논리 에이전트

개요

- I. 지식 기반 에이전트(Knowledge-based agents)
- II. 웜푸스 환경(Wumpus world)
- III. 논리(Logic)

I. 지식 기반 에이전트

♣ 문제 해결 에이전트는 일반 상식이 부족함

8 조각 맞추기 퍼즐 에이전트는 두개의 타일이 하나의 공간을 차지 할 수 없다는 당연한 사실을 모르고 있음(코드 내에서 명시해 주어야 함)

♣ 문제 해결 에이전트의 원자형 표현이 갖는 정보는 제한적임(당면한 문제에만 국한된 정보)

예) 모든 가능한 구체적 상태의 목록

- ◆ 지능형 에이전트는 올바른 의사결정을 위해 추론을 수행할 수 있도록 상식(세상에 대한 지식)이 필요하다.
 - 상태, 행동 등에 대한 표현 방법
 - 새로 감지한 정보를 통합하는 방법
 - 외부 환경에 대한 내적 표현의 갱신
 - 외부 환경 중 숨겨진 부분 추론하는 방법
 - 적절한 행동을 추론하는 방법

Agent Types Classified by Complexity and Expressive Power

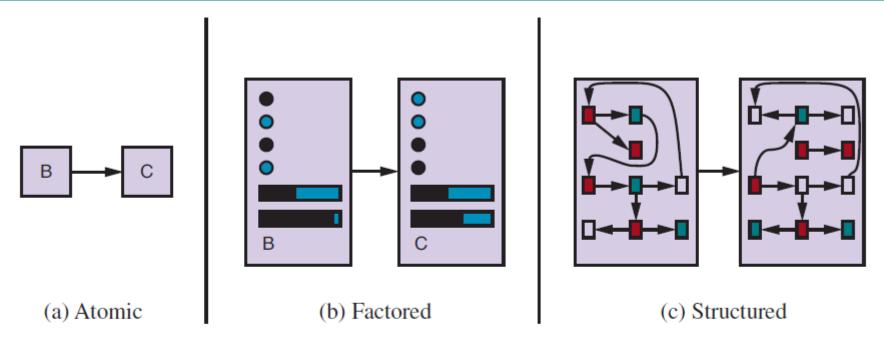
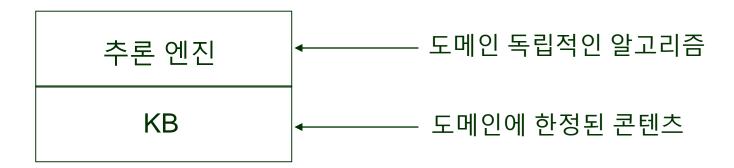


Figure 2.16 Three ways to represent states and the transitions between them. (a) Atomic representation: a state (such as B or C) is a black box with no internal structure; (b) Factored representation: a state consists of a vector of attribute values; values can be Boolean, real-valued, or one of a fixed set of symbols. (c) Structured representation: a state includes objects, each of which may have attributes of its own as well as relationships to other objects.

지식 기반

지식 기반(knowledge base, KB): 외부 환경에 대한 주장을 표현하는 문장(sentence) 집합

공리(axiom): 다른 문장으로부터 유도되지 않고 그 자체로 참이라고 받아들여지는 문장(sentence)



TELL: KB에 새로운 문장을 추가 ASK: KB에 질의를 수행.

추론: 이전 지식을 이용하여 신규 문장 도출

범용 지식 기반 에이전트

function KB-AGENT(percept) returns an action persistent: KB, a knowledge base t, a counter, initially 0, indicating time

Tell(KB, Make-Percept-Sentence(percept, t)) $action \leftarrow \text{Ask}(KB, \text{Make-Action-Query}(t))$ Tell(KB, Make-Action-Sentence(action, t)) $t \leftarrow t + 1$ **return** action

