocessadores.
- Pseudo-Paralelismo
- Tolerância a falhas.
- Aplicações Distribuídas: Socket.
- Objetos Distribuídos: RMI.



Livro-Texto



- Bibliografia Básica:
 - » TANENBAUM, Andrew S; STEEN, Maarten Van. Sistemas Distribuídos: Princípios e Paradigmas. 2ª Ed. São Paulo: Pearson Prentice Hall, 2007.
- Bibliografia Complementar:
 - » DANTAS, Mario. Computação Distribuída de Alto Desempenho: redes, clusters e grids computacionais.
 1ª Ed. Rio de Janeiro: Axcel Books, 2005.
 - » SILBERSCHATZ, Abraham; GALVIN, Peter Baer; GAGNE, Greg. Sistemas Operacionais - Conceitos e Aplicações. 1ª Ed. Rio de Janeiro: Campus, 2001.

3. Proc. Paralelo - Introdução

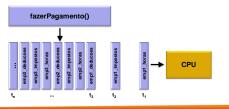


- É o uso simultâneo de um ou mais CPUs para executar um programa.
 - » O processamento paralelo faz com que um programa execute mais rapidamente porque utiliza de forma mais otimizada a COLI.
 - » Na prática é difícil dividir um programa de tal modo que a CPU possa executar diferentes partes sem interferência mútua.
- É possível conectar computadores com CPUs simples em rede.
 - » Necessita de software sofisticado para processamento distribuído.
- Processamento paralelo difere do conceito de multitasking, onde uma CPU simples executa vários programas simultaneamente → pseudo-paralelismo.

3. Proc. Paralelo – Introdução



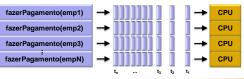
- Tradicionalmente, softwares s\u00e3o escritos para processamento serial.
- » Para rodar em um único computador com uma única CPU.
- » Um problema é quebrado em uma série discreta de instruções.
- » Instruções são executadas uma após a outra.
- » Somente uma instrução pode executar em um dado momento.



3. Proc. Paralelo - Introdução



- De um modo simples, o processamento paralelo é o uso simultâneo de múltiplos recursos para resolver um problema computacional:
 - » Um problema é quebrado em partes discretas que podem ser resolvidas concorrentemente.
 - » Cada parte pode ser também quebrada em uma série de instrucões.
 - » As instruções de cada parte executam simultâneamente em diferentes CPUs.



3. Proc. Paralelo - Introdução



- Os recursos de um computador podem ser:
 - » Um computador simples com múltiplos processadores.
 - » Um número arbitrário de computadores conectados por rede.
 - » Uma combinação de ambos.
- O problema computacional deve ser capaz de:
 - » Ser quebrado em pedaços discretos de trabalho que podem ser resolvidos simultaneamente.
 - » Executar múltiplas instruções de programa a qualquer momento.
 - » Ser resolvidos em um tempo menor com múltiplos recursos computacionais do que com um simples recurso.

3. Proc. Paralelo - Introdução



- Processamento paralelo é uma evolução da computação serial para simular o que sempre ocorre no mundo natural: eventos interrelacionados e complexos que acontecem ao mesmo tempo, mesmo dentro de uma sequência. Por exemplo:
 - » Formação da Galáxia.
 - » Movimentos planetários.
 - » Padrões do tempo e oceanos.
 - Movimentação das placas tectônicas.

3. Proc. Paralelo – Taxinomia de Flynn



- Existem diferentes formas de classificação do processamento paralelo; porém uma das mais utilizadas é a Taxinomia de Flynn, desde 1966.
- Distingue arquiteturas de computador com multiprocessadores de acordo com 2 dimensões independentes: Instrução e Dados.
- Cada uma destas dimensões pode ter somente um dos dois estados: Simples e Múltiplo.

SISD	SIMD
Instrução Simples,	Instrução Simples,
Dado Simples	Dados Múltiplos
MISD	MIMD
Instruções Múltiplas,	Instruções Múltiplas,
Dado Simples	Dados Múltiplos

3. Proc. Paralelo - Taxinomia de Flynn



- Instrução Simples, Dado Simples (SISD Single Instruction, Single Data) → um computador serial (nãoparalelo).
 - » Instrução Simples: somente uma cadeia de instrução está sendo processado pela CPU durante qualquer ciclo de clock.
 - » Dado Simples: somente uma cadeia de dados está sendo utilizado como entrada durante qualquer ciclo de clock.
- Execução determinística.
- É o mais antigo e o mais comum tipo de computador ainda utilizado.
 - » Exemplos: antigas gerações de mainframes, minicomputadores e workstations, maioria dos modernos PCs atuais.



3. Proc. Paralelo - Taxinomia de Flynn



- Instrução Simples, Dados Múltiplos (SIMD Single Instruction, Multiple Data) → um tipo de computador com processamento paralelo.
 - » Instrução Simples: toda a unidade de processamento executa a mesma instrução em qualquer ciclo de clock.
 - » Dados Múltiplos: cada unidade de processamento pode operar diferentes elementos de dados.

load A(1)

load B(1)

(1)=A(1)*B(1)

store C(1)

- Específico para resolver problemas característicos com algo grau de regularidade como processamento de imagens, execução síncrona prev instruct e determinística.
 - » Exemplos: CM-2, ILLIAC IV. IBM 9000, Cray X-MP, computadores modernos particularmente com placas gráficas (GPUs).



