Análisis de Algoritmos Lectura: Técnicas de diseño de algoritmos: Algoritmos ambiciosos

Rodolfo Conde rodolfo.conde@itam.mx

Instituto Tecnológico Autónomo de México Maestría en Ciencias de la Computación

13 de noviembre de 2020





Contenido

Ejemplo introductorio: El problema de la selección de actividades

Elementos del método ambicioso

Ejemplo: Arboles generadores mínimos

Notas y ejercicios





Diseño y arquitectura de algoritmos

Usualmente, los algoritmos para resolver problemas de optimización realizan una serie de pasos en los cuales deben escoger entre ciertas opciones. Hemos visto como la PD es una buena herramienta para implementar algoritmos para estos problemas, sin embargo, para muchos de estos problemas la PD es como atacar un pajaro con un misil. Hay algoritmos más simples y eficientes que podrán resolverlos.

En esta lectura introducimos una técnica que muestra estos hechos: La técnica para diseñar Algoritmos ambiciosos. Nuestra referencia principal es [Cor+09].



Selección de Actividades

Ejemplo introductorio: El problema de la selección de actividades

Elementos del método ambicioso

Ejemplo: Arboles generadores mínimos

Notas y ejercicios





El problema de la selección de actividades

Comencemos con un ejemplo de un problema de optimización: Intuitivamente, el Problema de la Selección de Actividades consiste en lograr calendarizar varias actividades que utilizan un recurso común, de tal forma que se escoja un conjunto máximo de actividades compatibles mutuamente.





El problema de la selección de actividades

- ▶ Cada actividad a_i tiene asociado un tiempo de inicio s_i y un tiempo de finalización f_i tal que $0 \le s_i < f_i < \infty$.
- Al ser seleccionada a_i , esta se ejecuta en el lapso de tiempo dado por el intervalo $[s_i, f_i)$.
- Dos actividades a_i , a_j son mutuamente compatibles si los intervalos $[s_i, f_i)$ y $[s_j, f_j)$ no se intersectan .





- ► Cada actividad a_i tiene asociado un tiempo de inicio s_i y un tiempo de finalización f_i tal que $0 \le s_i < f_i < \infty$.
- Al ser seleccionada a_i , esta se ejecuta en el lapso de tiempo dado por el intervalo $[s_i, f_i)$.
- ▶ Dos actividades a_i , a_j son mutuamente compatibles si los intervalos $[s_i, f_i)$ y $[s_j, f_j)$ no se intersectan $(s_i \ge f_j \text{ ó } s_j \ge f_i)$.





El problema de La Selección de Actividades se define de manera formal como sigue:

Entrada: Dos secuencias numéricas de n elementos s, f, donde el intervalo $[s_i, f_i)$ representa el tiempo de inicio y finalización de la actividad a_i .

Salida: Un conjunto máximo $A \subseteq \{a_1, \ldots, a_n\}$ de actividades mutuamente compatibles.





El problema de La Selección de Actividades se define de manera formal como sigue:

Entrada: Dos secuencias numéricas de *n* elementos *s*, *f* , donde el intervalo $[s_i, f_i)$ representa el tiempo de inicio y finalización de la actividad ai.

Salida: Un conjunto máximo $A \subseteq \{a_1, \ldots, a_n\}$ de actividades mutuamente compatibles.

En este ejemplo, asumiremos también que la secuencia f esta ordenada, es decir.

$$f_1 \leq f_2 \leq \cdots \leq f_{n-1} \leq f_n.$$





i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
si	1	3	0	5	3	5	6	8	8	2	12
f_i	4	5	6	7	9	9	10	11	8 12	14	16





Intentemos resolver el problema de selección de actividades con Programación Dinámica.





El primer paso, como ya sabemos, es encontrar si el problema exibe subestructura óptima en las soluciones óptimas.





El primer paso, como ya sabemos, es encontrar si el problema exibe subestructura óptima en las soluciones óptimas.

 \triangleright S_{ii} el conjunto de actividades que inician despues de a_i termina y finalizan antes que a; inicie.





