МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МОЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №1 по дисциплине «Построение и Анализ Алгоритмов»

Тема: Поиск с возвратом

Студентка гр. 1304	Чернякова А.Д.
Преподаватель	Шевелева А.М.

Санкт-Петербург

Задание.

У Вовы много квадратных обрезков доски. Их стороны (размер) изменяются от 1 до N-I, и у него есть неограниченное число обрезков любого размера. Но ему очень хочется получить большую столешницу - квадрат размера N. Он может получить ее, собрав из уже имеющихся обрезков(квадратов).

Например, столешница размера 7×7 может быть построена из 9 обрезков (см. Рисунок 1 - Пример столешницы 7×7).



Рисунок 1 - Пример столешницы 7×7

Внутри столешницы не должно быть пустот, обрезки не должны выходить за пределы столешницы и не должны перекрываться. Кроме того, Вова хочет использовать минимально возможное число обрезков.

Входные данные

Размер столешницы - одно целое число N.

Выходные данные

Одно число K, задающее минимальное количество обрезков(квадратов), из которых можно построить столешницу(квадрат) заданного размера N. Далее должны идти K строк, каждая из которых должна содержать три целых числа, x, y и w, задающие координаты левого верхнего угла ($1 \le x$, $y \le N$) и длину стороны соответствующего обрезка(квадрата).

Выполнение работы.

Рассматривается задача, где N не более 20.

Создан класс столешницы *MapSquare*, на котором базируется вся задача.

При инициализации класса методом __init__(self, n), на вход принимается сторона столешницы n и создается 5 полей класса: self.n - сторона столешницы, $self.free_s$ - свободная площадь столешницы (изначально она не заполнена, поэтому $self.free_s = n*n$), $self.map_square$ - двумерный массив для хранения заполненности столешницы (0 - свободно, каждый вставленный квадрат имеет свою цифру, которой и заполняет данное поле), $self.best_map$ - список для хранения координат левого угла и длины стороны вставленных квадратов (изначально пуст), $self.best_square_counter$ - наименьшее количество квадратов для заполнения столешницы (так как рассматриваемая задача до 20, то наихудший случай 20x20 = 400).

Метод $best_start(self)$ - оптимизация задачи, а именно лучшая начальная вставка трех квадратов в правый нижний угол и смежных с ним. С помощью двух вложенных циклов for происходит заполнение большого квадрата со стороной (self.n+1) // 2: в $self.map_square$ заполняются позиции единицами. Аналогично происходит заполнение для двух смежных квадратов со сторонами (self.n + 1) // 2 - 1, только заполняют $self.map_square$ соответственно цифрами 2 и 3.

Метод $can_insert(map_sq, insert_n, x, y)$ принимает на вход двумерный массив столешницы map_sq , сторону квадрата на вставку $insert_n$ и координаты левого верхнего угла x и y и с помощью двух циклов for проверяет возможно ли вставить квадрат со стороной $insert_n$ на позицию x y. Если возможно возвращает True, в противном случае False.

Метод *insert_square(map_sq, insert_n, numb, x, y)* принимает на вход двумерный массив столешницы *map_sq*, сторону квадрата на вставку *insert_n*, номер вставляемого квадрата *numb* и координаты левого верхнего угла *x* и *y*, создает копию столешницы *map_square* с помощью функции deepcopy и с помощью двух циклов for заполняет новый массив столешницы на соответствующие позиции числом *numb*. Возвращает заполненную копию массива *new map*.

Meтод solve(self) - основной метод, вызываемый из main. Здесь рассматривается 3 случая. Первый частный случай - сторона столешницы является четным числом. Здесь всегда происходит разбиение столешницы на 4 равных квадрата, self.best square counter становится равным self.best map заполняется квадратами с параметрами [0, 0, self.n // 2], [self.n // 2, 0, self.n // 2], [0, self.n // 2, self.n // 2], [self.n // 2, self.n // 2, self.n // 2]. Происходит выход из функции. Второй частный случай - сторона столешницы является составным числом кратным 3. На практике в ходе исследования ясно, что столешницу 3х3 наилучшим образом можно разбить на 6 квадратов и все кратные 3 числа также разбиваются на 6 квадратов, но каждый ИЗ параметров вставляемых квадратов будет умножен коэффициент Рассчитывается коэффициент пропорциональности. пропорциональности k = self.n // 3, self.best square counter равно 6, $self.best_map$ заполняется квадратами с параметрами [k, k, k*2], [k*2, 0, k], [0, k * 2, k], [0, 0, k], [0, k, k], [k, 0, k] и происходит выход из функции. Эти два частных случаях помогают оптимизировать задачу. Третий случай для оставшихся чисел, которые не подошли в предыдущие два частных случая комбинаций. Изначально перебор возможных вызывается метод