Ⅱ. 웜푸스 환경

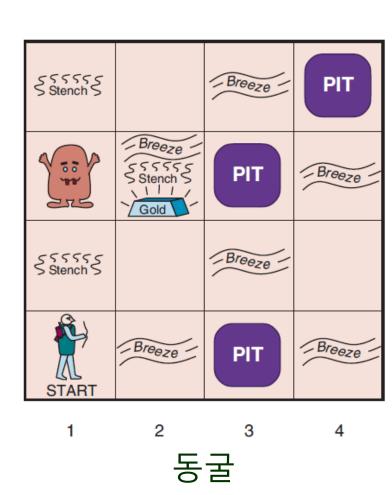
4

3

1

방으로 연결된 동굴 환경

- 들어 가면 잡아 가두는 구덩이 함정이 있는 방
- 방에 숨어서 그 방에 들어오는 사람을 잡아먹으려 하는 웜푸스
- 에이전트는 웜푸스를 쏘아 죽일 수 있는 단 하나의 화살을 가짐
- 금덩어리는 웜푸스가 숨어 있는 곳과 다른 방에 있습니다.



목표: 죽지 않고 금을 찾아 출발 지점으로 가져오기

작업 환경

3

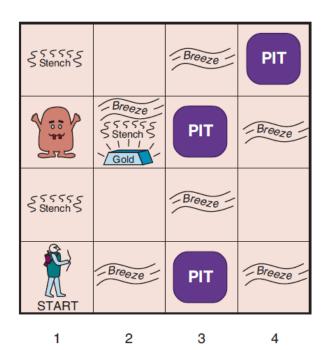
2

성능 측정 기준 (Performance Measurement)

- +1000 (금을 가지고 동굴을 빠져 나온 경우)
- -1000 (구덩이에 빠지거나 움푸스에게 잡아 먹힘)
- -1 (액션 한 번 취할 때 마다)
- -10 (화살 한 번 쏜 경우)

환경(Environment)

- 4 × 4 행렬 격자. 각 방은 벽으로 구분
- [1,1]: 에이전트 출발 지점. 동쪽으로 향함
- 금덩어리와 웜푸스의 위치:
 - ≠ [1, 1]
 - 균일 분포를 따라 무작위로 위치 생성
- 금괴나 웜푸스가 없는 방 중에서 0.2의 확률로 함정이 있는 방 결정



액추에이터

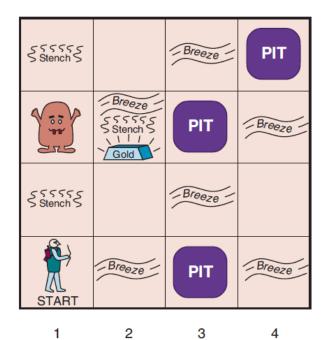
4

3

2

액추에이터:

- 1) 전진, 왼쪽으로 90도 회전, 오른쪽으로 90도 회전
 - 구덩이나 살아있는 웜푸스가 있는 칸에 들어가면 에이전트 사망
 - 벽에 부딪히면 이동 불가(제자리)
- 2) *잡기(획득)*
 - 금이 있는 칸에 도착했을 때 금 획득
- 3) *쓰기*
 - 에이전트가 향하고 있는 방향으로 화살 발사
 - 화살은 웜푸스를 맞혀서 결과적으로 그를 죽이거나, 또는 벽에 부딪힐 때까지 계속 날아감
- 4) 기어오르기
 - [1, 1] 위치로 돌아 오면 동굴에서 기어 올라 옴



센서

5 가지 센서, 각 센서 별로 1 비트 정보 제공:

- 1) 약취
 - 웜푸스가 있는 방과 바로 인접한 방에서 악취가 남
- - 구덩이가 있는 방과 인접한 방에는 바람이 불어옴
- 3) 반짝임
 - 금덩이가 있는 방에는 반짝임이 감지됨

5차원 벡터 형식으로 인지:

e.g., [악취, 바람, None, None, None]

- 4) *충돌*
 - 에이전트가 벽 쪽으로 계속 걸으려고 하면 충돌이 감지됨
- 5) 비명
 - 웜푸스가 화살에 맞아 죽을 때 비명이 감지됨

웜프스 세계의 특성

◆ 부분적으로 관측 가능

구덩이와 웜푸스의 위치가 알려져 있지 않음

도전 과제: 에이전트는 처음에는 환경의 구성을 알지 못함 => **논리적 추론**을 사용하여 이를 해결

지식 기반 에이전트에 의한 해법

1,4	2,4	3,4	4,4	A = Agent B = Breeze G = Glitter, Gold OK = Safe square
1,3	2,3	3,3	4,3	P = Pit S = Stench V = Visited W = Wumpus
1,2 OK	2,2	3,2	4,2	Forward
1,1 A OK	2,1	3,1	4,1	 >