El primer paso, como ya sabemos, es encontrar si el problema exibe subestructura óptima en las soluciones óptimas.

- Sii el conjunto de actividades que inician despues de ai termina y finalizan antes que a; inicie.
- Aii un sunconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_{ii} .





El primer paso, como ya sabemos, es encontrar si el problema exibe subestructura óptima en las soluciones óptimas.

- \triangleright S_{ij} el conjunto de actividades que inician despues de a_i termina y finalizan antes que a_i inicie.
- A_{ij} un sunconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_{ij}.
- A_{ij} incluye a la actividad a_k.





El primer paso, como ya sabemos, es encontrar si el problema exibe subestructura óptima en las soluciones óptimas.

- \triangleright S_{ij} el conjunto de actividades que inician despues de a_i termina y finalizan antes que a_i inicie.
- $ightharpoonup A_{ij}$ un sunconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_{ij} .
- $ightharpoonup A_{ij}$ incluye a la actividad a_k .
- ▶ Dos subproblemas: Resolver para S_{ik} y S_{kj} .





$$\blacktriangleright A_{ik} = A_{ij} \cap S_{ik}.$$





$$\blacktriangleright A_{ik} = A_{ij} \cap S_{ik}.$$

$$\blacktriangleright A_{kj} = A_{ij} \cap S_{kj}.$$





$$ightharpoonup A_{ik} = A_{ij} \cap S_{ik}$$
.

$$A_{kj} = A_{ij} \cap S_{kj}.$$

$$A_{ij} = A_{ik} \cup \{a_k\} \cup A_{kj}.$$





 $A_{ik} = A_{ij} \cap S_{ik}.$

- $\blacktriangleright A_{kj} = A_{ij} \cap S_{kj}.$
- $\blacktriangleright A_{ij} = A_{ik} \cup \{a_k\} \cup A_{kj}.$
- $|A_{ij}| = |A_{ik}| + |A_{kj}| + 1.$





 $ightharpoonup A_{ik} = A_{ij} \cap S_{ik}$.

Selección de Actividades

- $A_{kj} = A_{ij} \cap S_{kj}.$
- $A_{ij} = A_{ik} \cup \{a_k\} \cup A_{kj}.$
- $|A_{ij}| = |A_{ik}| + |A_{kj}| + 1.$

El argumento usual de cortar y pegar una mejor subsolución óptima funciona.





Esto nos lleva a considerar la siguiente ecuación recursiva para calcular el tamaño de una solución óptima:

$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & S_{ij} = \varnothing, \\ \max_{a_k \in S_{ij}} \{ c[i,k] + c[k,j] + 1 \} & S_{ij} \neq \varnothing. \end{cases}$$
(1)





$$c[i,j] = \begin{cases} 0 & S_{ij} = \varnothing, \\ \max_{a_k \in S_{ij}} \{ c[i,k] + c[k,j] + 1 \} & S_{ij} \neq \varnothing. \end{cases}$$
(1)

Usando un algoritmo recursivo, podemos memoizarlo (de arriba hacia abajo) o ir de abajo hacia arriba.





Mas detalles en el pizarrón





Mientras es posible resolver el problema de Selección de Actividades con PD, podemos utilizar una propiedad de este problema para desarrollar una solución con otro método para resolver problemas de optimización:





Mientras es posible resolver el problema de Selección de Actividades con PD, podemos utilizar una propiedad de este problema para desarrollar una solución con otro método para resolver problemas de optimización:

Fl Método Ambicioso





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades. En lugar de resolver todos los subproblemas que se deben resolver en cada paso de la PD, intentemos





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades. En lugar de resolver todos los subproblemas que se deben resolver en cada paso de la PD, intentemos

Escoger uno de estos subproblemas,





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades. En lugar de resolver todos los subproblemas que se deben resolver en cada paso de la PD, intentemos

- Escoger uno de estos subproblemas,
- resolverlo,





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades. En lugar de resolver todos los subproblemas que se deben resolver en cada paso de la PD, intentemos

- Escoger uno de estos subproblemas,
- resolverlo.

Selección de Actividades

y repetir el proceso hasta obtener una solución.





