HEINRICH-HEINE-UNIVERSITÄT DÜSSELDORF INSTITUT FÜR INFORMATIK LEHRSTUHL FÜR RECHNERNETZE PROFESSOR DR. M. MAUVE



Grundlagen der Technischen Informatik

Lösungsvorschlag Übungsblatt 1

Aufgabe 1.1 Rechnerleistung

(2 Punkte)

Auf Rechner A dauert das Bearbeiten einer Anweisung 10 ns, auf Rechner B 5 ns. Kann man sagen, dass Rechner B schneller ist? Formulieren Sie Ihre Argumentation schriftlich in etwa 5 Sätzen.

Lösungsvorschlag:

Nein, diese Aussage kann so nicht getroffen werden. Denn auch wenn Rechner *A* länger für die Bearbeitung einer Anweisung braucht, so kann es doch sein, dass Rechner *B* über eine kürzere oder schlimmstenfalls gar keine Pipeline verfügt. Die Verarbeitungszeit einer einzelnen Anweisung ist nur einer von mehreren Faktoren, letztlich hängt die Performance eines Rechners maßgeblich von der Fähigkeit ab, Anweisungen parallelisieren zu können.

Kommentar für die Tutoren:

Für die richtige Antwort und Begründung jeweils 1 Punkt.

Aufgabe 1.2 *Pipelining*

 $(2 \cdot 0, 5 + 2 \cdot 0, 5 + 3 \cdot 1 + 2 \cdot 0, 5 = 6 \text{ Punkte})$

Ausgangspunkt des Pipelining ist die Aufspaltung einer Instruktion in Stufen. Das Pipelining setzt voraus, dass für die zugrundeliegende Befehlsarchitektur eine Folge von Teilschritten gefunden wird, die für *alle* Befehle gleich ist. Für die folgende Aufgabe wird angenommen, dass alle Befehle in den folgenden fünf Stufen bearbeitet werden:

- 1. **Instruction Fetch (IF):** Befehl holen
- 2. **Instruction Decode (ID):** Befehl dekodieren und gleichzeitig die Quelloperanden aus dem Registerblock lesen
- 3. Execute (EX): Führe eine arithmetische bzw. logische Operation mit den Operanden aus
- 4. **Memory Access (MEM):** Daten holen (*LOAD*) oder Speichern (*STORE*)
- 5. Write Back (WB): Ergebnis in einem prozessorinternen Register speichern

In der unten stehenden Tabelle sind die Rechenzeiten für die einzelnen Stufen der Pipeline angegeben.

IF	ID	EX	MEM	WB
110 ps	130 ps	90 ps	120 ps	70 ps

Nehmen Sie an, dass sowohl das Lesen als auch das Schreiben der Register zwischen den einzelnen Pipeline-Stufen (d.h. der Puffer IF/ID, ID/EX usw.) eine zusätzliche Verzögerung von jeweils 15 ps erzeugt.

a) Wie groß ist die minimal zulässige Taktperiode der Pipeline-Architektur? Wie groß ist die minimal zulässige Taktperiode einer entsprechenden Einzeltakt-Architektur ohne Pipeline?

Lösungsvorschlag:

- Pipeline-Architektur: 160 ps
 Die Taktperiode richtet sich nach der langsamsten Stufe, in diesem Fall ist es ID mit 130 ps. Hinzu kommen 2·15 ps für das Lesen und Schreiben der Register.
- Einzeltakt-Architektur: 110 ps + 130 ps + 90 ps + 120 ps + 70 ps = 520 ps

Kommentar für die Tutoren:

Auch wenn wir in der Aufgabenstellung und in der Musterlösung von 15ps Lesen vor der Stufe und 15ps Schreiben nach der Stufe ausgegangen sind, ist auch eine Interpretation der Aufgabenstellung mit nur einmal 15ps pro Pipelinestufe als richtig zu bewerten. Gleiches gilt für die Folgeaufgaben.

b) Wie groß ist die Ausführungszeit einer Instruktion in der Pipeline-Architektur? Wie groß ist die Ausführungszeit in der Einzeltakt-Architektur? In welcher Architektur dauert die Ausführung einer einzelnen Instruktion länger?

Lösungsvorschlag:

- Pipeline-Architektur: $5 \cdot 160 = 800 \text{ ps}$
- Einzeltakt-Architektur: 110 ps + 130 ps + 90 ps + 120 ps + 70 ps = 520 ps

Die Ausführung einer einzelnen Instruktion dauert in der Pipeline-Architektur also länger.

c) Wie lange braucht die Pipeline-Architektur, um ein Programm mit 50 Instruktionen ohne Abhängigkeiten und Sprünge auszuführen? Wie groß ist der Speed-up im Vergleich zur Ausführung auf einer Einzeltakt-Architektur?

Lösungsvorschlag:

- Laufzeit *Pipeline-Architektur:* Zu Beginn werden 4 Taktzyklen gebraucht, um Pipeline zu füllen, danach nur noch ein Taktzyklus pro Instruktion. Also $4 \cdot 160 \text{ ps} + 1 \cdot 50 \cdot 160 \text{ ps} = 8 640 \text{ ps} = 8,64 \text{ ns}$
- Laufzeit *Einzeltakt-Architektur*: 520 ps pro Instruktion, also $50 \cdot 520$ ps = 26 000 ps = 26,00 ns
- Speed-up: 26 ns/8,64 ns \approx 3,0093
- d) Nehmen Sie an, Sie können eine der fünf Stufen der beschriebenen Pipeline in zwei Unterstufen mit halber Rechenzeit aufteilen. Welche Stufe würden Sie wählen? Wie groß ist die neue minimale Taktperiode?