[Stench, Breeze, Glitter, Bump, Scream]

인지: [None, None, None, None]



[1,2] 와 [2, 1] 은 위험하지 않는 방

[None, Breeze, None, None, None]

[1,1], [2,2], 또는 [3, 1]에 구덩이

[1,1]은 이전에 출발한 곳

[2,2] 또는 [3, 1]에 구덩이

다음 단계 진행

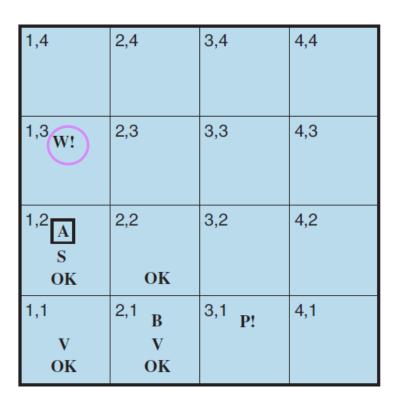
1,4	2,4	3,4	4,4	A B G OK
1,3	2,3	3,3	4,3	P S V W
1,2 OK	2,2 P ?	3,2	4,2	
1,1 V OK	2,1 A B OK	3,1 P?	4,1	

A = Agent
B = Breeze
G = Glitter, Gold
OK = Safe square
P = Pit
S = Stench
V = Visited
W = Wumpus

[Stench, Breeze, Glitter, Bump, Scream]

방문하지 않은 방 중 [1,2] 번 방만 OK.

안전한 행보: 뒤 돌아서, [1,1]방으로 돌아간 뒤 [1,2]번 방으로 이동



[Stench, None, None, None, None]
임무스 가능한 방 [1,1], [2,2], [1, 3]
[1,1] is OK
[2,2] is impossible because no stench was detected at [2,1].
그렇다면 웜푸스는 [1, 3]에 있음

= Agent

= Breeze

= Glitter, Gold

= Safe square

= Pit

= Stench

= Visited

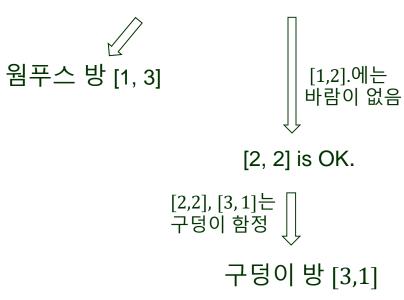
= Wumpus

2,4 1,4 3,4 4,4 1,3 W! 2,3 A 4,3 3,3 **P**? 1,2 3,2 4,2 2,2 OK OK 1,1 2,1 3,1 4,1 **P!** B OK OK

수집한 정보가 정확하다면(명제들이 참이라면) 도출된 결론도 참이 보장됨

다음 단계 진행





- (2,2)로 이동
- (2,2)에서 수집한 정보를 근거로 왼쪽으로 돌아서 (2.3)으로 이동
- 금괴를 집어서 출발지점으로 복귀

III. 논리

- 추론 규칙에 대한 체계적인 연구
- 결론을 도출할 수 있도록 정보를 표현하는 공식 언어.

- → 구문 어떤 표현이 합법적인지 (올바르게 구성된 문장인지)
 "x + y = 4" 는 올바른 문장, "x4y +=" 는 아님
- ♦ *의미론* 문장의 "의미"가 무엇인지.

각각의 가능한 세계(*모텔*)에서의 문장의 진실성.

"x+y=4"는 x가 2이고 y가 2인 세계에서는 참이지만, x가 1이고 y가 1인 세계에서는 거짓

모든 문장은 각 가능한 세계에서 참 또는 거짓, 둘 중 하나

모델과 추론

모델 m: 변수에 값을 할당함

모델 m에서 α 가 참인 경우, m은 문장 α 를 만족. 또는 m은 α 의 모델 $M(\alpha)$: α 의 모든 모델의 집합.