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

Escoger uno de estos subproblemas,

¿Cómo escogemos el subproblema?



Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

Escoger uno de estos subproblemas,

Debemos escoger un subproblema tal que nos proporcione la máxima ganacia al momento.





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

Escoger uno de estos subproblemas,

Debemos escoger un subproblema tal que nos proporcione la máxima ganacia al momento.

Ser ambiciosos





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

Escoger uno de estos subproblemas,

En el caso del problema de Selección de Actividades, la intuición nos dice que, dado una instancia del problema, debemos poner en el conjunto máximo la actividad que deje libre el recurso la mayor cantidad de tiempo.





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

Escoger uno de estos subproblemas,

Ya que asumimos al inicio del ejemplo que las actividades estan ordenadas por tiempo de finalización, nuestra Selección ambiciosa es





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

Escoger uno de estos subproblemas,

Ya que asumimos al inicio del ejemplo que las actividades estan ordenadas por tiempo de finalización, nuestra Selección ambiciosa es a_1





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

resolverlo.

Selección de Actividades

De este modo, nuestro candidado a conjunto máximo seria el conjunto $\{a_1\}$ unión con una solución óptima del siguiente conjunto de actividades:



Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

resolverlo.

De este modo, nuestro candidado a conjunto máximo seria el conjunto $\{a_1\}$ unión con una solución óptima del siguiente conjunto de actividades:

El conjunto de todas las actividades que comienzan despues de que a_1 ha terminado.



Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

resolverlo,

De este modo, nuestro candidado a conjunto máximo seria el conjunto $\{a_1\}$ unión con una solución óptima del siguiente conjunto de actividades:

Formalmente:



Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

resolverlo.

De este modo, nuestro candidado a conjunto máximo seria el conjunto $\{a_1\}$ unión con una solución óptima del siguiente conjunto de actividades:

$$S_1 = \{a_i \in S \mid s_i \geq f_1\}.$$





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

y repetir el proceso hasta obtener una solución.

Y por supuesto, podemos intentar repetir este método para el conjunto S_1 .





Sea S una instancia del problema de Selección de Actividades.

- Escoger uno de estos subproblemas,
- resolverlo,
- y repetir el proceso hasta obtener una solución.

A grandes rasgos, esto es el Método ambicioso.





En medio de este proceso, surge una pregunta importante:





¿Existe una solución óptima que contiene la elección ambiciosa?





¿Existe una solución óptima que contiene la elección ambiciosa?

Sí :)





¿Existe una solución óptima que contiene la elección ambiciosa?

No :(





¿Existe una solución óptima que contiene la elección ambiciosa?

Vamos a averiguarlo.





Lema 1

Sea S_k un conjunto (subproblema) del problema de Selección de Actividades y sea a_m una actividad en S_k que tiene el tiempo de finalización más pequeño. Entonces a_m esta incluida en algún subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k .





Lema 1

Sea S_k un conjunto (subproblema) del problema de Selección de Actividades y sea a_m una actividad en S_k que tiene el tiempo de finalización más pequeño. Entonces am esta incluida en algún subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k .

Demostración





Lema 1

Sea S_k un conjunto (subproblema) del problema de Selección de Actividades y sea a_m una actividad en S_k que tiene el tiempo de finalización más pequeño. Entonces a_m esta incluida en algún subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k .

Demostración.

Sea A_k un subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k .





Lema 1

Selección de Actividades

Sea S_k un conjunto (subproblema) del problema de Selección de Actividades y sea a_m una actividad en S_k que tiene el tiempo de finalización más pequeño. Entonces am esta incluida en algún subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k .

Demostración.

- \triangleright Sea A_k un subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k .
- ▶ Sea $a_i \in A_k$ una actividad con el tiempo de finalización más pequeño.



▶ Si $a_m = a_i$ entonces ya terminamos, pues A_k es un subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k y $a_m \in S_k$.