Lösungsvorschlag:

Die ID Stufe ist die beste Wahl, da sie die längste Rechenzeit hat. Die neue Taktperiode richtet sich dann nach der MEM Stufe und beträgt $120 \text{ ps} + 2 \cdot 15 \text{ ps} = 150 \text{ ps}$.

Aufgabe 1.3 Fehlererkennung und Fehlerkorrektur(0, 5+0, 5+0, 5+1, 5+1+1+1+2=8) Punkte)

1. Berechnen Sie die gerade zweidimensionale Parität:

Lösungsvorschlag:

2. Sie erhalten ein mit zweidimensionaler Parität gesichertes Codewort, in dem genau ein Bit gekippt worden ist. Wurde gerade oder ungerade Parität verwendet? Identifizieren Sie den Bitfehler und beheben Sie ihn!

Lösungsvorschlag:

g steht für gerade Parität u steht für ungerade Parität

Da nur ein Bit gekippt ist, muss gerade Parität verwendet worden sein und das Bit unten rechts umgekippt sein.

Das korrigierte Codewort hat also die Form:

3. Berechnen Sie die Hamming-Distanzen der folgenden Paare von Codewörtern:

```
(i) 10011111111011000 und 1001010110110110
(ii) 0010110101101011 und 00101111110010011
```

Lösungsvorschlag:

4. Berechnen Sie die Hamming-Distanz des folgenden Codes mit vier Codewörtern:

Lösungsvorschlag:

Zunächst müssen wir die Hamming-Distanzen zwischen allen Codewortkombinationen bestimmen.

```
a) 0000 1101 1000 1111
b) 1001 1001 1001 1011
c) 1001 1111 1000 1111
d) 1111 0000 0000 0101
a) 0000 1101 1000 1111
b) 1001 1001 1001 1011
  1001 0100 0001 0100 => Hamming-Distanz 5
a) 0000 1101 1000 1111
c) 1001 1111 1000 1111
_____
  1001 0010 0000 0000 => Hamming-Distanz 3
a) 0000 1101 1000 1111
d) 1111 0000 0000 0101
______
  1111 1101 1000 1010 => Hamming-Distanz 10
b) 1001 1001 1001 1011
c) 1001 1111 1000 1111
_____
  0000 0110 0001 0100 => Hamming-Distanz 4
b) 1001 1001 1001 1011
d) 1111 0000 0000 0101
_____
   0110 1001 1001 1110 => Hamming-Distanz 9
c) 1001 1111 1000 1111
d) 1111 0000 0000 0101
   0110 1111 1000 1010 => Hamming-Distanz 9
```

Die Hamming-Distanz des gesamten Codes ist das Minimum aller Hamming-Distanzen zwischen den einzelnen Codewörtern. Für diesen Code ist die Hamming-Distanz also 3.

5. Berechnen Sie die nötigen Redundanzbits, um das folgende Datenwort mittels des passenden (n,k)-Hammingcodes gegen Bitfehler zu sichern. Geben Sie das vollständige Codewort mit Daten- und Redundanzbits an. 110 0101 1100

Lösungsvorschlag:

11 Datenbits erfordern 4 Prüfbits um einen (n,k) Hamming-Code zu erzeugen. Damit ergibt sich folgendes Muster: $p_1p_2d_1p_3d_2d_3d_4p_4d_5d_6d_7d_8d_9d_{10}d_{11}$. Die Prüfbits sind gerade Paritätbits über die folgenden Bereiche:

Das vollständige Codewort inclusive Redundanzbits lautet 1011 1000 1011 100.

6. Nehmen Sie an, Sie haben das folgende (11,4)-Hamming-Code-gesicherte Codewort empfangen. Prüfen Sie das Codewort und korrigieren Sie es, wenn nötig (unter der Annahme, dass höchstens ein Bit gekippt ist). 101 0011 1101 0101

Lösungsvorschlag:

Mit dem gleichen Schema wie eben überprüfen wir nun die Richtigkeit der

Also ist ein Übertragungsfehler bei Bit $2^0+2^1+2^3=1+2+8=11$ aufgetreten. Das korrigierte Codewort lautet 101 0011 1100 0101.

7. Im Codewort eines (n,k)-Hamming-Codes kippt das (n+k)-te Bit um. Welche Prüfbits weisen dadurch eine falsche Parität auf?

Lösungsvorschlag:

Die (n+k)-te, also die letzte Bitposition eines (n,k)-Hamming-Codeworts ist stets um eins kleiner als eine Zweierpotenz. Stellt man diese Bitposition binär dar, so sind hier alle k Bits auf 1 gesetzt. Somit fließt das letzte Bit des Codeworts in die Berechnung sämtlicher Prüfbits ein. Kippt das (n+k)-te Bit um, so sind alle k Prüfbits falsch.

8. Zeigen Sie, dass es keinen Code mit Hamming-Distanz 2*c* geben kann, der alle *c*-Bitfehler korrigieren kann!

Lösungsvorschlag:

Beweis durch Widerspruch: Angenommen, es existiert ein Code mit Hamming-Distanz 2c, der alle c-Bitfehler beheben kann. Dann gibt es mindestens zwei Codewörter X und Y, welche die Hamming-Distanz 2c haben. Man kann also Codewort X ins Codewort Y durch Kippen von 2c Bits überführen. Wir kippen im Codewort X zunächst C dieser C0 Bits und erhalten das ungültige Codewort C1. Der so konstruierte C2-Bitfehler kann vom Code nicht behoben werden, da es (mindestens) zwei mögliche gültige Codewörter gibt, nämlich C2 und C3, die in Folge eines C4-Bitfehlers zu C5 werden. C6 kann also nicht eindeutig korrigiert werden.