

KeyPad 디바이스 제어

조 진 성 경희대학교 컴퓨터공학과 Mobile & Embedded System Lab.



Interrupt

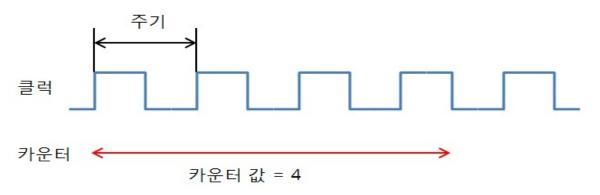


❖ 클럭 (Clock)

- 클럭 신호는 시간의 흐름에 따른 High와 Low 상태의 변화를 나타냄
- 클럭 신호의 종류
 - 상승 엣지(Rising Edge): 클럭이 Low -> High로 변경
 - 하강 엣지(Falling Edge): 클럭이 High -> Low로 변경
- 주기(Period)와 주파수(Frequency)
 - 주기: 상승(또는 하강) 엣지 발생 후 다음으로 상승(또는 하강) 엣지가 발생할 때 까지의 시간
 - 주파수: 1초당 발생하는 주기의 횟수
 - 주기와 주파수는 역수 관계(주기 = $\frac{1}{\overline{\nabla}}$, 주파수 = $\frac{1}{\overline{\nabla}}$)

❖ 카운터(Counter)

- 클럭 신호의 횟수를 측정하여 처리하는 장치
- 클럭 신호가 하나 발생할 때마다 카운터/타이머가 1씩 증가



Interrupt



Interrupt in Arduino

- Arduino는 인터럽트 제어를 위한 함수를 제공
 - attachInterrupt(intNo, ISR, mode): ISR 등록
 - detachInterrupt(intNo): ISR 해제
 - Interrupts(): 전체 인터럽트 활성화
 - noInterrupts(): 전체 인터럽트 비활성화
- attachInterrupt(intNo, ISR, mode)
 - intNo: 인터럽트 번호
 - Arduino는 인터럽트 번호를 가지고 있으며 이를 통해 인터럽트를 제어
 - Arduino MEGA ADK의 인터럽트 번호 및 대응 핀 번호
 - Arduino MEGA ADK에서 0번 인터럽트를 사용하기 위해서는 2번 핀을 통해서만 제어 가능
 - Arduino MEGA ADK에서 3번 인터럽트를 사용하기 위해서는 20번 핀을 통해서만 제어 가능
 - 참고) Arduino UNO는 2개의 인터럽트가 존재

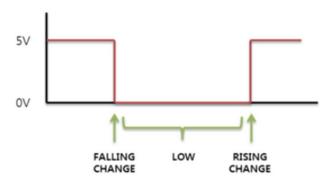
인터럽트 번호	0	1	2	3	4	5
Arduino MEGA ADK 핀 번호	2	3	21	20	19	18
Arduino UNO 핀 번호	2	3	x	x	x	x

Interrupt



Interrupt in Arduino

- attachInterrupt(intNo, ISR, mode)
 - ISR: Interrupt Service Routine (Interrupt Handler)
 - ISR에는 인터럽트 발생 시 실행될 함수의 이름을 기재
 - ISR에 사용될 함수 작성 시 유의사항
 - delay()가 작동하지 않음
 - 매개변수 사용이 불가
 - 반환 값 없음
 - 최대한 짧고 빠르게 처리하도록 구현
 - mode: 인터럽트 발생 조건
 - 인터럽트는 FALLING / RISING / CHANGE / LOW의 4가지 모드 중 하나를 통해 발생
 - FALLING: 인터럽트 핀의 신호가 HIGH -> LOW로 변경될 때 인터럽트 발생
 - RISING: 인터럽트 핀의 신호가 LOW -> HIGH로 변경될 때 인터럽트 발생
 - CHANGE: 인터럽트 핀의 신호가 HIGH -> LOW 또는 LOW -> HIGH로 변경될 때 인터럽트 발생
 - LOW: 인터럽트 핀의 신호가 LOW일 때 인터럽트 발생(LOW인 동안 반복 호출)