- ▶ Si $a_m = a_j$ entonces ya terminamos, pues A_k es un subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k y $a_m \in S_k$.
- ightharpoonup Si $a_m \neq a_j$ entonces sea





- ightharpoonup Si $a_m = a_i$ entonces ya terminamos, pues A_k es un subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k v $a_m \in S_k$.
- ightharpoonup Si $a_m \neq a_i$ entonces sea

$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

Mostraremos que A'_{k} es un subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k .





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

Todas las actividades del conjunto $A_k - \{a_j\} \subseteq A_k$ son mutuamente compatibles.





$$A_k'=A_k-\{a_j\}\cup\{a_m\}.$$

Solo falta probar que a_m es compatible con las actividades de $A_k - \{a_j\}$.





$$A_k'=A_k-\{a_j\}\cup\{a_m\}.$$

 a_i es compatible con las actividades de $A_k - \{a_i\}$ y ademas tenemos que $f_i \leq f_l$ para toda $a_l \in A_k - \{a_i\}$.





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

 a_j es compatible con las actividades de $A_k - \{a_j\}$ y ademas tenemos que $f_j \leq f_l$ para toda $a_l \in A_k - \{a_j\}$ (a_j tiene el tiempo de finalización más pequeño en A_k).





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

Pero a_m tiene el tiempo de finalización más pequeño en S_k , entonces tenemos que $f_m \leq f_i$.





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

Por lo tanto, para cualquier actividad $a_l \in A_k - \{a_j\}$,





$$A'_k = A_k - \{a_i\} \cup \{a_m\}.$$

Por lo tanto, para cualquier actividad $a_l \in A_k - \{a_j\}$,

$$s_l \geq f_j$$





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

Por lo tanto, para cualquier actividad $a_l \in A_k - \{a_j\}$,





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

Por lo tanto, para cualquier actividad $a_l \in A_k - \{a_j\}$,

$$s_l \geq f_m$$





$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

NOTA: El caso $s_j \ge f_l$ no se puede dar.





Selección de Actividades

$$A'_k = A_k - \{a_j\} \cup \{a_m\}.$$

Por lo tanto, a_m es compatible con todas las actividades de $A_k - \{a_j\}$. Ya que $|A_k| = |A_k'|$, concluimos que A_k' es un subconjunto máximo de actividades mutuamente compatibles de S_k y este conjunto contiene a a_m .





Entonces la selección ambiciosa es segura para resolver el problema de Selección de Actividades.





Require: Actividades ordenadas por tiempo de finalización en orden ascendente.

```
1: function Rec-Activity-Selector(s,f,k,n) //k = 0 (f_0 = 0)
       m = k + 1
 2:
3:
       while m \le n and s[m] < f[k] do
          m = m + 1
4.
 5:
       end while
       if m < n then
6:
 7:
          return \{a_m\}\cup \text{Rec-Activity-Selector}(s,f,m,n)
       else
8:
g.
          return Ø
       end if
10:
```





11: end function

```
function R-A-S(s,f,k,n)
   m = k + 1
   while m \le n and s[m] < f[k] do
       m = m + 1
   end while
       if m < n then
          return \{a_m\} \cup R-A-S(s,f,m,n)
       else
          return Ø
       end if
   end function
```

El problema inicial es el subproblema S_0 .





```
function R-A-S(s,f,k,n)
   m = k + 1
   while m \le n and s[m] < f[k] do
       m = m + 1
   end while
       if m < n then
          return \{a_m\} \cup R-A-S(s,f,m,n)
       else
          return Ø
       end if
   end function
```

El parámetro k indica el subproblema actual S_k . a_k es la actividad que termina antes de que empiecen todas las activades que estan en S_k .





```
function R-A-S(s,f,k,n)
   m = k + 1
   while m \le n and s[m] < f[k] do
       m = m + 1
   end while
       if m < n then
          return \{a_m\} \cup R-A-S(s,f,m,n)
       else
          return Ø
       end if
   end function
```

El ciclo while busca la primer actividad a_m que empieza despues de que termina a_k $(a_m \in S_k)$.





```
function R-A-S(s,f,k,n)
   m = k + 1
   while m \le n and s[m] < f[k] do
       m = m + 1
   end while
       if m < n then
          return \{a_m\} \cup \text{R-A-S}(s,f,m,n)
       else
          return Ø
       end if
   end function
```

