### Derivadas direccionales. Guía de clase. Com 02. 15/4

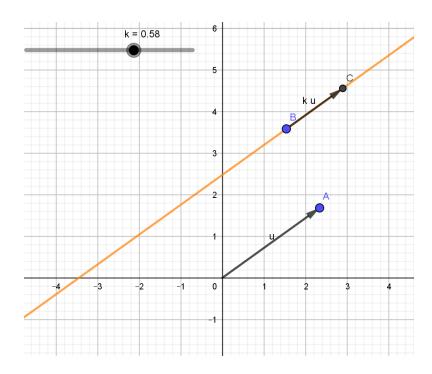
# DERIVADA DIRECCIONAL DE UNA FUNCIÓN ESCALAR DE DOS VARIABLES INDEPENDIENTES (x, y), RESPECTO DEL VECTOR UNITARIO $\vec{v}$

Introducción geométrica

Se tiene una función escalar con dominio en el plano xy

$$f\colon U\subseteq\mathbb{R}^2 o\mathbb{R}$$
  $U$  es un conjunto abierto no vacío  $z=f(x,y)$   $(x_0,y_0)\in U$   $ec v=(v_1,v_2)$   $con \|ec v\|=1$ 

### Recta en el plano en forma vectorial o paramétrica

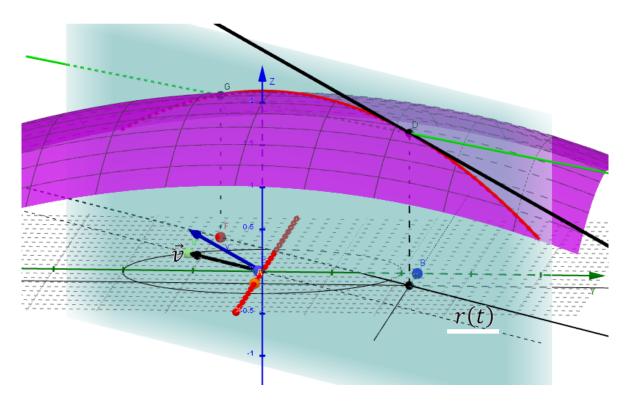


Ecuación vectorial o paramétrica de la recta en el plano que pasa por el punto  $(x_0, y_0)$  en la dirección del vector  $\vec{v} = (v_1, v_2)$ 

$$R: \vec{r}(t) = (x_0, y_0) + t(v_1, v_2) = (x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t) = (x(t), y(t)) \text{ con } t \in \mathbb{R}$$

Nótese que en esta ecuación  $\vec{r}(0)=(x_0,y_0)$ , punto de cálculo de la derivada direccional.

#### Derivada direccional



Primeramente se compone  $r \operatorname{con} f$ , esto es:

Para que esta derivada siga siendo una razón de cambio por unidad de desplazamiento sobre la recta dirección, es que le pediremos a  $\vec{v}$  que sea un vector unitario.

$$f \circ \vec{r}(t) = f(\vec{r}(t)) = f(x(t), y(t)) = f(x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t)$$

De esta manera, si  $t \neq 0$ ,  $f(\vec{r}(t))$  es la función incrementada un  $\Delta t$  sobre la recta R (recta dirección) a partir de  $(x_0, y_0)$ .

Entonces  $\Delta z$  resulta:

$$\Delta z = f(x(t), y(t)) - \underbrace{f(x_0, y_0)}_{f(r(0))} = f(x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t) - f(x_0, y_0)$$

De esta manera el cociente entre los incrementos  $\Delta z$  y  $\Delta t$ , es:

$$\frac{\Delta z}{\Delta t} = \frac{f(x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t) - f(x_0, y_0)}{\Delta t} = m_{S\vec{v}}$$

Aplicando ahora el límite para  $\Delta t \rightarrow 0$ , queda ( $\Delta t = t - t_0 = t$ ,  $t_0 = 0$ ):

$$\lim_{\Delta t \to 0} \frac{\Delta z}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \to 0} \frac{f(x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t) - f(x_0, y_0)}{\Delta t} = m_{T\vec{v}}$$

Si este límite existe, lo llamaremos la derivada direccional de f respecto del vector  $\vec{v}$  en el punto  $(x_0, y_0)$ , se lo denota como:

$$f'_{\vec{v}}(x_0, y_0) = f_{\vec{v}}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial \vec{v}}(x_0, y_0) = \lim_{t \to 0} \frac{f(x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t) - f(x_0, y_0)}{t}$$

Nota: si el vector  $\vec{v}$  no cumple con la condición de ser unitario y  $\vec{v} \neq \vec{0}$ , entonces se procede a su normalización antes de aplicarlo en una derivada direccional.

Recuérdese que a un vector no nulo se lo normaliza dividéndolo por su módulo o norma, esto es:

$$\frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|}$$
, es un versor, siendo  $\|\vec{v}\| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2}$ 

Método práctico

$$\begin{split} f_{\vec{v}}(x_0,y_0) &= \lim_{t \to 0} \frac{f(x_0 + v_1 \, t, y_0 + v_2 \, t) - f(x_0,y_0)}{t} \text{ indeterminación del tipo } \frac{0}{0} \\ f_{\vec{v}}(x_0,y_0) &= \lim_{t \to 0} \frac{f(x_0 + v_1 \, t, y_0 + v_2 \, t) - f(x_0,y_0)}{t} \\ &\stackrel{L'H}{\cong} \lim_{t \to 0} \frac{\frac{d}{dt} f(x_0 + v_1 \, t, y_0 + v_2 \, t) - \frac{d}{dt} f(x_0,y_0)}{\frac{d}{dt} t} \\ &\lim_{t \to 0} \frac{\frac{d}{dt} f(x_0 + v_1 \, t, y_0 + v_2 \, t) - 0}{1} = \lim_{t \to 0} \frac{d}{dt} f(x_0 + v_1 \, t, y_0 + v_2 \, t) \end{split}$$

Si no hay indeterminación y existe el límite anterior, nos queda

$$\left(\frac{d}{dt}f(x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t)\right)_{t=0} = f_{\vec{v}}(x_0, y_0)$$

Derivamos respecto de la variable "t" la función f(r(t)) = h(t)

## **Ejemplo**

$$f(x,y) = 3x^2 - xy + y^3$$
$$(x_0, y_0) = (1,1)$$
$$\vec{v} = \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$$

$$R: r(t) = (x_0, y_0) + t \; (v_1, v_2) = (x_0 + v_1 \; t, y_0 + v_2 \; t) = \left(x(t), y(t)\right) \; \; \text{con} \; \; t \in \mathbb{R}$$

$$r(t) = \left(\underbrace{1 + \frac{\sqrt{2}}{2}t}_{x}, \underbrace{1 + \frac{\sqrt{2}}{2}t}_{y}\right) = \left(x(t), y(t)\right)$$

$$f(r(t)) = 3\left(1 + \frac{\sqrt{2}}{2}t\right)^2 - \left(1 + \frac{\sqrt{2}}{2}t\right)\left(1 + \frac{\sqrt{2}}{2}t\right) + \left(1 + \frac{\sqrt{2}}{2}t\right)^3 = h(t)$$

$$f_{\vec{v}}(x_0, y_0) = \left(\frac{d}{dt}f(x_0 + v_1 t, y_0 + v_2 t)\right)_{t=0}$$

$$\frac{d}{dt}f\big(r(t)\big)$$

Finalmente

$$\left(\frac{d}{dt}f(r(t))\right)_{t=0} = f_{\vec{v}}(x_0, y_0)$$