

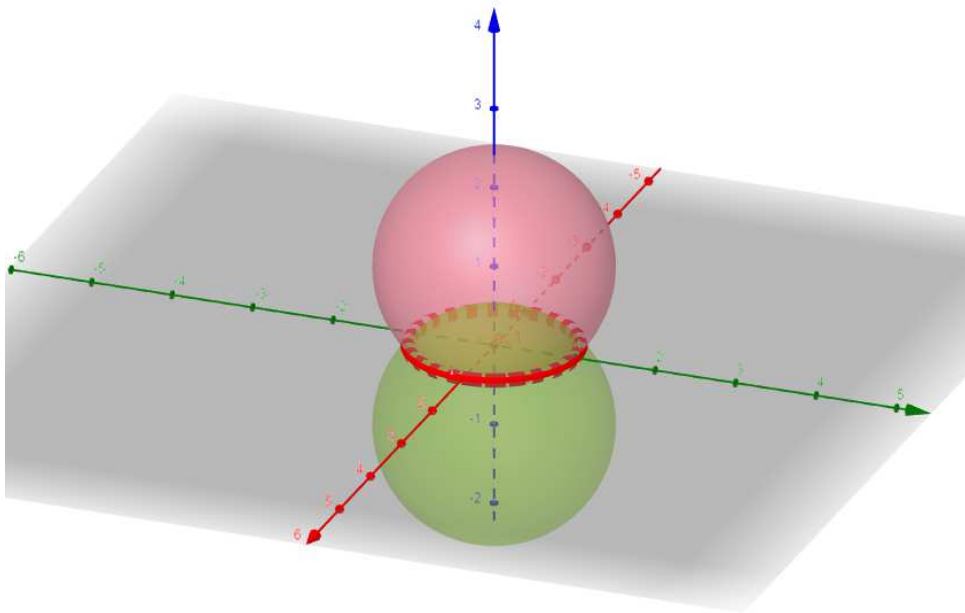
Ejercicio propuesto: Obtener la recta tangente a la curva definida por 2 Superficies en (0,1,0).

Método I (Solo Explicitas):

Nociones graficas: Curva intersección entre 2 Superficies

$$F(x, y, z) = x^2 + y^2 + (z - 1)^2 = 2$$

$$G(x, y, z) = x^2 + y^2 + (z + 1)^2 = 2$$



En este caso solemne, se puede halla la ecuación paramétrica de la curva (no siendo así en todos los casos).

$$\mathcal{C}: \begin{cases} x^2 + y^2 + (z - 1)^2 = 2 \\ x^2 + y^2 + (z + 1)^2 = 2 \end{cases}$$

$$\mathcal{C}: \begin{cases} x^2 + y^2 = 2 - (z - 1)^2 \\ 2 - (z - 1)^2 + (z + 1)^2 = 2 \end{cases}$$

$$\mathcal{C}: \begin{cases} x^2 + y^2 = 2 - (z - 1)^2 \\ -(z^2 - 2z + 1) + (z^2 + 2z + 1) = 0 \end{cases}$$

$$\mathcal{C}: \begin{cases} x^2 + y^2 = 1 \\ z = 0 \end{cases}$$

$$r(t) = (1\cos(t), 1\sen(t), 0) \quad 0 \leq t \leq 2\pi$$

ecuación paramétrica equivalente en función de t

ecuación paramétrica equivalente en función de x

$$x^2 + y^2 = 1$$

$$y^2 = 1 - x^2$$

$$\sqrt{y^2} = \sqrt{1 - x^2}$$

$$\text{para } y > 0 \rightarrow y = \sqrt{1 - x^2} \quad \text{para } y < 0 \rightarrow y = -\sqrt{1 - x^2}$$