Si $m \le n$, entonces a_m es la actividad buscada (la selección ambiciosa) y $S_m \ne \emptyset$ el nuevo subproblema a resolver





Selección de actividades: Algoritmo ambicioso recursivo

```
function R-A-S(s,f,k,n)
   m = k + 1
   while m \le n and s[m] < f[k] do
       m = m + 1
   end while
       if m < n then
          return \{a_m\} \cup R-A-S(s,f,m,n)
       else
          return Ø
       end if
   end function
```

En otro caso, No hay más activades que comiencen despues de que a_k termina, por lo tanto, $S_k = \emptyset$ y regresamos \emptyset .





Selección de actividades: Algoritmo ambicioso recursivo

```
function R-A-S(s,f,k,n)
   m = k + 1
   while m \le n and s[m] < f[k] do
       m = m + 1
   end while
                                                    Correctez
       if m < n then
          return \{a_m\} \cup R-A-S(s,f,m,n)
       else
          return Ø
       end if
   end function
```





Selección de actividades: Algoritmo ambicioso recursivo

```
function R-A-S(s,f,k,n)
   m = k + 1
   while m \le n and s[m] < f[k] do
       m = m + 1
   end while
                                                 Complejidad de
                                                 tiempo/espacio
      if m < n then
          return \{a_m\} \cup R-A-S(s,f,m,n)
       else
          return Ø
       end if
   end function
```





Ejemplo introductorio: El problema de la selección de actividades

Elementos del método ambicioso

Ejemplo: Arboles generadores mínimos

Notas y ejercicios





Método ambicioso

Un algoritmo construido aplicando el Método ambicioso obtiene la solución óptima a un problema al realizar una serie de decisiones sobre un conjunto de opciones. En cada decisión, el algoritmo elige la opción que parece mejor en ese momento. Esta heurística no siempre funciona para calcular una solución óptima, pero muchas veces funciona, como en el ejemplo del problema de Selección de Actividades





Método ambicioso

Analicemos los elementos principales del método ambicioso y la forma en la que se construyen algoritmos (ambiciosos) usando este método





La propiedad fundamental de un algoritmo ambicioso es que en cada paso, se hace una elección ambiciosa, es decir, una elección que nos proporciona el mejor valor en ese momento.



Para lograr diseñar un algoritmo ambicioso, en general seguimos estos pasos básicos:





1. Convertir el problema de optimización en uno equivalente en el cual hacemos una eleción y esto nos deja con un subproblema para resolver.



1. Convertir el problema de optimización en uno equivalente en el cual hacemos una eleción (ambiciosa) y esto nos deja con un subproblema para resolver.



- 1. Convertir el problema de optimización en uno equivalente en el cual hacemos una eleción (ambiciosa) y esto nos deja con un subproblema para resolver.
- 2. Probar que siempre hay una solución optima para el problema original que contiene la elección ambiciosa.





- Convertir el problema de optimización en uno equivalente en el cual hacemos una eleción (ambiciosa) y esto nos deja con un subproblema para resolver.
- 2. Probar que siempre hay una solución optima para el problema original que contiene la elección ambiciosa. Esto garantiza que la elección ambiciosa siempre es segura.



- 1. Convertir el problema de optimización en uno equivalente en el cual hacemos una eleción (ambiciosa) y esto nos deja con un subproblema para resolver.
- 2. Probar que siempre hay una solución optima para el problema original que contiene la elección ambiciosa.
- 3. Demostrar subestructura óptima.





- 1. Convertir el problema de optimización en uno equivalente en el cual hacemos una eleción (ambiciosa) y esto nos deja con un subproblema para resolver.
- 2. Probar que siempre hay una solución optima para el problema original que contiene la elección ambiciosa.
- 3. Demostrar subestructura óptima. Mostrar que si hacemos una elección ambiciosa, lo que queda es un subproblema con la propiedad de que si combinamos la solución óptima del subproblema con la elección ambiciosa, obtenemos una solución óptima del problema original.