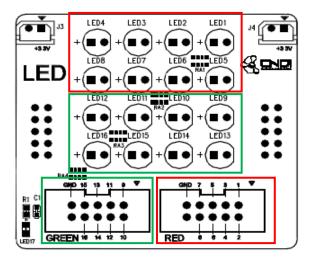


❖ Arduino MEGA ADK



❖ LED 모듈



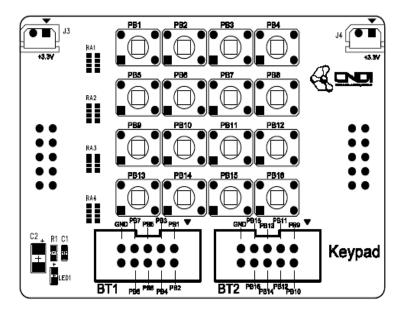






❖ Keypad 모듈





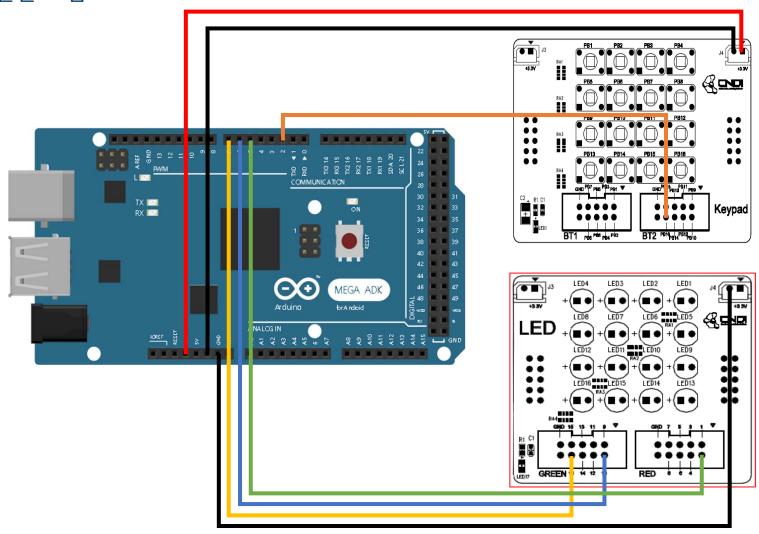


❖ KeyPad 및 Interrupt를 활용한 LED 제어

- KeyPad의 버튼을 눌렀을 때 LED가 ON/OFF
 - 디바이스는 타이머에 의해 1초 간격으로 LED 1, 9가 순차적으로 ON/OFF
 - 버튼 16을 한 번 누르면 LED 16이 ON, 다시 한 번 누르면 OFF
- 실습을 위한 Arduino MEGA ADK와 KeyPad 및 LED 결선 방법
 - Arduino MEGA ADK의 DIGITAL 2와 KeyPad 모듈의 BT2 포트의 핀 PB16을 연결
 - Arduino MEGA ADK의 3.3V와 KeyPad 모듈의 J4 포트의 +3.3V와 연결
 - Arduino MEGA ADK의 GND(OV)와 KeyPad 모듈의 J4 포트의 좌측에 연결
 - Arduino MEGA ADK의 DIGITAL 5와 LED 모듈의 RED 포트의 핀 1을 연결
 - Arduino MEGA ADK의 DIGITAL 6과 LED 모듈의 GREEN 포트의 핀 9를 연결
 - Arduino MEGA ADK의 DIGITAL 7과 LED 모듈의 GREEN 포트의 핀 16을 연결
 - Arduino MEGA ADK의 GND(OV)와 LED 모듈의 J4 포트의 좌측에 연결



- ❖ KeyPad 및 Interrupt를 활용한 LED 제어
 - 결선 그림



실습 예제



❖ KeyPad 및 Interrupt를 활용한 LED 제어

- 스케치 작성
 - lab1-3.ino

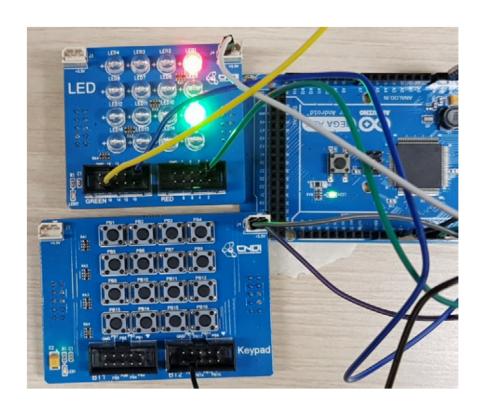
```
#include <MsTimer2.h>
int Button = 2; // Arduino Button PIN 정의(인터럽트 0번 사용)
int Led [3] = {5, 6, 7}; // Arduino LED PIN 정의
// Timer function
void LedControl() {
       static int counter = 0; // ISR에서 사용할 배열 인덱스
       static byte output = HIGH; // LED(1, 9) ON/OFF
       // LED(1, 9) ON/OFF 수행
       digitalWrite(Led[counter++], output);
       if (counter > 1) {
              counter = 0; // 배열 인덱스 초기화
              output =! output; // 현재와 반대 상태로 전환
// ISR
void ButtonLedControl() {
       static byte output = HIGH; // LED(16) ON/OFF를 결정할 변수
       digitalWrite(Led[2], output); // LED(16) ON/OFF 수행
       output =! output; // 현재와 반대 상태로 전환
```

```
void setup() {
       int i;
      // Button PIN을 입력으로 설정
       pinMode(Button, INPUT PULLUP);
      // LED PIN을 출력으로 설정
      for(i=0; i<3; i++)
              pinMode(Led[i], OUTPUT);
      // 인터럽트 설정
       attachInterrupt(0, ButtonLedControl, RISING);
      // Timer 설정
       MsTimer2::set(500, LedControl);
      // Timer 시작
       MsTimer2::start();
void loop() {
```

실습 예제



- ❖ KeyPad 및 Interrupt를 활용한 LED 제어
 - 동작 화면(일부)





실습 과제



- ❖ 1) 버튼 2개를 사용한 인터럽트 사용
 - 실습 예제는 버튼 1개만 사용
 - 이에 버튼 2개를 사용하여 하나는 LED 16을 ON(falling edge), 나머지 하나는 LED 16을 OFF(rising edge)하도록 코드 작성
 - ON/OFF 각각 인터럽트를 통해 동작하도록 구성
- ❖ 2) 실습과제 1)을 polling을 사용하여 다시 구현
- ❖ 참고자료) Debounce
 - https://www.arduino.cc/en/Tutorial/Debounce



Q&A



http://mesl.khu.ac.kr