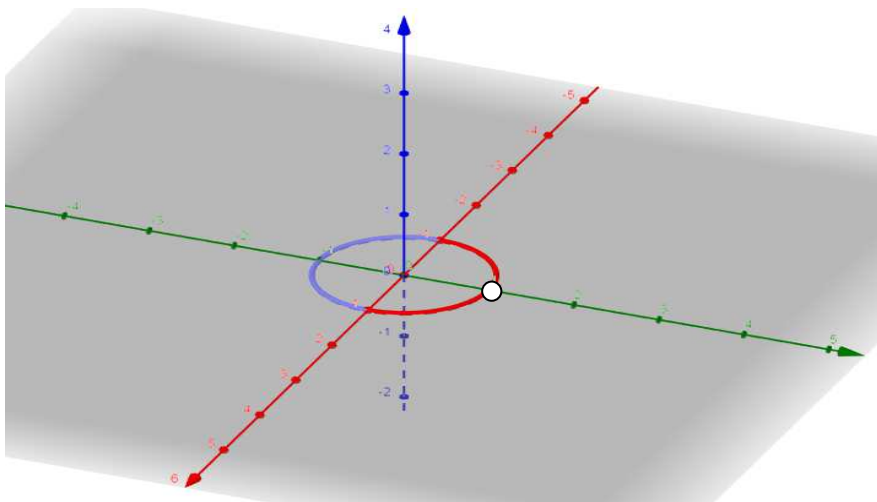
$$\mathbb{C}: r(x) = \begin{cases} (x, \sqrt{1 - x^2}, 0) \\ (x, -\sqrt{1 - x^2}, 0) \end{cases} \quad \text{con } -1 \leq x \leq 1$$

Nociones graficas: recta tangente a una curva

Para (0,1,0)