self.best_start(), описанный выше, создается переменная counter - счетчик вставленных квадратов (изначально ей присваивается значение 3, так как метод self.best_start() уже вставил 3 первых оптимальных квадрата), переменная map_square, которая является копией self.map_square, переменная free_s, равная разности свободной площади и трех вставленных квадратов, и переменная best_map, являющаяся копией self.best_map. После создания новых переменных (map_square, free_s, counter, best_map) они передаются в рекурсивную функцию поиска наилучшего расположения квадратов self.find_square(map_square, free_s, counter, best_map).

Meтод find square(self, map square, free s, counter, best map) рекурсивный метод поиска наилучшего расположения квадратов, принимает на вход двумерный массив столешницы map square, свободную площадь free s, счетчик вставленных квадратов counter и массив с квадратами для расположения best map. В начале функции наилучшего самом обеспечивается выход из рекурсии, если counter \geq self.best square counter. Далее реализация функции представляет собой тройной цикл for: первый осуществляет перебор строк, второй - перебор столбцов, третий - перебор размеров квадратов на вставку. Важно, что здесь перебирается только около четверти квадрата, так как три квадрата уже вставлено, что значительно уменьшает время работы программы. Происходит проверка на вставку, что нынешняя позиция равна 0 и что метод self.can insert(map square, insert n, w, *h)* возвращает *True*. Если вставка возможна, то создается новая переменная столешницы new map square методом self.insert square(map square, insert n, counter + 1, w, h), переменная new result, являющаяся копией best map и в new result добавляется соответствующие параметры вставляемого квадрата. Далее происходит проверка заполнен ли квадрат, если нет, то функция self.find square(new map square, free s - insert n * insert n, counter + 1, new result) вызывается снова, а затем идет проверка на повторение уже проверенных расстановок и происходит выход из функции. Если же столешница полностью заполнилась, то происходит проверка на наилучшее

расположение и количество квадратов, в случае необходимости изменяются self.map_square, self.best_square_counter, self.best_map; происходит выход из функции. После проверки на заполненность столешницы происходит проверка не равна ли сторона вставляемого квадрата 1: если равна, то также происходит выход из функции.

Метод __str__(self) реализует требуемый вывод: количество квадратов и параметры каждого из них в требуемом формате. Координаты при выводе увеличиваются на 1, так как нумерация массива идет с 0, а в задаче с 1.

При вызове main() считывается длина стороны столешницы n, создается объект map_square класса MapSquare() и вызывается функция solve() у данного объекта, а после объект печатается на экран.

Выводы.

В ходе выполнения работы был изучен и реализован на практике алгоритм «Поиск с возвратом». Он позволяет решать задачи, где необходимо перебирать все возможные варианты. Решение задачи методом поиска с возвратом сводится к последовательному расширению частичного решения. Если на очередном шаге такое расширение провести не удается, то он возвращается к более короткому частичному решению и продолжает поиск дальше. Этот алгоритм успешно использовался в данной задачи, но без оптимизаций программа работала бы бесконечно долго. Для ускорения были рассмотрены частные случаи: четная сторона столешница или кратная 3, оптимальная начальная вставка первых трех квадратов, а также контроль текущего количества вставленных квадратов. Таким образом программа прошла тест на платформе Степик и уложилась в 3 секунды.