Método ambicioso: ¿Cuándo aplica?

No existe un forma (que funcione en todos los casos) para decidir si un algoritmo ambicioso funcionará para resolver un problema de optimización en particular.





Método ambicioso: ¿Cuándo aplica?

Las propiedades de elección ambiciosa y subestructura óptima son los dos ingredientes principales para tomar la decisión.







La primer propiedad fundamental del método ambicioso es la elección ambiciosa: Construir una solución óptima global primero escogiendo una opción localmente óptima (ambiciosa) y entonces resolver un subproblema.

Diferencia importante respecto a PD.





- Diferencia importante respecto a PD.
- PD: Resuelve los subproblemas relacionados con todas las opciones locales (arriba hacia abajo o viceversa).





- Diferencia importante respecto a PD.
- PD: Resuelve los subproblemas relacionados con todas las opciones locales (arriba hacia abajo o viceversa).
- PD: Respuesta actual depende de soluciones a subproblemas



- Diferencia importante respecto a PD.
- PD: Resuelve los subproblemas relacionados con todas las opciones locales (arriba hacia abajo o viceversa).
- PD: Respuesta actual depende de soluciones a subproblemas
- Método ambicioso: Elección ambiciosa puede depender de soluciones previas, pero no de soluciones futuras.





- Diferencia importante respecto a PD.
- PD: Resuelve los subproblemas relacionados con todas las opciones locales (arriba hacia abajo o viceversa).
- ▶ PD: Respuesta actual depende de soluciones a subproblemas
- Método ambicioso: Elección ambiciosa puede depender de soluciones previas, pero no de soluciones futuras.
- ¡¡Se debe probar que la elección ambiciosa funciona!!









Subestructura Óptima

Un problema de optimización exibe subestructura óptima cuando una solución al problema contiene soluciones óptimas para los subproblemas.

Propiedad común con PD





- Propiedad común con PD
- MA: Asumimos que al hacer una elección ambiciosa y combinar con una solución a un subproblema, da como resultado una solución óptima global.





- Propiedad común con PD
- MA: Asumimos que al hacer una elección ambiciosa y combinar con una solución a un subproblema, da como resultado una solución óptima global.
- Este esquema, de forma implicita implica





Subestructura Óptima

- Propiedad común con PD
- MA: Asumimos que al hacer una elección ambiciosa y combinar con una solución a un subproblema, da como resultado una solución óptima global.
- Este esquema, de forma implicita implica: Inducción en los subproblemas





Hay que tener cuidado: En general, cuando descubrimos subestructura óptima, seguramente podremos aplicar la técnica de PD. Pero, no siempre es posible aplicar el MA. Y eso esta probado, existen problemas para los cuales es posible resolverlos con PD, pero los algoritmos ambiciosos no funcionan.





A continuación

Ejemplo introductorio: El problema de la selección de actividades

Elementos del método ambicioso

Ejemplo: Arboles generadores mínimos

Notas y ejercicios





Un problema interesante y útil de Grafos

El problema que veremos a continuación tiene varias aplicaciones prácticas¹ y tiene que ver con Teoría de Grafos. Es un problema de optimización (especificamente, minimización).



¹Por ejemplo, en Diseño de circuitos electrónicos. « 🗆 » « 🗗 » « 🗏





Teoría previa

Antes de comenzar, debemos conocer (a nivel básico) los siguientes objetos y definiciones:

Grafos.





Teoría previa

- Grafos.
- Conexidad.





- Grafos.
- Conexidad (Componentes conexas).





Teoría previa

- Grafos.
- Conexidad (Componentes conexas).
- Árboles (generadores) y bosques.





Sea G = (V, E) un grafo no dirigido simple con una función de costos para las aristas $w \colon E \to \mathbb{R}$. En el problema que vamos a definir, nos interesa





Definición del problema

Sea G = (V, E) un grafo no dirigido simple con una función de costos para las aristas $w \colon E \to \mathbb{R}$. En el problema que vamos a definir, nos interesa

Encontrar un árbol generador T de G.