$$\mathbb{C}^+: r(x) = (x, \sqrt{1 - x^2}, 0) \quad \text{con } -1 < x < 1$$

$$r(0) = (0, \sqrt{1 - 0^2}, 0) = (0, 1, 0)$$

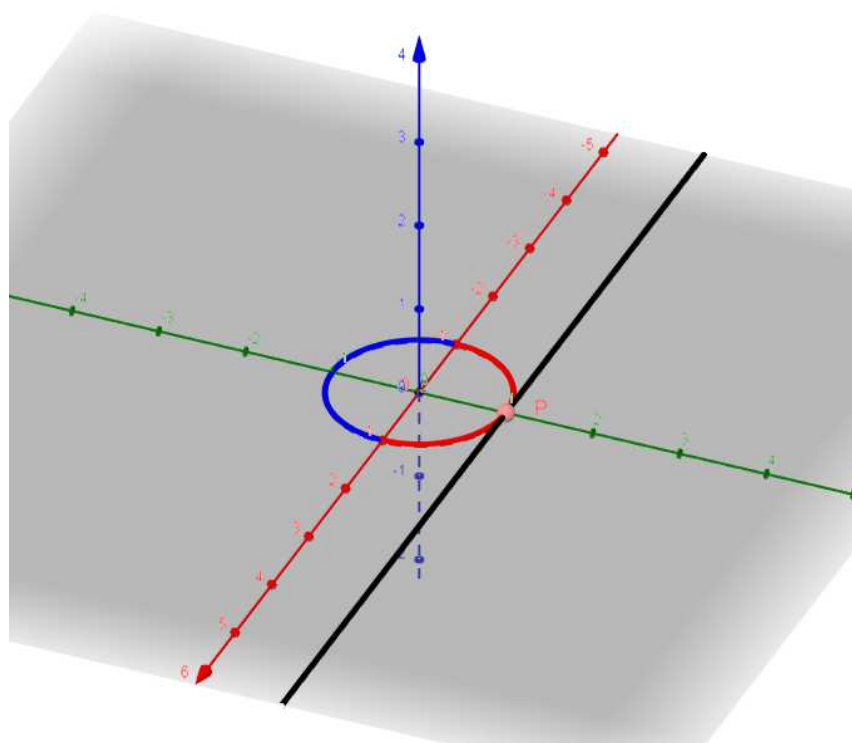


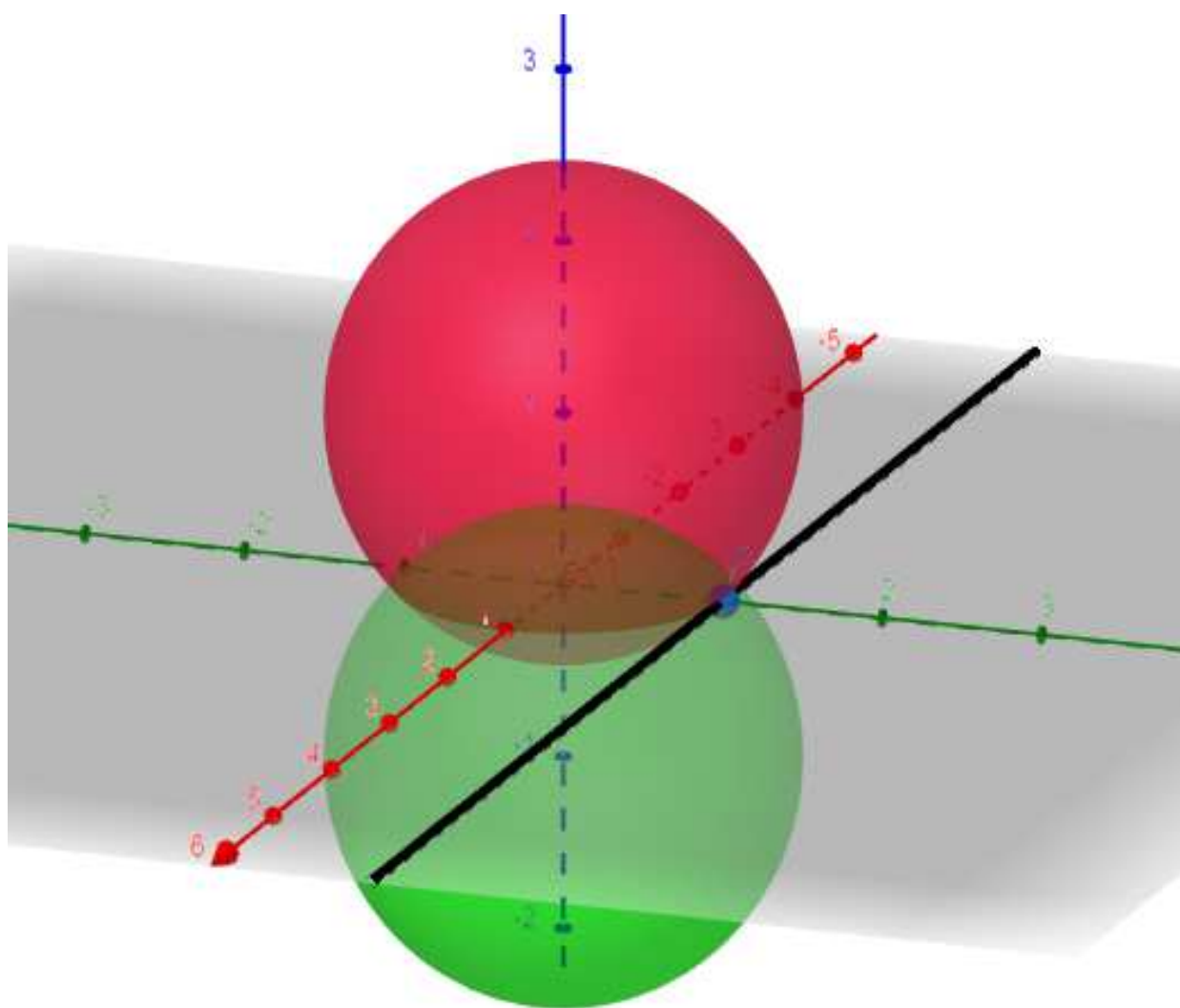
$$r(x) = (x, \sqrt{1 - x^2}, 0 + 0 \cdot x)$$

$$r'(x) = \left(1, \frac{-x}{\sqrt{1 - x^2}}, 0 \right) \quad \text{con } -1 < x < 1$$

$$\text{con } x = 0 \rightarrow r(0) = (0, 1, 0); \quad r'(0) = (1, 0, 0)$$

$$r_{tg}(t) = (0, 1, 0) + t(1, 0, 0) = (t, 1, 0) \quad \text{con } t \in \mathbb{R}$$





Metodo II: Implicitamente

Dependiendo del formato que posee F y G, no en todos los casos se puede hallar la ecuación paramétrica EXPLÍCITA de la curva.

Corroboramos que el método también funciona en casos en los que se puede lograr.

$$F(x, y, z) = x^2 + y^2 + (z - 1)^2 - 2 = 0$$

$$G(x, y, z) = x^2 + y^2 + (z + 1)^2 - 2 = 0$$

Generalizando: recta tangente a una curva implícita entre $F(x, y, z) = 0$ y $G(x, y, z) = 0$

$$\text{si } y = f(x), z = g(x)$$

$$\mathbb{C}: r(x) = (x, f(x), g(x))$$

$$P = (0, 1, 0) \rightarrow r(0) = (0, 1, 0)$$

$$f(0) = 1, g(0) = 0$$

$$r'(x) = (1, f'(x), g'(x))$$

$$r_{tg}(t) = r(x_0) + t r'(x_0) = P + t \vec{v}$$

$$r_{tg}(t) = (0, 1, 0) + t(1, f'(0), g'(0))$$

$F(x, y, z) = x^2 + y^2 + (z - 1)^2 - 2$	$F_x(x, y, z) = 2x$ $F_y(x, y, z) = 2y$ $F_z(x, y, z) = 2(z - 1) = 2z - 2$
$G(x, y, z) = x^2 + y^2 + (z + 1)^2 - 2$	$G_x(x, y, z) = 2x$ $G_y(x, y, z) = 2y$ $G_z(x, y, z) = 2(z + 1) = 2z + 2$