3. Proc. Paralelo - Taxinomia de Flynn



- Instruções Múltiplas, Dado Simples (MISD Multiple Instruction, Single Data): um tipo de computador paralelo.
 - » Instruções múltiplas: cada unidade de processamento opera sobre o dado através de cadeias separadas de instrução.
 - » Dado simples: uma cadeia simples de dados é carregada em múltiplas unidades de processamento.
- Esta classe de computador n\u00e3o existe atualmente.
 - » Exemplo: um computador experimental foi o C.mmp (1971).

load A(1)

C(1)=A(1)*1

store C(1)

- Utilizações possíveis:
 - » Múltiplos filtros de freqüência operando em um único sinal.
 - Vários algoritmos de criptografia tentando quebrar uma única mensagem codificada.

Carnegie-Mellon		
prev instruct	prev instruct	
load A(1)	load A(1)	
C(2)=A(1)*2	C(n)=A(1)*n	
store C(2)	store C(n)	
next instruct	next instruct	
	Pn	

3. Proc. Paralelo - Taxinomia de Flynn Instruções Múltiplas, Dados Múltiplos (MIMD – Multiple Instruction, Multiple Data) → um tipo de computador paralelo. » Instruções Múltiplas: cada processador pode estar executando uma cadeia de instruções diferente. » Dados Múltiplos: cada processador pode estar trabalhando com diferentes cadeias de dados. Execução pode ser síncrona ou assíncrona, determinística ou não-determinística. Atualmente é o tipo de computador paralelo prev instruct prev instruct do 10 i=1,N mais comum. load A(1) call funcD load B(1) x=y*z » Exemplos: a maioria dos C(1)=A(1)*B(1) sum=x*2 zeta=C(i) supercomputadores modernos, call sub1(i,j) 10 continue

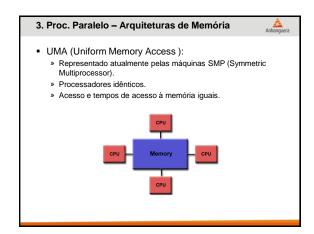
store C(1)

clusters de rede e grids,

multi-core.

computadores SMP e PCs

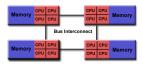
3. Proc. Paralelo - Arquiteturas de Memória ■ Memória Compartilhada → possui grande variação mas possui em comum a habilidade de todos os processadores em acessar toda a memória como um único espaço de endereçamento global. » Múltiplos processadores podem operar de forma independente mas dividem os mesmos recursos de memória. » Alterações em uma posição de memória por um processador torna-se visível para todos os outros. » Máquinas com memória compartilhada podem ser divididas em 2 classes principais baseado no tempo de acesso: UMA e NUMA.



3. Proc. Paralelo - Arquiteturas de Memória



- NUMA (Non-Uniform Memory Access):
 - » Geralmente construído pela ligação de dois ou mais SMPs.
 - » Um SMP pode acessar diretamente a memória de outro SMP.
 - » Nem todos os processadores tem tempo de acesso igual para toda a memória.
 - » Acesso à memória através de link é mais lenta.



3. Proc. Paralelo - Arquiteturas de Memória



- Vantagens do compartilhamento de memória:
- » Espaço de endereçamento global fornece uma perspectiva de programação amigável para acesso à memória.
- » Compartilhamento de dados entre tarefas é rápida e uniforme devido à proximidade das memórias com a CPU.
- Desvantagens do compartilhamento de memória:
 - » Principal desvantagem é a falta de escalabilidade entre memória e CPU. Adicionar mais CPUs pode aumentar o tráfego geometricamente entre a memória e o processador.
 - » Responsabilidade do programador na construção de sincronização que garanta o acesso "correto" à memória global.
 - » Custo: torna-se cada vez mais difícil e caro projetar e produzir máquinas de memória compartilhada com o crescente número de processadores.

3. Proc. Paralelo - Arquiteturas de Memória



- Memória Distribuída → sistemas de memória distribuídas necessitam de uma rede de comunicação para conectar a memória ao processador.
 - » Processadores tem seu próprio local de memória. Os endereçamentos de memória de um processador não mapeiam o de outro processador. Não existe conceito de espaço de endereçamento global através dos processadores.
 CPU Memory
 CPU Memory
 - » Devido ao fato do processador ter seu próprio local de memória ele opera independentemente.

Alterações são realizadas na sua memória local sem efeito sobre os demais.

CPU

» A troca e sincronização de informações entre os processadores é de responsabilidade do programador.

CPU

3. Proc. Paralelo - Arquiteturas de Memória

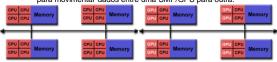


- Vantagens da Memória Distribuída:
 - » Memória é escalável com o número de processadores. Aumentando o número de processadores, aumenta o tamanho da memória proporcionalmente.
 - » Cada processador pode rapidamente acessar sua própria memória sem interferência e sem sobrecarga.
 - » Custo-benefício: pode usar processadores e redes sob demanda, terceirizando se necessário.
- Desvantagens da Memória Distribuída:
 - » O programador é responsável por muitos dos detalhes associados com a comunicação de dados entre os processadores.
 - » Pode ser difícil mapear estruturas de dados existentes, baseado na memória global, para este tipo de organização de memória.
 - » Tempos de acesso às memórias é não uniforme (NUMA).

3. Proc. Paralelo - Arquiteturas de Memória



- Memória Híbrida Compartilhada-Distribuída → os computadores mais rápidos atualmente empregam arquiteturas de memória compartilhadas e distribuídas.
 - » O componente de memória compartilhada pode ser um SMP ou uma unidade de processamento gráfico (GPU).
 - » O componente de memória distribuída é uma rede de múltiplas máquinas SMP/GPU, que conhecem apenas sua própria memória. Entretanto, comunicações de rede são necessárias para movimentar dados entre uma SMP/GPU para outra.



» Vantagens e Desvantagens: o que já foi listado em comum a ambas as arquiteturas.

