Sprawozdanie z zagadnienia nr4.

Opis syntetyczny:

Reguła Hebba jest jedną z popularnych metod samouczenia sieci neuronowych.

Zasada działania polega na tym, że sieci przedstawia się kolejne przykłady sygnałów wejściowych , jednak nie mówi się informacji co z tymi sygnałami zrobić. Sieć odbiera różne sygnały i obserwuje otoczenie. Na podstawie napływających danych sieć dedukuje jakie mają one znaczenie i ustala zachodzące między nimi zależności.

Ogólna reguła Hebba mówi, że zmiany wag powinny odbywać się według reguły

$$\Delta \mathbf{w}(k) = F(\mathbf{x}(k), y(k)),$$

czyli ogólnie, że przyrost wag  $\Delta \mathbf{w}(k)$  powinien zależeć zarówno od wielkości wzorca presynaptycznego  $\mathbf{x}(k)$  jak i od wytworzonego wzorca postsynaptycznego  $\mathbf{y}(k)$ .

Prosta reguła Hebba: (stała  $\eta$  oznacza tu współczynnik proporcjonalności):

$$\Delta \mathbf{w}(k) = \eta \cdot \mathbf{x}(k) \cdot y(k)$$
.

Jednak ta reguła była zbyt uproszczona. Przy wielokrotnej prezentacji tego samego wzorca wagi wzrastały wykładniczo. Po każdej prezentacji wzorca  $\mathbf{x}(k)$  wektor wag był przesuwany w kierunku tego wzorca, mogło to powodować raptowne i dość znaczne zmiany wyuczonego dotychczas wektora wag.

Modyfikacja (1) - wprowadzenie współczynnika zapominania b

$$\Delta w_{ij}(k) = c x_j(k) y_i(k) - b w_{ij}(k) y_i(k)$$

 dobór współczynnika b jest kluczowy dla zapewnienia stabilności procesu i zależy od konkretnego problemu, powstrzymuje niekontrolowany wzrost wartości wag.

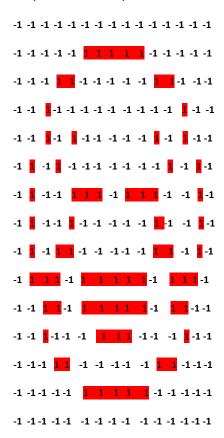
Modyfikacja 2 (Oja)

$$\Delta w_{ij}(k) = c y_i(k) [x_j(k) - y_i(k)] w_{ij}(k)$$

- wprowadza samonormalizację wektora wag w każdym kroku uczącym
- w stanie ustalonym ||W||=1

#### Dane uczące:

Wygenerowane zostały matryce w rozmiarze 15x15 dla 4 emotikon: śmiech,płacz,miłość,całus. Przykładowa matryca:



Do testów używano zaszumionych matryc gdzie poprawność pojedynczych pikseli była na poziomie 60% i 80% względem oryginału.

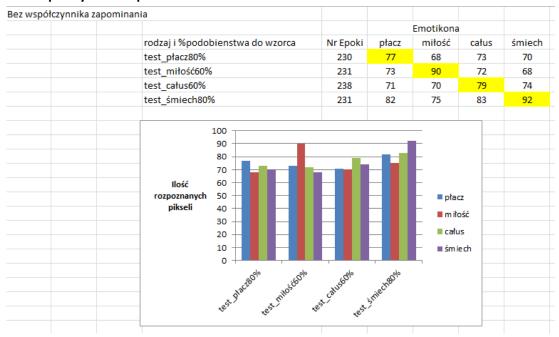
#### Zestawienie danych + przykładowe wydruki:

```
MSE: 4.1149e+144
                                 MAPE: 2.02852e+73%
MSE: 4.95428e+144
                                 MAPE: 2.22582e+73%
poka: 201
MSE: 1.11882e+145
MSE: 1.35005e+145
                                 MAPE: 3.34487e+73%
MAPE: 3.6743e+73%
MSE: 2.08317e+145
MSE: 2.5081e+145
                                 MAPE: 4.56418e+73%
MAPE: 5.0081e+73%
poka: 202
MSE: 5.66401e+145
                                 MAPE: 7.52596e+73%
                                 MAPE: 8.26717e+73%
MAPE: 1.02694e+74%
MAPE: 1.12682e+74%
MSE: 6.83462e+145
MSE: 1.05461e+146
MSE: 1.26973e+146
epoka: 203
MSE: 2.86741e+146
MSE: 3.46002e+146
                                 MAPE: 1.69334e+74%
                                 MAPE: 1.86011e+74%
MAPE: 2.31061e+74%
MAPE: 2.53535e+74%
MSE: 5.33894e+146
MSE: 6.42799e+146
poka: 204
MSE: 1.45162e+147
                                 MAPE: 3.81002e+74%
MSE: 1.75164e+147
                                 MAPE: 4.18526e+74%
       2.70284e+147
                                 MAPE:
                                         5.19888e+74%
       3.25417e+147
                                          5.70454e+74%
                                 MAPE:
MSE:
```

Przykładowy zrzut wykonany w trakcie wykonywania procesu uczenia, na którym widnieje błąd MSE i MAPE.