Usando TFI2:

$$\begin{aligned} F_x(P) &= 0 & G_x(P) &= 0 \\ F_y(P) &= 2 & G_y(P) &= 2 \\ F_z(P) &= -2 & G_z(P) &= 2 \end{aligned}$$

Entonces

$$\left| \frac{J(F, G)}{J(y, z)} \right|_P = \left\| \begin{pmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{pmatrix} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \right\| = (2)(2) - (-2)(2) = 8 \neq 0$$

$$\left| \frac{J(F, G)}{J(x, z)} \right|_P = \left\| \begin{pmatrix} F_x(P) & F_z(P) \\ G_x(P) & G_z(P) \end{pmatrix} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \right\| = (0)(2) - (-2)(0) = 0$$

$$\left| \frac{J(F, G)}{J(y, x)} \right|_P = \left\| \begin{pmatrix} F_y(P) & F_x(P) \\ G_y(P) & G_x(P) \end{pmatrix} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \right\| = (2)(0) - (0)(2) = 0$$

$$y_x = f'(x_0) = -\frac{\left\| \begin{matrix} F_x(P) & F_z(P) \\ G_x(P) & G_z(P) \end{matrix} \right\|}{\left\| \begin{matrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{matrix} \right\|} = -\frac{0}{8} = 0$$

$$z_x = g'(x_0) = -\frac{\left\| \begin{matrix} F_y(P) & F_x(P) \\ G_y(P) & G_x(P) \end{matrix} \right\|}{\left\| \begin{matrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{matrix} \right\|} = -\frac{0}{8} = 0$$

$r'(x_0) = (1, f'(x_0), g'(x_0)) = (1, 0, 0)$ se corrobora

$$r_{tg}(t) = (0, 1, 0) + t(1, 0, 0) = (t, 1, 0) \text{ con } t \in \mathbb{R}$$

Método III: Producto vectorial de Gradientes (Solo en \mathbb{R}^3)

$$\nabla F(P) \times \nabla G(P): \begin{matrix} i & j & k \\ F_x & F_y & F_z \\ G_x & G_y & G_z \end{matrix}$$

$$\nabla F(P) \times \nabla G(P) = \left(\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} F_x(P) & F_z(P) \\ G_x(P) & G_z(P) \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} F_x(P) & F_y(P) \\ G_x(P) & G_y(P) \end{vmatrix} \right)$$

$$\nabla F(P) \times \nabla G(P) = \left(\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} F_x(P) & F_z(P) \\ G_x(P) & G_z(P) \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} F_y(P) & F_x(P) \\ G_y(P) & G_x(P) \end{vmatrix} \right)$$

Se ve que los dos vectores (el primero mediante TFI, el segundo mediante multiplicación vectorial) obtenidos son paralelos:

$$\begin{aligned} \overrightarrow{v_{TFI}} &= k(\nabla F(P) \times \nabla G(P)) \\ \overrightarrow{v_{TFI}} &= \frac{\left(\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} F_x(P) & F_z(P) \\ G_x(P) & G_z(P) \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} F_y(P) & F_x(P) \\ G_y(P) & G_x(P) \end{vmatrix} \right)}{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}} \\ \overrightarrow{v_{TFI}} &= \left(\frac{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}}, - \frac{\begin{vmatrix} F_x(P) & F_z(P) \\ G_x(P) & G_z(P) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}}, - \frac{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_x(P) \\ G_y(P) & G_x(P) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}} \right) \\ \overrightarrow{v_{TFI}} &= \left(1, - \frac{\begin{vmatrix} F_x(P) & F_z(P) \\ G_x(P) & G_z(P) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}}, - \frac{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_x(P) \\ G_y(P) & G_x(P) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}} \right) \\ \overrightarrow{v_{TFI}} &= (1, f'(x_0), g'(x_0)) \end{aligned}$$

Por lo tanto se llega al mismo resultado al resolver el ejercicio con el método 2 o el método 3. si bien las rectas o planos pueden no tener la misma apariencia pero son equivalentes.