ПРИЛОЖЕНИЕ А ИСХОДНЫЙ КОД

Название файла: *lab1.py*

```
FROM COPY IMPORT DEEPCOPY
class MapSquare: # основной класс столешницы, на котором базируется вся задача
     DEF INIT (SELF, N):
          self.n = n \# сторона столешницы
          self.free s = self.n ** 2 \# свободная площадь столешницы, изначально свободна
вся
          SELF.MAP_SQUARE = [[0] \star N FOR _ IN RANGE(N)] # ДВУМЕРНЫЙ МАССИВ ДЛЯ ХРАНЕНИЯ
заполненности столешницы (О - своводно)
          SELF. BEST МАР = [] # СПИСОК ДЛЯ ХРАНЕНИЯ КООРДИНАТ ЛЕВОГО УГЛА И ДЛИНЫ СТОРОНЫ
ВСТАВЛЕННЫХ КВАДРАТОВ
          SELF.BEST SQUARE COUNTER = 400 # наименьшее количество квадратов для
заполнения (так как рассматривается задача до 20, то наихудший вариант 20*20=400)
     DEF BEST START (SELF): # ОПТИМИЗАЦИЯ: ЛУЧШАЯ НАЧАЛЬНАЯ ВСТАВКА ТРЕХ КВАДРАТОВ В ПРАВЫЙ
нижний угол и смежных с ним
          FOR H IN RANGE (SELF.N // 2, SELF.N): # ВСТАВКА БОЛЬШОГО КВАДРАТА СО СТОРОНОЙ
(N + 1) // 2
               FOR W IN RANGE (SELF.N // 2, SELF.N):
                    SELF.MAP SQUARE [H] [W] = 1
          SELF.BEST MAP.APPEND([SELF.N // 2, SELF.N // 2, (SELF.N + 1) // 2])
          FOR H IN RANGE (SELF.N // 2): # BCTABKA CMEЖHOГO КВАДРАТА СО СТОРОНОЙ (N + 1)
//2 - 1
               FOR W IN RANGE (SELF.N // 2 + 1, SELF.N):
                    SELF.MAP SQUARE[H][W] = 2
          SELF.BEST MAP.APPEND([0, SELF.N // 2 + 1, (SELF.N + 1) // 2 - 1])
          FOR H IN RANGE (SELF.N // 2 + 1, SELF.N): # BCTABKA EЩЕ ОДНОГО СМЕЖНОГО
квадрата со стороной (n + 1) // 2 - 1
               for w in range (self. n//2):
```

SELF.BEST_MAP.APPEND([SELF.N // 2 + 1, 0, (SELF.N + 1) // 2 - 1])