논리적 함의

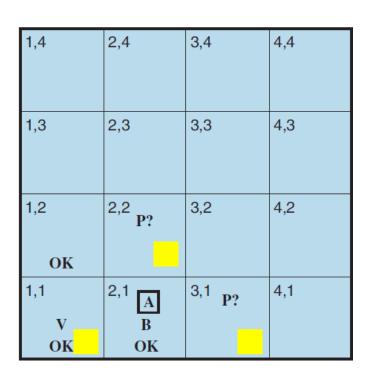
 $\alpha \models \beta \quad \alpha$ 의 모든 모델이 β 의 모델일 때에만 "문장 α 는 문장 β 를 함의한다."

이와 동치로,

 $\alpha \models \beta \in M(\alpha) \subseteq M(\beta)$ 일 때에만 성립 $\alpha \vdash \beta \lor \Box$ 다 강한 주장임

예
$$x = 0$$
는 $xy = 0$ 를 함의

웜푸스 환경 재고찰



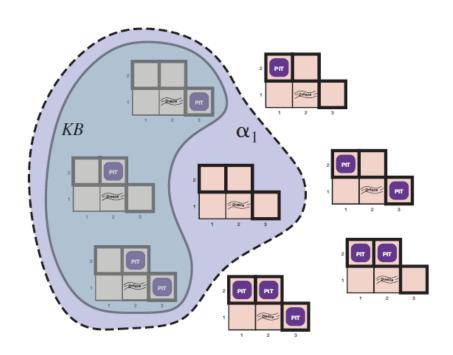
[Stench, Breeze, Glitter, Bump, Scream]

지식 기반(Knowledge base, KB):

- 모든 규칙들
- [2,1] 방문 시점까지 획득한 인지 정보: [None, None, None, None, None] in [1,1] [None, Breeze, None, None, None] in [2,1]
- Q. 다음 세 방 중에 구덩이 함정이 있는 곳은?[1,2], [2,2], [3, 1]

KB 를 이용하지 않을 경우 8가지 가능성에 대해 조사 필요

이웃하는 방 중에서 함정이 있는 곳은?



[1, 2], [2, 2], [3, 1] 위치에 구덩이가 있을 수 있는 모델은 8개 2가지 인지정보가 주어진 경우 KB가 참인 3가지 모델 존재 [None, None, None, None, None, None] in [1,1] [None, Breeze, None, None, None, None] in [2,1]

 $\alpha_1 = \text{"[1,2]}에는 함정이 없다."$

4개 모델에서 참

모델체크

 $KB \vDash \alpha_1 \text{ since } M(KB) \subseteq M(\alpha_1)$

 $\alpha_2 = \text{"[2,2]에는 함정이 없다."}$

4개 모델에서 참

 $KB \not\models \alpha_2 \text{ since } M(KB) \not\subseteq M(\alpha_2)$

도출(Derivation)과 함의(Entailment)

추론은 건초 더미(KB) 안에 있는 바늘(함의되는 내용)을 찾는 것과 유사함

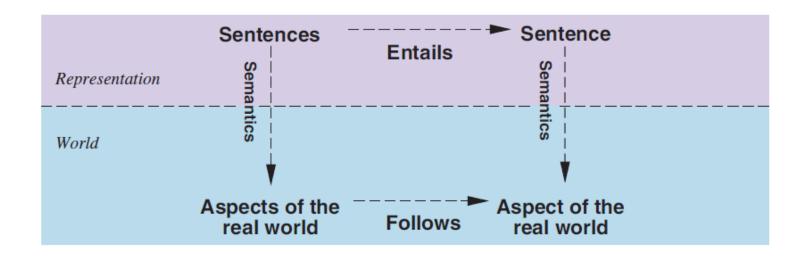
 $KB \vdash_i \alpha$ " α 는 (추론 알고리즘) i에 의해 KB에서 \underline{S} 돌됨" "i는 KB로 부터 α 를 \underline{S} 함"

* "무오류(sound)" 또는 "진실 보존(truth-preserving)" 추론 알고리즘 i가 오직 함의된 문장들만 도출하는 경우즉, $KB \vdash_i \alpha$ 일 경우 항상 $KB \models \alpha$

* "완결성(complete)"
 함의된 모든 문장을 도출할 수 있다는 의미
 즉, KB ⊨ α 일 경우 항상 KB ⊢_i α

논리적 추론

전제, 즉 KB가 참인 것들로 구성된 임의의 세계(환경)에서 어떤 주장이 참이라고 결론 지어지는 과정



세계와 표현 간의 대응 관계