# Dane uzyskane:

# 1) Bez współczynnika zapominania

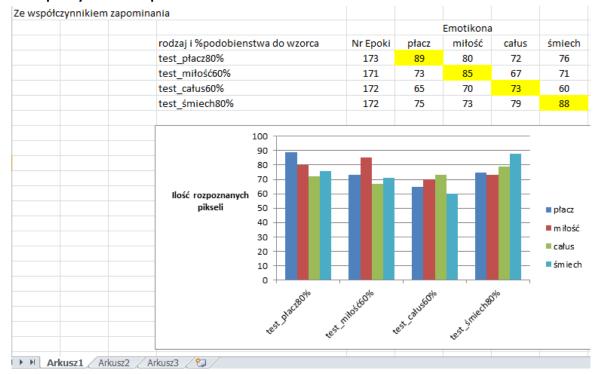


Przy współczynniku uczenia = 0,5 proces uczenia trwał około 233 epoki. Dla zniekształconych emotikon testowych, siec rozpoznała wszystkie obrazy poprawnie.

Bez współczynnika	zapominania					
l.r=0,75			Emotikona			
	rodzaj i %podobien	Nr Epoki	płacz	miłość	całus	śmiech
	test_płacz80%	208	78	70	73	72
	test_miłość60%	213	75	90	72	64
	test_calus60%	209	73	75	78	74
	test_śmiech80%	215	85	78	82	90
		211,25				
	test_simedibo/s		00	70	02	30

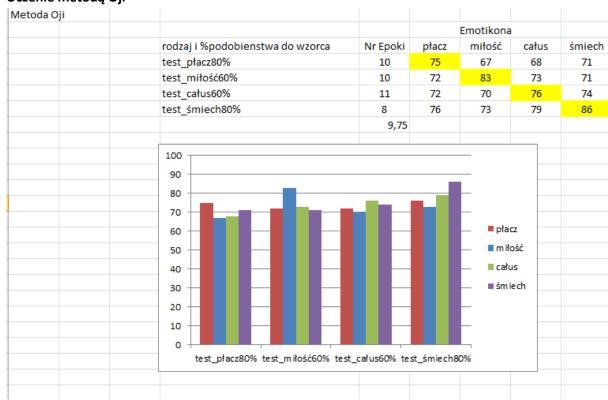
Dla porównania zwiększony współczynnik uczenia =0,75, który przyśpieszył proces uczenia o około 22 epoki.

## 2) Ze współczynnikiem zapominania



Przy współczynniku uczenia=0,5 i współczynniku zapominania =0,05 czas uczenia trwał ok. 172 epoki. Rozpoznano wszystkie obrazy poprawnie, choć jak widać z inną dokładnością.

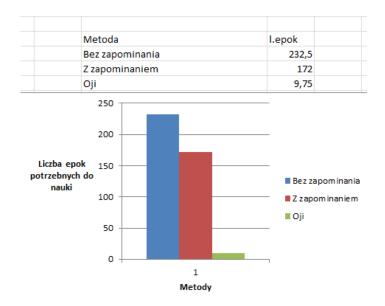
## 3) Uczenie metodą Oji



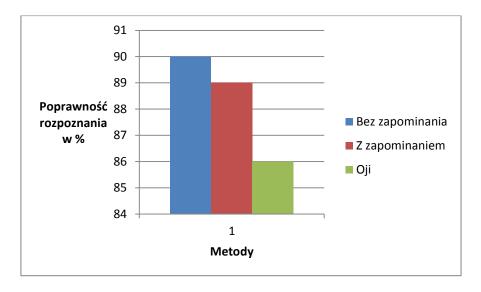
Przy współczynniku uczenia =0,5 sieć metoda Oji uczyła się w ok. 10 epok. Obrazy zostały rozpoznane poprawnie szybciej lecz z mniejszą precyzją.

## Zestawienie wyników:

Porównanie prędkości uczenia sieci w zależności od wybranej metody uczenia.



Zestawienie dokładności rozpoznawania obrazów w zależności od wybranej metody.



