

RESOLUCIÓN DE EJERCICIO nro. 2 de MÓDULO 5
De EJERCITACIÓN COMPLEMENTARIA PRIMERA CLASE

2) Indicar cuáles de las siguientes funciones son transformaciones lineales, para aquellas que lo sean, demostrarlo y para las que no, proporcionar un contraejemplo.

a) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f((x; y; z)) = x - y + z.$

b) $T_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, T_1((x; y)) = (2x - 3y; -y + 4x; -y)$

c) $T_2: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, T_2((x; y)) = (2x - y; -y; x^2)$

d) $T_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, T_1((x; y)) = (x + 2y; xy; -x)$

e) $T_2: \mathbb{R}^{2 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}^2, T_2\left(\begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix}\right) = (2x + y + w; y - x)$

Resolución:

a) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f((x; y; z)) = x - y + z.$

Primero veamos que $f(M + N) = f(M) + f(N)$. Sean $M = (x; y; z), N = (u; v; w) \dots$

$$\begin{aligned} f(M + N) &= f((x; y; z) + (u; v; w)) =_1 f((x + u; y + v; z + w)) =_2 \\ &= (x + u) - (y + v) + (z + w) =_3 (x - y + z) + (u - v + w) =_2 \\ &= f((x; y; z)) + f((u; v; w)) = f(M) + f(N) \end{aligned}$$

Veamos que $f(k \cdot N) = k \cdot f(N)$:

$$\begin{aligned} f(k \cdot N) &= f(k \cdot (u; v; w)) =_4 f((k \cdot u; k \cdot v; k \cdot w)) =_2 \\ &= k \cdot u - k \cdot v + k \cdot w =_5 k \cdot (u - v + w) =_2 k \cdot f((u; v; w)) = k \cdot f(N) \end{aligned}$$

Luego, f es T.L.

b) $T_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, T_1((x; y)) = (2x - 3y; -y + 4x; -y)$

Tiene que verificar las dos propiedades:

$$T(v + w) = T(v) + T(w)$$

$$T(kv) = kT(v)$$

Sean: $v = (a, b), w = (c, d)$

Entonces:

$$v + w = (a + c; b + d)$$

$$T(v + w) = T((a + c; b + d)) = (2(a + c) - 3(b + d); -(b + d) + 4(a + c); -(b + d))$$

$$T(v + w) = (2a + 2c - 3b - 3d; -b - d + 4a + 4c; -b - d)$$

$$T(v + w) = (2a - 3b; -b + 4a; -b) + (2c - 3d; -d + 4c; -d) = T(v) + T(w)$$

Por lo que se verifica la primera propiedad.

Sean: $v = (a, b)$ y $k \in \mathbb{R}$

Entonces:

$$kv = (ka; kb)$$

$$T(kv) = T((ka; kb)) = (2(ka) - 3(kb); -(kb) + 4(ka); -(kb))$$

$$T(kv) = (2ka - 3kb; -kb + 4ka; -kb)$$

$$T(kv) = (k(2a - 3b); -b + 4a; -b) = kT(v)$$

Por lo que se verifica la segunda propiedad y al verificarse ambas, se comprueba que es una transformación lineal

$$c) T_2: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, T_2((x; y)) = (2x - y; -y; x^2)$$

Para mostrar que no es una transformación lineal, buscamos un contraejemplo que muestre que alguna de las dos propiedades falla.

Ejemplo:

Sean: $v = (1,1)$, $w = (1, -1)$ y $v + w = (2; 0)$

Entonces:

$$\begin{cases} T(v) + T(w) = T((1,1)) + T((1, -1)) = (1; -1; 1) + (3; 1; 1) = \boxed{(4; 0; 2) = T(v) + T(w)} \\ T(v + w) = T((2,0)) = \boxed{(4; 0; 4) = T(v + w)} \end{cases}$$

Como dan resultados diferentes, no verifica la primera propiedad y no es una TL

$$d) T_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, T_1((x; y)) = (x + 2y; xy; -x)$$

Tiene que verificar las dos propiedades:

$$T(v + w) = T(v) + T(w)$$

$$T(kv) = kT(v)$$

Pero para $v = (1,2)$ y $k = 2$:

$$T(kv) = T(2(1; 2)) = T((2; 4)) = (10; 8; -2)$$

$$kT(v) = 2 \cdot T((1; 2)) = 2 \cdot (5; 2; -1) = (10; 4; -2)$$

Resulta $T(kv) \neq kT(v)$ y muestra que no verifica la segunda propiedad, por lo que no es una transformación lineal.

$$e) T_2: \mathbb{R}^{2 \times 2} \rightarrow \mathbb{R}^2, T_2\left(\begin{pmatrix} x & y \\ z & w \end{pmatrix}\right) = (2x + y + w; y - x)$$

Tiene que verificar las dos propiedades:

$$T(v + w) = T(v) + T(w)$$

$$T(kv) = kT(v)$$

$$\text{Sean } v = \begin{pmatrix} x_1 & y_1 \\ z_1 & w_1 \end{pmatrix}; w = \begin{pmatrix} x_2 & y_2 \\ z_2 & w_2 \end{pmatrix} \rightarrow v + w = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 & y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 & w_1 + w_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} T(v) = (2x_1 + y_1 + w_1; y_1 - x_1) \\ T(w) = (2x_2 + y_2 + w_2; y_2 - x_2) \\ T(v) + T(w) = (2x_1 + y_1 + w_1 + 2x_2 + y_2 + w_2; y_1 - x_1 + y_2 - x_2) \\ T(v + w) = (2(x_1 + x_2) + (y_1 + y_2) + (w_1 + w_2); (y_1 + y_2) - (x_1 + x_2)) \\ T(u + w) = (2x_1 + y_1 + w_1 + 2x_2 + y_2 + w_2; y_1 - x_1 + y_2 - x_2) \end{cases}$$

Por lo que se verifica la primera propiedad.

Sean: $v = \begin{pmatrix} x_1 & y_1 \\ z_1 & w_1 \end{pmatrix}$ y $k \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} T(v) &= (2x_1 + y_1 + w_1 ; y_1 - x_1) \rightarrow T(kv) = (2kx_1 + ky_1 + kw_1 ; ky_1 - kx_1) \\ &\rightarrow T(kv) = (k(2x_1 + y_1 + w_1) ; k(y_1 - x_1)) = k(2x_1 + y_1 + w_1 ; y_1 - x_1) = kT(v) \end{aligned}$$

Por lo que se verifica la segunda propiedad y al verificarse ambas, se comprueba que es una transformación lineal