

T P 04 Ej. 1-d

Para la siguiente trayectoria, determinar el vector velocidad, el vector aceleración y la ecuación de la recta tangente, para los valores de "t" indicados

$$\vec{r}(t) = (t, \cos t) \quad \text{en } t_0 = 0$$

Para una introducción a la manera en que se resuelve este tipo de ejercicios, referirse al ejercicio 1-a

Entonces:

$$\vec{V}(t) = \dot{r}(t) = (\dot{x}(t), \dot{y}(t)) = (1, -\sin t)$$

$$\vec{V}(0) = \dot{r}(0) = (1, -\sin 0)$$

$$\vec{V}(0) = (1, 0)$$

$$\vec{a}(t) = \ddot{r}(t) = (\ddot{x}(t), \ddot{y}(t)) = (0, -\cos t)$$

$$\vec{a}(0) = \ddot{r}(0) = (0, -\cos 0)$$

$$\vec{a}(0) = \ddot{r}(0) = (0, -1)$$

Ecuación de la Recta Tangente:

$$\underline{L}_{tg}: T(t) = \dot{r}(t_0).t + \vec{r}(t_0)$$

$$\dot{r}(0) = (1, 0)$$

$$\vec{r}(0) = (0, \cos 0)$$

$$\vec{r}(0) = (0, 1)$$

$$\underline{L}_{tg}: T(t) = \dot{r}(0).t + \vec{r}(0)$$

$$\underline{L}_{tg}: T(t) = (1, 0).t + (0, 1)$$

Como se puede apreciar en este último ejemplo, la curva $\mathbb{C}: \vec{r}(t): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ define una trayectoria plana. En los ejemplos anteriores, las trayectorias definidas por sus respectivas ecuaciones vectoriales son espaciales o alabeadas.