SELF.MAP SQUARE[H][W] = 3

```
DEF CAN INSERT (MAP SQ, INSERT N, X, Y): # ПРОВЕРКА НА ВСТАВКУ КВАДРАТА СО СТОРОНОЙ
INSERT N HA ПОЗИЦИЮ X Y
          FOR H IN RANGE (Y, Y + INSERT N):
               FOR W IN RANGE (x, x + insert n):
                    IF MAP SQ[H][W] != 0:
                          RETURN FALSE
          RETURN TRUE
     @STATICMETHOD
     DEF INSERT SQUARE (MAP SQ, INSERT N, NUMB, X, Y): # ВСТАВКА КВАДРАТА СО СТОРОНОЙ
INSERT N И НОМЕРОМ NUMB НА ПОЗИЦИЮ X Y И ВОЗВРАТ НОВОЙ КАРТЫ СТОЛЕШНИЦЫ
          NEW MAP = DEEPCOPY (MAP SQ)
          FOR H IN RANGE (Y, Y + INSERT N):
               FOR W IN RANGE (X, X + INSERT N):
                    NEW_MAP[H][W] = NUMB
          RETURN NEW MAP
     DEF SOLVE (SELF): # OCHOBHOЙ METOD, BЫЗЫВАЕМЫЙ ИЗ MAIN
          іг self.n % 2 == 0: # оптимизация: если размер стороны столешницы четный, то
поле развивается на 4 квадрата со сторонами и/2
               SELF.BEST SQUARE COUNTER = 4
               SELF.BEST MAP.APPEND([0, 0, \text{SELF.N} // 2])
               SELF.BEST MAP.APPEND([SELF.N // 2, 0, SELF.N // 2])
               SELF.BEST MAP.APPEND([0, SELF.N // 2, SELF.N // 2])
               SELF.BEST MAP.APPEND([SELF.N // 2, SELF.N // 2])
               RETURN
          if self.n % 3 == 0: \# оптимизация: является ли кратным 3
               k = self.n // 3 \# коэффициент пропорциональности
               self.best square counter = 6 # на практике доказано, что квадрат 3x3 и
квадраты со стороной кратной 3 можно минимально развить на 6 квадратов
                # ниже представлены параметры квадратов на вставку, умноженные на коэффициент
ПРОПОРЦИОНАЛЬНОСТИ
               SELF.BEST MAP.APPEND([\kappa, \kappa, \kappa * 2])
               SELF.BEST_MAP.APPEND([k * 2, 0, k])
               SELF.BEST MAP.APPEND([0, k * 2, k])
               SELF.BEST MAP.APPEND([0, 0, K])
               SELF.BEST MAP.APPEND([0, K, K])
```

```
RETURN
          # для оставшихся чисел используется перевор
          SELF.BEST START()
          соинтея = 3 # счетчик вставленых квадратов (3, так как 3 квадрата уже вставлены
ФУНКЦИЕЙ BEST START)
          MAP SQUARE = DEEPCOPY (SELF. MAP SQUARE)
          FREE S = N ** 2 - ((SELF.N + 1) // 2) ** 2 - 2 * (((SELF.N + 1) //
2 - 1) ** 2) # свободная площадь уменьшается на площадь вставленных квадратов
          BEST MAP = DEEPCOPY (SELF.BEST MAP)
          SELF.FIND SQUARE (MAP SQUARE, FREE S, COUNTER, BEST MAP) # PEKYPCUBHAA ФУНКЦИЯ
поиска наилучшего расположения квадратов
     DEF FIND SQUARE (SELF, MAP SQUARE, FREE S, COUNTER, BEST MAP): # NONCK BCTABKM
квадрата (рекурсивная реализация)
          IF COUNTER >= SELF.BEST SQUARE COUNTER: # BЫХОД ИЗ РЕКУРСИИ ЕСЛИ СЧЕТЧИК
ДОСТИГАЕТ ИЛИ ПРЕВЫШАЕТ ЛУЧШЕЕ КОЛИЧЕСТВО КВАДРАТОВ
               RETURN
          FOR H IN RANGE (SELF.N // 2 + 1): # ПЕРЕБОР СТРОК
               FOR W IN RANGE (SELF.N // 2 + 1): # ПЕРЕБОР СТОЛЬЦОВ
                     FOR INSERT N IN RANGE (SELF.N // 2, 0, -1): # ПЕРЕБОР РАЗМЕРОВ
КВАДРАТОВ НА ВСТАВКУ
                          if map square[H][W] == 0 and self.can insert(map square,
INSERT N, W, H): # ПРОВЕРКА НА ВСТАВКУ
                               NEW MAP SQUARE = SELF.INSERT SQUARE (MAP SQUARE, INSERT N,
COUNTER + 1, W, H)
                               NEW RESULT = DEEPCOPY (BEST MAP)
                               NEW RESULT.APPEND ([H, W, INSERT N])
                               If free s - insert n \star insert n > 0: # проверка заполнен
ЛИ КВАДРАТ
                                    SELF.FIND SQUARE (NEW MAP SQUARE, FREE S - INSERT N *
INSERT N, COUNTER + 1, NEW RESULT)
                                    IF H != 0 AND W != 0: # ПЕРЕВОР ВСТАВОК НЕ В
ВЕРХНИЙ ЛЕВЫЙ УГОЛ - ПОВТОРЕНИЕ УЖЕ ПРОВЕРЕННЫХ РАССТАНОВОК
```

SELF.BEST MAP.APPEND([K, 0, K])

ELSE:

RETURN

```
IF COUNTER < SELF.BEST SQUARE COUNTER: # ПРОВЕРКА ДЛЯ
ОБНОВЛЕНИЯ ТЕКУЩЕГО НАИЛУЧШЕГО РАСПОЛОЖЕНИЯ
                                      SELF.MAP_SQUARE = DEEPCOPY(NEW_MAP_SQUARE)
                                      SELF.BEST_SQUARE_COUNTER = COUNTER + 1
                                      SELF.BEST MAP = DEEPCOPY (NEW RESULT)
                                  RETURN
                             if insert_n == 1:
                                  RETURN
    DEF __STR__ (SELF): # PEAJIN3YET TPEБУЕМЫЙ ВЫВОД: КОЛИЧЕСТВО КВАДРАТОВ И ПАРАМЕТРЫ
каждого из них
         RES = STR (SELF.BEST SQUARE COUNTER) + ' \ N'
         FOR I IN RANGE (SELF.BEST SQUARE COUNTER):
              \# +1 к координатам так как в массиве идет нумерация с нуля, а в задаче с
ЕДИНИЦЫ
              RES = RES + STR (SELF.BEST_MAP[I][0] + 1) + ^{\prime} +
RETURN RES
IF NAME == " MAIN ":
    N = INT (INPUT ())
    MAP_SQUARE = MAPSQUARE(N)
    MAP SQUARE.SOLVE ()
    PRINT (MAP SQUARE)
```