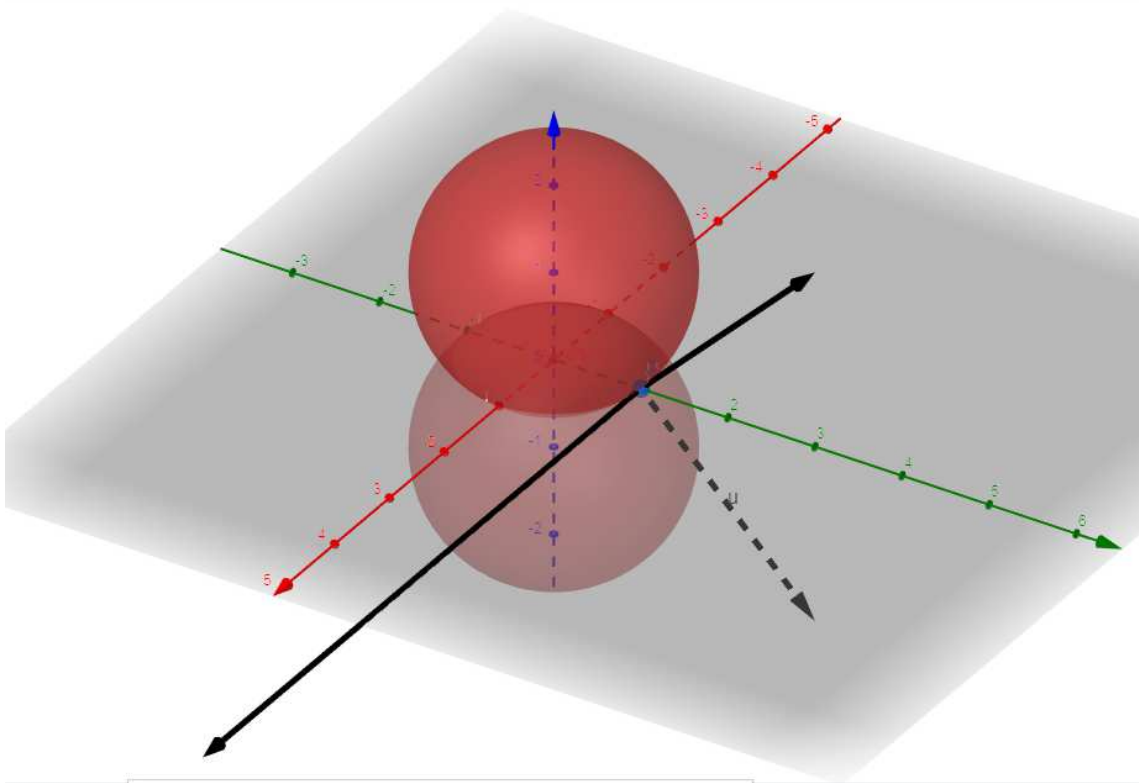
Incluso podemos determinar que $k = \frac{1}{\begin{vmatrix} F_y(P) & F_z(P) \\ G_y(P) & G_z(P) \end{vmatrix}}$

$$\begin{aligned} \nabla F(P) \times \nabla G(P) &= \begin{matrix} i & j & k \\ F_x & F_y & F_z \\ G_x & G_y & G_z \end{matrix} = \begin{matrix} i & j & k \\ 0 & 2 & -2 \\ 0 & 2 & 2 \end{matrix} \\ \nabla F(P) \times \nabla G(P) &= \left(\begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 2 & 2 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 2 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} 0 & 2 \\ 0 & 2 \end{vmatrix} \right) \\ \nabla F(P) \times \nabla G(P) &= \left(\begin{vmatrix} 2 & -2 \\ 2 & 2 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 2 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} \right) \end{aligned}$$

$$\nabla F(P) \times \nabla G(P) = (8, 0, 0)$$

$$r_{tg}(t) = (0, 1, 0) + t(8, 0, 0) = (8t, 1, 0)$$

es equivalente a los resultados hallados anteriormente



$$\begin{aligned}\Pi_n: N \cdot (x, y, z) &= N \cdot P \\ \Pi_n: (1, 0, 0) \cdot (x, y, z) &= (1, 0, 0) \cdot (0, 1, 0) \\ \Pi_n: x &= 0\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Pi_n: \nabla F(P) \cdot \nabla G(P) \cdot (x, y, z) &= \nabla F(P) \cdot \nabla G(P) \cdot P \\ \Pi_n: (8, 0, 0) \cdot (x, y, z) &= (8, 0, 0) \cdot (0, 1, 0) \\ \Pi_n: 8x &= 0 \\ \Pi_n: x &= 0\end{aligned}$$