Sea G = (V, E) un grafo no dirigido simple con una función de costos para las aristas $w \colon E \to \mathbb{R}$. En el problema que vamos a definir, nos interesa

- Encontrar un árbol generador T de G.
- ▶ El costo de T, w(T), definido como

$$w(T) = \sum_{\overline{uv} \in E(T)} w(\overline{uv})$$

debe ser mínimo sobre el conjunto de todos los árboles generadores de G.





El problema del árbol generador mínimo esta dado por los siguientes elementos:

Entrada: Un grafo G = (V, E) conexo y simple con una función de costos $w: E \to \mathbb{R}$ para las aristas.

Salida: Un árbol generador T de G tal que la cantidad w(T) es mínima entre todos los árboles generadores de G.





Construiremos una solución para este problema de forma incremental. El algoritmo al que llegaremos puede ser clasificado como un algoritmo ambicioso, pues en cada paso hace una elección que en ese momento luce como la mejor (ambiciosa).





Primero, presentamos un algoritmo genérico el cual puede ser especializado a uno con pasos muy especificos, siguiendo diversas metodologías para construir algoritmos.





```
Require: G grafo simple conexo y w \colon E \to \mathbb{R} function GENERIC-MST(G, w)
A = \varnothing
while A no sea un árbol generador do
Encontrar una arista \overline{uv} segura para A
A = A \cup \{\overline{uv}\}
end while
return A
```





end function

```
function GENERIC-MST(G, w) A = \emptyset
while A no es árbol generador do
Encontrar \overline{uv} \in G.E segura
para A
A = A \cup \{\overline{uv}\}
end while
return A
```

El algoritmo construye un AGM manteniendo el siguiente invariante:





```
function GENERIC-MST(G, w) A = \varnothing while A no es árbol generador do Encontrar \overline{uv} \in G.E segura para A A = A \cup \{\overline{uv}\} end while
```

return A end function

Al iniciar cualquier iteración, A es un subconjunto de un arbol generador mínimo.



```
function GENERIC-MST(G, w)
    A = \emptyset
    while A no es árbol generador do
        Encontrar \overline{uv} \in G.E segura
        para A
        A = A \cup \{\overline{uv}\}
    end while
    return A
end function
```

No es difícil probar que el invariante es correcto.





```
function GENERIC-MST(G, w) A = \varnothing while A no es árbol generador do Encontrar \overline{uv} \in G.E segura para A A = A \cup \{\overline{uv}\} end while return A end function
```

El truco es como encontrar una arista segura.





```
function GENERIC-MST(G, w) A = \emptyset
```

while A no es árbol generador do Encontrar $\overline{uv} \in G.E$ segura para A $A = A \cup \{\overline{uv}\}$ end while

return A end function

Mientras el algoritmo entra en el ciclo while, A es un subconjunto de un AGM, así que debe existir una arista \overline{uv} segura para A tal que $\overline{uv} \notin A$.





```
function GENERIC-MST(G, w)
    A = \emptyset
    while A no es árbol generador do
        Encontrar \overline{uv} \in G.E segura
        para A
        A = A \cup \{\overline{uv}\}
    end while
    return A
end function
```

Sabiendo que un árbol generador $T \subseteq G$ es





```
function GENERIC-MST(G, w)
    A = \emptyset
    while A no es árbol generador do
        Encontrar \overline{uv} \in G.E segura
        para A
        A = A \cup \{\overline{uv}\}
    end while
    return A
end function
```

Sabiendo que un árbol generador $T \subseteq G$ es

conexo





```
function GENERIC-MST(G, w) A = \emptyset while A no es árbol generador do Encontrar \overline{uv} \in G.E segura para A A = A \cup \{\overline{uv}\} end while
```

return A end function

Sabiendo que un árbol generador $T \subseteq G$ es

- conexo
- acíclico





```
function GENERIC-MST(G, w) A = \emptyset while A no es árbol generador do Encontrar \overline{uv} \in G.E segura para A A = A \cup \{\overline{uv}\} end while
```

return A end function

Sabiendo que un árbol generador $T \subseteq G$ es

- conexo
- acíclico
- |V(T)| = |V(G)| y|E(T)| = |V(G)| - 1.



```
function GENERIC-MST(G, w) A = \emptyset
```

