

Universidad Autónoma de Baja California Facultad de Ciencias Químicas e Ingeniería

Algoritmos y Estructura de Datos

Análisis de la eficiencia del Algoritmo de ordenamiento Shell

Integrantes: Saul Ivan Flores – 01217102 Fecha: Abril 27, 2018

Código utilizado

```
void shellShort();
void ansImpresion();
int main() {
 printTitle("Análisis de la Shell Sort");
 int arr[] = {10, 9, 7, 6, 5, 4, 3, 2, 1};
 int size = sizeof(arr)/sizeof(arr[0]);
 shellShort(arr, size);
 printf("\tTamano de arreglo: %d\n", size); //impresion del tamano del arreglo
void shellShort(int arr[], int size) {
 printArray(arr, size); //funcion impresion de arreglo declarada en lib
 int i, j, middle, iterationCounter; //declaracion de funcion
 clock_t start = clock(); //inicio la variable tipo clock
 middle = size / 2; //Se obtiene el punto medio de arreglo; si arreglo es
 iterationCounter = 0; //contador de iteraciones
```

Par

Peor de los casos (n = 8)	2	5	8	10
Tiempo de ejecución	106µS	224µS	287µS	2μS
# de iteraciones	12	28	28	0
Mejor de los casos (n = 8)				
Tiempo de ejecución	4μS	3μS	3μS	3µS
# de iteraciones	0	0	0	0

Impar

Peor de los casos (n = 9)	2	5	8	10
Tiempo de ejecución	94µS	367µS	307µS	3µS
# de iteraciones	8	36	36	0
Mejor de los casos (n = 9)				
Tiempo de ejecución	4µS	4μS	3µS	2μS
# de iteraciones	0	0	0	0

Conclusión

Utilizando el análisis empírico generamos un estimado de tiempos de ejecución, utilizando tres ciclos for anidados implementamos el algoritmo. Se logra observar que en el caso donde saltó (en el código se representa como middle) se divide entre 2 ambos arreglos(par e impar) en el peor de los casos representan un mejor tiempo de ejecución. Mientras se incremente el valor en el cual el salto se divide el tiempo de ejecución tiende aumentar, el divisor no debe exceder el tamaño del arreglo si no el algoritmo no itera ya que se genera un valor de 0 que es asignado a salto. En tiempos de ejecución promedio en el peor de los casos, los arreglos par obtuvieron mejor tiempo.