## Wnioski:

- Metoda Hebba polega na wzmacnianiu połączeń między źródłami silnymi i osłabieniu tych słabszych
- -Modyfikacja tej metody w metodę Oji w znacznym stopniu przyśpiesza proces uczenia się
- -współczynnik zapominania ogranicza wzrost wektora wag (pozwala mieć nad nim kontrole)
- wielkości współczynników uczenia i zapominania mają wpływ na szybkość i dokładność uczenia
- -testy polegały na podaniu sieci zniekształconego obrazu i próbie jego rozpoznania

-metodą najszybszą okazała się być metoda Oji ,lecz najdokładniejszą metoda Hebba bez współczynnika zapominania

### Listing kodu:

```
void
generateInput(){
       srand(time(NULL));
       int i, j, tmp;
       for (i = 0; i<SIZE; i++){
              tmp = rand() \% 2 - 1;
generowanie losowych danych uczacych
              if (tmp == 0) input(i) = 1;
              else input(i) = -1;
       for (i = 0; i<SIZE; i++){
generowanie zdeformowanych emotikon
              inputSmiech80pr(i) = vec_emoticons(i, 0);
              inputCalus60pr(i) = vec_emoticons(i, 1);
              inputMilosc80pr(i) = vec_emoticons(i, 2);
              inputPlacz60pr(i) = vec_emoticons(i, 3);
           (i = 0; i<45; i++){
              j = rand() \% 225;
              inputMilosc80pr(j) = !inputMilosc80pr(j);
              j = rand() \% 225;
              inputSmiech80pr(j) = !inputSmiech80pr(j);
       for (i = 0; i<90; i++){
    j = rand() % 225;
              inputCalus60pr(j) = !inputCalus60pr(j);
              j = rand() \% 225;
              inputPlacz60pr(j) = !inputPlacz60pr(j);
}
generateWeights(){
       srand(time(NULL));
       int i;
       for (i = 0; i < SIZE; i++){
              w(i, 0) = (float)rand() /
losowanie wag
              w(i, 1) = (float)rand() / (float)RAND_MAX;
losowanie wag
              w(i, 2) = (float)rand() / (float)RAND_MAX;
losowanie wag
              w(i, 3) = (float)rand() / (float)RAND_MAX;
losowanie wag
```

```
int
main(){
```

```
int i, j;
      int epoka = 0;
                                                            // liczba epok
      const double LEARNING RATE = 0.5;
                                                     /* wspolczynnik uczenia */
      const double FORGET RATE = 0.05;
                                                     /* wspolczynnik zapominania */
      double globalError = 0.;
                                                     /* bledy */
      double localError = 0.;
      double MSE = 0.;
      double MAPE = 0.;
      double pom = 0.;
                                                     /* zmienne pomocnicze */
      double pomt = 0.;
      zeruj();
                                                      /* ustawienie wartosci domyslnych dla
ektora a */
      //UCZENIE WG HEBBA
      generateWeights();
                                                       * wygenerowanie wag */
      setLearnVectors();
                                                     /* ustawienie wektorow uczacych */
      do{
              cout << "epoka: " << epoka << endl;</pre>
              /* BEZ WSPOLCZYNNIKA ZAPOMINANIA
              for (j = 0; j < SIZE; ++j){
                              pom = a(j);
                             a(j) = (w(j, i)*vec_emoticons(j, i));
w(j, i) = w(j, i) + LEARNING_RATE*a(j)*vec_emoticons(j, i);
                              if (localError == abs(pom - a(j))) break;
                              localError = abs(pom - a(j));
globalError = globalError + pow(localError, 2);
                      MSE = pow(globalError, 2) / SIZE;
MAPE = (globalError * 10) / SIZE;
cout << " MSE: " << MSE << "\tMAPE: " << MAPE << "%\n";</pre>
              // ZE WSPOLCZYNNIKIEM ZAPOMINANIA
              for(i=0;i<4;++i){
              globalError = 0.;
              for(j=0;j<SIZE;++j){</pre>
              pom = a(j);
a(j) = (w(j,i)*vec_emoticons(j,i));
w(j,i) = w(j,i)*FORGET_RATE + LEARNING_RATE*a(j)*vec_emoticons(j,i);
              if(localError==abs(pom-a(j))) break;
              localError = abs(pom - a(j));
              globalError = globalError + pow(localError,2);
              MSE = pow(globalError,2)/(SIZE);
              MAPE = (globalError*10/SIZE);
              cout << "i:" << i << " MSE: " << MSE << "\tMAPE: " << MAPE << "%\n";
      // REGUŁA OJI
```

```
/*for(i=0;i<4;++i){
    globalError = 0.;
    for(j=0;j<SIZE,+j){
    pom = a(j);
    a(j) = (w(j,i)*vec_emoticons(j,i));
    w(j,i) = w(j,i) + (LEARNING_RATE*a(j)*(vec_emoticons(j,i)-a(j)*w(j,i)));

if(localError==abs(pom-a(j))) break;
    localError = abs(pom - a(j));
    globalError = globalError + pow(localError,2);
}

MSE = pow(globalError,2)/(SIZE);
    MAPE = (globalError*10/SIZE);
    cout << "i:" << i << " MSE:" << MSE << "\tMAPE: " << MAPE << "%\n";
    }*/

    epoka++;

} while (globalError != 0 && epoka<1000);

cout << "\nliczba epok: " << epoka << endl;

test();

return 0;
}</pre>
```