while A no es árbol generador do Encontrar $\overline{uv} \in G.E$ segura para A $A = A \cup \{\overline{uv}\}$

end while

return A end function

Sabiendo que un árbol generador $T \subseteq G$ es

acíclico

Una arista segura no debe introducir ciclos en *A*.





```
function Generic-MST(G, w) A = \emptyset
```

while A no es árbol generador do Encontrar $\overline{uv} \in G.E$ segura para A $A = A \cup \{\overline{uv}\}$ end while

return A
end function

En general, dependiendo de la implementación particular del algoritmo, mientras A no sea un AGM, A será un bosque.





Arboles generadores mínimos: El Método ambicioso

Ahora intentaremos desarrollar una implementación del algoritmo genérico con el Método Ambicioso.





El primer paso es probar que el problema exibe subestructura óptima.





Ahora debemos proporner una selección ambiciosa y probar que esta elección siempre funciona.





```
function GENERIC-MST(G, w) A = \emptyset
```

while A no es árbol generador do Encontrar $\overline{uv} \in G.E$ segura para A $A = A \cup \{\overline{uv}\}$ end while

return A end function

En cada iteración del algoritmo Generic-MST, debemos escoger una arista segura de un conjunto de aristas seguras para A





```
A=\varnothing

while A no es árbol generador do

Encontrar \overline{uv} \in G.E segura

para A

A=A \cup \{\overline{uv}\}

end while
```

function GENERIC-MST(G, w)

Como Elección ambiciosa, proponemos escoger la arista segura con el peso más pequeño.

return A end function





Arboles generadores mínimos: El Método ambicioso

¿Funciona nuestra elección ambiciosa?





¿Funciona nuestra elección ambiciosa? Vamos a averiguarlo





Definición 2

Sea G = (V, E) conexa con una función de pesos $w \colon E \to \mathbb{R}$, T un árbol generador de G y $A \subseteq T$. Denotamos al conjunto de aristas seguras de A por S(A). Una arista $e \in S(A)$ es ligera si

$$w(e) = \min\{w(e') \mid e' \in S(A)\}.$$





Lema 3

Sea G = (V, E) conexa con una función de pesos $w : E \to \mathbb{R}$, $T \subseteq G$ un AGM y $A \subsetneq T$. Si $e \in S(A)$ es una arista ligera, entonces existe $T' \subseteq G$ AGM tal que $e \in T'$.





Arboles generadores mínimos: El Método ambicioso

¡¡Bien!! Nuestra elección ambiciosa funciona. Con nuestro método ambicioso, podemos construir una nueva versión del algoritmo Generic-MST, una versión más ambiciosa.





```
Require: G grafo simple conexo y w: E \to \mathbb{R}
    function MST-GREEDY-K(G, w)
        A = \emptyset
        for v \in G.V do
             C_{v} = \{v\}
        end for
        Ordenar las aristas por peso w incrementalmente
        for \overline{uv} \in G.E en orden no decreciente de peso do
            if C_{\mu} \neq C_{\nu} then
                 A = A \cup \{\overline{uv}\}
                 Unir los conjuntos C_v y C_{\mu}
            end if
        end for
        return A
    end function
```



Ejemplo introductorio: El problema de la selección de actividades

Elementos del método ambicioso

Ejemplo: Arboles generadores mínimos

Notas y ejercicios





Ejercicios del capítulo I

EJERCICIO 1

Prueba de manera formal la correctez del algoritmo ambicioso para el problema de Selección de Actividades.

EJERCICIO 2

Supongamos que en lugar de escoger la actividad que termina primero, escogemos la actividad que empieza al último que es compatible con todas las actividades previamente seleccionadas. Prueba que esta propuesta puede ser usada para construir un algoritmo ambicioso que proporcione una solución óptima.





Bibliografía I



Thomas H. Cormen y col. *Introduction to Algorithms, Third Edition*. 3rd. The MIT Press, 2009. ISBN: 0262033844, 9780262033848.



