RESOLUCIÓN DE EJERCICIOS 8, 9 y 10 de MÓDULO 5 EJERCITACIÓN COMPLEMENTARIA - PRIMERA CLASE

Resueltos por la profesora Julieta Mateucci

- 8) Decidir si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas, justificando EN TODOS los casos,
- a) Si T es una transformación lineal y $v \in Nu(T)$ entonces $2v \in Nu(T)$
- b) $T(x_1; x_2) = (x_1; x_1; x_1)$ tiene un núcleo de dimensión 0.
- c) Si T es una transformación lineal y $v \in Im(T)$ entonces $-3v \in Im(T)$

Resolución:

a) Si $v \in Nu(T)$ entonces: $T(v) = \vec{0}$ como T es una transformación lineal, verifica las propiedades de transformación lineal, en particular:

$$T(kv) = kT(v)$$

Para todo valor de k real. Entonces

$$T(2v) = 2.T(v) = 2.\vec{0} = \vec{0}$$

Por lo que $2v \in Nu(T)$ y la afirmación es <u>verdadera</u>

b) $T(x_1;x_2) = (x_1; x_1; x_1)$

Buscamos el núcleo de la TL: $(x_1; x_2) / T(x_1; x_2) = (0; 0; 0)$

$$(x_1; x_1; x_1) = (0; 0; 0) \rightarrow \boxed{x_1 = 0}$$

Entonces: $(x_1; x_2) = (0; x_2) = x_2(0; 1)$

 $B_{Nu(T)} = \{(0; 1)\}$ y tiene dimensión 1, por lo que la afirmación es **falsa**.

c) Si $v \in Im(T)$ entonces: hay un vector w del espacio de salida tal que T(w) = v como T es una transformación lineal, verifica las propiedades de transformación lineal, en particular:

$$T(ku) = kT(u)$$

Para todo valor de *k* real. Entonces

$$T(-3w) = -3.T(w) = -3.v$$

Por lo que $-3v \in Im(T)$ y la afirmación es <u>verdadera</u>

9) Sea $T: \mathbb{R}^4 \to \mathbb{R}^4$ la transformación definida por:

$$T(x_1; x_2; x_3; x_4) = (x_4 - x_1; x_2 - x_1; x_4 - x_2; 2x_4 - x_2 - x_1)$$

Y el subespacio $S = \{(x_1; x_2; x_3; x_4) \in \mathbb{R}^4; x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 0\}$

- a) Dar bases y dimensión de Nu(T), Im(T)
- b) Hallar $S \cap Nu(T)$ y verificar que el (1; 1; 3; 1) pertenece al subespacio intersección entre S y Nu(T)

Resolución:

Buscamos
$$Nu(T)$$
: $T(x_1; x_2; x_3; x_4) = (0; 0; 0; 0)$

$$(x_4 - x_1; x_2 - x_1; x_4 - x_2; 2x_4 - x_2 - x_1) = (0; 0; 0; 0)$$

$$Nu(T)$$
: $(x_1; x_2; x_3; x_4) = (x_4; x_4; x_3; x_4) = x_4(1; 1; 0; 1) + x_3(0; 0; 1; 0)$

$$Nu(T) = <(1; 1; 0; 1), (0; 0; 1; 0) >$$

Como además los dos vectores no son múltiplos, es un conjunto linealmente independiente y, por lo tanto:

$$B_{Nu(T)} = \{(1; 1; 0; 1), (0; 0; 1; 0)\}$$

Buscamos Im(T):

Sabemos que los transformados de los elementos de una base del espacio de salida, generan la imagen de la transformación, por lo que calculamos los transformados de la base canónica:

$$T((1;0;0;0)) = (-1;-1;0;-1)$$

$$T((0;1;0;0)) = (0;1;-1;-1)$$

$$T((0;0;1;0)) = (0;0;0;0)$$

$$T((0;0;0;1)) = (1;0;1;2)$$

$$Im(T) = < (-1;-1;0;-1), (0;1;-1;-1), (0;0;0;0), (1;0;1;2) >$$

Sabemos que el vector nulo es linealmente dependiente, por lo que lo podemos omitir del conjunto:

$$Im(T) = <(-1; -1; 0; -1), (0; 1; -1; -1), (1; 0; 1; 2) >$$

Ahora vemos si hay algún otro vector que sea linealmente dependiente en el conjunto. Para eso utilizamos el método corto:

$$\begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow F_3 + F_1 \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow F_3 + F_2 \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Por lo tanto, vemos que el tercer vector era combinación lineal de los otros dos, por lo que:

$$B_{Im(T)} = \{(-1; -1; 0; -1), (0; 1; -1; -1)\}$$

Tanto el núcleo como la imagen de T, tienen dimensión 2.

Calculamos
$$S \cap Nu(T)$$

$$S = \{(x_1; x_2; x_3; x_4) \in \mathbb{R}^4; \ x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 0\}$$
$$B_{Nu(T)} = \{(1; 1; 0; 1), (0; 0; 1; 0)\}$$

Entonces, cualquier elemento del núcleo se puede escribir como:

$$(x_1; x_2; x_3; x_4) \in Nu(T), \qquad (x_1; x_2; x_3; x_4) = (x_4; x_4; x_3; x_4)$$

Vemos cuales de estos vectores, cumplen con la ecuación de S:

$$(x_4; x_4; x_3; x_4) \in S \rightarrow x_4 + x_4 - x_3 + x_4 = 0 \rightarrow 3x_4 - x_3 = 0 \rightarrow 3x_4 - x_3$$

Entonces:

$$(x_4; x_4; x_3; x_4) \in S \cap Nu(T) \leftrightarrow (x_1; x_2; x_3; x_4) = (x_4; x_4; 3x_4; x_4) = x_4(1; 1; 3; 1)$$

$$B_{S \cap Nu(T)} = \{(1; 1; 3; 1)\}$$

Ya que por ser el (1; 1; 3; 1) un solo vector distinto al nulo, es LI. Además el conjunto está formado por todos los múltiplos de este vector, en particular, él mismo, por lo que el (1; 1; 3; 1) pertenece al subespacio intersección.

10) Sea T: $\mathbb{V} \to \mathbb{R}^3$ una transformación lineal que verifica que:

$$T(v_1) = (2; 1; 1)$$

 $T(v_2) = (1; 1; 0)$
 $T(v_3) = (0; 0; 0)$
 $T(v_4) = (0; -1; 1)$

Hallar base y dimensión de la Im(T), sabiendo que el conjunto $\{v_1; v_2; v_3; v_4\}$ es base del espacio \mathbb{V}

Resolución:

Buscamos Im(T):

Sabemos que los transformados de los elementos de una base del espacio de salida, generan la imagen de la transformación, por lo que calculamos los transformados de la base canónica:

$$Im(T) = <(2; 1; 1), (1; 1; 0), (0; 0; 0), (0; -1; 1) >$$

Sabemos que el vector nulo es linealmente dependiente, por lo que lo podemos omitir del conjunto:

$$Im(T) = <(2; 1; 1), (1; 1; 0), (0; -1; 1) >$$

Ahora vemos si hay algún otro vector que sea linealmente dependiente en el conjunto. Para eso utilizamos el método corto:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow F_1 - 2F_2 \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow F_3 + F_1 \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Por lo tanto, vemos que el primer vector era combinación lineal de los otros dos, por lo que:

$$B_{Im(T)} = \{(1; 1; 0), (0; -1; 1)\}$$

Y la imagen de T, tiene dimensión 2.